

Neklasické logiky III

Fuzzy logika, logické spojky a Mamdaniho regulátor

Logické spojky

Vzťah medzi klasickou dvojhodnotovou logikou a teóriou (crisp) množín je veľmi blízky, jednotlivé množinové operácie môžu byť vyjadrené pomocou logických spojok (pozri obr. 11.1):

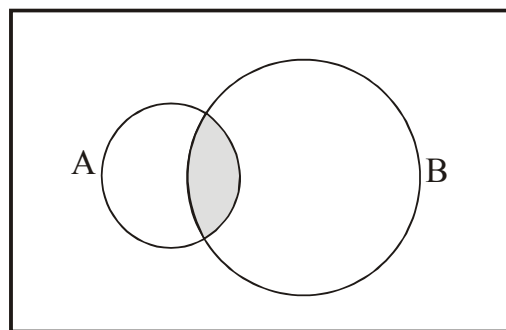
(1) konjunkcia - $A \cap B =_{def} \{x; (x \in A) \wedge (x \in B)\}$

(2) disjunkcia - $A \cup B =_{def} \{x; (x \in A) \vee (x \in B)\}$

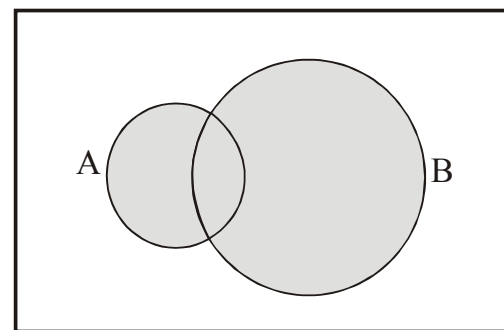
(3) negácia - $\bar{A} =_{def} \{x; \neg(x \in A)\}$

(4) implikácia - $A \supset B =_{def} \forall (x \in U)(x \in A \Rightarrow x \in B)$

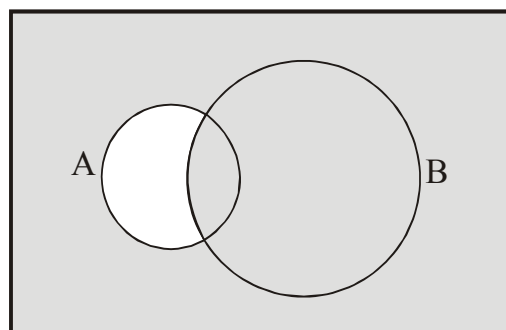
Priradenie medzi množinovými operáciami a výrokovými spojками konjunkcie, disjunkcie, implikácie a negácie.



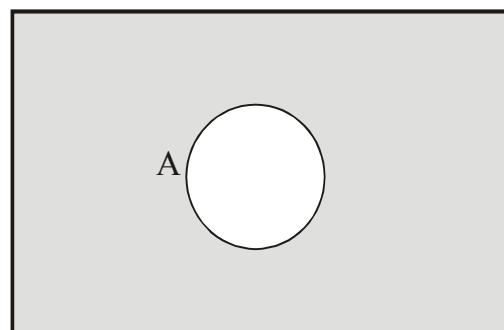
$$(A \wedge B) =_{\text{def}} (A \cap B)$$



$$(A \vee B) =_{\text{def}} (A \cup B)$$



$$(A \Rightarrow B) =_{\text{def}} (A \supset B) =_{\text{def}} (\bar{A} \cup B)$$



$$\bar{A} =_{\text{def}} (\neg A)$$

Predpoklad fuzzy logiky

Fuzzy logika je založená na predpoklade, že každému výroku p je priradená pravdivostná hodnota $val(p) \in [0,1]$ z uzavretého intervalu $[0,1]$.

Fuzzy negácia.

Fuzzy negácia je unárna operácia $\neg: [0,1] \rightarrow [0,1]$, ktorá vyhovuje týmto podmienkam

$$\neg\neg p \equiv p$$
$$val(p) \leq val(q) \Rightarrow val(\neg p) \geq val(\neg q)$$

$$val(\neg p) = 1 - val(p)$$

Fuzzy konjunkcia

Fuzzy konjunkcia je binárna operácia $\wedge : [0,1]^2 \rightarrow [0,1]$, ktorá vyhovuje týmto podmienkam

(1) komutatívnosť $p \wedge q \equiv q \wedge p$

(2) asociatívnosť $p \wedge (q \wedge r) \equiv (p \wedge q) \wedge r$

(3) okrajová podmienka - identita $p \wedge 1 \equiv p$

(4) $val(q) \leq val(r) \Rightarrow val(p \wedge q) \leq val(p \wedge r)$

$$val(p \wedge q) = \min\{val(p), val(q)\}$$

Fuzzy disjunkcia

Fuzzy disjunkcia je binárna operácia $\vee : [0,1]^2 \rightarrow [0,1]$, ktorá vyhovuje týmto podmienkam

- (1) komutatívnosť $p \vee q \equiv q \vee p$
- (2) asociatívnosť $p \vee (q \vee r) \equiv (p \vee q) \vee r$
- (3) okrajová podmienka - identita $p \vee 0 \equiv p$
- (4) $val(q) \leq val(r) \Rightarrow val(p \vee q) \leq val(p \vee r)$

$$val(p \vee q) = \max\{val(p), val(q)\}$$

Operácie konjunkcie a disjunkcie sú duálne vzhľadom k operácii štandardnej negácie (De Morganove vzťahy).

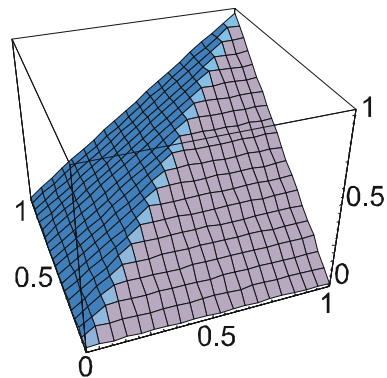
Fuzzy implikácia

Fuzzy implikácia je binárna operácia $\Rightarrow : [0,1]^2 \rightarrow [0,1]$, ktorá vyhovuje týmto okrajovým podmienkam

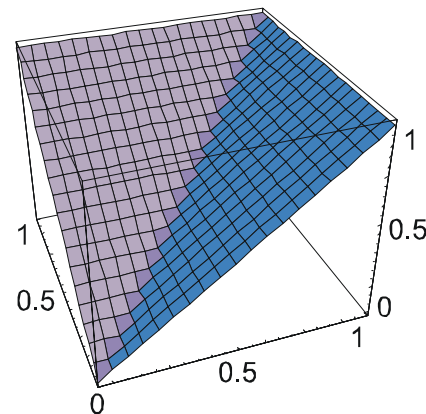
$$\text{val}(p \Rightarrow q) = \begin{cases} 1 & (\text{pre } (\text{val}(p) = 0) \text{ alebo } (\text{val}(q) = 1)) \\ 0 & (\text{pre } \text{val}(p) = 1 \text{ a } \text{val}(q) = 0) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{val}(p \Rightarrow q) &= \min\{1, 1 - \text{val}(p) + \text{val}(q)\} \\ &= \begin{cases} 1 & (\text{val}(p) \leq \text{val}(q)) \\ 1 - \text{val}(p) + \text{val}(q) & (\text{ináč}) \end{cases} \end{aligned}$$

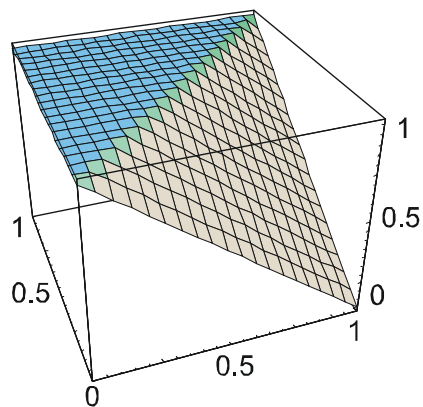
3D grafy logických spojok vo fuzzy logike



