

Vestavěné predikáty pro labeling

- Instanciace proměnné Variable hodnotami v její doméně

```
indomain( Variable )
```

hodnoty jsou instanciovány při backtrackingu ve vzrůstajícím pořadí

```
?- X in 4..5, indomain(X).
```

```
X = 4 ? ;
```

```
X = 5 ?
```

```
labeling( [] ).
```

```
labeling( [Var|Rest] ) :- % výběr nejlevější proměnné k instanciaci  
    indomain( Var ), % výběr hodnot ve vzrůstajícím pořadí  
    labeling( Rest ).
```

- **labeling(Options, Variables)**

```
?- A in 0..2, B in 0..2, B#< A, labeling([], [A,B]).
```

Uspořádání hodnot a proměnných

- Při prohledávání je rozhodující **uspořádání hodnot a proměnných**
- Určuje je **heuristiky výběru hodnot a výběru proměnných**

```
labeling( [] ).  
labeling( Variables ) :-  
    select_variable(Variables,Var,Rest),  
    select_value(Var,Value),  
    ( Var #= Value,  
      labeling( Rest )  
    ;  
      Var #\= Value , % nemusí dojít k instanciaci Var  
      labeling( Variables ) % proto pokračujeme se všemi proměnnými včetně Var  
    ).
```

- **Statické uspořádání:** určeno už před prohledáváním

- **Dynamické uspořádání:** počítá se během prohledávání

Výběr hodnoty

- Obecný princip výběru hodnoty: **první úspěch (succeed first)**

- volíme pořadí tak, abychom výběr nemuseli opakovat
- ?- domain([A,B,C],1,2), A#=B+C. optimální výběr A=2,B=1,C=1 je bez backtrackingu

- Parametry **labeling/2** ovlivňující výběr hodnoty př. `labeling([down], Vars)`

- up: doména procházena ve vzrůstajícím pořadí (default)
- down: doména procházena v klesajícím pořadí

- Parametry **labeling/2** řídící, jak je výběr hodnoty realizován

- step: volba mezi $X \#= M$, $X \#\neq M$ (default)
 - viz dřívější příklad u "Uspořádání hodnot a proměnných"
- enum: vícenásobná volba mezi všemi hodnotami v doméně
 - podobně jako při `indomain/1`
- bisect: volba mezi $X \#= < Mid$, $X \#> Mid$
 - v jednom kroku labelingu nedochází nutně k instanciaci proměnné

Výběr proměnné

- Obecný princip výběru proměnné: **first-fail**

- výběr proměnné, pro kterou je nejobtížnější nalézt správnou hodnotu
- pozdější výběr hodnoty pro tuto proměnnou by snadněji vedl k failu
- výbereme proměnnou s **nejmenší doménou**
- ?- domain([A,B,C],1,3), A#<3, A#=B+C.

nejlépe je začít s výběrem A

- Parametry **labeling/2** ovlivňující výběr proměnné

- **leftmost**: nejlevější (default)
- **ff**: s (1) nejmenší velikostí domény
 (2) (pokud s nejmenší velikostí domény více, tak) nejlevější z nich
- **ffc**: s (1) nejmenší velikostí domény
 (2) největším množstvím omezením „čekajících“ na proměnné
 (3) nejlevější z nich
- **min/max**: s (1) nejmenší/největší hodnotou v doméně proměnné
 (2) nejlevnější z nich

fd_size(Var,Size)
fd_degree(Var,Size)
fd_min(Var,Min)/fd_max(Var,Max)

Algoritmy pro řešení problému splňování podmínek (CSP)

Hledání optimálního řešení

(předpokládejme minimalizaci)

- Parametry **labeling/2** pro optimalizaci: **minimize(F)/maximize(F)**
 - Cena # = A+B+C, labeling([minimize(Cena)], [A,B,C])
- **Metoda větví a mezí (branch&bound)** branch_and_bound(Vars, Cost)
 - uvažujeme nejhorší možnou cenu řešení **UB** (např. cena už nalezeného řešení)
 - počítáme dolní odhad **LB** ceny částečného řešení
 LB je tedy nejlepší možná cena pro rozšíření tohoto řešení
 - procházíme strom a vyžadujeme, aby prozkoumávaná větev měla cenu $LB < UB$
 pokud je $LB \geq UB$, tak víme, že v této větví není lepší řešení a odřízneme ji
- Iniciálně je **Bound** je předem známá nejhorší cena (např. krajní hodnota v doméně)

