

Vláknové programování

část III

Lukáš Hejtmánek, Petr Holub

`{xhejtman, hopet}@ics.muni.cz`



Laboratoř pokročilých síťových technologií

PV192
2013-03-04

Přehled přednášky

Vlákna v jazyce Java

Paralelní vzory

Pokročilé vlastnosti Javy

Atomické typy

Concurrent Collections

Explicitní zamykání

Měření

Přehled přednášky

Vlákna v jazyce Java

Paralelní vzory

Pokročilé vlasnosti Javy

Atomické typy

Concurrent Collections

Explicitní zamykání

Měření

Vzor producent–konzument

- Třídy Queue a BlockingQueue

- metody:

- ◆ **offer ()** přidává na konec fronty (blokuje se v případě BlockingQueue a zaplnění kapacity)
- ◆ nepoužívat **add ()** pro fronty s omezenou kapacitou
- ◆ **peek ()** vrátí prvek ze začátku fronty, ale neodstraní ho z fronty
- ◆ **poll ()** vrátí prvek ze začátku fronty, **null** pokud je fronta prázdná
- ◆ **remove ()** vrátí prvek ze začátku fronty, výjimka **NoSuchElementException** pokud je fronta prázdná
- ◆ **take ()** vrátí prvek ze začátku blokující fronty, nebo se zablokuje, dokud je fronta prázdná

- typy

- ◆ **ConcurrentLinkedQueue** – neblokující, FIFO, efektivní wait-free algoritmus, nesmí obsahovat **null**
- ◆ **PriorityQueue** – podpora priority (přirozené uspořádání, **public interface Comparable<T>**)
- ◆ **LinkedBlockingQueue** – blokující obdoba **ConcurrentLinkedQueue**
- ◆ **PriorityBlockingQueue** – blokující obdoba **PriorityQueue**
- ◆ **SynchronousQueue** – synchronní blokující fronta (**offer ()** se zablokuje až do odpovídajícího **take ()**)

Vzor producent–konzument

```
1 import java.util.*;
import java.util.concurrent.*;
3
4 public class Fronty {
5     public class NeblokujiciFronty {
6         Queue clq = new ConcurrentLinkedQueue();
7         Queue pq = new PriorityQueue(50);
8         Queue q = new SynchronousQueue();
9     }
10
11     public class BlokujiciFronty {
12         BlockingQueue bclq = new LinkedBlockingQueue(30);
13         BlockingQueue bpq = new PriorityBlockingQueue();
14
15         void pouziti() {
16             bclq.offer(new Object());
17             Object o = bclq.peek();
18             o = bclq.poll();
19             try {
20                 o = bclq.take();
21             } catch (InterruptedException e) {
22                 e.printStackTrace();
23             }
24         }
25     }
26 }
27 }
```

Vzor producent–konzument

- Vzor producent–konzument
 - producenti přidávají práci do fronty (`offer()`)
 - konzumenti přidávají práci do fronty (`take()`)
 - zvláště zajímavé se thread pools

Vzor producent–konzument

```
import java.util.concurrent.*;
2
public class ProducentKonzument extends Thread {
4     public class Task {
        }
6     BlockingQueue<Task> bclq = new LinkedBlockingQueue<Task> ();

8     public void run() {
        Thread producent = new Thread() {
10         public void run() {
            bclq.offer(new Task());
12         }
        };

14     Thread konzument = new Thread() {
16         public void run() {
            try {
18                 Task t = bclq.take();
                } catch (InterruptedException e) {
20                 System.out.println("Necekane probuzeni!");
                }
22         }
        };

24     producent.start ();
26     konzument.start ();
    }
28 }
```

Vzor kradení práce

- Deque a BlockingDeque
 - umožňují vybírat prvky ze začátku i z konce fronty
 - normální konzumenti vybírají prvky ze začátku fronty
 - vlákna, která se „nudí“ mohou převzít práci z konce fronty
 - např. udržování fronty per vlákno, „nudící se“ vlákna mohou koukat do cizích front
 - vhodné např. pro situace, kdy si vlákno generuje další práci samo pro sebe (webový crawler)

Vzor kradení práce

```
import java.util.concurrent.*;
2
public class KradeniPrace {
4     public class Task {
        }
6     BlockingDeque<Task> deque = new LinkedBlockingDeque<Task>(20);

8     public void run() {
        Thread producent = new Thread() {
10         public void run() { deque.offer(new Task()); }
        };

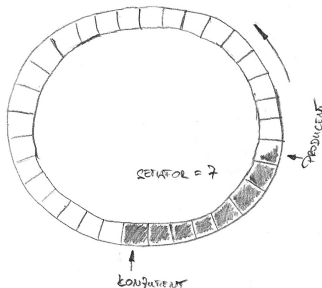
        Thread konzument1 = new Thread() {
14         public void run() {
            try {
16                 Task t = deque.take();
                } catch (InterruptedException e) {
18                 }
            }
20         };

        Thread konzument2 = new Thread() {
22         public void run() { Task t = deque.pollLast(); }
24         };

26     producent.start(); konzument1.start(); konzument2.start();
    }
28 }
```

Další synchronizační prvky

- semaforey
 - počáteční kapacita N „permitů“
 - `acquire()` získá „permit“, eventuálně se zablokuje, pokud permity došly
 - `release()` vrátí permit