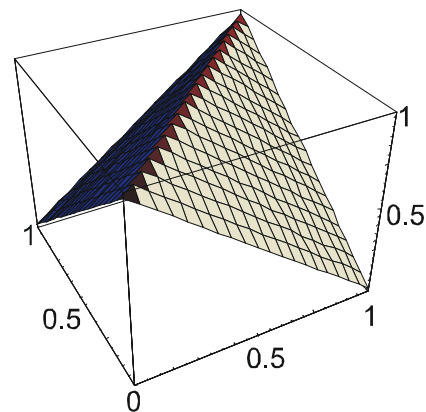
konjunkcia



disjunkcia



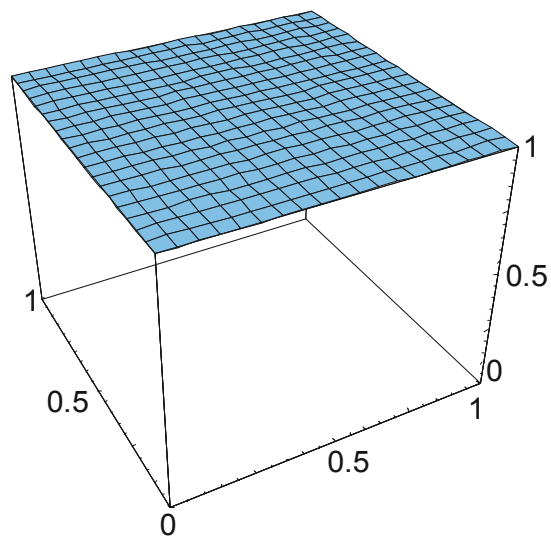
implikácia



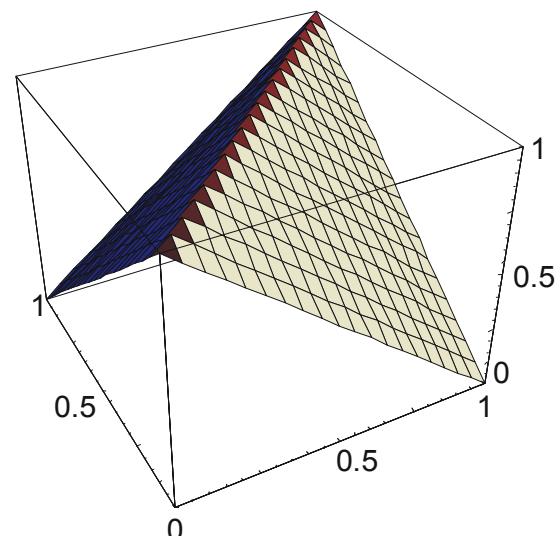
ekvivalencia

$$(p \equiv q) =_{def} (p \Rightarrow q) \wedge (q \Rightarrow p)$$

- Implikácia bola pôvodne Zadehom špecifikovaná pomocou negácie a disjunkcie, $(p \Rightarrow q) =_{def} (\neg p \vee q)$. Tento jednoduchý prístup je skoro nepoužiteľný, pretože produkuje *fuzzy logiku veľmi chudobnú*, kde skoro neexistujú tautológie. Tento nedostatok je odstránený tým, že používané implikáciu zavedenú do logiky Łukasiewiczom v jeho 3-hodnotovej logike.
- Závažný problém fuzzy logiky je **systematické a úplné určenie pravdivostných hodnôt formúl** pre dve alebo viac výrokových premenných. Formula fuzzy logiky s n premennými p_1, p_2, \dots, p_n sa môže chápať ako funkcia n premenných definovaná na hyperkocke $[0,1]^n$.
- Funkcia – formula sa nazýva **tautológia**, ak sa rovná 1 pre ľubovollnú hodnotu argumentov, $F(p_1, p_2, \dots, p_n) = 1$, pre $\forall (p_1, p_2, \dots, p_n) \in [0,1]^n$.



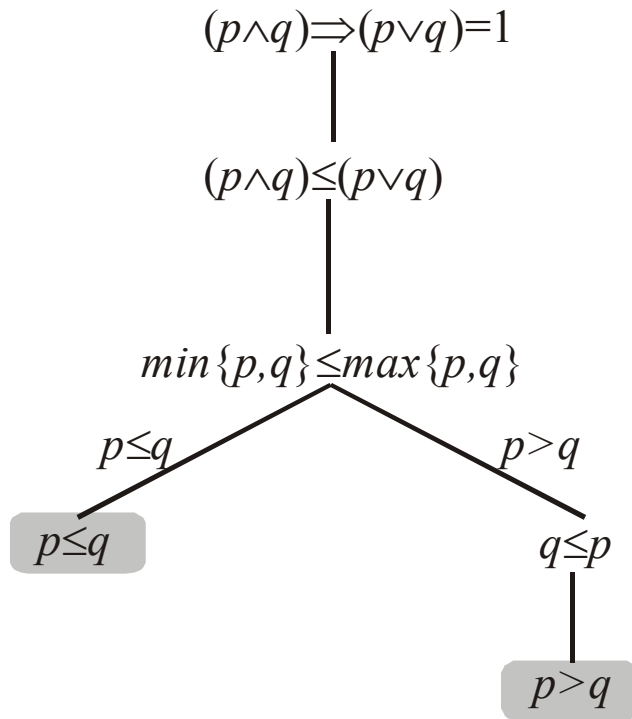
$$F(p,q) = ((p \wedge q) \Rightarrow (p \vee q))$$



$$G(p,q) = ((p \vee q) \Rightarrow (p \wedge q))$$

Povrchy výrokových funkcií $F(p,q)$ a $G(p,q)$ pre spojité argumenty $p,q \in [0,1]$. Z priebehov týchto funkcií vyplýva, že funkcia $F(p,q)$ je tautológia, zatiaľ čo, funkcia $G(p,q)$ nie je tautológia.

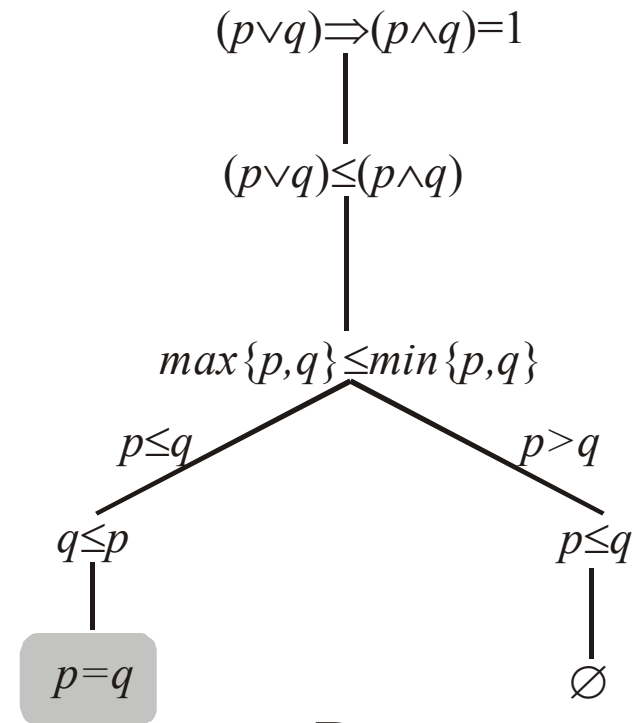
Sémantické tablá pre formuly fuzzy logiky



