

Řez a upnutí

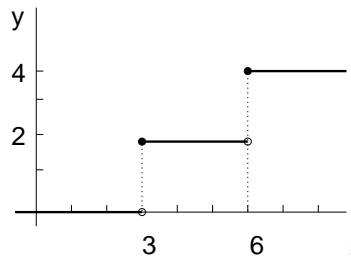
`f(X,0) :- X < 3, !.`

přidání operátoru řezu `, , !'`

`f(X,2) :- 3 =
= X, X < 6, !.`

`f(X,4) :- 6 =
= X.`

Řez, negace



?- `f(1,Y), Y>2.`

`f(X,0) :- X < 3, !. % (1)`
`f(X,2) :- X < 6, !. % (2)`
`f(X,4).`

?- `f(1,Y).`

- Smazání řezu v (1) a (2) změní chování programu
- **Upnutí:** po splnění podcílů před řezem se už další klauzule neuvažují

Řez a ořezání

`f(X,Y) :- s(X,Y).`
`s(X,Y) :- Y is X + 1.`
`s(X,Y) :- Y is X + 2.`

`f(X,Y) :- s(X,Y), !.`
`s(X,Y) :- Y is X + 1.`
`s(X,Y) :- Y is X + 2.`

?- `f(1,Z).`
`Z = 2 ? ;`
`Z = 3 ? ;`
`no`

?- `f(1,Z).`
`Z = 2 ? ;`
`no`

- **Ořezání:** po splnění podcílů před řezem se už neuvažuje další možné splnění těchto podcílů
- Smazání řezu změní chování programu

Chování operátoru řezu

- Předpokládejme, že klauzule `H :- T1, T2, ..., Tm, !, ...Tn.` je aktivována voláním cíle `G`, který je unifikovatelný s `H`. $G=h(X,Y)$
- V momentě, kdy je nalezen řez, existuje řešení cílů $T1, \dots, Tm$ $X=1, Y=1$
- **Ořezání:** při provádění řezu se už další možné splnění cílů $T1, \dots, Tm$ nehledá a všechny ostatní alternativy jsou odstraněny $Y=2$
- **Upnutí:** dále už nevyvolávám další klauzule, jejichž hlava je také unifikovatelná s `G` $X=2$

?- <code>h(X,Y).</code>	<code>h(X,Y)</code>
<code>h(1,Y) :- t1(Y), !.</code>	$X=1 / \backslash X=2$
<code>h(2,Y) :- a.</code>	<code>t1(Y) a (vynesej: upnutí)</code>
<code>t1(1) :- b.</code>	$Y=1 / \backslash Y=2$
<code>t1(2) :- c.</code>	<code>b c (vynesej: ořezání)</code>

Řez: návrat na rodiče

```
?- a(X).  
(1) a(X) :- h(X,Y).  
(2) a(X) :- d.  
  
(3) h(1,Y) :- t1(Y), !, e(X).  
(4) h(2,Y) :- a.  
  
(5) t1(1) :- b.  
(6) t1(2) :- c.  
  
(7) b :- c.  
(8) b :- d.  
  
(9) d.  
(10) e(1) .  
(11) e(2).  
  
■ Po zpracování klauzule s řezem se vracím až na rodiče této klauzule, tj. a(X)
```

Řez: cvičení

1. Porovnejte chování uvedených programů pro zadané dotazy.

```
a(X,X) :- b(X).      a(X,X) :- b(X),!.      a(X,X) :- b(X),c.  
a(X,Y) :- Y is X+1.  a(X,Y) :- Y is X+1.  a(X,Y) :- Y is X+1.  
b(X) :- X > 10.     b(X) :- X > 10.     b(X) :- X > 10.  
                      c :- !.  
  
?- a(X,Y).  
?- a(1,Y).  
?- a(11,Y).
```