Další synchronizační prvky

- závlačka – `CountDownLatch`
 - speciální typ semaforu, z jehož kapacity lze jen odečítat
 - `await()` čeká, až hodnota klesne na 0
 - např. čekání na až dobehne n nějakých událostí

```
import java.util.concurrent.CountDownLatch;
2
public class Zavlačka extends Thread {
4     static final int POCET_UDALOSTI = 10;
    CountDownLatch cdl = new CountDownLatch(POCET_UDALOSTI);
6     public void run() {
        Thread ridici = new Thread(){
8         public void run() {
            for (int i = 0; i < POCET_UDALOSTI; i++) {
10                cdl.countDown();
            }
12        }
    };
};
```

Další synchronizační prvky

- závlačka – CountdownLatch

```
14     Thread cekaci = new Thread() {
15         public void run() {
16             try {
17                 System.out.println("Musim pockat na "
18                     + PO CET_UDALOSTI + " udalosti");
19                 cdl.await();
20                 System.out.println("Ted teprv muzu bezet.");
21             } catch (InterruptedException e) {
22                 System.out.println("Neocekavane vzbuzeni!");
23             }
24         }
25     };
26     cekaci.start(); ridici.start();
27 }
28
29 public static void main(String[] args) {
30     new Zavlacka().start();
31 }
32 }
```

Další synchronizační prvky

- FutureTask
 - podrobně si koncept probereme u Futures a ThreadPoolExecutors
 - je implementována pomocí Callable
 - ◆ obdoba Runnable, akorát umožňuje vracet hodnotu
 - metoda `get ()` umožňuje čekat, než je k dispozici návratová hodnota

Další synchronizační prvky

- bariéry
 - umožňuje více vláknům se se jít v jednom místě
 - např. pro iterativní výpočty, kde jedna iterace může být rozdělena na n paralelních a další iterace je závislá na výsledku předchozí iterace
 - zatímco závlačky jsou určeny k čekání na události, bariéry jsou určeny k čekání na jiná vlákna
 - CyclicBarrier – bariéra pro opakované setkávání se konstantního počtu vláken
 - pokud se nějaké vlákno vzbudí během `await()` metody, považuje se bariéra za prolomenou a všichni ostatní čekající dostanou `BrokenBarrierException`
- Exchanger
 - výměna dat během bariéry
 - ekvivalent konceptu rendezvous v Adě

Atomické typy

- čekání na `synchronized` monitor vede na přeplánování vlákn
- atomické proměnné to zvládnou bez přepínání kontextu
 - vyšší výkon pro nízkou až střední míru soutěžení o zámek (lock contention)
 - tzv. wait-free synchronizace

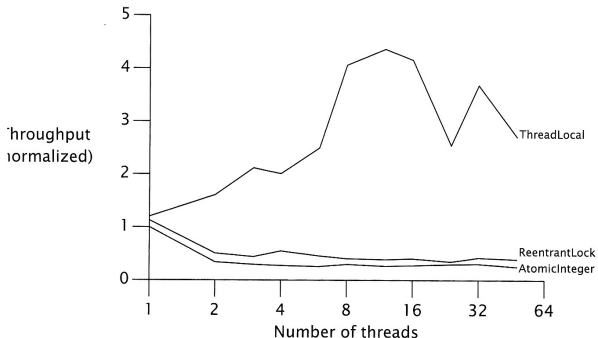


FIGURE 15.1. Lock and AtomicInteger performance under high contention.

Atomické typy

- čekání na `synchronized` monitor vede na přeplánování vlákn
- atomické proměnné to zvládnou bez přepínání kontextu
 - vyšší výkon pro nízkou až střední míru soutěžení o zámek (lock contention)
 - tzv. wait-free synchronizace

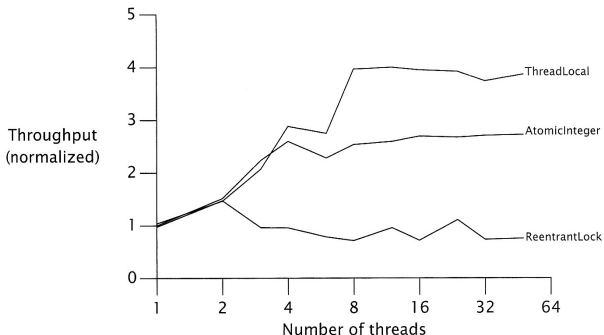


FIGURE 15.2. Lock and `AtomicInteger` performance under moderate contention.

Atomické typy

- podpora v HW
 - *compare-and-swap* (CAS)
 - ◆ $CAS(x, y)$
 - ◆ funkce: porovnej obsah paměti s x a pokud je identický, nahraď jej za y
 - ◆ návratová hodnota: úspěch změny (buď jako `boolean` nebo jako hodnota, kterou má paměť před provedením instrukce)
 - ◆ podpora: IA-32, Sparc
 - *double compare-and-swap* (DCAS/CAS2)
 - ◆ funkce: výměna hodnot na dvou místech v paměti na základě původních hodnot
 - ◆ jednoduchá implementace atomické Deque
 - ◆ lze emulovat pomocí CAS \implies (pomalá) podpora u Motorola 68k
 - *double-wide compare-and-swap*
 - ◆ funkce: výměna hodnot na dvou přilehlých místech v paměti
 - ◆ podpora: **CMPXCHG8B** a **CMPXCHG16B** na novějších x86
 - *Single compare, double swap*
 - ◆ funkce: výměna hodnot na dvou místech v paměti v závislosti na jedné původní hodnotě
 - ◆ podpora: **cmp8xchg16** u Itanium