A

$$F(p, q) = (p \wedge q) \Rightarrow (p \vee q)$$

$$F(p, q) = 1 \quad \forall p, q \in [0, 1]$$

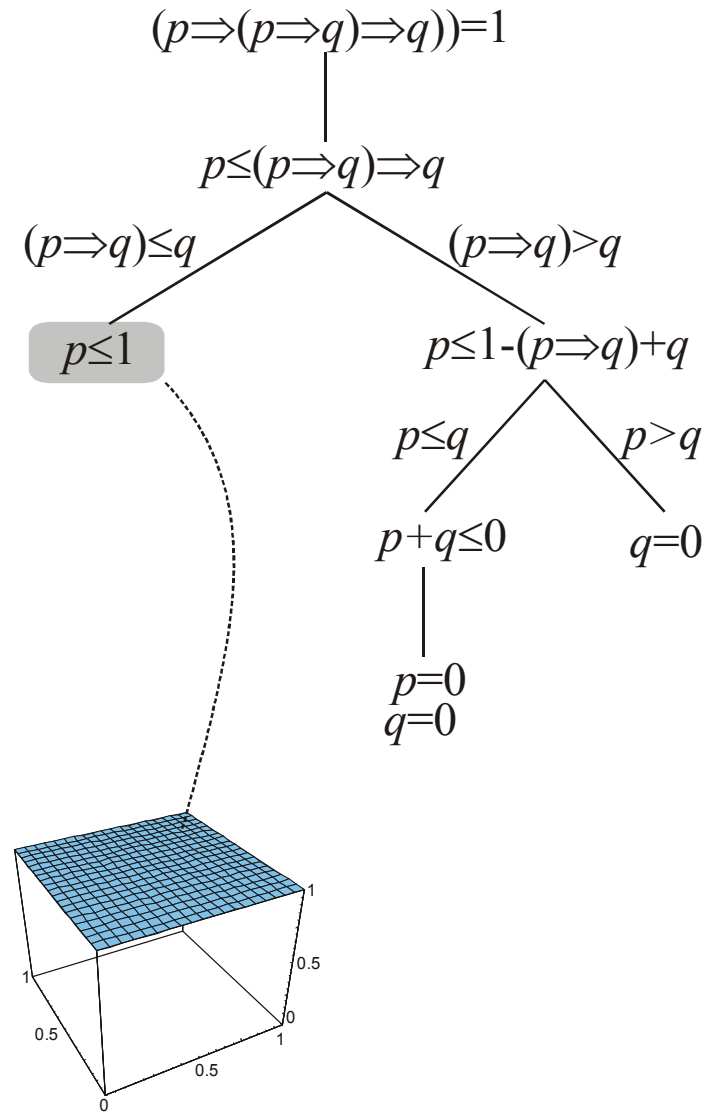
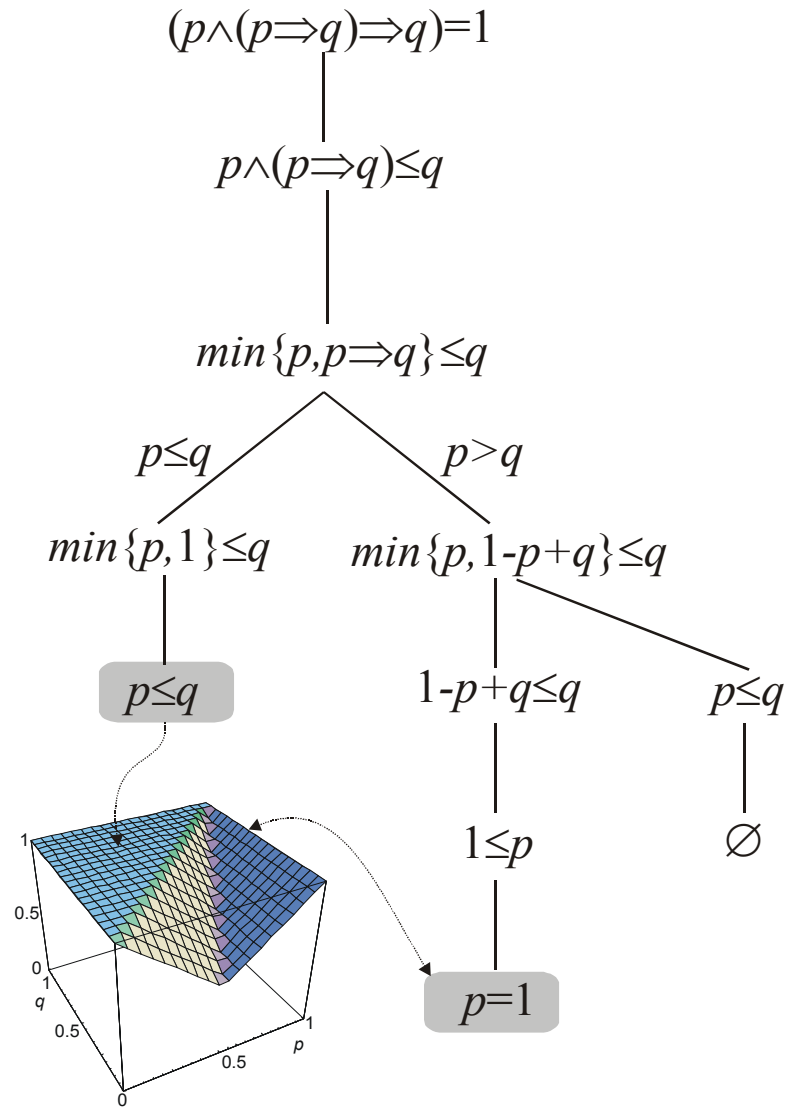


B

$$G(p, q) = (p \vee q) \Rightarrow (p \wedge q)$$

$$G(p, q) = 1 \quad (\text{len pre } p = q)$$

Príklad



Usudzovanie vo fuzzy logike

V klasickej logike je jedným zo základných modov usudzovania pravidlo *modus ponens*

$$\begin{array}{c} p \\ p \Rightarrow q \\ \hline q \end{array}$$

Táto schéma môže byť verbálne formulovaná takto

ak p je pravdivý výrok a
ak $p \Rightarrow q$ je pravdivá implikácia,
potom q je pravdivý výrok

Modus ponens môže byť alternatívne vyjadrený pomocou výrokovej formuly - tautológie

$$p \Rightarrow ((p \Rightarrow q) \Rightarrow q)$$

Pri fuzzy odvodzovaní dôležitým pojmom je *jazyková premenná*, ktorý bol zavedený Zadehom [xx]. Jazyková premenná je taký typ premennej, ktorej hodnoty sú slová z prirodzeného jazyka. Ako ilustračný príklad jazykovej premennej uvedieme *vek*, ktorej hodnoty sú špecifikované slovnými hodnotami *mladý, stredný a starý*.

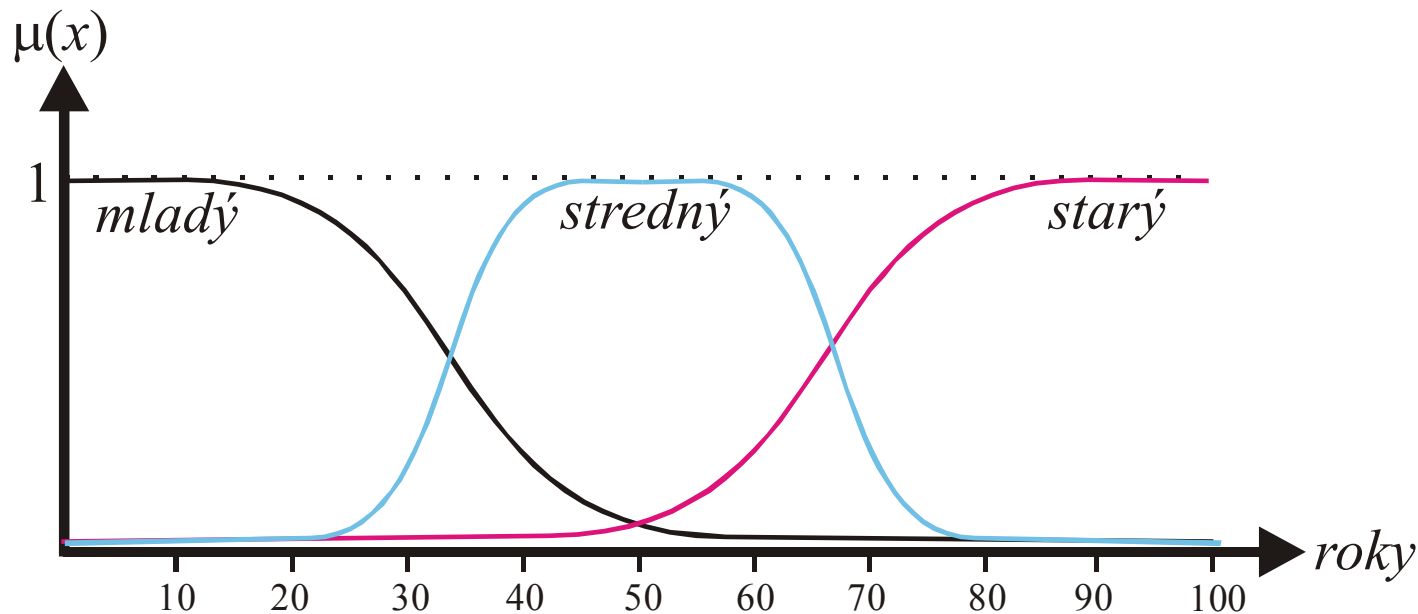
Definícia.

Jazyková (lingvistická) premenná je určená usporiadanou štvoricou
 $(X, T(X), U, M)$

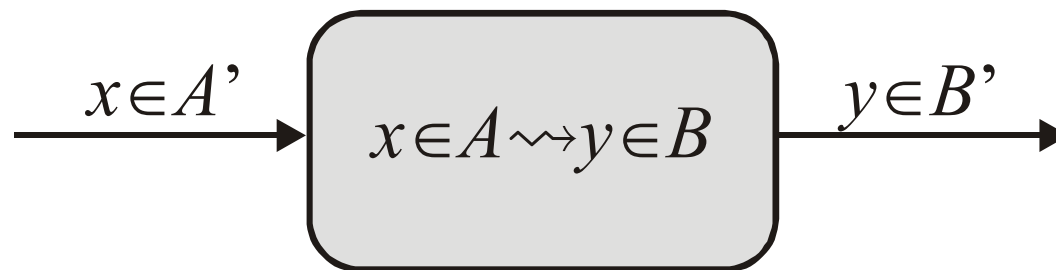
kde X je meno jazykovej premennej, $T(X) = \{A, B, \dots\}$ je množina slovných hodnôt jazykovej premennej, U je univerzum jazykovej premennej, pričom každá slovná premenná $A \in T(X)$ je špecifikovaná fuzzy množinou $A = \{(x, \mu_A(x)); x \in U\}$, súbor týchto fuzzy množín tvorí množinu M .

Príklad

Študujme jazykovú premennú $X=vek$, definovanú nad univerzom rokov reprezentovaným množinou – uzavretým intervalom $U = [0,100]$. Množina slovných hodnôt obsahuje tri slovné hodnoty, $T(vek) = \{mladý, stredný, starý\}$. Každá slovná hodnota je špecifikovaná fuzzy množinou s charakteristickou funkciou, tieto fuzzy množiny tvoria množinu M



Znázornenie *zovšeobecneného modus ponens*, ktorý na základe analógie s reláciou $x \in A \rightsquigarrow x \in B$ vytvára zo vstupnej slovnej premennej A' výstupnú slovnú premennú B' , pričom sa predpokladá, že slovné premenné A a A' resp. B a B' sú si podobné.



