

P114

Definovatelnost

Manipulace s HIT-atributy

9

Témata

- Identita a semiidentita HIT-atributů
- Definovatelnost
- Informační ekvivalence
- Informační schopnost
- Rotace, triviální odvození

HIT-atributy

- každá taková funkce **A** je dána konstrukcí

$$\lambda w t \lambda x_1 \dots x_n \square y (C)$$

kde $w :: \text{Wrd}$, $t :: \text{Tim}$, $x_i :: T_i$, $y :: S$, T_i , S jsou základní typy splňující podmínky definice HIT-atributu, nebo

$$\lambda w t \lambda x \square y (C)$$

kde $x :: (T_1, \dots, T_n)$

C je otevřená Bool-konstrukce neobsahující jiné volné proměnné než w , t , x_i , y

$\mathbf{A}/(\text{Wrd} \rightarrow (\text{Tim} \rightarrow ((T_1, \dots, T_n) \rightarrow S)))$ nebo

$\mathbf{A}/(\text{Wrd} \rightarrow (\text{Tim} \rightarrow ((T_1, \dots, T_n) \rightarrow (S \rightarrow \text{Bool}))))$,

Základní předpoklad o HIT-atributech:

- **extenze HIT-atributů jsou konečné tabulky.**
- Předpoklad je oprávněný, poněvadž při modelování bereme v úvahu vždy
 - konečný diskrétní časový interval „života“ IS
 - konečnou populaci sort (E-typů a/nebo D-typů)

základní předpoklad o analytických funkcích

- Analytické funkce které budeme dále uvažovat jsou vždy surjekce a jsou to totální funkce.
- ZOPAKOVÁNÍ:
f / (T → \mathfrak{R}), kde $\mathfrak{R} = S$ nebo $\mathfrak{R} = (S \rightarrow \text{Bool})$
f je injekce (zobrazení prosté), když $\forall x, y \in T ([f\ x] = [f\ y] \Rightarrow x = y)$
f je surjekce (zobrazení na), když $\forall y \in \mathfrak{R} (\exists x \in T ([f\ x] = y))$
f je bijekce, když je injekce a surjekce
- často používané budou logické funkce, tj. funkce jejichž oborem hodnot je Bool
- základní předpoklad vylučuje možnost, že by mezi logickými funkcemi, které budeme používat, byly tautologie nebo kontradikce

Identita HIT-atributů

- konstrukce C_1 je ekvivalentní s konstrukcí C_2 , jestliže pro libovolnou valuaci v a libovolný objekt \underline{A} platí C_1 v -konstruuje \underline{A} právě tehdy, když C_2 v -konstruuje \underline{A} .
- Necht' A_1, A_2 jsou HIT-atributy pořadě konstruované konstrukcemi C_1 a C_2 .
- Jestliže C_1 je ekvivalentní s C_2 , pak HIT-atributy A_1 a A_2 jsou identické a píšeme $A_1 = A_2$.
- To, že konstrukce C konstruuje HIT-atribut A budeme pro jednoduchost rovněž zapisovat $A = C$

Problém s parcialitou HIT-atributů

- Budeme konstruovat atributy pomocí jiných atributů
- atribut může být na některých argumentech nedefinován: konstrukce jej používající pak je pro příslušnou valuaci v -nevlastní
- jiná konstrukce, která konstruuje prakticky totéž, však na těchže argumentech vrací $\{ \}$.
- Tento rozdíl nemá vliv na množinu z atributu generovaných propozic
- Proto se zavádí tzv. semiidentita

Semiidentita

Necht' $A = \lambda w t \lambda x \square y (C)$, $B = \lambda w t \lambda x \square y (C_1)$

Atributy A , B nazveme semiidentické, jestliže

- buďto jsou identické
- nebo se liší následujícím způsobem:

$$\forall w t x ([A_{wt}x] = [B_{wt}x] \vee ([A_{wt}x] = \{ \} \wedge [B_{wt}x] = \{\perp\}))$$

kde $\{ \}$ je prázdná množina, to v případě, že C je na x

Nepravda, a

$\{\perp\}$ je třída taková, že o žádném prvku daného typu nemůžeme říci, že patří do této třídy proto, poněvadž C_1 je na x nedefinováno.

V dalším bude $A = B$ značit i semiidentitu.