Atomické typy

- podpora v HW
 - *load-link/store-conditional* (LL/SC)
 - ◆ funkce: (1) LL načte hodnotu paměti, (2) SC ji změní pouze pokud se původní hodnota od operace LL nezměnila, jinak selže
 - ◆ silnější než CAS – řeší i problém ABA
 - ◆ podpora: `ldl_1/stl_c` a `ldq_1/stq_c` (Alpha), `lwarx/stwax` (PowerPC), `ll/sc` (MIPS), `ldrex/strex` (ARM version 6 avyšší)
 - *fetch-and-add*
 - ◆ funkce: atomická inkrementace obsahu paměti
 - ◆ návratová hodnota: původní hodnota paměti
 - ◆ podpora: x86 od 8086 (**ADD** s prvním operandem specifikujícím místo v paměti, nicméně nevrací původní hodnotu – s LOCK prefixem atomické i u více procesorů), XADD od 486 vrátí původní hodnotu

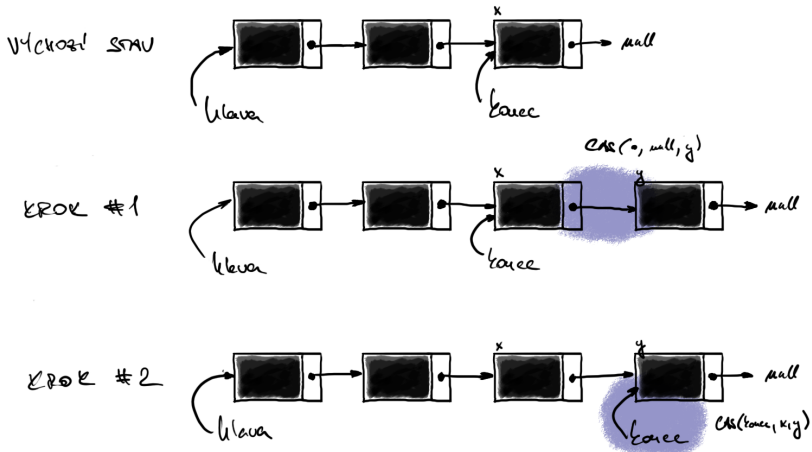
Atomické typy

- **AtomicX Z `java.util.concurrent`**
 - **`AtomicBoolean`, `AtomicInteger`, `AtomicLong`, `AtomicReference`**
- Zajištěné atomické aktualizace
- Podpora od Java 5.0
- HW optimalizace
 - CAS instrukce (IA-32, Sparc)
 - podpora v JVM od 5.0

Využití atomických typů

- Návrh algoritmu
 - buď vyžaduje pouze jednu atomickou změnu
 - nebo z první změny musí být odvoditelné ostatní a musí je být schopen dokončit „kdokoli“
- Kolekce
 - ConcurrentLinkedQueue
 - WaitFreeReadQueue
`http://www.rtsj.org/specjavadoc/javax/realtime/WaitFreeReadQueue.html`
 - WaitFreeWriteQueue
`http://www.rtsj.org/specjavadoc/javax/realtime/WaitFreeWriteQueue.html`

Neblokující seznam: Michael-Scott, 1996



Neblokující seznam: Michael-Scott, 1996

```
import java.util.concurrent.atomic.AtomicReference;
2 // dle http://www.javaconcurrencyinpractice.com/listings/LinkedList.java

4 public class AtomickySeznam<E> {
    private static class Node<E> {
6         final E polozka;
          final AtomicReference<AtomickySeznam.Node<E>> next;

8         public Node(E polozka, AtomickySeznam.Node<E> next) {
10            this.polozka = polozka;
12            this.next = new
                AtomicReference<AtomickySeznam.Node<E>>(next);
14        }
    }

16    private final AtomickySeznam.Node<E> dummy =
        new AtomickySeznam.Node<E>(null, null);
18    private final AtomicReference<AtomickySeznam.Node<E>> hlava
        = new AtomicReference<AtomickySeznam.Node<E>>(dummy);
20    private final AtomicReference<Node<E>> konec
        = new AtomicReference<AtomickySeznam.Node<E>>(dummy);
```

Neblokující seznam: Michael-Scott, 1996

```
22 public boolean put(E polozka) {
24     AtomickySeznam.Node<E> newNode =
26         new AtomickySeznam.Node<E>(polozka, null);
28     while (true) {
29         AtomickySeznam.Node<E> curkonec = konec.get();
30         AtomickySeznam.Node<E> konecNext = curkonec.next.get();
31         if (curkonec == konec.get()) {
32             if (konecNext != null) {
33                 // dokoncime rozpracovany stav - posuneme konec
34                 konec.compareAndSet(curkonec, konecNext);
35             } else {
36                 // pokusime se vlozit
37                 if (curkonec.next.compareAndSet(null, newNode)) {
38                     // pri uspechu se pokusime posunout konec
39                     konec.compareAndSet(curkonec, newNode);
40                     return true;
41                 }
42             }
43         }
44     }
45 }
```

Problém ABA

- Problém, jak detekovat změnu $A \rightarrow B \rightarrow A$
 - podpora HW: LL/SC
 - „verzování“: počítadlo změn
- AtomicStampedReference
 - odkaz + `int` počítadlo změn
- AtomicMarkedReference
 - odkaz + `boolean` indikátor
 - některé algoritmy používají indikátor k označení uzlu v seznamu jako smazaného

