

Vestavěné predikáty pro labeling

- Instanciace proměnné Variable hodnotami v její doméně

```
indomain( Variable )
```

hodnoty jsou instanciovány při backtrackingu ve vzrůstajícím pořadí

```
?- X in 4..5, indomain(X).
```

```
X = 4 ? ;
```

```
X = 5 ?
```

```
labeling( [] ).
```

```
labeling( [Var|Rest] ) :- % výběr nejlevější proměnné k instanciaci  
    indomain( Var ), % výběr hodnot ve vzrůstajícím pořadí  
    labeling( Rest ).
```

- **labeling(Options, Variables)**

```
?- A in 0..2, B in 0..2, B#< A, labeling([], [A,B]).
```

Uspořádání hodnot a proměnných

- Při prohledávání je rozhodující **uspořádání hodnot a proměnných**
- Určuje je **heuristiky výběru hodnot a výběru proměnných**

```
labeling( [] ).  
labeling( Variables ) :-  
    select_variable(Variables,Var,Rest),  
    select_value(Var,Value),  
    ( Var #= Value,  
      labeling( Rest )  
    ;  
      Var #\= Value , % nemusí dojít k instanciaci Var  
      labeling( Variables ) % proto pokračujeme se všemi proměnnými včetně Var  
    ).
```

- **Statické uspořádání:** určeno už před prohledáváním
- **Dynamické uspořádání:** počítá se během prohledávání

Výběr hodnoty

- Obecný princip výběru hodnoty: **první úspěch (succeed first)**

- volíme pořadí tak, abychom výběr nemuseli opakovat
- ?- domain([A,B,C],1,2), A#=B+C. optimální výběr A=2,B=1,C=1 je bez backtrackingu

- Parametry **labeling/2** ovlivňující výběr hodnoty př. `labeling([down], Vars)`

- up: doména procházena ve vzrůstajícím pořadí (default)
- down: doména procházena v klesajícím pořadí

- Parametry **labeling/2** řídící, jak je výběr hodnoty realizován

- step: volba mezi $X \#= M$, $X \#\!= M$ (default)
 - viz dřívější příklad u "Uspořádání hodnot a proměnných"
- enum: vícenásobná volba mezi všemi hodnotami v doméně
 - podobně jako při `indomain/1`

Výběr proměnné

- Obecný princip výběru proměnné: *first-fail*

- výběr proměnné, pro kterou je nejobtížnější nalézt správnou hodnotu
- pozdější výběr hodnoty pro tuto proměnnou by snadněji vedl k failu
- výbereme proměnnou s **nejmenší doménou**
- ?- domain([A,B,C],1,3), A#<3, A#=B+C. nejlépe je začít s výběrem A

- Parametry *labeling/2* ovlivňující výběr proměnné

- **leftmost:** nejlevější (default)
- **ff:** s (1) nejmenší velikostí domény fd_size(Var,Size)
 (2) (pokud s nejmenší velikostí domény více, tak) nejlevější z nich
- **ffc:** s (1) nejmenší velikostí domény fd_degree(Var,Size)
 (2) největším množstvím omezením „čekajících“ na proměnné
 (3) nejlevější z nich
- **min/max:** s (1) nejmenší/největší hodnotou v doméně proměnné fd_min(Var,Min)/fd_max(Var,Max)
 (2) nejlevnější z nich

Hledání optimálního řešení

- Parametry *labeling/2* pro optimalizaci: *minimize(F)/maximize(F)*

- Cena #= A+B+C, labeling([minimize(Cena)], [A,B,C])

- **Metoda větví a mezí (branch&bound)**

- algoritmus, který implementuje proceduru pro minimalizaci (duálně pro maximalizaci)
- uvažujeme nejhorší možnou cenu řešení *UB* (např. cena už nalezeného řešení)
- počítáme dolní odhad *LB* ceny částečného řešení
LB je tedy nejlepší možná cena pro rozšíření tohoto řešení
- procházíme strom a vyžadujeme, aby prozkoumávaná větev měla cenu *LB < UB*
 pokud je *LB ≥ UB*, tak víme, že v této větví není lepší řešení a odřízneme ji
- přidává se tedy inkrementálně omezení *LB #< UB* pro snižující se *UB* tak, jak nalézáme kvalitnější řešení

Příklad: kumulativní rozvrhování

- Vytvořte rozvrh pro následující úlohy, tak aby nebyla překročena kapacita 13 zdroje, a **minimalizujte celkovou dobu trvání**

úloha	doba trvání	kapacita
t1	16	2
t2	6	9
t3	13	3
t4	7	7
t5	5	10
t6	18	1
t7	4	11

```

schedule(Ss, End) :-  

    length(Ss, 7),  

    Ds = [16, 6, 13, 7, 5, 18, 4],  

    Rs = [ 2, 9, 3, 7, 10, 1, 11],  

    domain(Ss, 0, 51),  

    domain([End], 0, 69),  

    after(Ss, Ds, End), % koncový čas  

    cumulative(Ss, Ds, Rs, 13),  

    append(Ss, [End], Vars),  

    labeling([minimize(End)], Vars).  
  

after([], [], _).  

after([S|Ss], [D|Ds], E) :-  

    E #>= S+D, after(Ss, Ds, E).  

| ?- schedule(Ss, End).  

Ss = Ss = [0,16,9,9,4,4,0], End = 22 ?