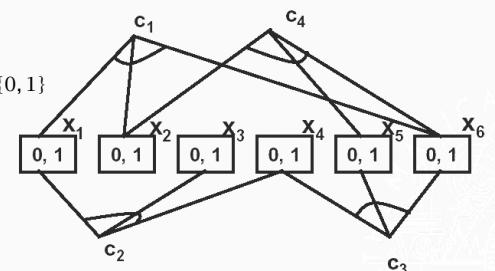

```
branch_and_bound( Bound, Vars, Cost ) :- % triviální implementace
    Cost #< Bound,
    findall( Vars-Cost, (labeling( Vars ), ! ), [ Solution-FoundCost ] ), ! ,
    asserta( solution( Solution, FoundCost ) ),
    branch_and_bound( FoundCost, Vars, Cost ).
```
- **branch_and_bound(_, Vars, Cost) :- solution(Vars, Cost), ! .**

Grafová reprezentace CSP

- **Reprezentace podmínek**
 - intenzionální (matematická/logická formule)
 - extenzionální (výčet k-tic kompatibilních hodnot, 0-1 matice)
- **Graf**: vrcholy, hrany (hrana spojuje dva vrcholy)
- **Hypergraf**: vrcholy, hrany (hrana spojuje množinu vrcholů)
- Reprezentace CSP pomocí **hypergrafovi podmínek**
 - vrchol = proměnná, hyperhrana = podmínka

- **Příklad**

- proměnné x_1, \dots, x_6 s doménou $\{0, 1\}$
- omezení $c_1 : x_1 + x_2 + x_6 = 1$
- $c_2 : x_1 - x_3 + x_4 = 1$
- $c_3 : x_4 + x_5 - x_6 > 0$
- $c_4 : x_2 + x_5 - x_6 = 0$



Binární CSP

- Binární CSP

- CSP, ve kterém jsou pouze binární podmínky
- unární podmínky zakódovány do domény proměnné

- Graf podmínek pro binární CSP

- není nutné uvažovat hypergraf, stačí graf (podmínka spojuje pouze dva vrcholy)

- Každý CSP lze transformovat na "korespondující" binární CSP

- Výhody a nevýhody binarizace

- získáváme unifikovaný tvar CSP problému, řada algoritmů navržena pro binární CSP
- bohužel ale značné zvětšení velikosti problému

- Nebinární podmínky

- složitější propagační algoritmy
- lze využít jejich sémantiky pro lepší propagaci
- příklad: all_different vs. množina binárních nerovností

Algoritmus revize hrany

- Jak udělat hrani (V_i, V_j) hranově konzistentní?
- Z domény D_i vyřadím takové hodnoty x , které nejsou konzistentní s aktuální doménou D_j (pro x neexistuje žádá hodnota y v D_j tak, aby ohodnocení $V_i = x$ a $V_j = y$ splňovalo všechny binární podmínky mezi V_i a V_j)

```
■ procedure revise((i,j))
Deleted := false
for ∀x in Di do
    if neexistuje y ∈ Dj takové, že (x,y) je konzistentní
    then Di := Di - {x}
        Deleted := true
    end if
return Deleted
end revise
```

- domain([V₁,V₂],2,4), V₁#< V₂ revise((1,2)) smže 4 z D₁,D₂ se nezmění

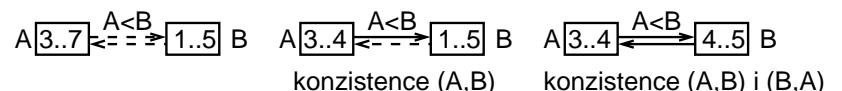
Vrcholová a hranová konzistence

- Vrcholová konzistence (node consistency) NC

- každá hodnota z aktuální domény V_i proměnné splňuje všechny unární podmínky s proměnnou V_i