Concurrent Collections

- optimalizace kolekcí na výkon při paralelních přístupech
- `CopyOnWriteArrayList`, `CopyOnWriteArraySet`
 - optimalizované pro režim čti-často-měň-zřídka
 - `CopyOnWriteArraySet` obdoba `HashSet`
 - `CopyOnWriteArrayList` obdoba `ArrayList`, na rozdíl od `Vector` poskytují složené operace
 - iterace poskytuje pohled na objekt v době konstrukce iterátoru

```
1 import java.util.concurrent.*;
3 public class CoW {
4     CopyOnWriteArraySet cowAS = new CopyOnWriteArraySet();
5     CopyOnWriteArrayList cowAL = new CopyOnWriteArrayList();
6     public void narabaj() {
7         cowAS.addAll(kolekce);
8         cowAS.contains(o);
9         cowAS.clear();
10
11         cowAL.addAllAbsent(kolekce);
12         cowAL.addIfAbsent(o);
13         cowAL.retainAll(kolekce);
14     }
15 }
```

Concurrent Collections

- ConcurrentHashMap

- kolekce optimalizovaná na vyhledávání prvků
- mnohem lepší výkon v porovnání se synchronizedMap a Hashtable

<i>Threads</i>	<i>ConcurrentHashMap [ms/10 Mops]</i>	<i>Hashtable [ms/10 Mops]</i>
1	1,00	1,03
2	2,59	32,40
4	5,58	78,23
8	13,21	163,48
16	27,58	341,21
32	57,27	778,41

<https://www.ibm.com/developerworks/java/library/j-jtp07233/index.html>

- úspěšná operace `get ()` obvykle proběhne bez zamykání
- na iteraci se nezamyká celá kolekce
- mírně relaxovaná sémantika
 - při získávání prvků je možné najít i prvek, jehož vkládání ještě není dokončeno (nikdy však nesmysl)
 - iterátor může ale nemusí reflektovat změny od té doby, co byl vytvořen
 - synchronizedMap a Hashtable lze nahradit tam, kde se nespolehá na zamykání celé tabulky

Concurrent Collections

- ConcurrentHashMap

```
1 import java.util.concurrent.ConcurrentHashMap;
3 public class CHT {
4     ConcurrentHashMap cht = new ConcurrentHashMap(10);
5
6     public void narabaj() {
7         cht.put(klic, objekt);
8         cht.putAll(mapa);
9         cht.putIfAbsent(klic, objekt);
10        cht.containsKey(klic);
11        cht.containsValue(objekt); // take contains()
12        cht.entrySet();
13        cht.keySet();
14        cht.values();
15        cht.clear();
16    }
17 }
```

Explicitní zamykání

- potřeba jemnějšího zamykání
 - zvýšení výkonu – např. paralelizace read-only přístupů
- potřeba rozšířené funkcionality
- ReentrantLock
 - ekvivalent `synchronized`, pouze explicitní
 - rozšířené schopnosti (např. gettery)
 - **nezapomenout správně odemknout**

```
1 import java.util.concurrent.locks.ReentrantLock;
3 public class RElock {
4     public static void main(String[] args) {
5         ReentrantLock relock = new ReentrantLock();
6         relock.lock();
7         try {
8             Thread.sleep(1000);
9             // kod
10        } catch (InterruptedException e) {
11        } finally {
12            relock.unlock();
13        }
14    }
15 }
```

Explicitní zamykání

- ReentrantReadWriteLock
 - paralelizace na čtení, exkluzivní přístup na zápis
 - reentrantní zámek jak pro čtení, tak pro zápis
 - politiky: *writer preference* | *fair*
specifikací v konstruktoru
 - downgrade zámku: získání read zámku před uvolněním write zámku
 - neumožňuje upgrade zámku
 - instrumentace pro monitoring (informace o držení zámků) – **nikoli pro synchronizaci!**
- možno si naimplementovat vlastní zámky, např. RW zámek s podporou upgrade
 - <http://www.jtoolkit.org/articles/ReentrantReadWriteLock-upgrading.html>
 - upgrade je nevýhodný z pohledu výkonu

Explicitní zamykání

```
1 import java.util.concurrent.locks.ReentrantReadWriteLock;
3 public class RWLock {
4     boolean cacheValid = false;
5     public void pouzijCache() {
6         // rwlock s fair politikou
7         ReentrantReadWriteLock rwlock = new ReentrantReadWriteLock(true);
8         rwlock.readLock().lock();
9         if (!cacheValid) {
10            rwlock.readLock().unlock();
11            rwlock.writeLock().lock();
12            if (!cacheValid) { // znovu zkontroluj,
13                               // neumime upgrade bez preruseni
14                // uloz data do cache
15                cacheValid = true;
16            }
17            // rucni downgrade zamku
18            rwlock.readLock().lock(); // jeste drzim na zapis
19            rwlock.writeLock().unlock();
20        }
21        // pouzij data
22        rwlock.readLock().unlock();
23    }
24 }
```

Explicitní zamykání

- Conditions
 - čekání na splnění podmínky

```
interface Condition {  
    void await() throws IE;  
    boolean await(long time, TimeUnit unit) throws IE;  
    long awaitNanos(long nanosTimeout) throws IE;  
    void awaitUninterruptibly()  
    boolean awaitUntil(Date deadline) throws IE;  
    void signal();  
    void signalAll();  
}
```

Explicitní zamykání

- Conditions

- výhody oproti `wait ()/notify ()`
 - ◆ více podmínek per zámek

```
final Lock zamek = new ReentrantLock();  
final Condition nePlny = zamek.newCondition();  
final Condition nePrasny = zamek.newCondition();
```