```

Algoritmy pro řešení problému splňování podmínek (CSP)

Grafová reprezentace CSP

■ Reprezentace podmínek

- intenzionální (matematická/logická formule)
- extenzionální (výčet k-tic kompatibilních hodnot, 0-1 matice)

■ Graf: vrcholy, hrany (hrana spojuje dva vrcholy)

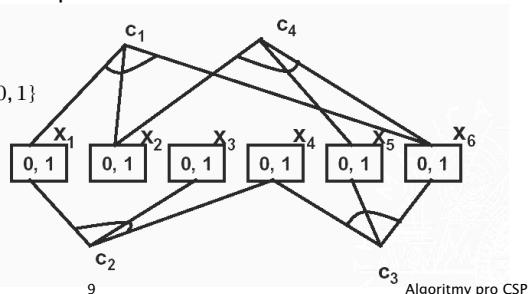
■ Hypergraf: vrcholy, hrany (hrana spojuje množinu vrcholů)

■ Reprezentace CSP pomocí hypergrafu podmínek

- vrchol = proměnná, hyperhrana = podmínka

■ Příklad

- proměnné x_1, \dots, x_6 s doménou $\{0, 1\}$
- omezení $c_1 : x_1 + x_2 + x_6 = 1$
- $c_2 : x_1 - x_3 + x_4 = 1$
- $c_3 : x_4 + x_5 - x_6 > 0$
- $c_4 : x_2 + x_5 - x_6 = 0$



Hana Rudová, Logické programování I, 26. dubna 2011

9

Algoritmy pro CSP

Vrcholová a hranová konzistence

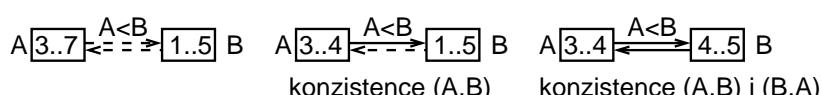
■ Vrcholová konzistence (node consistency) NC

- každá hodnota z aktuální domény V_i proměnné splňuje všechny unární podmínky s proměnnou V_i

■ Hranová konzistence (arc consistency) AC pro binární CSP

- **hrana** (V_i, V_j) je **hranově konzistentní**, právě když pro každou hodnotu x z aktuální domény D_i existuje hodnota y tak, že ohodnocení $[V_i = x, V_j = y]$ splňuje všechny binární podmínky nad V_i, V_j .
- **hranová konzistence je směrová**

- konzistence hrany (V_i, V_j) nezaručuje konzistenci hrany (V_j, V_i)



- **CSP je hranově konzistentní**, právě když jsou všechny jeho hrany (v obou směrech) hranově konzistentní

Binární CSP

■ Binární CSP

- CSP, ve kterém jsou pouze binární podmínky
- unární podmínky zakódovány do domény proměnné

■ Graf podmínek pro binární CSP

- není nutné uvažovat hypergraf, stačí graf (podmínka spojuje pouze dva vrcholy)

■ Každý CSP lze transformovat na "korespondující" binární CSP

■ Výhody a nevýhody binarizace

- získáváme unifikovaný tvar CSP problému, řada algoritmů navržena pro binární CSP
- bohužel ale značné zvětšení velikosti problému

■ Nebinární podmínky

- složitější propagační algoritmy
- lze využít jejich sémantiky pro lepší propagaci
 - příklad: all_different vs. množina binárních nerovností

Hana Rudová, Logické programování I, 26. dubna 2011

10

Algoritmy pro CSP

Algoritmus revize hrany

- Jak udělat hranu (V_i, V_j) hranově konzistentní?
- Z domény D_i vyřadím takové hodnoty x , které nejsou konzistentní s aktuální doménou D_j (pro x neexistuje žádá hodnota y v D_j tak, aby ohodnocení $V_i = x$ a $V_j = y$ splňovalo všechny binární podmínky mezi V_i a V_j)
- procedure **revise**((i, j))


```
Deleted := false
for ∀x in Di do
  if neexistuje y ∈ Dj takové, že (x, y) je konzistentní
    then Di := Di - {x}
        Deleted := true
  end if
return Deleted
end revise
```
- domain([V_1, V_2], 2, 4), $V_1 \# < V_2$ $\text{revise}((1, 2))$ smaže 4 z D_1, D_2 se nezmění