- Uvažujme dve slovné premenné $A \in T(X)$ a $B \in T(Y)$ reprezentované príslušnými fuzzy množinami $A = \{(x, \mu_A(x)); x \in U\}$ a $B = \{(y, \mu_B(Y)); x \in U\}$.
- Stupeň pravdivosti fuzzy výroku „ x je A “, formálne vyjadrený vzťahom „ $x \in A$ “, je popísaný charakteristickou funkciou $\mu_A(x)$; podobne stupeň pravdivosti výroku „ $y \in B$ “ („ y je B “) je charakterizovaný charakteristickou funkciou $\mu_B(x)$.
- Tieto dva fuzzy výroky „ $x \in A$ “ a „ $y \in B$ “ sú vo vzájomnej (môžeme povedať príčinnej alebo asociačnej) relácii $x \in A \rightsquigarrow x \in B$, podľa ktorej vlastnosť „ $x \in A$ “ je doprevádzaná výskytom vlastnosti „ $y \in B$ “.

Zovšeobecnený modus ponens v relačnom tvare je

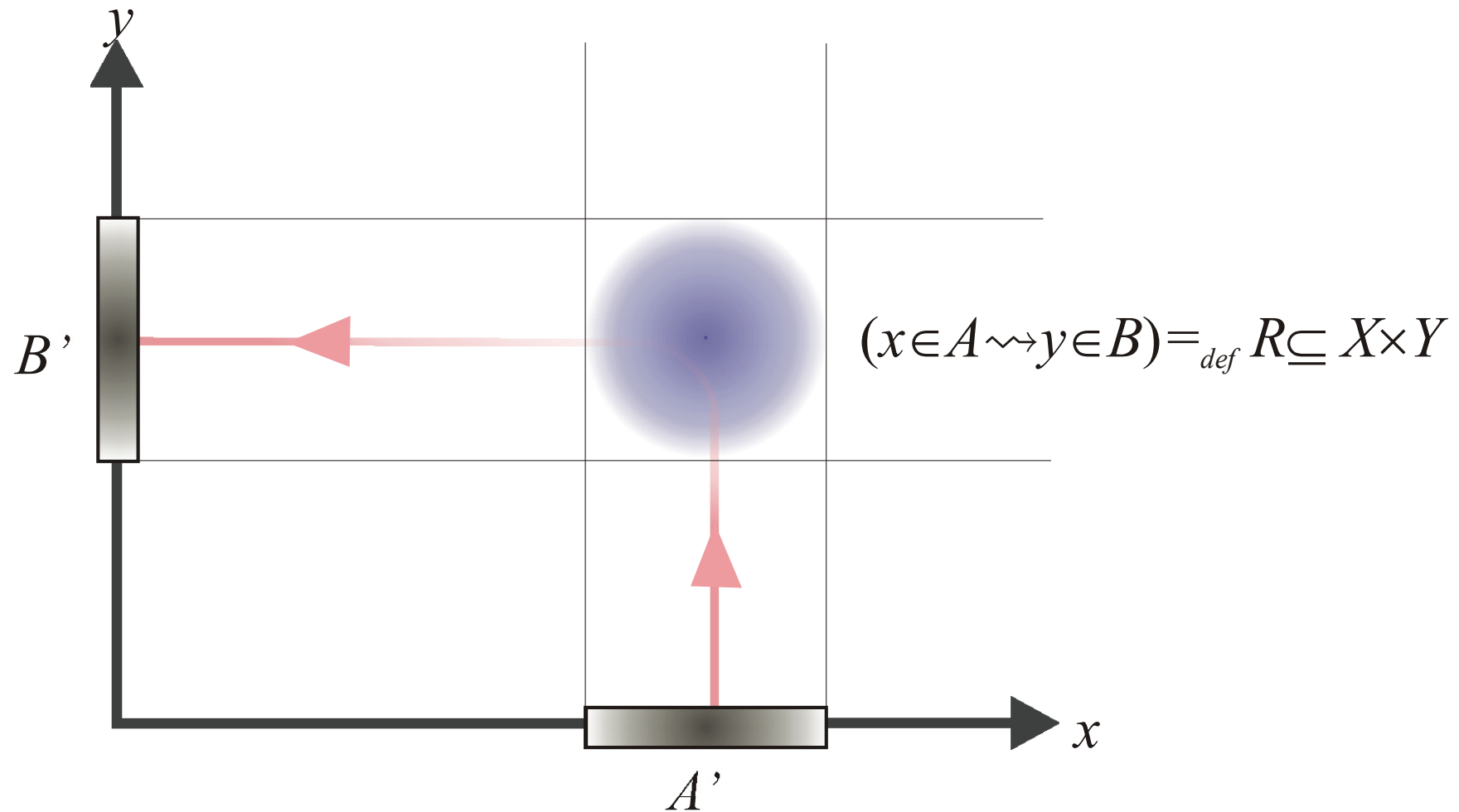
$$\frac{x \in A' \quad x \in A \rightsquigarrow x \in B}{x \in B'}$$

kde $A' \in T(X)$ a $B' \in T(Y)$ sú nové slovné premenné, Budeme predpokladať, že nová slovná premenná A' (fuzzy množina) je podobná pôvodnej slovnej premennej A , čo môžeme vyjadriť pomocou charakteristických funkcií napr. takto $\max_x |\mu_A(x) - \mu_{A'}(x)| < \delta$, kde δ je dané malé kladné číslo.

Tento predpoklad je veľmi dôležitý k odôvodneniu používania zovšeobecneného modus ponens ako nástroja pre odvodenie výstupnej novej slovnej premennej B' zo vstupnej slovnej premennej A' pomocou relácii $x \in A \rightsquigarrow x \in B$ (analógie).

Okrajová podmienka: $A = A' \Rightarrow B = B'$

Znázornenie zobrazenia fuzzy slovnej premennej A' na slovnú premennú B' pomocou fuzzy relácie $R(x,y)$.



Rezultujúca charakteristická funkcia $\mu_{B'}(y)$ je určená ako kompozícia charakteristickej funkcie $\mu_{A'}(x)$ a charakteristickej funkcie $\mu_R(x, y)$ fuzzy relácie R , ktorá reprezentuje vzťah $x \in A \rightsquigarrow x \in B$ (kde symbol \rightsquigarrow znázorňuje fuzzy reláciu R)

$$\mu_{B'}(y) = \max_{x \in A} \min \{ \mu_{A'}(x), \mu_R(x, y) \}$$

alebo v zjednodušenom tvare $B' = A' \circ R$. Požadujeme, aby táto kompozícia vyhovovala „okrajovej podmienke“, ktorá požaduje, že ak $A' = A$, potom $B' = B$, t.j.