2. Napište predikát pro výpočet maxima `max(X, Y, Max)`

Řez: příklad

```
c(X) :- p(X).  
c(X) :- v(X).  
  
p(1).  p(2).      v(2).  
  
?- c(2).  
true ? ; %p(2)  
true ? ; %v(2)  
no  
  
?- c(X).          ?- c1(X).  
X = 1 ? ; %p(1)    X = 1 ? ; %p(1)  
X = 2 ? ; %p(2)    no  
X = 2 ? ; %v(2)  
no
```

Typy řezu

- Zlepšení efektivity programu: určíme, které alternativy nemá smysl zkoušet
- **Zelený řez:** odstraní pouze neúspěšná odvození
 - $f(X,1) :- X \geq 0, !. f(X,-1) :- X < 0.$ bez řezu zkouším pro nezáporná čísla 2. klauzuli
- **Modrý řez:** odstraní redundantní řešení
 - $f(X,1) :- X \geq 0, !. f(0,1). f(X,-1) :- X < 0.$ bez řezu vrací $f(0,1)$ 2x
- **Červený řez:** odstraní úspěšná řešení
 - $f(X,1) :- X \geq 0, !. f(_X,-1).$ bez řezu uspěje 2. klauzule pro nezáporná čísla

Negace jako neúspěch

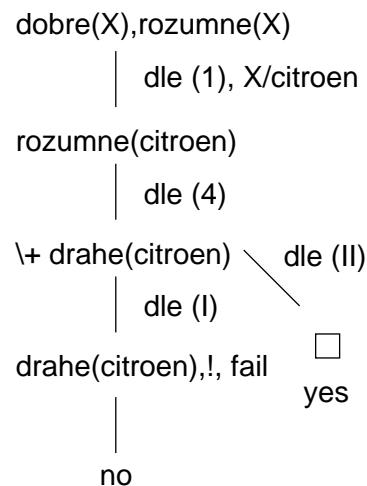
- Speciální cíl pro nepravdu (neúspěch) fail a pravdu true
- X a Y nejsou unifikovatelné: different(X, Y)
- $\text{different}(X, Y) :- X = Y, !, \text{fail}.$
 $\text{different}(_X, _Y).$
- X je muž: muz(X)
- $\text{muz}(X) :- \text{zena}(X), !, \text{fail}.$
 $\text{muz}(_X).$

Negace a proměnné

```
+P :- P, !, fail. % (I)
\+_. . . . . % (II)

dobre( citroen ). . . . . % (1)
dobre( bmw ). . . . . % (2)
drahe( bmw ). . . . . % (3)
rozumne( Auto ) :- . . . . . % (4)
    \+ drahe( Auto ).

?- dobre( X ), rozumne( X ).
```



Negace jako neúspěch: operátor \+

- $\text{different}(X, Y) :- X = Y, !, \text{fail}.$ $\text{muz}(X) :- \text{zena}(X), !, \text{fail}.$
- $\text{different}(_X, _Y).$ $\text{muz}(_X).$
- Unární operátor \+ P
 - jestliže P uspěje, potom \+ P neuspěje
 $\+(P) :- P, !, \text{fail}.$
 - v opačném případě \+ P uspěje
 $\+(_) .$
- $\text{different}(X, Y) :- \+\ X=Y.$
- $\text{muz}(X) :- \+\ \text{zena}(X).$
- Pozor: takto definovaná negace \+P vyžaduje konečné odvození P

Negace a proměnné

```

\+(P) :- P, !, fail. % (I)
\+(\_) . . . . . % (II)

dobre( citroen ). . . . . % (1)
dobre( bmw ). . . . . % (2)
drahe( bmw ). . . . . % (3)
rozumne( Auto ) :- . . . . . % (4)
    \+ drahe( Auto ).

?- rozumne( X ), dobre( X ).
```

The diagram shows a search tree starting from the goal `? - rozumne(X), dobre(X)`. It branches into two cases: `\+(P) :- P, !, fail. % (I)` and `\+(_) % (II)`. The first case leads to `dobre(citroen)`, which then leads to `\+ drahe(citroen)`. This leads to a dead end (`! , fail`) or to the goal `? - rozumne(X), dobre(X)` if `X` is `citroen`. The second case, `\+(_)`, leads to `\+ drahe(citroen)`, which then leads to `drahe(citroen), !, fail, dobre(X)`. This leads to a dead end (`! , fail`) or to the goal `? - rozumne(X), dobre(X)` if `X` is `citroen`.

