

PROBLÉM NESPRÁVNÉ SPECIFIKACE MODELU

Chyby pramenící z nesprávné specifikace modelu (chápané v širokém smyslu slova) mohou mít několik příčin. Nejčastější z nich jsou:

A – nesprávný výběr proměnných zařazených do modelu

- A1 – zařazení nepatřičné (*irelevantní, nedůležité*) vysvětlující proměnné
- A2 – vynechání patřičné (*relevantní, důležité*) vysvětlující proměnné

B – nesprávná volba analytického funkčního tvaru:

- B1 – v modelu uvažovaný lineární vztah je ve skutečnosti nelineární
- B2 – nelinearita má ve skutečnosti jiný tvar než předpokládaný modelem

C – chybný předpoklad o vlastnostech náhodné složky regresní rovnice

- C1 – aditivní vs. multiplikativní připojení s vysvětlujícím proměnným
- C2 – *heteroskedasticita, autokorelovanost náhodných složek* v realitě, zatímco model uvažuje splnění klasických předpokladů (stejný rozptyl, nezávislost)

1. OBECNÁ FORMULACE

Uvažujme jednorovnicový model v obvyklém maticovém zápisu

$$(1) \quad \mathbf{y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon} \quad \text{s obvyklými vlastnostmi LRM.}$$

Místo něho však formulujeme (naneštěstí) model v chybné specifikaci (ten bude mít mezi regresory obsaženými v matici $\tilde{\mathbf{X}}$ jiné proměnné než v matici \mathbf{X} .¹ Bude to model tvaru

$$(2) \quad \mathbf{y} = \mathbf{X}^* \boldsymbol{\beta}^* + \boldsymbol{\varepsilon}^* .$$

Odhadem parametrů (metodou OLS) bude vektor (chybně) odhadnutých parametrů roven

$$(3) \quad \hat{\boldsymbol{\beta}}^* = (\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} \mathbf{y} \quad \text{neboli po dosazení za } \mathbf{y} \text{ z (1)}$$

$$(3A) \quad \hat{\boldsymbol{\beta}}^* = (\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon}) .$$

Pro střední hodnotu tohoto vektoru parametrů platí

$$\mathbf{E}(\hat{\boldsymbol{\beta}}^*) = \mathbf{E}[(\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} (\mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\varepsilon})] = \mathbf{E}[(\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}\boldsymbol{\beta}] + \mathbf{E}[(\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} \boldsymbol{\varepsilon}] = \mathbf{P} \cdot \boldsymbol{\beta} .$$

kde maticí $\mathbf{P} = (\mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}^*)^{-1} \mathbf{X}^{*'} \mathbf{X}$ je násoben vektor správných koeficientů $\boldsymbol{\beta}$, leč $\mathbf{P} \neq \mathbf{I}_k$

Můžeme ji interpretovat jako matici v pomocné regresi správně specifikovaných regresorů (\mathbf{X}) na chybně specifikované regresory (\mathbf{X}^*) v modelu (2)

V dalším zvlášť pojednáme o situaci, kdy je matice \mathbf{X}^* částí matice \mathbf{X} (tzn. dochází k vynechání jedné nebo více proměnných, které v modelu mají být jako vysvětlující přítomny) a zvlášť o situaci, je matice \mathbf{X} částí matice \mathbf{X}^* (tzn. jde o případ, kdy jsou do modelu zařazeny nadbytečné vysvětlující proměnné)

¹ Přirozeně, některé proměnné obsažené ve sloupcích obou matic mohou být (a zoprávidla budou) společné.

2. VYNECHÁNÍ RELEVANTNÍCH PROMĚNNÝCH

konkrétně (pro 2 vysvětlující proměnné):

Předpokládejme, že místo správně specifikovaného modelu

$$(4) \quad y_t = \beta_1 + \beta_1 x_{t2} + \beta_2 x_{t3} + \varepsilon_t$$

uvažujeme a následně odhadujeme nepřesný model (s vynecháním proměnné x_3):

$$(5) \quad y_t = \alpha_1 + \alpha_2 x_{t2} + u_t$$

Důsledky vynechání proměnné jsou tyto:

1. Pokud je vynechaná proměnná x_3 korelovaná se zařazenou proměnnou x_2 , tj. $r_{23} \neq 0$, pak budou odhady $\hat{\alpha}_1, \hat{\alpha}_2$ jak vychýlené², tak nekonzistentní, tzn. že platí jak $E\hat{\alpha}_1 \neq \beta_1, E\hat{\alpha}_2 \neq \beta_2$, tak také $\text{plim}\hat{\alpha}_1 \neq \beta_1, \text{plim}\hat{\alpha}_2 \neq \beta_2$. Míra nekonzistence nekonverguje k 0, i když rozsah vzorku $T \rightarrow \infty$.
2. I pokud jsou proměnné x_2 a x_3 nekorelované, tzn. při $r_{23} = 0$, bude $\hat{\alpha}_1$ stále vychýlený, i když $\hat{\alpha}_2$ je nyní nestranný.
3. Reziduální rozptyl σ^2 je odhadnut nepřesně.
4. Obvykle užívané vyjádření pro rozptyl parametru $\hat{\alpha}_2 (= \sigma^2 / \sum x_{t2}^2)$ je vychýleným estimátorem rozptylu správného estimátoru β_2 .
5. Jako důsledek předchozího: procedury testování hypotéz a konstrukce intervalů spolehlivosti budou velmi pravděpodobně poskytovat scestné závěry, pokud jde o statistickou významnost odhadovaných parametrů: Lze ukázat, že

$$E(\hat{\alpha}_2) = \beta_2 + \beta_3 \cdot b_{32}, \quad \text{kde}$$

b_{32} je koeficient sklonu v regresi vyloučené proměnné x_3 na zařazenou proměnnou x_2 :

$b_{32} = \sum x_{t3} x_{t2} / \sum x_{t2}^2$. Jestliže je $\beta_3 > 0$ a $b_{32} > 0$ (pozitivní korelovanost x_2 s x_3), pak odhad $\hat{\alpha}_2$ bude nadhodnocovat skutečnou hodnotu parametru β_2 .

Obecně (pro k vysvětlujících proměnných):

Rozdělíme model na dvě skupiny vysvětlujících proměnných $X = (X_1, X_2)$, s celkovým jejich počtem $k = k_1 + k_2$ kde v k_1 sloupcích submatice X_1 jsou patřičné proměnné, zatímco matice X_2 obsahuje nepatřičných k_2 proměnných. V souladu s tím rozdělíme vektor parametrů $\beta = (\beta_1, \beta_2)$ na první subvektor o délce k_1 a druhý subvektor o délce k_2 . Máme tedy přesně specifikovaný model

$$(6) \quad y_{[T,1]} = X_{1[T,k_1]} \beta_{1[k_1,1]} + X_{2[T,k_2]} \beta_{2[k_2,1]} + \varepsilon_{[T,1]}$$

a oproti němu model s nesprávnou specifikací

$$(7) \quad y_{[T,1]} = X_{1[T,k_1]} \beta_{1[k_1,1]}^* + \eta_{[T,1]}$$

² Tedy ne nestranné.

Odhadovou funkcí OLS pro chybně specifikovaný model (7) lze psát jako:

$$\begin{aligned}\hat{\beta}_1^* &= (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' \mathbf{y} = (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' (\mathbf{X}_1 \beta_1 + \mathbf{X}_2 \beta_2 + \varepsilon) \\ &= \beta_1 + (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' (\mathbf{X}_2 \beta_2 + \varepsilon) = \beta_1 + (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' \mathbf{X}_2 \beta_2 + (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' \varepsilon\end{aligned}$$

takže $E(\hat{\beta}_1^*) = \beta_1 + \mathbf{P}_2 \beta_2$, kde $\mathbf{P}_2 = (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' \mathbf{X}_2$ je matice regresních koeficientů z pomocné regrese proměnných \mathbf{X}_2 na okruh proměnných v \mathbf{X}_1 . Velikost vychýlení je zde

$$(8) \quad E(\hat{\beta}_1^*) - \beta_1 = \beta_1 + \mathbf{P}_2 \beta_2 - \beta_1 = \mathbf{P}_2 \beta_2 = (\mathbf{X}_1' \mathbf{X}_1)^{-1} \mathbf{X}_1' \mathbf{X}_2 \beta_2$$

Odtud plyne, že vychýlení způsobené nezahrnutím některých důležitých vysvětlujících proměnných, je úměrné velikosti vektoru parametrů β_2 u vynechaných proměnných \mathbf{X}_2 a stupni korelace mezi zahrnutými (v \mathbf{X}_1) a nezahrnutými (v \mathbf{X}_2) vysvětlujícími proměnnými. Vychýlení bude konvergovat k $\mathbf{0}$ jen tehdy, pokud bude platit $\text{plim} \mathbf{X}_1' \mathbf{X}_2 = \mathbf{0}$ pro $T \rightarrow \infty$.