$$\mu_B(y) = \max_{x \in A} \min \{ \mu_A(x), \mu_R(x, y) \}$$

Realizácia relácie R

(1) *Łukasiewiczova implikácia*

$$R = I_L(\mu_A(x), \mu_B(y)) = \min\{1, 1 - \mu_A(x) + \mu_B(y)\}$$

Nevyhovuje podmienke $A = A' \Rightarrow B = B'$

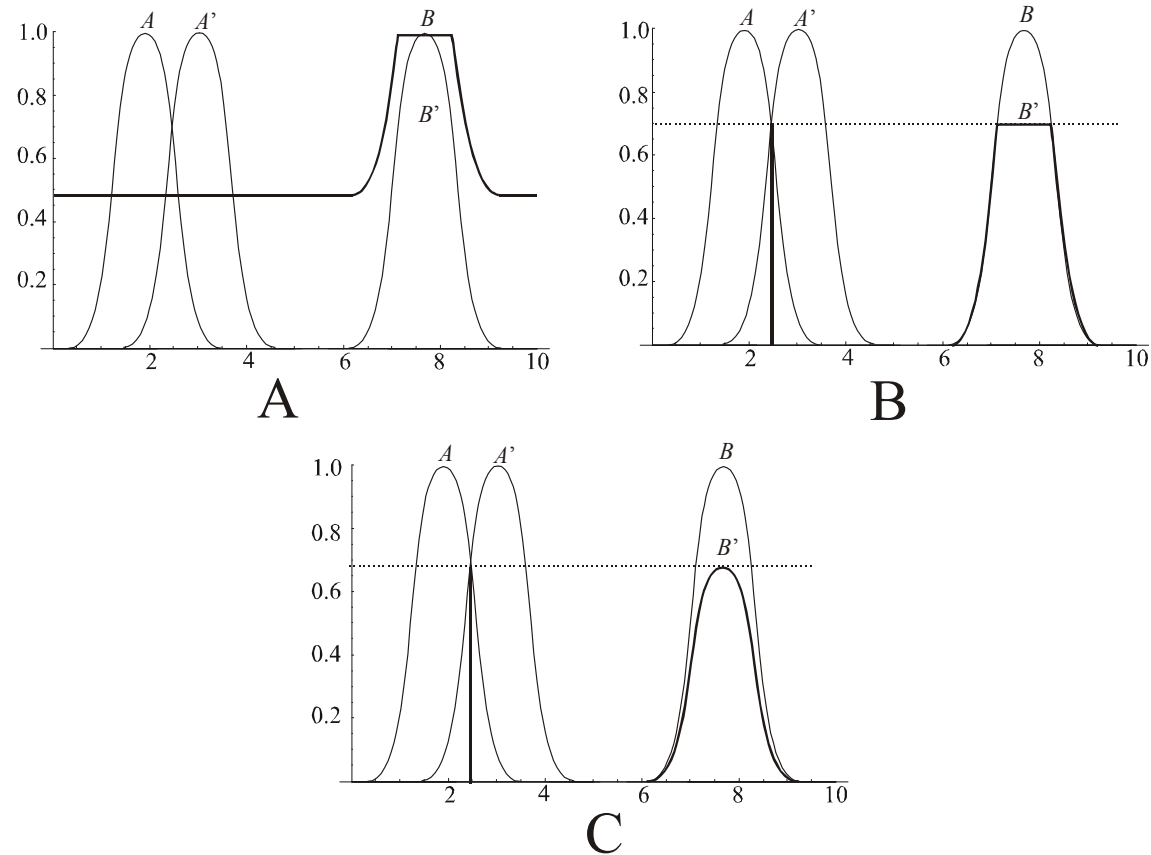
(2) *Štandardná konjunkcia (Mamdani, operácia \min)*

$$R = \mu_A(x) \wedge \mu_B(y) = \min\{\mu_A(x), \mu_B(y)\}$$

(3) *Súčinová konjunkcia (Larsen, operácia \cdot)*

$$R = \mu_A(x) \wedge \mu_B(y) = \mu_A(x) \cdot \mu_B(y)$$

Kompozície $B' = A' \circ R$ pre tri rôzne špecifikácie relácie R



(A) Lukasiewics, (B) Mamdani a (C) Larsen

Konštrukcia relácie R pomocou Mamdaniho štandardnej konjunkcie

Dokážeme, že pre tento typ relácie je okrajová podmienka kompozície splnená.

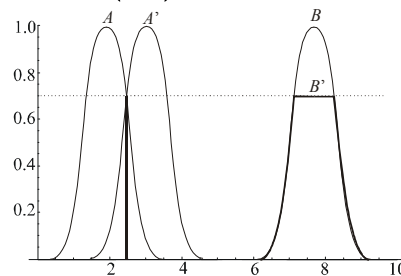
$$\mu_{B'}(y) = \max_{x \in X} \min \left\{ \mu_{A'}(x), \min \left\{ \mu_A(x), \mu_B(y) \right\} \right\}$$

Táto formula môže byť jednoducho upravená použitím asociatívnosti operácie *min*

$$\mu_{B'}(y) = \min \left\{ \underbrace{\max_{x \in X} \min \left\{ \mu_{A'}(x), \mu_A(x) \right\}}_w, \mu_B(y) \right\}$$

$$= \min \left\{ w, \mu_B(y) \right\}$$

kde w sa nazýva *váha pravidla* alebo *stupeň zapálenia pravidla*. Potom rezultujúca charakteristická funkcia $\mu_{B'}(y)$ vyhovuje podmienke $\mu_{B'}(y) \leq \mu_B(y)$, pre $A=A'$ dokonca platí $\mu_{B'}(y) = \mu_B(y)$.



Dôkaz asociatívnosti operácie *min*

$$\max_{x \in X} \min \left\{ \mu_{A'}(x), \min \left\{ \mu_A(x), \mu_B(y) \right\} \right\} = \min \left\{ \underbrace{\max_{x \in X} \min \left\{ \mu_{A'}(x), \mu_A(x) \right\}}_w, \mu_B(y) \right\}$$

$$\min \left\{ \mu_{A'}(x), \min \left\{ \mu_A(x), \mu_B(y) \right\} \right\} = \min \left\{ \min \left\{ \mu_{A'}(x), \mu_A(x) \right\}, \mu_B(y) \right\}$$

$$\min \left\{ a', \min \left\{ a, b \right\} \right\} = \min \left\{ \min \left\{ a', a \right\}, b \right\} \Leftrightarrow \text{asociativnost' operácie } \min$$

$$\min \left\{ a, b \right\} = [a, b], \text{ potom } [a, [b, c]] = [[a, b], c]$$

(1) $a' < a < b$

$$\underbrace{\min\left\{a', \underbrace{\min\{a, b\}}_a\right\}}_{a'} = \min\left\{\underbrace{\min\{a', a\}}_{a'}, b\right\}$$

.....

(6) $b < a < a'$

$$\underbrace{\min\left\{a', \underbrace{\min\{a, b\}}_b\right\}}_b = \min\left\{\underbrace{\min\{a', a\}}_a, b\right\}$$



Ebrahim Mamdani, University of London

Jazykové fuzzy regulátory sú znalostné systémy, ktoré sú založené na skúsenostiach operátora – „experta“ a sú formulované prostredníctvom prirodzeného jazyka pomocou pravidiel. V mnohých situáciách operátor je schopný na základe svojich skúseností naformulovať fuzzy pravidlá typu

ak *<predpoklad>*, potom *<dôsledok>*

ktoré používajú jazykové výrazy prirodzeného jazyka, pomocou ktorých špecifikujú vágnymi pojmami typické situácie vyskytujúce sa pri riadení daného zariadenia a ktoré vedú ku špecifickým aktom jeho riadenia.

Mamdaniho fuzzy regulátor patrí vo fuzzy logike medzi najjednoduchšie typy regulátorov, ktoré sú založené na zovšeobecnenom pravidle modus ponens. Uvažujme n pravidiel

$$P_1 : x \in A_1 \rightsquigarrow y \in B_1$$

$$P_2 : x \in A_2 \rightsquigarrow y \in B_2$$

.....

$$P_n : x \in A_n \rightsquigarrow y \in B_n$$

Každé pravidlo môže byť alternatívne reprezentované príslušnou reláciou určenou podľa Mamdaniho vzťahu

$$P_1 : R_1 = \mu_{R_1}(x, y) = \min\{\mu_{A_1}(x), \mu_{B_1}(y)\}$$

$$P_2 : R_2 = \mu_{R_2}(x, y) = \min\{\mu_{A_2}(x), \mu_{B_2}(y)\}$$

.....

$$P_n : R_n = \mu_{R_n}(x, y) = \min\{\mu_{A_n}(x), \mu_{B_n}(y)\}$$

Potom celková relácia R vytvorená z parciálnych relácií R_i je formálne určená pomocou ich zjednotenia $R = R_1 \cup R_2 \cup \dots \cup R_n$, ktorej výsledná charakteristická funkcia je určená vzťahom

$$\mu_R(x, y) = \mu_{R_1 \cup \dots \cup R_n}(x, y) = \max_k \mu_{R_k}(x, y) = \max_k \min \{ \mu_{A_k}(x), \mu_{B_k}(y) \}$$

Výstupná výroková premenná $B'_{(k)}$ je určená ako odozva na vstupnú výrokovú premennú A' v k -tom pravidle

$$\begin{aligned} \mu_{B'_{(k)}}(y) &= \max_x \min \{ \mu_{A'}(x), \mu_{R_k}(x, y) \} = \max_x \min \{ \mu_{A'}(x), \min \{ \mu_{A_k}(x), \mu_{B_k}(y) \} \} \\ &= \min \left\{ \underbrace{\max_x \min \{ \mu_{A'}(x), \mu_{A_k}(x) \}}_{w_k}, \mu_{B_k}(y) \right\} = \min \{ w_k, \mu_{B_k}(y) \} \end{aligned}$$

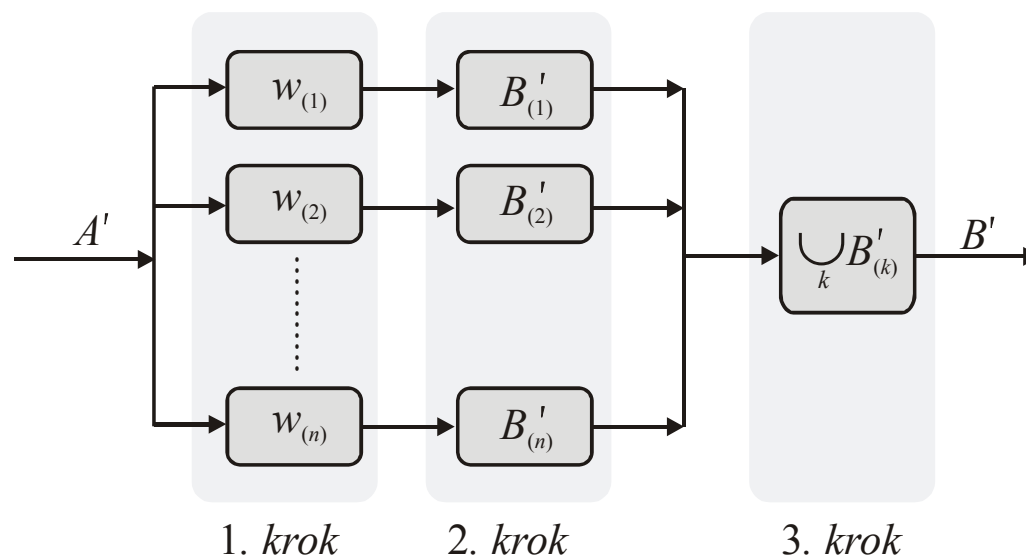
alebo formálne $B'_{(k)} = A' \circ R_k$.