Definovatelnost

- Atribut A je definovatelný nad množinou atributů $\{B_1, \dots, B_n\}$ právě když

$$\exists f (\forall wt ([A wt] = [f ([B_1 wt], \dots, [B_n wt])]))$$

kde f je analytická funkce splňující základní předpoklad, w je možný svět, t je časový okamžik.

Píšeme: $A \leftarrow (B_1, \dots, B_n)$

- Množina atributů M je definovatelná nad množinou atributů N , je-li každý prvek z M definovatelný nad nějakou podmnožinou N .

Píšeme: $M \leftarrow N$

- Atribut A je definovatelný nad atributem B , když je definovatelný nad množinou $\{B\}$.

Píšeme: $A \leftarrow B$

Informační ekvivalence

- Necht' $M = \{A_1, \dots, A_n\}$, $N = \{B_1, \dots, B_m\}$ jsou množiny atributů a necht' $M \leftarrow N$ a zároveň $N \leftarrow M$. Potom říkáme, že M a N jsou informačně ekvivalentní. Píšeme: $M \approx N$
- Intuitivně je zřejmé, a lze dokázat, že dvě informačně ekvivalentní množiny atributů generují v každém stavu světa stejnou třídu propozic.
- Jiná intuice: z n -tice tabulek daných množinou atributů M dostaneme tutéž informaci jako z m -tice tabulek daných množinou atributů N
- **VĚTA:** Relace \approx na množině atributů je ekvivalence.

Důsledek

- Necht' atribut A je definovatelný nad množinou atributů $\{B_1, \dots, B_n\}$.
Potom $\{A, B_1, \dots, B_n\} \approx \{B_1, \dots, B_n\}$.
- Intuitivně: přidáním definovatelného („odvoditelného“) atributu nic nového nezískáme, nebo odebráním definovatelného („odvoditelného“) atributu nic z původního neztratíme
- Co je to, co nezískáme ani neztratíme ?

quasi-uspořádání

- Relace definovatelnosti mezi množinami atributů je:
 - reflexivní (evidentně $M \leftarrow M$, za f stačí vzít identitu)
 - tranzitivní (viz důkaz předchozí věty)
- Avšak není antisymetrická:
tj. z $M \leftarrow N$ a $N \leftarrow M$ neplyne $M = N$
viz předchozí důsledek
- Tedy není to relace částečného uspořádání, ale pouze quasi-uspořádání
- Z Algebry:: lze definovat částečné uspořádání na množině ekvivalenčních tříd

Informační schopnost

- Necht' **BZT** je nějaká báze základních typů. Necht' **ATR** je množina všech možných HIT-atributů nad **BZT**.
- Faktorová množina \mathbf{ATR} / \approx (tj. množina všech tříd ekvivalence nad **ATR**) je částečně uspořádaná relací indukovanou definovatelností. Značíme \angle
- Každá třída ekvivalence z \mathbf{ATR} / \approx definuje určitou **informační schopnost**. Relace \angle je částečným uspořádáním informačních schopností.

Tvrzení o informační schopnosti

- Necht' $C_M, C_N \in \mathbf{ATR} / \approx$, $M \in C_M$, $N \in C_N$
- $C_M \angle C_N$ právě když $M \leftarrow N$
- **Tvrzení 1:**
všechny prvky třídy C_M mají stejnou informační schopnost
- **Tvrzení 2:**
každý prvek C_M má menší informační schopnost než každý prvek třídy C_N
- **Tvrzení 3:**
Jestliže pro C_M a C_N neplatí ani $C_M \angle C_N$, ani $C_N \angle C_M$,
pak informační schopnost libovolného prvku z C_M je
nesrovnatelná s informační schopností libovolného prvku
z C_N .

dohoda na označení, příklad

- $A = \text{počet (PrirozCislo) druhů výrobků vyráběných daným výrobcem (\#Vyrobce) / 0,1:0,M}$
- $A / (\text{Wrd} \rightarrow (\text{Tim} \rightarrow (\#Vyrobce \rightarrow \text{PrirozCislo})))$
to lze psát (Shönfinkelova redukce):
 $A / ((\text{Wrd}, \text{Tim}) \rightarrow (\#Vyrobce \rightarrow \text{PrirozCislo}))$
toto platí pro všechny HIT-atributy
- Označíme $(\text{Wrd}, \text{Tim}) = W \dots$ stav světa, potom:
 $A / (W \rightarrow (\#Vyrobce \rightarrow \text{PrirozCislo}))$
a konstrukce A má tvar:
 $A = \lambda w \lambda x \iota y ([[Aw] x] = y)$, kde
 $w :: W$, $x :: \#Vyrobce$, $y :: \text{PrirozCislo}$
- Aplikace $[Aw]$ je velmi častá; proto zkracujeme: A_w
- A_w je extenze atributu A ve stavu světa w (je to tabulka)