Hana Rudová, Logické programování I, 26. dubna 2011

11

Algoritmy pro CSP

Hana Rudová, Logické programování I, 26. dubna 2011

12

Algoritmy pro CSP

Dosažení hranové konzistence problému

- Jak udělat CSP hranově konzistentní?
 - revize je potřeba opakovat, dokud se mění doména nějaké proměnné
 - efektivnější: opakování revizí můžeme dělat pomocí **fronty**
 - přidáváme do ní hrany, jejichž konzistence mohla být narušena zmenšením domény
- Jaké hrany přesně revidovat po zmenšení domény?
 - ty, jejichž konzistence může být zmenšením domény proměnné narušena jsou to hrany (i, k) , které vedou do proměnné V_k se zmenšenou doménou



- hrany (m, k) vedoucí z proměnné V_m , která zmenšení domény způsobila, není třeba revidovat (změna se jí nedotkne)

Je hranová konzistence dostatečná?

- Použitím AC odstraníme mnoho nekompatibilních hodnot
 - Dostaneme potom řešení problému? NE
 - Víme alespoň zda řešení existuje? NE
- $\text{domain}([X, Y, Z], 1, 2)$, $X \# \neq Y$, $Y \# \neq Z$, $Z \# \neq X$
 - hranově konzistentní
 - nemá žádné řešení
- Jaký je tedy význam AC?
 - někdy dá řešení přímo
 - nějaká doména se vyprázdní \Rightarrow řešení neexistuje
 - všechny domény jsou jednoprvkové \Rightarrow máme řešení
 - v obecném případě se alespoň zmenší prohledávaný prostor

Algoritmus AC-3

```

■ procedure AC-3(G)
  Q := { $(i, j) \mid (i, j) \in \text{hrany}(G), i \neq j\}$  } % seznam hran pro revizi
  while Q non empty do
    vyber a smaž  $(k, m)$  z Q
    if revise( $(k, m)$ ) then % pridani pouze hran, ktere
      Q := Q  $\cup \{(i, k) \in \text{hrany}(G), i \neq k, i \neq m\}$  % dosud nejsou ve fronte
    end while
  end AC-3

```

■ Příklad:

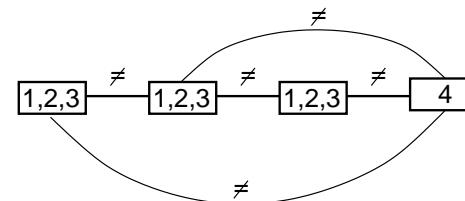


$$\begin{aligned} A < B, \quad B < C: \quad (3..7, 1..5, 1..5) &\xrightarrow{AB} (3..4, \underline{1..5}, 1..5) \xrightarrow{BA} \\ (3..4, \underline{4..5}, 1..5) &\xrightarrow{BC} (3..4, 4, \underline{1..5}) \xrightarrow{CB} (3..4, 4, 5) \\ &\xrightarrow{AB} (3, 4, 5) \end{aligned}$$

- Technika AC-3 je dnes asi nejpoužívánější, ale stále není optimální
- Jaké budou domény A, B, C po AC-3 pro: $\text{domain}([A, B, C], 1, 10)$, $A \#= B + 1$, $C \#< B$

k-konzistence

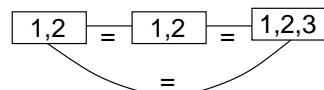
- Mají NC a AC něco společného?
 - NC: konzistence jedné proměnné
 - AC: konzistence dvou proměnných
 - ... můžeme pokračovat
- CSP je **k-konsistentní** právě tehdy, když můžeme libovolné konzistentní ohodnocení $(k-1)$ různých proměnných rozšířit do libovolné k-té proměnné



4-konzistentní graf

- Pro obecné CSP, tedy i pro nebinární podmínky

Silná k-konzistence



3-konzistentní graf

(1,1) lze rozšířit na (1,1,1)

(2,2) lze rozšířit na (2,2,2)

(1,3) ani (2,3) nejsou konzistentní dvojice (nerozšírujeme je)

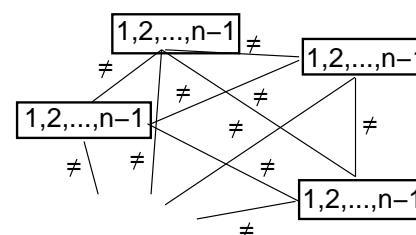
- CSP je silně k-konzistentní právě tehdy, když je j-konzistentní pro každé $j \leq k$
- Silná k-konzistence \Rightarrow k-konzistence
- Silná k-konzistence \Rightarrow j-konzistence $\forall j \leq k$
- k-konzistence $\not\Rightarrow$ silná k-konzistence
- NC = silná 1-konzistence = 1-konzistence
- AC = (silná) 2-konzistence

není 2-konzistentní
(3) nelze rozšířit

Konzistence pro nalezení řešení

- Máme-li graf s n vrcholy, jak silnou konzistenci potřebujeme, abychom přímo našli řešení?