- ◆ absolutní a relativní timeouty
- ◆ po návratu se dozvíme, proč jsme se vrátili
- ◆ možnost nepřerušitelného čekání (nereaguje na metodu `interrupt`)
- může se vyskytnout *spurious wakeup*
 - ◆ je třeba používat idiom ověřování stavu podmínky! :(



Explicitní zamykání

```
1 import java.util.concurrent.locks.*;
3 public class OmezenyBuffer {
4     Lock lock = new ReentrantLock();
5     Condition notFull = lock.newCondition();
6     Condition notEmpty = lock.newCondition();
7     Object[] items = new Object[100];
8     int putptr, takeptr, count;
9     public void put(Object x) throws InterruptedException {
10        lock.lock();
11        try {
12            while (count == items.length) notFull.await();
13            items[putptr] = x;
14            if (++putptr == items.length) putptr = 0;
15            ++count;
16            notEmpty.signal();
17        } finally {
18            lock.unlock();
19        }
20    }
21    public Object take() throws InterruptedException {
22        lock.lock();
23        try {
24            while (count == 0) notEmpty.await();
25            Object x = items[takeptr];
26            if (++takeptr == items.length) takeptr = 0;
27            --count;
28            notFull.signal();
29            return x;
30        } finally {
31            lock.unlock();
32        }
33    }
34 }
```

Programování v reálném čase

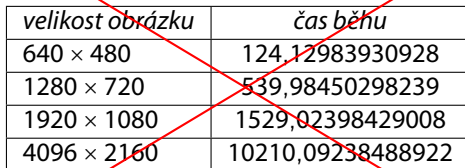
- <http://www.rtsj.org/>
- P. Dibble: Real-Time Java Platform Programming
<http://www.sun.com/books/catalog/dibble.xml>
 - Interoperability with non-RT code, tradeoffs in real-time development, and RT issues for the JVM software
 - Garbage collection, non-heap access, physical and "immortal" memory, and constant-time allocation of non-heap memory
 - Priority scheduling, deadline scheduling, and rate monotonic analysis
 - Closures, asynchronous transfer of control, asynchronous events, and timers

Interakce s JVM při měření

- Problém garbage collection
 - `-verbose:gc`
 - krátká měření: vybrat pouze běhy, v nichž nedošlo ke GC
 - dlouhé běhy: dostatečně dlouhé, aby se přítomnost GC projevila reprezentativně
- Problém HotSpot kompilace
 - `-XX:+PrintCompilation`
 - dostatečný warm-up (minuty!)
 - mohou se vyskytovat rekompilace (optimalizace, nahrání nové třídy která zruší dosavadní předpoklady)
 - housekeeping tasks: oddělení nesouvisejících měření pauzou nebo restartem JVM

Délka zpracování obrázku

<i>velikost obrázku</i>	<i>čas běhu</i>
640 × 480	124,12983930928
1280 × 720	539,98450298239
1920 × 1080	1529,02398429008
4096 × 2160	10210,09238488922



<i>velikost obrázku</i>	<i>čas běhu</i>
640 × 480	124,12983930928
1280 × 720	539,98450298239
1920 × 1080	1529,02398429008
4096 × 2160	10210,09238488922

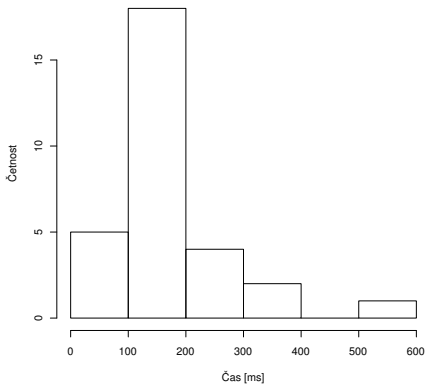
Měříme délku výpočtu v Javě

```
> library(psych)
> runlength <- read.csv(file="java-example.table", head=FALSE, sep=",")
> summary(runlength$V1)
  Min. 1st Qu.  Median    Mean 3rd Qu.    Max.
 92.08 104.70 108.80 166.80 187.20 594.70
> describe(runlength$V1)
  var  n  mean    sd median trimmed  mad   min   max  range skew kurtosis
1  1 30 166.82 113.67 108.78  142.1 20.88 92.08 594.71 502.63 2.14
4.55
      se
1 20.75
```

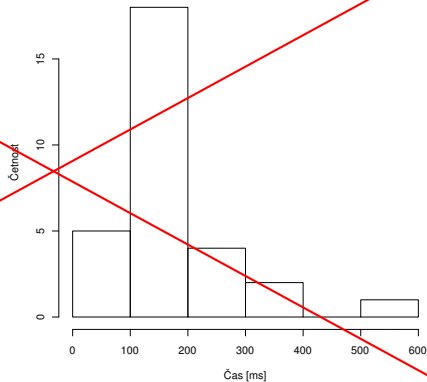

$$\begin{aligned}N &= 30 \\ \bar{x} &= 166,82 \\ s_x &= 113,67 \\ s_{\bar{x}} &= \frac{s_x}{\sqrt{N}} = 20,75 \\ t_{0,05;29} &= 2,045\end{aligned}$$