Zjednotením (agregáciou) týchto parciálnych výstupných slovných premenných dostaneme výslednú výstupnú premennú

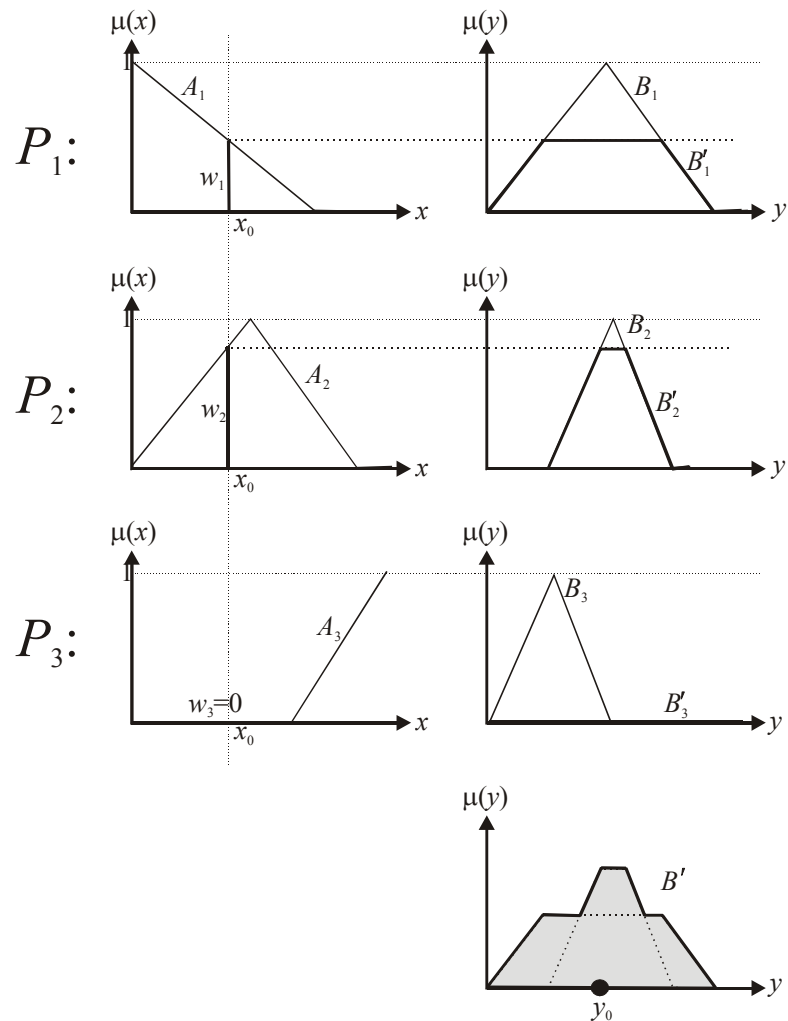
$$B' = \bigcup_{k=1}^n B'_{(k)} = \bigcup_{k=1}^n A' \circ R_k = A' \circ \bigcup_{k=1}^n R_k$$

Pomocou charakteristických funkcií tento vzťah prepíšeme do tvaru

$$\mu_{B'}(y) = \max_k \{ \mu_{B'_k}(y) \} = \max_k \{ \min \{ w_k, \mu_{B_k}(y) \} \}$$



Aplikácia Mamdaniho regulátora obsahujúceho 3 pravidlá P_1 , P_2 a P_3 , vstup je charakterizovaný „crisp“ hodnotou x_0 .



Alternatívna interpretácia Mamdaniho regulátora

- Mamdaniho regulátor je možné alternatívne interpretovať ako aproximátor fuzzy funkcie, ktorá je zadaná tréningovou množinou $\mathcal{A} = \{(A_k, B_k); k = 1, 2, \dots, n\}$ (analógia tabuľke z regresnej analýzy funkcií).
- Mamdaniho regulátor je možné chápať ako metódu konštrukcie „fuzzy funkcie“, ktorá „*indukuje*“ funkcionálnu závislosť $B' = f(A')$, ohraničenú podmienkami $B_k = f(A_k)$, pre $k=1, 2, \dots, n$.

Špeciálny prípad Mamdaniho regulátora

Pravidlá zadané expertom sú špecifikované pomocou fuzzy množín, avšak vstupná fuzzy veličina A' do Mamdaniho regulátora je „crisp“ veličina x_0

$$\mu_{A'}(x) = \delta(x, x_0) = \begin{cases} 1 & (x = x_0) \\ 0 & (x \neq x_0) \end{cases}$$

Potom váhy w_k jednotlivých pravidiel sú v tomto prípade určené takto

$$w_k = \max_{x \in X} \min \{ \mu_{A'}(x), \mu_{A_k}(x) \} = \mu_{A_k}(x_0)$$

Výstup z Mamdaniho regulátora je

$$\mu_{B'}(y) = \max_k \left\{ \min \left\{ w_k, \mu_{B_k}(y) \right\} \right\} = \max_k \left\{ \min \left\{ \mu_{A_k}(x_0), \mu_{B_k}(y) \right\} \right\}$$

Toto je charakteristická funkcia fuzzy výstupnej slovnej veličiny B' , ktorá je odozvou Mamdaniho regulátora na vstupnú fuzzy veličinu A' .

Môžeme určiť aj „crisp“ výstupnú veličinu pomocou stredu oblasti ohraničenej charakteristickou funkciou $\mu_{B'}(x)$

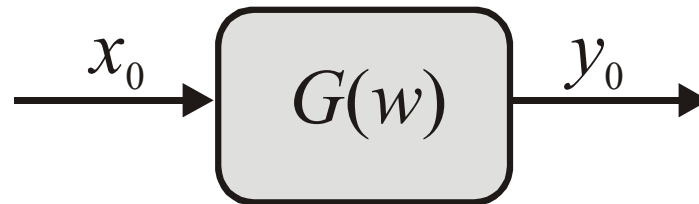
$$y_0 = \frac{\int_Y y \mu_{B'}(y) dy}{\int_Y \mu_{B'}(y) dy}$$

Mamdaniho regulátor môžeme formálne chápať ako zobrazenie

$$G(w): R \rightarrow R$$

ktoré vstupnej „crisp“ veličine $x_0 \in R$ priradí výstupnú „crisp“ veličinu $y_0 \in R$. Z konštrukcie tohto zobrazenia G priamo vyplýva, že „okrajové podmienky“, typu ak $A' = A_k$, potom $B' = B_k$, sú splnené.

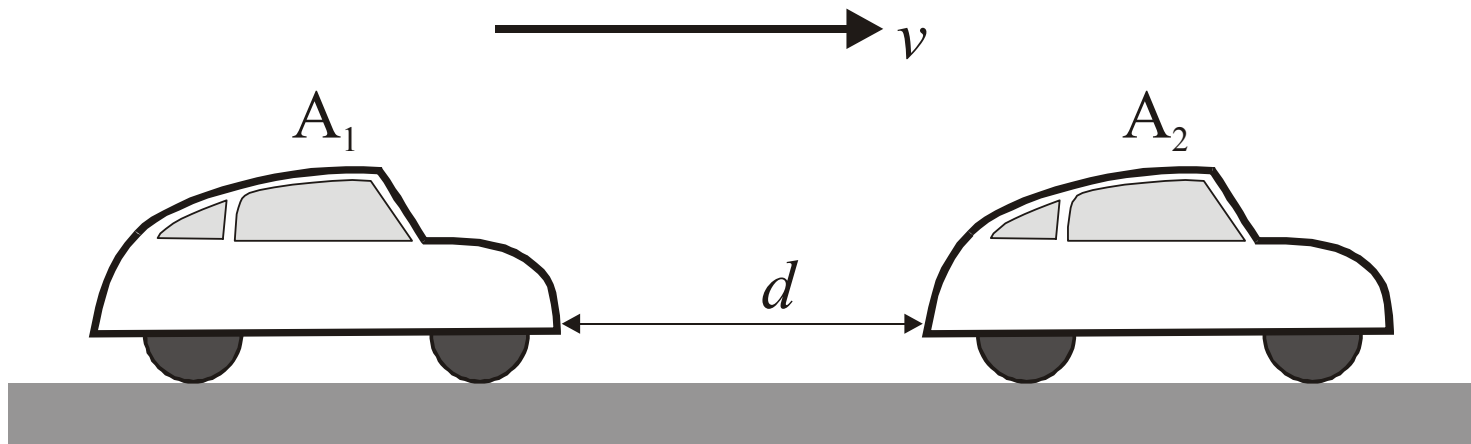
Grafická interpretácia Mamdaniho regulátora ako zobrazenia



Veta.