- silná n-konzistence je nutná pro graf s n vrcholy
- n-konzistence nestačí (viz předchozí příklad)
- silná k-konzistence pro $k < n$ také nestačí



graf s n vrcholy
domény 1..(n-1)

silně k-konzistentní pro každé $k < n$
přesto nemá řešení

Řešení nebinárních podmínek

- k-konzistence má exponenciální složitost, v reálu se nepoužívá
- S n-árními podmínkami se pracuje přímo
- Podmínka je **obecně hranově konzistentní (GAC)**, právě když pro každou proměnnou V_i z této podmínky a každou hodnotou $x \in D_i$ existuje ohodnocení zbylých proměnných v podmínce tak, že podmínka platí
 - $A + B \#= C$, A in 1..3, B in 2..4, C in 3..7 je obecně hranově konzistentní
- Využívá se sémantika podmínek
 - speciální typy konzistence pro globální omezení
 - viz all_distinct
 - konzistence mezí
 - propagace pouze při změně nejmenší a největší hodnoty v doméně proměnné
- Pro různé podmínky lze použít různý druh konzistence
 - A#<B: hranová konzistence, konzistence mezí

Konzistenční algoritmus pro nebinární podmínky

- Algoritmus s **frontou proměnných** (někdy též nazýván AC-8)
 - opakováně se provádí revize podmínek, dokud se mění domény


```
procedure Nonbinary-AC-3-with-Variables((V,D,C))
  Q := V
  while Q non empty do
    vyber a smaž  $V_j \in Q$ 
    for  $\forall C$  takové, že  $V_j \in scope(C)$  do
       $W := \text{revise}(V_j, C)$ 
      // W je množina proměnných jejichž doména se změnila
      if  $\exists V_i \in W$  taková, že  $D_i = \emptyset$  then return fail
       $Q := Q \cup \{W\}$ 
    end Non-binary-consistency
    rozsah omezení  $scope(C)$ : množina proměnných, na nichž je  $C$  definováno
  
```
 - Implementace: u každé proměnné je seznam **vybraných podmínek** pro propagaci, REVISE procedury pro tyto podmínky definuje uživatel v závislosti na typu podmíny

Globální podmínky

- Propagace je lokální
 - pracuje se s jednotlivými podmínkami
 - interakce mezi podmínkami je pouze přes domény proměnných
- Jak dosáhnout více, když je silnější propagace drahá?
- Seskupíme několik podmínek do jedné tzv. **globální podmínky**
- Propagaci přes globální podmínsku řešíme speciálním algoritmem navrženým pro danou podmínku
- Příklady:
 - all_different omezení: hodnoty všech proměnných různé
 - serialized omezení:
rozvržení úloh zadaných startovním časem a dobou trvání tak, aby se nepřekrývaly

Propagace pro all_distinct

- $U = \{X_2, X_4, X_5\}, \text{dom}(U) = \{2, 3, 4\}$:
 $\{2, 3, 4\}$ nelze pro X_1, X_3, X_6
 $X_1 \in 5..6, X_3 = 5, X_6 \in \{1\} \setminus (5..6)$
- **Konzistence:** $\forall \{X_1, \dots, X_k\} \subset V : \text{card}\{D_1 \cup \dots \cup D_k\} \geq k$ stačí hledat **Hallův interval** I : velikost intervalu I je rovna počtu proměnných, jejichž doména je v I
- **Inferenční pravidlo**
 - $U = \{X_1, \dots, X_k\}, \text{dom}(U) = \{D_1 \cup \dots \cup D_k\}$
 - $\text{card}(U) = \text{card}(\text{dom}(U)) \Rightarrow \forall v \in \text{dom}(U), \forall X \in (V - U), X \neq v$
 - hodnoty v Hallově intervalu jsou pro ostatní proměnné nedostupné
- **Složitost:** $O(2^n)$ – hledání všech podmnožin množiny n proměnných (naivní)
 $O(n \log n)$ – kontrola hraničních bodů Hallových intervalů (1998)

učitel	min	max
Jan	3	6
Petr	3	4
Anna	2	5
Ota	2	4
Eva	3	4
Marie	1	6