dle (4)

\+ drahe(X), dobre(X)

dle (I)

drahe(X), !, fail, dobre(X)

dle (3), X/bmw

!, fail, dobre(bmw)

fail, dobre(bmw)

no

Bezpečný cíl

- `?- rozumne(citroen).` yes
- `?- rozumne(X).` no
- `?- \+ drahe(citroen).` yes
- `?- \+ drahe(X).` no
- **\+ P je bezpečný: proměnné P jsou v okamžiku volání P instanciovány**
 - negaci používáme pouze pro bezpečný cíl P

yes

no

yes

no

Chování negace

- `?- \+ drahe(citroen).` yes
- `?- \+ drahe(X).` no
- Negace jako neúspěch používá **předpoklad uzavřeného světa**
pravdivé je pouze to, co je dokazatelné
- `?- \+ drahe(X).` `\+ drahe(X) :- drahe(X), !, fail.` `\+ drahe(X).`
z definice `\+ plyne`: není dokazatelné, že existuje X takové, že `drahe(X)` platí
tj. **pro všechna X platí \+ drahe(X)**
- `?- drahe(X).`
VÍME: existuje X takové, že `drahe(X)` platí
- ALE: pro cíle s negací neplatí **existuje X takové, že \+ drahe(X)**
⇒ **negace jako neúspěch není ekvivalentní negaci v matematické logice**

Predikáty na řízení běhu programu I.

- **rez „!”**
- `fail`: cíl, který vždy neuspěje `true`: cíl, který vždy uspěje
- `\+ P`: negace jako neúspěch
`\+ P :- P, !, fail; true.`
- `once(P)`: vrátí pouze jedno řešení cíle P
`once(P) :- P, !.`
- Vyjádření **podmínky**: `P -> Q ; R`
 - jestliže platí P tak Q `(P -> Q ; R) :- P, !, Q.`
 - v opačném případě R `(P -> Q ; R) :- R.`
 - příklad: `min(X,Y,Z) :- X <= Y -> Z = X ; Z = Y.`
- `P -> Q`
 - odpovídá: `(P -> Q; fail)`
 - příklad: `zaporne(X) :- number(X) -> X < 0.`

Predikáty na řízení běhu programu II.

- `call(P)`: zavolá cíl P a uspěje, pokud uspěje P
- nekonečná posloupnost backtrackovacích voleb: `repeat`
`repeat.`
`repeat :- repeat.`
klasické použití: **generuj akci X, proved ji a otestuj, zda neskončit**
Hlava :
`uloz_stav(StaryStav),`
`repeat,`
`generuj(X),` % deterministické: generuj, provadej, testuj
`provadej(X),`
`testuj(X),`
`!,`
`obnov_stav(StaryStav),`
`...`

Reprezentace seznamu

- **Seznam:** [a, b, c], prázdný seznam []
- **Hlava (libovolný objekt), tělo (seznam):** .(Hlava, Telo)
 - všechny strukturované objekty stromy – i seznamy
 - funkтор ".", dva argumenty
 - $.(a, .(b, .(c, []))) = [a, b, c]$
 - notace: [Hlava | Telo] = [a|Telo]
 - Telo je v [a|Telo] seznam, tedy píšeme [a, b, c] = [a | [b, c]]
- Lze psát i: [a,b|Telo]
 - před "|" je libovolný počet prvků seznamu , za "|" je seznam zbývajících prvků
 - $[a,b,c] = [a|[b,c]] = [a,b|[c]] = [a,b,c|[[]]]$
 - pozor: [[a,b] | [c]] \neq [a,b | [c]]
- Seznam jako **neúplná datová struktura:** [a,b,c|T]
 - Seznam = [a,b,c|T], T = [d,e|S], Seznam = [a,b,c,d,e|S]