$$\bar{x} \pm t_{0,05;N-1} s_{\bar{x}} = 167 \pm 42 \text{ ms}$$

Javové měření



Javové měření



$$N = 30$$

$$\bar{x} = 166,82$$

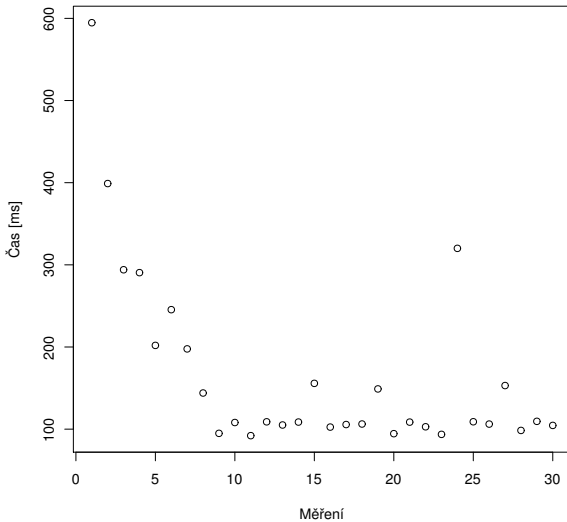
$$s_x = 113,67$$

$$s_{\bar{x}} = \frac{s_x}{\sqrt{N}} = 20,75$$

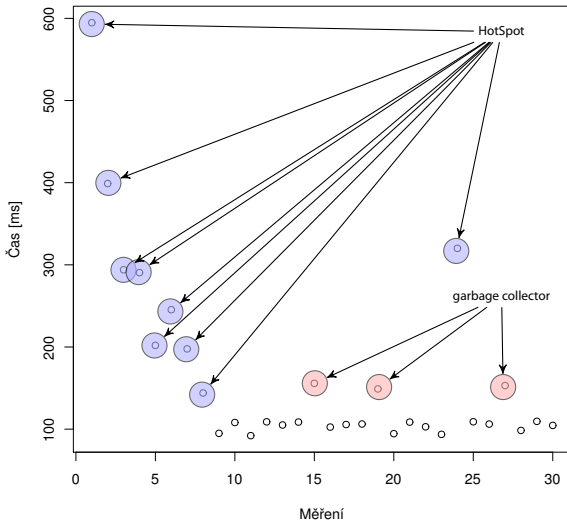
$$t_{0,05;29} = 2,045$$

$$\bar{x} \pm t_{0,05;N-1} s_{\bar{x}} = 167 \pm 42 \text{ ms}$$

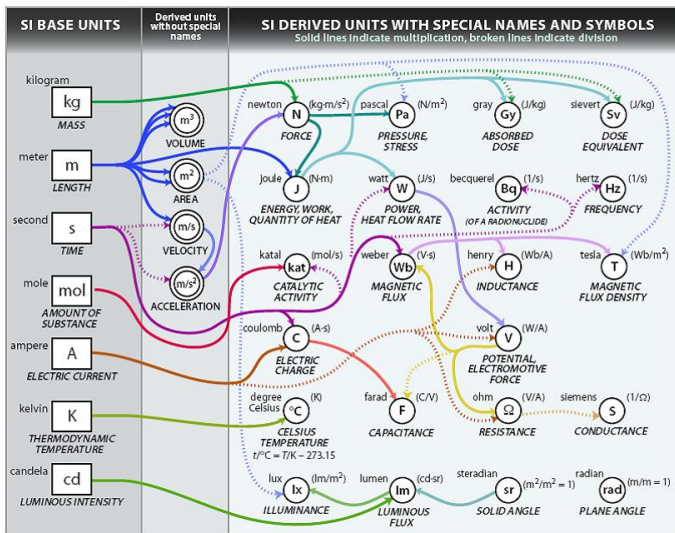
Javové měření



Javové měření



Soustava jednotek pro informatiky



Zdroj: [http://www.icrf.nl/Portals/106/SI_units_diagram\(1\).jpg](http://www.icrf.nl/Portals/106/SI_units_diagram(1).jpg)

Soustava jednotek pro informatiky

- Předpony nejen speciálně informatické

yocto-	10^{-24}	y	–	–	–
zepto-	10^{-21}	z	–	–	–
atto-	10^{-18}	a	–	–	–
femto-	10^{-15}	f	–	–	–
pico-	10^{-12}	p	–	–	–
nano-	10^{-9}	n	–	–	–
micro-	10^{-6}	μ	–	–	–
milli-	10^{-3}	m	–	–	–
kilo-	10^3	k	kibi	2^{10}	Ki
mega-	10^6	M	mebi	2^{20}	Mi
giga-	10^9	G	gibi	2^{30}	Gi
tera-	10^{12}	T	tebi	2^{40}	Ti
peta-	10^{15}	P	pebi	2^{50}	Pi
exa-	10^{18}	E	exbi	2^{60}	Ei
zetta-	10^{21}	Z	zebi	2^{70}	Zi
yotta-	10^{24}	Y	yobi	2^{80}	Yi

Amendment 2 to "IEC 60027-2: Letter symbols to be used in electrical technology – Part 2: Telecommunications and electronics" (1999)

Výsledky měření

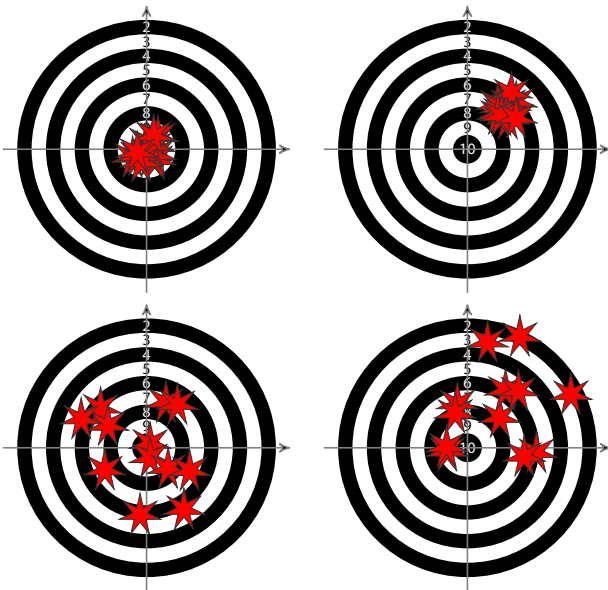
$$x = (\hat{\mu}_x \pm z_x) \text{ [jednotka]}$$

- $\hat{\mu}_x$... nejpravděpodobnější hodnota měřené veličiny
- z_x ... interval spolehlivosti / přesnost
- jak tyto věci spočítat / odhadnout?

