

IA039

Překlad a překladače

Optimalizující překladač

- Základní principy práce překladače
- Mezijazyk
 - Čtveřice (obecně n -tice)
 - * Instrukce: operátor, dva operandy, výsledek
 - * Příklad
 - Přiřazení: $X := Y \text{ op } Z$
 - * Paměť: přes dočasné proměnné tn
 - * Skoky: podmínka počítána samostatně
 - * Skoky: na absolutní adresy

Příklad

```
while ( j < n ) {  
    k = k + j*2  
    m = j*2  
    j++  
}
```

Základní překlad

```
A:: t1 := j  
      t2 := n  
      t3 := t1 < t2  
      jmp (B) t3  
      jmp (C) TRUE  
  
B:: t4 := k  
      t5 := j  
      t6 := t5*2  
      t7 := t4+t6  
      k := t7  
      t8 := j  
      t9 := t8*2  
      m := t9  
      t10 := j  
      t11 := t10+1  
      j := t11  
      jmp (A) TRUE  
  
C::
```

Základní bloky

- Program je pak reprezentován *grafem toku* (flow graph)
- Blok –část programu bez skoků
 - Jeden vstupní a jeden výstupní bod
 - Blok jako DAG (Directed Acyclic Graph)
- Optimalizace uvnitř bloků
 - Odstranění opakovaných (pod)výrazů
 - Odstranění přebytečných proměnných

Modifikovaný překlad

```
B:: t4 := k  
      t5 := j  
      t6 := t5*2  
      m := t6  
      t7 := t6+t4  
      k := t7  
      t11 := t5+1  
      j := t11  
      jmp (A) TRUE
```

Další pojmy

- *Proměnné*
 - Definice a místa použití
- *Cykly*
- *Proces generování cílového kódu*
 - Součástí tzv. peephole optimalizace

Optimalizovaný překlad

```
A::  t1  := j  
     t2  := n  
     t4  := k  
     t9  := m  
     t12 := t1+t1  
     t3  := t1 >= t2  
     jmp (B1) t3  
  
B::  t4  := t4+t12  
     t9  := t12  
     t1  := t1+1  
     t12 := t12+2  
     t3  := t1 < t2  
     jmp (B) t3  
  
B1:: k   := t4  
     m   := t9
```

Klasické optimalizace

- Propagace kopírováním

- Příklad:

$$X = Y$$

$$Z = 1. + X$$



$$X = Y$$

$$Z = 1. + Y$$

- Zpracování konstant

- Odstranění mrtvého kódu

Klasické optimalizace II

- Strength reduction

- Příklad: $K^{**2} \implies K*K$

- Přejmenování proměnných

- Příklad

$$\begin{array}{ll} x = y*z; & x_0 = y*z; \\ q = r+x+x; & \implies q = r+x_0+x_0; \\ x = a+b & x = a+b \end{array}$$

- Odstraňování společných podvýrazů (podstatné zejména pro výpočet adres prvků polí)

Klasické optimalizace III

- Přesun invariantního kódu z cyklů
- Zjednodušení indukčních proměnných (výrazů s)

- $A(I)$ je většinou počítáno jako:

address = base_address(A) + (I-1)*sizeof_datatype(A)

což lze snadno v lineárním cyklu převést na

mimo cyklus:

address = base_address(A) - sizeof_datatype(A)

v cyklu:

address = address + sizeof_datatype(A)

- Přiřazení registrů proměnným

Přenositelnost a efektivita

- Aliasing
 - Dva různé formální argumenty vs. stejné aktuální argumenty
- Typy formálních a konkrétních argumentů
- Paměť
 - Equivalence
 - Zarovnání

Odstraňování smetí

- Podprogramy, makra
 - Inlining
- Podmíněné výrazy
 - Reorganizace složitých výrazů
 - Nadbytečné testy (if versus case)
- Podmíněné výrazy uprostřed cyklů
 - Nezávislé na cyklu
 - Závislé na cyklu
 - * Nezávislé na iteraci
 - * Závislé mezi iteracemi