Příklad

- Atribut A je definovatelný nad atributem $B = \text{druhy výrobků } (\#Vyrobek)\text{-s vyráběné daným výrobcem } (\#Vyrobce) / 0, M:0, M$
- Odvození: $(x::\#Vyrobce, z::\#Vyrobek, y::PrirozCislo)$
 $B = \lambda w \lambda x \lambda z ([[B_w x] z])$

hledáme f tak, aby pro všechna w

$$A_w = [f B_w] :$$

$b :: (\#Vyrobce \rightarrow (\#Vyrobek \rightarrow Bool)),$

$a :: (\#Vyrobce \rightarrow PrirozCislo)$ jsou proměnné, pak

$f = \lambda b \iota a (\forall x ([ax] = [Card [bx]])),$

kde $Card$ je funkce kardinality množiny

Skutečně (beta-pravidlo):

$$[f B_w] = \iota a (\forall x ([ax] = [Card [B_w x]])) = A_w$$

méně formálně

- **f** je algoritmus, který nezávisle na stavu světa vypočítává z tabulky **b** (mimoходом nenormalizované) tabulku **a**.
- V praxi se netrápíme hledáním konstrukce funkce **f** ve tvaru lambda-termu, ale stačí, když se přesvědčíme o existenci algoritmu, který - **ale v každém stavu světa** - vypočítává z jedné tabulky tu druhou
- lambda-termíny potřebujeme pro důkazy obecných tvrzení, které aplikujeme v praxi při vytváření konkrétních datových modelů

Příklad

- $A_1 = \text{plat (Pl) daného (#Zamest)} / 0,1:0,M$
 $A_2 = (\text{\#Zamest})\text{-s daného (#Podnik)} / 0,M:1,M$
- $B = \text{průměrný plat (Pl) v daném (#Podnik)} / 0,1:0,M$
- B je definovatelný nad $\{A_1, A_2\}$
toto intuitivně cítíme;
(mohl by poměr B být $1,1:0,M$??)
- **Jak se hledá konstrukce příslušné odvozovací fce f ? Tj. její algoritmus ?**
- fce f počítá v každém $w \in W$ tabulku atributu B z tabulek atributů A_1 a A_2

Příklad - pokračování

- tedy při označení $z :: \#Zamest$, $p :: \#Podnik$
- for all $p:Podnik$ do
 - write p (* první sloupec tabulky B *)
 - $Sum_1 = 0; Sum_2 = 0$
 - for all $z:Zamest$ do
 - if $[[A_2p]z]$ then $Sum_1 = Sum_1 + [A_1z]$
 $Sum_2 = Sum_2 + 1$
 - endfor
 - write Sum_1/Sum_2 (* druhý sloupec tabulky B *)
- endfor

Rotace atributu

- Necht' atribut A je dán konstrukcí

$$A = \lambda_w \lambda_{x_1 \dots x_{n-1}} \square_{x_n} ([A_w(x_1, \dots, x_{n-1})] * x_n)$$

kde $x_i :: T_i$, T_i jsou uzlové typy.

Necht' (i_1, \dots, i_n) je libovolná permutace indexů $(1, \dots, n)$.

Potom atribut $\text{rot}A$ daný konstrukcí

$$\text{rot}A = \lambda_w \lambda_{x_{i_1} \dots x_{i_{n-1}}} \square_{x_{i_n}} ([A_w(x_1, \dots, x_{n-1})] * x_n)$$

se nazývá rotací atributu A .

- Jestliže \square v $\text{rot}A$ zastupuje λ , říkáme že je to λ -rotace, resp. plurální rotace. Jestliže \square v $\text{rot}A$ zastupuje ι , říkáme že je to ι -rotace, resp. singulární rotace.
- Rotace atributu A se nazývá **přípustná**, jestliže $A \leftarrow \text{rot}A$.
- Nebude-li řečeno jinak, označuje $\text{rot}A$ v dalším přípustnou rotaci.

Lemma 1

- Necht' A je dán v plurální rotaci, tj.

$$A = \lambda_w \lambda_{x_1 \dots x_{n-1}} \lambda_{x_n} [[A_w(x_1, \dots, x_{n-1})] x_n]$$

Potom každá jiná jeho plurální rotace je přípustná.