3. ZAŘAZENÍ IRELEVANTNÍCH PROMĚNNÝCH

konkrétně (pro 2 vysvětlující proměnné:

Zde budeme naopak předpokládat, že správná podoba modelu je

$$(9) \quad y_t = \beta_1 + \beta_2 x_{t2} + \varepsilon_t$$

zatímco my se pokoušíme kvantifikovat nepřesně specifikovaný model

$$(10) \quad y_t = \alpha_1 + \alpha_2 x_{t2} + \alpha_3 x_{t3} + u_t$$

Odhady parametrů nepřesně specifikovaného modelu označme jako obvykle $\hat{\alpha}_1, \hat{\alpha}_2, \hat{\alpha}_3$.

Důsledky zařazení nadbytečné proměnné x_{t3} jsou tyto:

1. Odhady parametrů (pořízené metodou OLS) chybně specifikovaného modelu jsou všechny nestranné a konzistentní. Pokud je vynechaná proměnná x_{t3} korelovaná se zařazenou proměnnou x_{t2} , bude platit $E\hat{\alpha}_1 = \beta_1, E\hat{\alpha}_2 = \beta_2$, $\text{plim} \hat{\alpha}_1 = \beta_1, \text{plim} \hat{\alpha}_2 = \beta_2$ resp. též $E\hat{\alpha}_3 = 0 (= \beta_3)$ $\text{plim} \hat{\alpha}_1 = \beta_1, \text{plim} \hat{\alpha}_2 = \beta_2$.
2. Reziduální rozptyl σ^2 je odhadnut přesně.
3. Konvenční postupy testování hypotéz a konstrukce intervalů spolehlivosti si zachovávají platnost.
4. Odhady parametrů $\hat{\alpha}_1, \hat{\alpha}_2$ budou zpravidla méně vydatné, tzn. jejich rozptyly budou obecně větší než u srovnatelných odhadů $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2$ správně specifikovaného modelu.

$$\begin{aligned}\text{Srovnejme např. } \text{var}(\hat{\beta}_2) &= \frac{\sigma^2}{\sum x_{t2}^2} \quad \text{var}(\hat{\alpha}_2) = \frac{\sigma^2}{\sum x_{t2}^2 (1 - r_{23}^2)} \quad \text{a tedy} \\ \frac{\text{var}(\hat{\alpha}_2)}{\text{var}(\hat{\beta}_2)} &= \frac{1}{1 - r_{23}^2} \geq 1\end{aligned}$$

Zařazení nadbytečné proměnné tedy vykazuje znatelně méně slabin než vynechání důležité proměnné. Při větším počtu nadbytečných proměnných však mohou vzniknout problémy s *multikolinearitou* a ztrátou stupňů volnosti.

Obecně (pro k vysvětlujících proměnných):

Opět rozdělíme model na dvě skupiny vysvětlujících proměnných $\mathbf{X} = (\mathbf{X}_1, \mathbf{X}_2)$, kde celkový počet vysvětlujících proměnných $\mathbf{k} = \mathbf{k}_1 + \mathbf{k}_2$ kde v \mathbf{k}_1 sloupcích submatice \mathbf{X}_1 jsou řádně zařazené (patříčné) proměnné, zatímco matice \mathbf{X}_2 obsahuje (omylem doplněných) nepatříčných \mathbf{k}_2 proměnných. V souladu s tím rozdělíme opět parametrický vektor $\boldsymbol{\beta} = (\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2)$, kde subvektor $\boldsymbol{\beta}_1$ má délku \mathbf{k}_1 , subvektor $\boldsymbol{\beta}_2$ délku \mathbf{k}_2 .