Mamdaniho regulátor je *univerzálny aproximátor*, ľubovoľná funkcia zadaná nekonfliktnou regresnou tabuľkou je aproximovaná s požadovanou presnosťou.

Ilustračný príklad Mamdaniho regulátora



Auto A_1 pohybuje sa v kolóne iných aut, pričom rýchlosť kolóny je v a vzdialenosť od predchádzajúceho auta je d , rýchlosť auta A_2 je premenlivá v určitom rozsahu.

Cieľ: Riadiť auto A_1 tak, aby sme nenarazili do auta A_2 .

Ako budeme reagovať, ak auto A_2 začne brzdiť. Budeme brzdiť aj my, algoritmicky situáciu popíšeme takto

ak (A_2 brzdí), potom (A_1 brzdí)

Ovládame dynamický systém, ktorý je tvorený autami A_1 a A_2 . Naše riadenie tohto zložitého systému bude založené na dvoch vstupných veličinách: rýchlosti (v) a vzdialenosti (d), výstupom bude sila (F), ktorá keď je kladná reprezentujú akceleráciu (zmačknutie plynu), ak je záporná reprezentuje deakceleráciu (zmačknutie brzdy).

Rýchlosť v je popísaná jazykovou premennou, ktorej slovné premenné sú

VN-skoro nulová,

VM-malá,

VS-stredná

VV-veľká}

Univerzum je interval $[0,120]$, ktorý špecifikuje rýchlosť v km/hod

Vzdialenosť d je popísaná jazykovou premennou obsahujúcej štyri jazykové hodnoty

DN-skoro nulová

DM-malá

DS-stredná

DV-veľká

Univerzum je $[0,100]$, ktorý špecifikuje vzdialenosť metroch

Sila F je popísaná jazykovou premennou so siedmimi jazykovými hodnotami

NB-záporne veľká

NM- záporne stredná

NS- záporne malá

ZO-nulová

PS-kladne malá

PM- kladne stredná

PB- kladne veľká

Univerzum je $[-2000,2000]$, ktorý špecifikuje silu v *Newtonoch*.

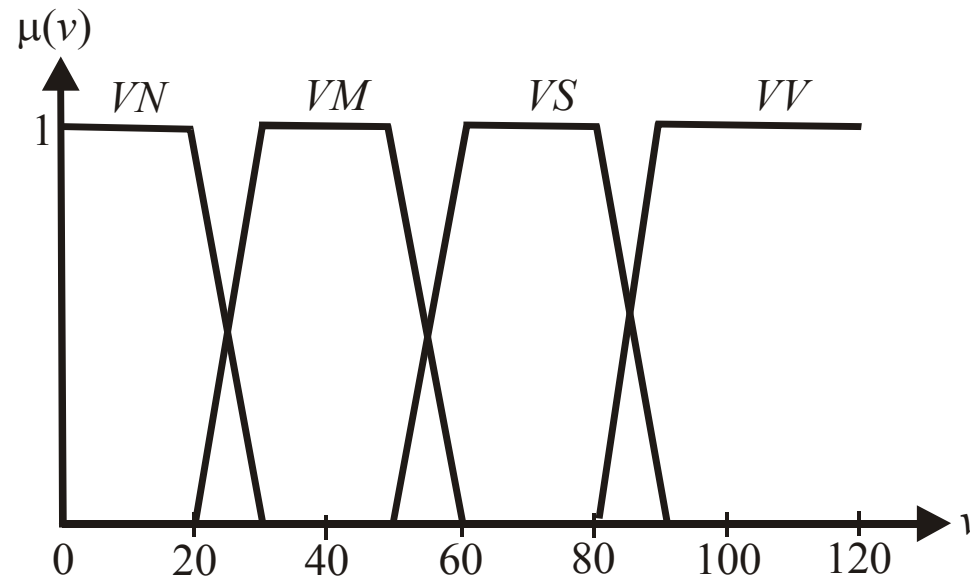
Jazyková premenná *rýchlosť* v , jednotlivé jazykové hodnoty sú popísané 4-bodovými trapeizodami

$$\mu_{VN}(v) = \text{trap}(, 0, 20, 30)$$

$$\mu_{VM}(v) = \text{trap}(20, 30, 50, 60)$$

$$\mu_{VS}(v) = \text{trap}(50, 60, 80, 90)$$

$$\mu_{VV}(v) = \text{trap}(80, 90, 120,)$$



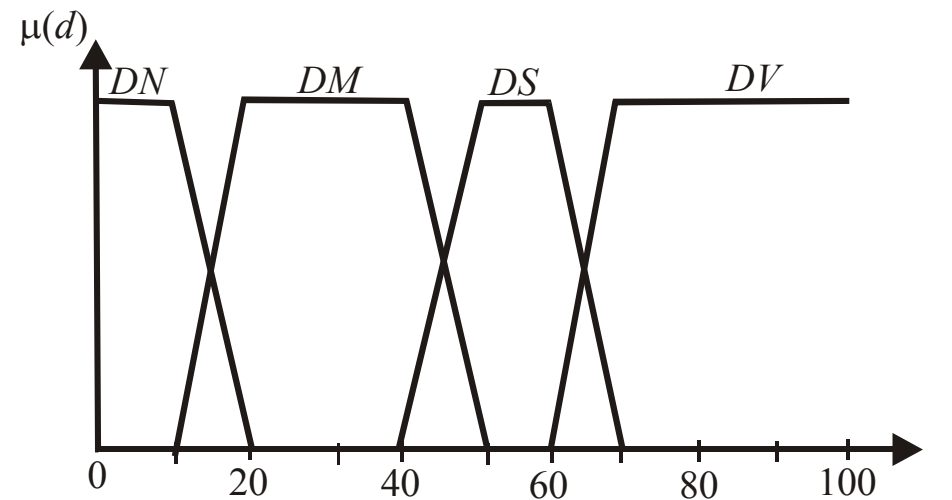
Jazyková premenná *vzdialenosť* d , jednotlivé jazykové hodnoty sú popísané 4-bodovými trapeizodami

$$\mu_{DN}(d) = \text{trap}(,0,10,20)$$

$$\mu_{DM}(d) = \text{trap}(10,20,40,50)$$

$$\mu_{DS}(d) = \text{trap}(40,50,60,70)$$

$$\mu_{DV}(d) = \text{trap}(60,70,100,)$$



Jazyková premenná **сила** F , jednotlivé jazykové hodnoty sú popísané 4-bodovými trapeizodami

$$\mu_{NB}(F) = \text{trap}(\cdot, -2000, -1500, -1000)$$

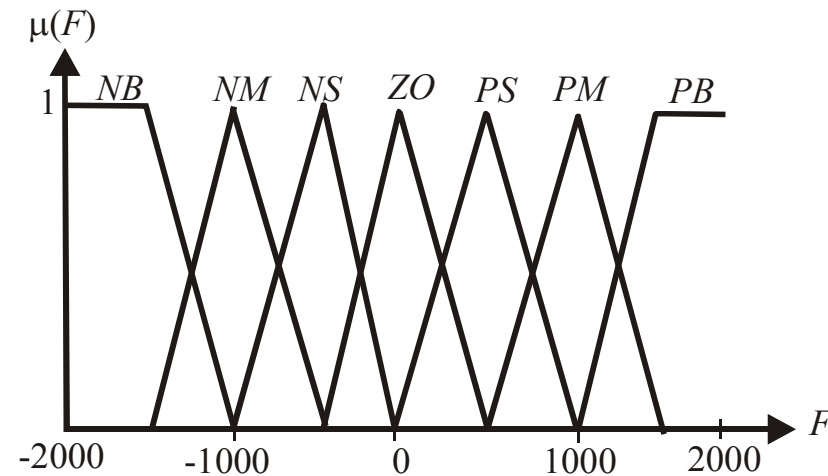
$$\mu_{NM}(F) = \text{trap}(-1500, -1000, -1000, -500)$$

$$\mu_{NS}(F) = \text{trap}(-1000, 500, 500, 0)$$

$$\mu_{ZO}(F) = \text{trap}(-500, 0, 0, 500)$$

$$\mu_{PS}(F) = \text{trap}(0, 500, 500, 1000)$$

$$\mu_{PB}(F) = \text{trap}(1000, 1500, 2000, \cdot)$$



Súbor pravidiel obsahuje 16 položiek

P_1 : ak ($v \in VN$) a ($d \in DN$), potom ($F \in ZO$)