Přípustné singulární rotace

- $A = (\#Podnik)$ -s ve kterých pracuje daný $(\#Zamest)$
- $rot_1 A = (\#Zamest)$ -s daného $(\#Podnik)$
 $rot_2 A = (\#Zamest)$ daného $(\#Podnik)$
- Zřejmě $rot_1 A$ je přípustná a $rot_2 A$ není přípustná:
 $rot_2 A / (W \rightarrow (\#Podnik \rightarrow \#Zamest))$
tj. v každém stavu světa je definovaná pouze na podnicích,
které mají nejvýše jednoho zaměstnance
tedy:
z $rot_2 A$ nelze odvodit zpět atribut A , poněvadž
neoprávněným použitím singularizátoru jsme ztratili
informaci
- **POZN.: obrácená funkce** (viz přednáška 7) je speciální
případ rotace atributu

Věta 1

(o informační ekvivalenci a rotacích)

- Každá přípustná rotace atributu A je informačně ekvivalentní s A . Každá nepřípustná rotace A není informačně ekvivalentní s A .

Pravidlo singularity

- Z daného atributu nelze žádným formálním způsobem odvodit, které jeho rotace jsou přípustné singulární rotace.
- To že nějaká singulární rotace je přípustná je netriviální empirický fakt.
- Studiem přípustnosti singulárních rotací určujeme poměr atributu.
- **PRAVIDLO:**
Při datovém modelování je třeba s každým HIT-atributem prozkoumat všechny jeho rotace, a zjistit zda má nějaké přípustné singulární rotace.
Pokud ano, do výsledného modelu zapisujeme vždy tyto přípustné singulární rotace, nikoli jiné - plurální - rotace.

Triviální odvození

- Řekneme, že atribut A vznikl z atributu B triviálním odvozením, jestliže $A \leftarrow B$, tj. pro všechna w

$$A_w = [f B_w]$$

a funkce f obsahuje nejvýše identitu, přípustně použitý singularizátor a/nebo existenční kvantifikátor.

- Triviální odvození jsou nejčastěji používána jako nástroj odvození odpovědi na dotazy nad databází. Pro **formulování dotazů** je vhodnější využívat všech funkcí jednoduchých typů (přednáška 6) a neomezovat se pouze na H-typy. Pro vlastní modelování je toto omezení (pouze na H-typy) výhodnější.

obecná rotace atributu

- Vychází z obecnějšího pojetí atributu jako funkce jednoduchého typu:

$$A = \lambda_w \lambda_{x_1 \dots x_k} \square x_{k+1} \dots x_n [A_w(x_1, \dots, x_k)]^*(x_{k+1}, \dots, x_n)$$

- Necht' (i_1, \dots, i_n) je libovolná permutace indexů $(1, \dots, n)$.
Potom atribut $\text{rot}A$ daný konstrukcí