Máme tedy přesně specifikovaný model

$$(11) \quad \mathbf{y}_{[T,1]} = \mathbf{X}_{1[T,k_1]} \boldsymbol{\beta}_{1[k_1,1]} + \boldsymbol{\eta}_{[T,1]}$$

a oproti němu model s nesprávnou specifikací (rozšířenou o \mathbf{k}_2 nepatříčných proměnných)

$$(12) \quad \mathbf{y}_{[T,1]} = \mathbf{X}_{1[T,k_1]} \boldsymbol{\beta}_{1[k_1,1]}^* + \mathbf{X}_{2[T,k_2]} \boldsymbol{\beta}_{2[k_2,1]}^* + \boldsymbol{\varepsilon}_{[T,1]}$$
 , jinak souhrnně

$$(12A) \quad \mathbf{y}_{[T,1]} = \mathbf{X}_{[T,k]} \boldsymbol{\beta}_{[k,1]}^* + \boldsymbol{\varepsilon}_{[T,1]}$$

Odhadovou funkcí OLS aplikovanou na chybně specifikovaný model (12) lze nyní psát jako

$$(13) \quad \hat{\boldsymbol{\beta}}^* = \begin{pmatrix} \hat{\boldsymbol{\beta}}_1^* \\ \hat{\boldsymbol{\beta}}_2^* \end{pmatrix} = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}'\mathbf{y} = \begin{pmatrix} \mathbf{X}_1'\mathbf{X}_1 & \mathbf{X}_1'\mathbf{X}_2 \\ \mathbf{X}_2'\mathbf{X}_1 & \mathbf{X}_2'\mathbf{X}_2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \mathbf{X}_1'\mathbf{y} \\ \mathbf{X}_2'\mathbf{y} \end{pmatrix} = (\mathbf{X}_1'\mathbf{X}_1 + \boldsymbol{\eta})$$

Porovnejme nyní tu část vektoru $\hat{\boldsymbol{\beta}}^*$, která je společná s prvním modelem (11):

K vektoru parametrů $\hat{\boldsymbol{\beta}}_1^*$ se váže jen „horní“ část (13) $\hat{\boldsymbol{\beta}}_1^* = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}'\mathbf{X}_1 \boldsymbol{\beta}_1$, kde můžeme

psát $\mathbf{X}_{1[T,k_1]} = \mathbf{X}_{[T,k]} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix}$ a tedy $\mathbf{X}_1'\mathbf{X}_1 = (\mathbf{I}_{k_1}, \mathbf{0}_{k-k_1, k_1}) \mathbf{X} \cdot \mathbf{X} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix}$

Podobně máme pro „dolní úsek“:

$$\mathbf{X}_{2[T,k-k_1]} = \mathbf{X}_{[T,k]} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{0}_{k_1, k-k_1} \\ \mathbf{I}_{k-k_1} \end{pmatrix} \text{ a následně } \mathbf{X}_2'\mathbf{X}_1 = (\mathbf{0}_{k-k_1, k_1}, \mathbf{I}_{k-k_1}) \mathbf{X} \cdot \mathbf{X} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{E}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_1^*) = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}_1'\mathbf{X}_1 \boldsymbol{\beta}_1 = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} (\mathbf{I}_{k_1}, \mathbf{0}_{k-k_1, k_1}) \mathbf{X} \cdot \mathbf{X} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix} \boldsymbol{\beta}_1 = \mathbf{I}_{k_1} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix} \boldsymbol{\beta}_1 = \boldsymbol{\beta}_1$$

. Dále máme

$$\mathbf{E}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_2^*) = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}_2'\mathbf{X}_1 \boldsymbol{\beta}_1 = (\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1} (\mathbf{0}_{k-k_1, k_1}, \mathbf{I}_{k-k_1}) \mathbf{X} \cdot \mathbf{X} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{I}_{k_1} \\ \mathbf{0}_{k-k_1, k_1} \end{pmatrix} \boldsymbol{\beta}_1 = \mathbf{I}_{k-k_1} \cdot \begin{pmatrix} \mathbf{0}_{k_1, k-k_1} \\ \mathbf{I}_{k-k_1} \end{pmatrix} \boldsymbol{\beta}_1 = \mathbf{0}$$

Odtud vyplývá, že

A) Odhad vektoru patřičných parametrů $\hat{\boldsymbol{\beta}}_1^*$ je nestranný.

B) Střední hodnota odhadu vektoru nepatřičných parametrů $\hat{\boldsymbol{\beta}}_2^*$ je nulový vektor (to je příznivý výsledek, protože k parametrům příslušné proměnné nemají v modelu co dělat).

Dále platí, že:

- odhadová funkce rozptylu náhodných složek je nestranná
- zvětšují se výběrové rozptyly odhadnutých parametrů patřičných nezávisle proměnných.(může to ovlivnit výsledky testování), zhoršuje se tím vydatnost odhadů
- přítomnost nepatřičných proměnných zvyšuje riziko multikolinearity (a snižuje se počet stupňů volnosti)