Chyby měření

- Klasifikace chyb podle místa vzniku
 - instrumentální (přístrojové) chyby
 - metodické chyby
 - teoretické chyby (principy, model)
 - chyby zpracování
- Klasifikace chyb podle původu
 - hrubé (omyly)
 - systematické
 - náhodné

Chyby měření

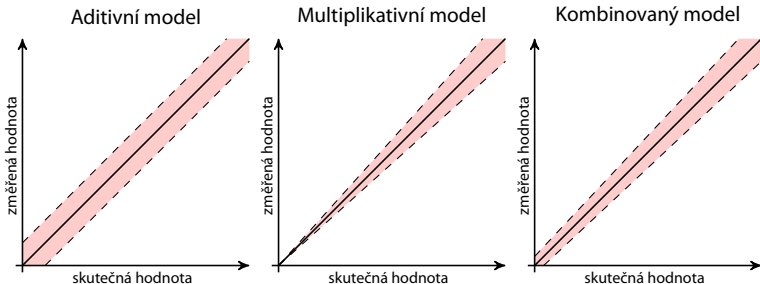


Přesnost měřících nástrojů

Přesnost přístroje ... náhodná chyba

Správnost přístroje ... systematická chyba

- Aditivní vs. multiplikativní chyby
- Mezní hodnota chyb
- Třída přesnosti přístroje



Hrubé chyby

- Hrubé chyby se musí ze sady měření vyloučit
- Volba měřicí metody / měřících metod – příklad pro Javu
 - Problém garbage collection
 - ◆ **-verbose:gc**
 - ◆ krátká měření: vybrat pouze běhy, v nichž nedošlo ke GC
 - ◆ dlouhé běhy: dostatečně dlouhé, aby se přítomnost GC projevila reprezentativně
 - Problém HotSpot kompilace
 - ◆ **-XX:+PrintCompilation**
 - ◆ dostatečný warm-up (minuty!)
 - ◆ mohou se vyskytovat rekompilace (optimalizace, nahrání nové třídy která zruší dosavadní předpoklady)
 - ◆ housekeeping tasks: oddělení nesouvisejících měření pauzou nebo restartem JVM

Náhodné chyby

aneb proč se běžně pracuje s normálním rozdělením chyb?

- Hypotéza elementárních chyb (Horák, 1958)
 - každá náhodná chyba v měření je složena z řady malých chyb
 - při velkém počtu měření se vyskytne zhruba stejný počet chyb kladných i záporných a malé chyby jsou početnější než velké
- 1. m elementárních náhodných vlivů
- 2. každý elementární vliv generuje chybu α (dále označováno jako případ a) nebo $-\alpha$ (dále případ b)
- 3. chyby a a b jsou stejně časté
 - dostáváme binomické rozdělení kumulace vlivů elementárních chyb
 - pro velké množství náhodných jevů se blíží rozdělení normálnímu

Náhodné chyby

aneb proč se běžně pracuje s normálním rozdělením chyb?

- Co se stane, pokud $m \rightarrow \infty$?

- binomické rozdělení

$$\binom{m}{0}a^m, \binom{m}{1}a^{m-1}b, \dots, \binom{m}{l}a^{m-l}b^l, \dots, \binom{m}{m}b^m$$

$$P(0) = \frac{1}{2^m} \binom{m}{m/2} \quad P(\varepsilon_l) = \frac{1}{2^m} \binom{m}{l}, \quad \varepsilon_l = (l - (m-l))\alpha = (2l - m)\alpha = 2s\alpha$$

- pro sudá $m = 2k \implies k \rightarrow \infty$ (sudá, abychom měli $P(0)$)

$$P(\varepsilon) = P(2s\alpha) = \frac{1}{2^{2k}} \binom{2k}{k+s}$$

$$\frac{P(2s\alpha)}{P(0)} = \frac{\binom{2k}{k+s}}{\binom{2k}{k}} = \frac{k(k-1)\dots(k-s+1)}{(k+1)(k+2)\dots(k+s)} = \frac{\left(1 - \frac{1}{k}\right)\left(1 - \frac{2}{k}\right)\dots\left(1 - \frac{s-1}{k}\right)}{\left(1 + \frac{1}{k}\right)\left(1 + \frac{2}{k}\right)\dots\left(1 + \frac{s}{k}\right)}$$

- pro $s \ll k$

$$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \dots \approx x$$

$$\ln \frac{P(2s\alpha)}{P(0)} = -\frac{1}{k} - \frac{2}{k} - \dots - \frac{s-1}{k} - \frac{1}{k} - \frac{2}{k} - \dots - \frac{s}{k} = -\frac{2s(s-1)}{k} - \frac{s}{k} = -\frac{s^2}{k}$$

$$P(2s\alpha) = P(0)e^{-\frac{s^2}{k}} = P(0)e^{-\frac{\varepsilon^2}{4k\alpha^2}}$$

Studentovo rozdělení t

- Používá se pro normální rozdělení při malém vzorku

$$f(t) = \frac{\Gamma\left(\frac{\nu+1}{2}\right)}{\sqrt{\nu\pi}\Gamma\left(\frac{\nu}{2}\right)} \left(1 + \frac{t^2}{\nu}\right)^{-(\nu+1)/2}$$

kde ν je počet stupňů volnosti.