- Hranová konzistence (arc consistency) AC pro binární CSP

- hrana (V_i, V_j) je hranově konzistentní, právě když pro každou hodnotu x z aktuální domény D_i existuje hodnota y tak, že ohodnocení [$V_i = x, V_j = y$] splňuje všechny binární podmínky nad V_i, V_j .
- hranová konzistence je směrová
 - konzistence hrany (V_i, V_j) nezaručuje konzistence hrany (V_j, V_i)



- CSP je hranově konzistentní, právě když jsou všechny jeho hrany (v obou směrech) hranově konzistentní

Dosažení hranové konzistence problému

- Jak udělat CSP hranově konzistentní?

- revize je potřeba opakovat, dokud se mění doména nějaké proměnné
- efektivnější: opakování revizí můžeme dělat pomocí fronty
 - přidáváme do ní hrany, jejichž konzistence mohla být narušena zmenšením domény

- Jaké hrany přesně revidovat po zmenšení domény?

- ty, jejichž konzistence může být zmenšením domény proměnné narušena jsou to hrany (i, k), které vedou do proměnné V_k se zmenšenou doménou



- hrani (m, k) vedoucí z proměnné V_m , která zmenšení domény způsobila, není třeba revidovat (změna se ji nedotkne)

- příklad: $V_k < V_m, (V_k, V_m): (3..7,1..5) \xrightarrow{(m,k)} (3..7,4..5) \xrightarrow{(k,m)} (3..4,4..5) \xrightarrow{(m,k)}$

Algoritmus AC-3

```

procedure AC-3(G)
    Q := {(i,j) | (i,j) ∈ hrany(G), i ≠ j} % seznam hran pro revizi
    while Q non empty do
        vyber a smaž (k,m) z Q
        if revise((k,m)) then % pridani pouze hran, ktere
            Q := Q ∪ {(i,k) ∈ hrany(G), i ≠ k, i ≠ m} % dosud nejsou ve fronte
    end while
end AC-3

```



Příklad:

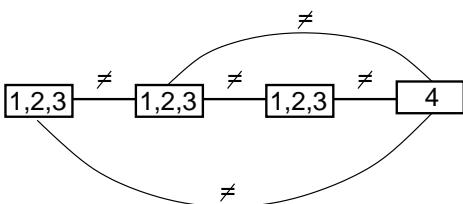
$$\begin{aligned}
 A < B, B < C: & (3..7, 1..5, 1..5) \xrightarrow{AB} (3..4, \underline{1..5}, 1..5) \xrightarrow{BA} \\
 & (3..4, \underline{4..5}, 1..5) \xrightarrow{BC} (3..4, 4, \underline{1..5}) \xrightarrow{CB} (3..4, 4, 5) \\
 & \xrightarrow{AB} (3, 4, 5)
 \end{aligned}$$

■ Technika AC-3 je dnes asi nejpoužívánější, ale stále není optimální

■ Jaké budou domény A,B,C po AC-3 pro: domain([A,B,C],1,10), A #= B + 1, C #< B

k-konzistence

- Mají NC a AC něco společného?
 - NC: konzistence jedné proměnné
 - AC: konzistence dvou proměnných
 - ... můžeme pokračovat
- CSP je **k-konzistentní** právě tehdy, když můžeme libovolné konzistentní ohodnocení (k-1) různých proměnných rozšířit do libovolné k-té proměnné



4-konzistentní graf

- Pro obecné CSP, tedy i pro nebinární podmínky

Je hranová konzistence dostatečná?