$$\text{rot}A =$$

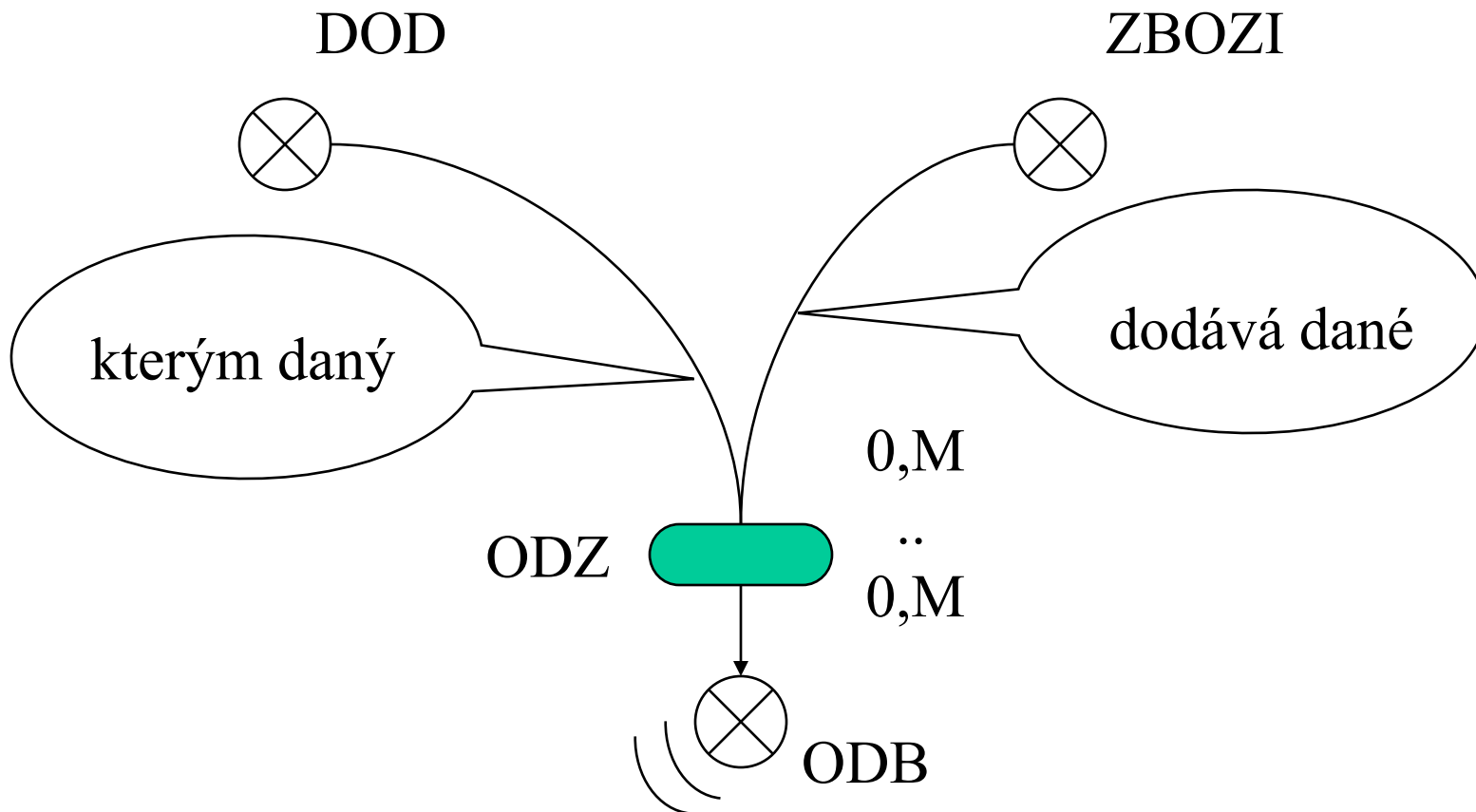
$$= \lambda_w \lambda_{x_{i_1} \dots x_{i_k}} \square x_{i_{k+1}} \dots x_{i_n} [A_w(x_1, \dots, x_k)]^*(x_{k+1}, \dots, x_n)$$

se nazývá rotací atributu A .

Plurální a singulární rotace jako v původní definici.

- Používá se v důkazech a odvozování, nikoli jako modelovací konstrukt.

Příklad:



příklad - pokračování

- ROTACE:

ZDO = (#Zbozi)-s dodávaná daným (#Dodavatel) danému (#Odberatel) / 0,M:0,M

DZO = (#Dodavatel)-s kteří dodávají dané (#Zbozi) danému (#Odberatel) / 0,M:0,M

podle lemmatu víme, že jsou přípustné. Empirickým výzkumem se přesvědčíme, že žádná singulární rotace není přípustná.

- TRIVIÁLNĚ ODVOZENÉ ATRIBUTY:

ZD = (#Zbozi)-s dodávaná daným (#Dodavatel) / 0,M:0,M

OZ = (#Odberatel)-s daného (#Zbozi) / 0,M:0,M

OD = (#Odberatel)-s daného (#Dodavatel) / 0,M:0,M

- Příklad algoritmu odvození:

OD \leftarrow ODZ

- for all x:DOD do
 for all y:ODB do
 if $\exists z:ZBOZI ([[ODZ_w(x, z)] y])$
 then write y
 else endif
 endfor
endfor

příkazem write vytváříme tabulku odběratelů příslušných k danému dodavateli

příklad obecné rotace

- Dvojice zboží + dodavatel (#Zbozi, #Dodavatel) přiřazená k danému odběrateli (#Odberatel) taková, že onen dodavatel dodává ono zboží tomu odběrateli / $0, M:0, M$
- nakreslete si schéma tohoto atributu
- Z lineárního zápisu je vidět, že obecné rotace nejsou vhodné jako modelovací konstrukty. Avšak pro úvahy o správnosti a adekvátnosti vystižení reality a pro důkazy určitých zákonitostí (viz následující přednáška) jsou potřebné.