P_2 : ak ($v \in VM$) a ($d \in DN$), potom ($F \in NS$)

P_3 : ak ($v \in VS$) a ($d \in DN$), potom ($F \in NM$)

P_4 : ak ($v \in VV$) a ($d \in DN$), potom ($F \in NB$)

P_5 : ak ($v \in VN$) a ($d \in DM$), potom ($F \in NB$)

P_6 : ak ($v \in VM$) a ($d \in DM$), potom ($F \in ZO$)

P_7 : ak ($v \in VS$) a ($d \in DM$), potom ($F \in NS$)

P_8 : ak ($v \in VV$) a ($d \in DM$), potom ($F \in NM$)

P_9 : ak ($v \in VN$) a ($d \in DN$), potom ($F \in PM$)

P_{10} : ak ($v \in VM$) a ($d \in DN$), potom ($F \in PS$)

P_{11} : ak ($v \in VS$) a ($d \in DN$), potom ($F \in ZO$)

P_{12} : ak ($v \in VV$) a ($d \in DN$), potom ($F \in NS$)

P_{13} : ak ($v \in VN$) a ($d \in DV$), potom ($F \in PB$)

P_{14} : ak ($v \in VM$) a ($d \in DV$), potom ($F \in PM$)

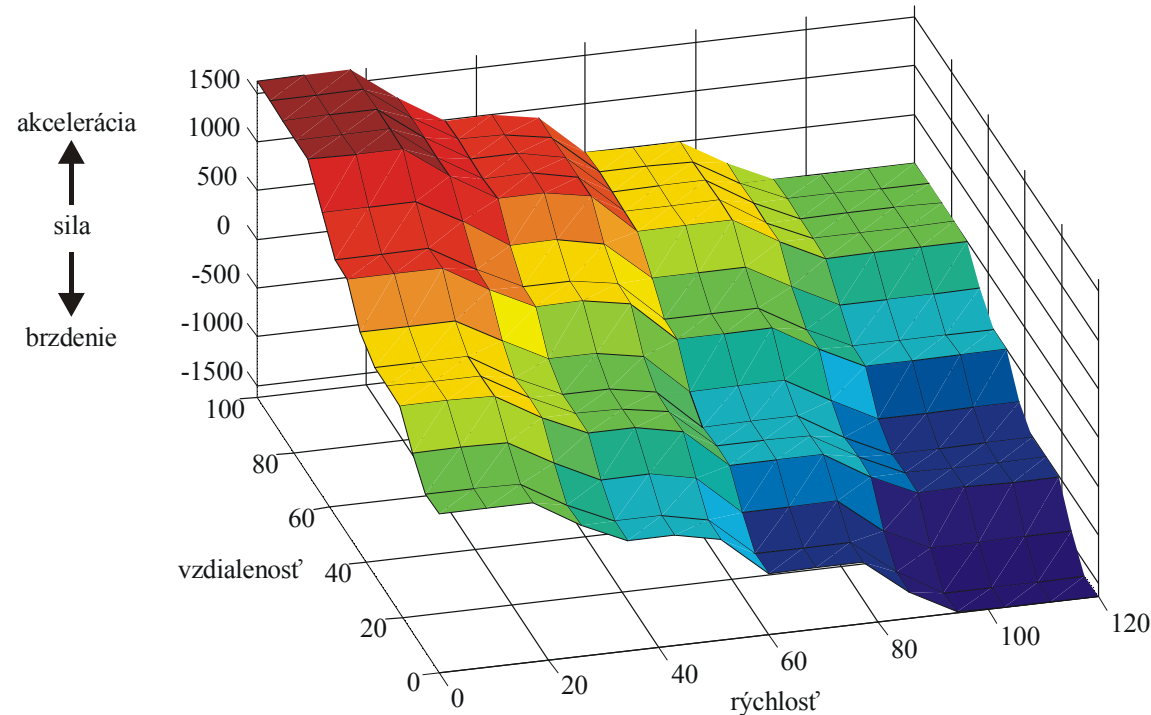
P_{15} : ak ($v \in VS$) a ($d \in DV$), potom ($F \in PS$)

P_{16} : ak ($v \in VV$) a ($d \in DV$), potom ($F \in ZO$)

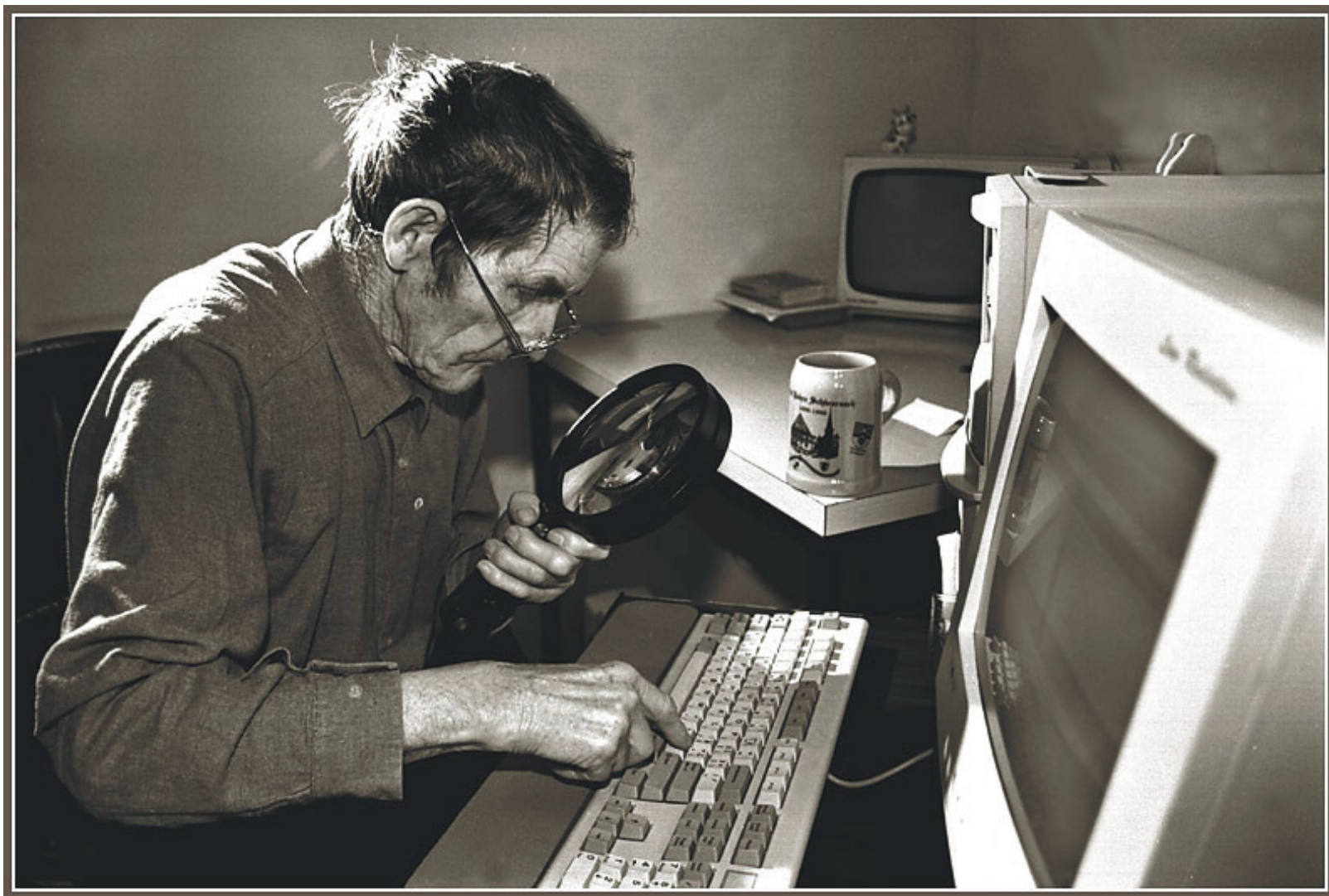
Množina pravidiel

	<i>VN</i>	<i>VM</i>	<i>VS</i>	<i>VV</i>
<i>DN</i>	1 <i>ZO</i>	2 <i>NS</i>	3 <i>NM</i>	4 <i>NB</i>
<i>DM</i>	5 <i>PS</i>	6 <i>ZO</i>	7 <i>NS</i>	8 <i>NM</i>
<i>DS</i>	9 <i>PM</i>	10 <i>PS</i>	11 <i>ZO</i>	12 <i>NS</i>
<i>DV</i>	13 <i>PB</i>	14 <i>PM</i>	15 <i>PS</i>	16 <i>ZO</i>

Graf znázorňujúci výsledky regulátora pomocou povrchu funkcie sily



Príklad: rýchlosť $v=40$ a vzdialenosť $d=50$, z obrázku ľahko odvodíme, že je zapálené pravidlo P_{10} , t.j. potom akcelerácia je určená slovnou hodnotou PS , čiže je kladne malá.



MEMENTO