- Použitím AC odstraníme mnoho nekompatibilních hodnot
 - Dostaneme potom řešení problému? NE
 - Víme alespoň zda řešení existuje? NE
- domain([X,Y,Z],1,2), X# \= Y, Y# \= Z, Z# \= X
 - hranově konzistentní
 - nemá žádné řešení
- Jaký je tedy význam AC?
 - někdy dá řešení přímo
 - nějaká doména se vyprázdní ⇒ řešení neexistuje
 - všechny domény jsou jednoprvkové ⇒ máme řešení
 - v obecném případě se alespoň zmenší prohledávaný prostor

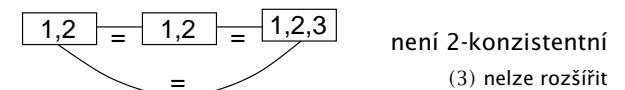
Silná k-konzistence

3-konzistentní graf

(1,1) lze rozšířit na (1,1,1)

(2,2) lze rozšířit na (2,2,2)

(1,3) ani (2,3) nejsou konzistentní dvojice (nerozšiřujeme je)



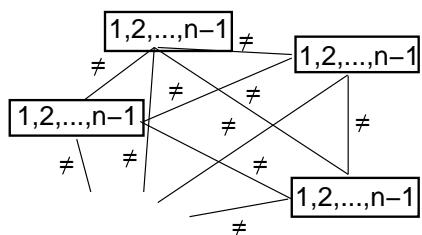
není 2-konzistentní
(3) nelze rozšířit

- CSP je **silně k-konzistentní** právě tehdy, když je j-konzistentní pro každé $j \leq k$
- Silná k-konzistence ⇒ k-konzistence
- Silná k-konzistence ⇒ j-konzistence $\forall j \leq k$
- k-konzistence $\not\Rightarrow$ silná k-konzistence
- NC = silná 1-konzistence = 1-konzistence
- AC = (silná) 2-konzistence

Konzistence pro nalezení řešení

- Máme-li graf s n vrcholy, jak silnou konzistenci potřebujeme, abychom přímo našli řešení?

- silná n-konzistence je nutná pro graf s n vrcholy
- n-konzistence nestačí (viz předchozí příklad)
- silná k-konzistence pro $k < n$ také nestačí



Řešení nebinárních podmínek

- k-konzistence má exponenciální složitost, v reálu se nepoužívá
- S n-árními podmínkami se pracuje přímo
- Podmínka je **obecně hranově konzistentní (GAC)**, právě když pro každou proměnnou V_i z této podmínky a každou hodnotou $x \in D_i$ existuje ohodnocení zbylých proměnných v podmínce tak, že podmínka platí
 - $A + B = C$, A in 1..3, B in 2..4, C in 3..7 je obecně hranově konzistentní
- Využívá se sémantika podmínek
 - speciální typy konzistence pro globální omezení
 - viz all_distinct
 - konzistence mezí
 - propagace pouze při změně nejmenší a největší hodnoty v doméně proměnné
 - Pro různé podmínky lze použít různý druh konzistence
 - $A \#< B$: hranová konzistence, konzistence mezí

Konzistenční algoritmus pro nebinární podmínky

- Algoritmus s frontou proměnných (někdy též nazýván AC-8)
 - opakovaně se provádí revize podmínek, dokud se mění domény


```
procedure Nonbinary-AC-3-with-Variables(Q)
  while Q non empty do
    vyber a smaž  $V_j \in Q$ 
    for  $\forall C$  takové, že  $V_j \in \text{scope}(C)$  do
       $W := \text{revise}(V_j, C)$ 
      // W je množina proměnných jejichž doména se změnila
      if  $\exists V_i \in W$  taková, že  $D_i = \emptyset$  then return fail
       $Q := Q \cup \{W\}$ 
    end Non-binary-consistency
  end Nonbinary-AC-3-with-Variables
```
 - rozsah omezení $\text{scope}(C)$: množina proměnných, na nichž je C definováno
- Implementace
 - u každé proměnné je seznam **vybraných podmínek** pro propagaci
 - REVISE procedury pro tyto podmínky definuje uživatel v závislosti na typu podmínky