- odhad průměrů a chyby
- t-test – odlišení průměrů

Odhad spolehlivosti

$$x = (\hat{\mu}_x \pm z_x) \text{ [jednotka]}$$

Statistická definice (Šťastný, 1997): Je-li výsledek měření $\hat{\mu}_x$ a z_x je chyba tohoto měření odpovídající míře jistoty p , pak skutečná hodnota měřené veličiny leží v intervalu $(\hat{\mu}_x \pm z_x)$ s pravděpodobností p .

- Intervaly
 - 0,68 – střední kvadratická chyba
 - 0,95
 - 0,99 – krajní chyba
- Zaokrouhlování
 - z_x nejvýše na 2 platná místa
 - $\hat{\mu}_x$ podle z_x

Odhad spolehlivosti

$$x = (\hat{\mu}_x \pm z_x) \text{ [jednotka]}$$

Pro normální rozdělení chyby

- $\hat{\mu}_x = \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^N x_i}{n}$
- s směrodatná odchylka jednoho měření, D rozptyl

$$s = \sqrt{D} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (\bar{x} - x_i)^2}{n - 1}}$$

- $s_{\bar{x}} = \sqrt{\sum_{i=1}^N \left(\frac{1}{n}\right)^2 s_{x_i}}$ a protože měření byly prováděny za stejných podmínek

$$s_{\bar{x}} = \frac{s_x}{\sqrt{n}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (\bar{x} - x_i)^2}{n(n - 1)}}$$

Odhad spolehlivosti

$$x = (\hat{\mu}_x \pm z_x) [\text{jednotka}]$$

Pro normální rozdělení chyby

- $z_x = t_{(p;n-1)} s_{\bar{x}}$

n \ P	P			n \ P	P		
	0,683	0,954	0,99		0,683	0,954	0,99
1	1,8395	13,8155	63,6567	16	1,0329	2,1633	2,9208
2	1,3224	4,5001	9,9248	18	1,0292	2,1433	2,8784
3	1,1978	3,2923	5,8409	20	1,0263	2,1276	2,8453
4	1,1425	2,8585	4,6041	30	1,0176	2,0817	2,75
5	1,1113	2,6396	4,0321	40	1,0133	2,0595	2,7045
6	1,0913	2,5084	3,7074	50	1,0108	2,0463	2,6778
7	1,0775	2,4214	3,4995	60	1,0091	2,0377	2,6603
8	1,0673	2,3594	3,3554	70	1,0078	2,0315	2,6479
9	1,0594	2,3131	3,2498	80	1,0069	2,0269	2,6387
10	1,0533	2,2773	3,1693	90	1,0062	2,0234	2,6316
12	1,0441	2,2253	3,0545	100	1,0057	2,0206	2,6259
14	1,0377	2,1895	2,9768				

Odhad spolehlivosti

$$x = (\hat{\mu}_x \pm z_x) [\text{jednotka}]$$

Příklad – měření výšky válečku (Šťastný, 1997):

výška v [mm]	4,6	4,5	4,7	4,4	4,5	4,6	4,4	4,4	4,3	4,5
----------------	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

- $n = 10$
- $\bar{v} = 4,49$ [mm]
- $s_{\bar{v}} = 0,038$ [mm]
- $t_{(0,68;9)} = 1,059$
- $t_{(0,99;9)} = 3,250$

$$v = (4,49 \pm 0,04) \text{ mm} \quad \text{pro } p = 0,68$$

$$v = (4,49 \pm 0,12) \text{ mm} \quad \text{pro } p = 0,99$$

Zákon přenosu chyb

- Na základě Taylorova rozvoje do druhého členu

$$s_z^2 = \sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial z}{\partial x_i} \right)^2 s_{x_i}^2 + 2 \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N \frac{\partial z}{\partial x_i} \frac{\partial z}{\partial x_j} s_{x_i} s_{x_j} \rho_{ij},$$

kde $s_{x_i}^2$ je rozptyl (variance) x_i a ρ_{ij} je kovariance x_i a x_j .

Pro jednoduché případy, kdy x a y jsou nezávislé ($\rho_{ij} = 0$):

- aditivní funkce $z = ax \pm by$

$$s_z = \sqrt{a^2 s_x^2 + b^2 s_y^2}, \quad (1)$$

- multiplikativní funkce $z = ax^b y^c$

$$s_z = \bar{z} \sqrt{\left(\frac{b s_x}{x} \right)^2 + \left(\frac{c s_y}{y} \right)^2}. \quad (2)$$

kde $\bar{z} = a \bar{x}^b \bar{y}^c$, protože

$$\sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial z}{\partial x_i} \right)^2 s_i^2 = \left(\frac{abx^b y^c s_x}{x} \right)^2 + \left(\frac{ax^b cy^c s_y}{y} \right)^2 = z^2 \left(\left(\frac{b s_x}{x} \right)^2 + \left(\frac{c s_y}{y} \right)^2 \right)$$

- Příklad použití: <http://www.phy.ohiou.edu/~murphy/courses/sample.pdf>

Skripta Fr. Šťastného (Šťastný, 1997)

<http://amper.ped.muni.cz/jenik/nejistoty/>