Odstraňování smetí II

- Redukce
 - min, max
- Skoky
- Konverze typů
- Ruční optimalizace
 - Společné podvýrazy
 - Přesun kódu
 - Zpracování polí (inteligentní překladač, C a ukazatele)

Optimalizace cyklů

- Cíle:

- Redukce režie
- Zlepšení přístupu k paměti (cache)
- Zvýšení paralelismu

Datové závislosti

- **Flow Dependencies** (backward dependencies)

- $A(2:N) = A(1:N-1) + B(2:N)$

- **Anti-Dependencies**

- Standardně přejmenování proměnných
 - Příklad

$$A(I) = B(I) * E$$

$$B(I) = A(I+2) * C$$

lze přepsat na

$$A'(1:N) = B(1:N) * E$$

$$B(1:N) = A(3:N+2) * C$$

$$A(1:N) = A'(1:N)$$

Datové závislosti

■ Output Dependencies

- Příklad:

$$A(I) = C(I) * 2$$

$$A(I+2) = D(I) + E$$

V cyklu je vypočteno několik hodnot konkrétní proměnné, zapsat však lze pouze tu „poslední“.

Rozvoj cyklů (loop unrolling)

- Tělo cyklu se několikrát zkopíruje (změna velikosti iteračního kroku)
- Hlavní smysl
 - Snížení režie
 - * Snížení počtu průchodů cyklem
 - Zvýšení paralelizace (i v rámci jednoho procesoru)
 - * Software pipelining
- Pre- a postconditioning loops
 - Adaptace na skutečný počet průchodů

Rozvoj cyklů II

- Nevhodné cykly
 - Malý počet iterací —> úplný rozvoj cyklů
 - „Tlusté“ (=velké) cykly: samy obsahují dostatek příležitostí k paralelizaci
 - Cykly s voláním procedur: souvislost s rozvojem procedur (Inlining)
 - Cykly s podmíněnými výrazy: spíše starší typy procesorů
 - „Rekurzivní“ cykly: cykly s vnitřními závislostmi ($a[i] = a[i] + a[i-1] * b$)

Problémy s rozvojem cyklů

- Rozvoj špatným počtem iterací
- Zahlcení registrů
- Výpadky vyrovnávací paměti instrukcí (příliš velký cyklus)
- Hardwarové problémy
 - Především na multiprocesorech se sdílenou pamětí (cache koherence, přetížení sběrnice)
- Speciální případ: Rozvoj vnějších cyklů

Asociativní transformace

- Souvisí především s paralelismem
 - Redukce
 - Skalární součin (daxpy)
 - Násobení matic
- Obracení cyklů
 - Závislé výpočty

Optimalizace přístupů k paměti

- Optimální: nejmenší krok (práce s cache)

- FORTRAN: levý index
- C: pravý index
- Příklad:

```
DO 10 J=1,N
```

```
DO 10 I=1,N
```

```
A(I,J)=B(I,J)+C(I,J)*D
```



```
10 CONTINUE
```

```
DO 10 J=1,N
```

```
DO 10 I=1,N
```

```
A(J,I)=B(J,I)+C(J,I)*D
```

```
10 CONTINUE
```

Optimalizace přístupů k paměti II

- Blokování

- Příklad:

```
DO 10 I=1,N
```

```
    DO 10 J=1,N
```

$$A(J,I) = A(J,I) + B(I,J)$$

```
10 CONTINUE
```

```
DO 10 I=1,N,2
```

```
    DO 10 J=1,N,2
```

$$A(J,I) = A(J,I) + B(I,J)$$

$$A(J+1,I) = A(J+1,I) + B(I,J+1)$$

$$A(J,I+1) = A(J,I+1) + B(I+1,J)$$

$$A(J+1,I+1) = A(J+1,I+1) + B(I+1,J+1)$$

```
10 CONTINUE
```

Optimalizace přístupů k paměti III

- Nepřímá adresace

- Příklad:

$b[i] = a[i+k]*c$, hodnota k neznáma při překladu

$a[k[i]] += b[i]*c$

- Použití ukazatelů

- Nedostatečná paměť

- „Ruční“ zpracování

- Virtuální paměť