Konzistence mezí

- **Bounds consistency BC**: slabší než obecná hranová konzistence
 - podmínka má **konzistentní meze (BC)**, právě když pro každou proměnnou V_j z této podmínky a každou hodnotou $x \in D_j$ existuje ohodnocení zbylých proměnných v podmínce tak, že je podmínka splněna a pro vybrané ohodnocení y_i proměnné V_i platí $\min(D_i) \leq y_i \leq \max(D_i)$
 - stačí propagace pouze při změně **minimální nebo maximální hodnoty** (při změně mezi) v doméně proměnné
- **Konzistence mezí pro nerovnice**
 - $A \#> B \Rightarrow \min(A) = \min(B)+1, \max(B) = \max(A)-1$
 - příklad: A in 4..10, B in 6..18, $A \#> B$
 $\min(A) = 6+1 \Rightarrow A$ in 7..10
 $\max(B) = 10-1 \Rightarrow B$ in 6..9
 - podobně: $A \#< B$, $A \#>= B$, $A \#=< B$

Konzistence mezi a aritmetická omezení

- $A \# = B + C \Rightarrow \min(A) = \min(B) + \min(C), \max(A) = \max(B) + \max(C)$
 - $\min(B) = \min(A) - \max(C), \max(B) = \max(A) - \min(C)$
 - $\min(C) = \min(A) - \max(B), \max(C) = \max(A) - \min(B)$
 - změna $\min(A)$ vyvolá pouze změnu $\min(B)$ a $\min(C)$
 - změna $\max(A)$ vyvolá pouze změnu $\max(B)$ a $\max(C)$, ...
- Příklad: $A \text{ in } 1..10, B \text{ in } 1..10, A \# = B + 2, A \# > 5, A \# \leq 8$
- $A \# = B + 2 \Rightarrow \min(A) = 1+2, \max(A) = 10+2 \Rightarrow A \text{ in } 3..10$
 $\Rightarrow \min(B) = 1-2, \max(B) = 10-2 \Rightarrow B \text{ in } 1..8$
- $A \# > 5 \Rightarrow \min(A) = 6 \Rightarrow A \text{ in } 6..10$
 $\Rightarrow \min(B) = 6-2 \Rightarrow B \text{ in } 4..8$ (nové vyvolání $A \# = B + 2$)
- $A \# \leq 8 \Rightarrow A \text{ in } (6..7) \setminus (9..10)$ (meze stejné, k propagaci $A \# = B + 2$ nedojde)
- Vyzkoušejte si: $A \# = B - C, A \# \geq B + C$

Globální podmínky

- Propagace je lokální
 - pracuje se s jednotlivými podmínkami
 - interakce mezi podmínkami je pouze přes domény proměnných
- Jak dosáhnout více, když je silnější propagace drahá?
- Seskupíme několik podmínek do jedné tzv. **globální podmínky**
- Propagaci přes globální podmínsku řešíme speciálním algoritmem navrženým pro danou podmínsku
- Příklady:
 - all_different** omezení: hodnoty všech proměnných různé
 - serialized** omezení: rozvržení úloh zadaných startovním časem a dobou trvání tak, aby se nepřekrývaly

Propagace pro all_distinct

- $U = \{X_2, X_4, X_5\}, \text{dom}(U) = \{2, 3, 4\}$:
 $\{2, 3, 4\}$ nelze pro X_1, X_3, X_6
 $X_1 \text{ in } 5..6, X_3 = 5, X_6 \text{ in } \{1\} \setminus (5..6)$
- Konzistence:** $\forall \{X_1, \dots, X_k\} \subset V : \text{card}\{D_1 \cup \dots \cup D_k\} \geq k$
stačí hledat **Hallův interval** I : velikost intervalu I je rovna počtu proměnných, jejichž doména je v I
- Inferenční pravidlo**

učitel	min	max
Jan	3	6
Petr	3	4
Anna	2	5
Ota	2	4
Eva	3	4
Marie	1	6

- $U = \{X_1, \dots, X_k\}, \text{dom}(U) = \{D_1 \cup \dots \cup D_k\}$
- $\text{card}(U) = \text{card}(\text{dom}(U)) \Rightarrow \forall v \in \text{dom}(U), \forall X \in (V - U), X \neq v$
- hodnoty v Hallově intervalu jsou pro ostatní proměnné nedostupné
- Složitost:** $O(2^n)$ – hledání všech podmnožin množiny n proměnných (naivní)
 $O(n \log n)$ – kontrola hraničních bodů Hallových intervalů (1998)