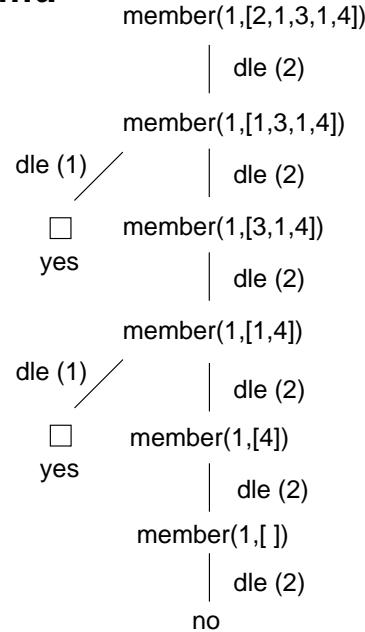
Hana Rudová, Logické programování I, 11. března 2010

18

Seznamy

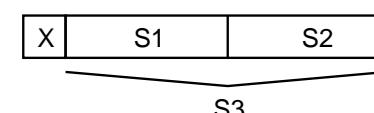
Prvek seznamu

- member(X, S)
- platí: member(b, [a,b,c]).
- neplatí: member(b, [[a,b]| [c]]).
- X je prvek seznamu S, když
 - X je hlava seznamu S nebo
 - member(X, [X | _]). % (1)
 - X je prvek těla seznamu S
 - member(X, [_ | Telo]) :-
member(X, Telo). % (2)
- Další příklady použití:
 - member(X,[1,2,3]).
 - member(1,[2,1,3,1]).



Spojení seznamů

- append(L1, L2, L3)
- Platí: append([a,b], [c,d], [a,b,c,d])
- Neplatí: append([b,a], [c,d], [a,b,c,d]),
append([a,[b]], [c,d], [a,b,c,d])
- Definice:
 - pokud je 1. argument prázdný seznam, pak 2. a 3. argument jsou stejné seznamy:
append([], S, S).
 - pokud je 1. argument neprázdný seznam, pak má 3. argument stejnou hlavu jako 1.:
append([X|S1], S2, [X|S3]) :- append(S1, S2, S3).



Příklady použití append

- `append([], S, S).`
`append([X|S1], S2, [X|S3]) :- append(S1, S2, S3).`

- **Spojení seznamů:** `append([a,b,c], [1,2,3], S).`

`S = [a,b,c,1,2,3]`

`append([a, [b,c], d], [a, [], b], S).`

`S = [a, [b,c], d, a, [], b]]`

- **Dekompozice seznamu na dva seznamy:** `append(S1, S2, [a, b]).`

`S1 = [], S2 = [a,b] ;`

`S1 = [a], S2 = [b] ? ;`

`S1 = [a,b], S2 = []`

- **Vyhledávání v seznamu:** `append(Pred, [c | Za], [a,b,c,d,e]).`

`Pred = [a,b], Za = [d,e]`

- **Předchůdce a následník:** `append(_, [Pred,c,Za|_], [a,b,c,d,e]).`

`Pred = b, Za = d`

Smazání prvku seznamu `delete(X, S, S1)`

- Seznam `S1` odpovídá seznamu `S`, ve kterém je smazán prvek `X`

- jestliže `X` je hlava seznamu `S`, pak výsledkem je tělo `S`

`delete(X, [X|Telo], Telo).`

- jestliže `X` je v těle seznamu, pak `X` je smazán až v těle

`delete(X, [Y|Telo], [Y|Telo1]) :- delete(X, Telo, Telo1).`

- `delete` smaže libovolný výskyt prvku pomocí backtrackingu

`?- delete(a, [a,b,a,a], S).`

`S = [b,a,a];`

`S = [a,b,a];`

`S = [a,b,a]`

- `delete`, který smaže pouze první výskyt prvku `X`

- `delete(X, [X|Telo], Telo) :- !.`

`delete(X, [Y|Telo], [Y|Telo1]) :- delete(X, Telo, Telo1).`