



# Vláknové programování

## část VI

Lukáš Hejmánek, Petr Holub  
{`xhejtman`, `hopet`}@ics.muni.cz



Laboratoř pokročilých síťových technologií

PV192  
2014-03-25

# Knihovna Pthreads

- POSIX Threads (Pthreads) je POSIX standard pro vlákna
- Vlákna v systémech na bázi jádra Linux
  - Linux threads – neúplná implementace POSIX Threads
    - Vlákno bylo obsluhováno stejně jako proces, mělo i vlastní PID (process ID).
    - Není nutná speciální podpora jádra, problémy s výkonem, pokud se vlákno samo nevzdá procesoru (yield()).
  - Nahrazena NPTL – Native POSIX threads library
    - Výrazně vyšší výkonnost
    - Vlákno je samo o sobě jednotkou plánování, tj. procesový plánovač plánuje i vlákna obvykle úplně stejně.
    - NPTL potřebuje speciální podporu jádra pro synchronizaci.
- Pthreads knihovna má implementaci pro řadu systémů: Linux, \*BSD, Windows, MacOS, ...

# Knihovna Pthreads

- Vytváření vláken a procesů v Linuxu
  - Vlákno vzniká systémovým voláním **clone(2)**
  - Proces vzniká systémovým voláním **fork(2)** (případně **vfork**)
    - Nejčastější použití **fork(2)** je pro spuštění nového programu
    - Po **fork(2)** dojde k rozštěpení rodiče, duplikaci adresního prostoru, atd.
    - Následně je pomocí **exec1(3)** zrušen obsah paměti a puštěn nový program
    - Jednodušší volání **system(3)**, nelze ale použít vždy
- Procesy se obvykle vytváří přímo voláním **fork(2)**, vlákna pomocí knihovny pthreads.

# Knihovna Pthreads

- Vytvoření procesu

```
1 #include <unistd.h>
2
3 void
4 run(char *name)
5 {
6     pid_t child;
7
8     if((child=fork())==0) {
9         /* child */
10        execlp(name, NULL);
11        return;
12    }
13    if(child < 0) {
14        perror("fork_error");
15    }
16    /* parent */
17    return;
18 }
```

# Vytváření vláken pomocí Pthreads

- Rukojeť vlákna `pthread_t`, používá se pro pro takřka všechna volání týkající se vytváření a manipulace s vlákny.
- `int pthread_create(pthread_t *thread, pthread_attr_t *attr, void *(*start_routine)(void*), void* arg);`

- Vytvoření vlákna v C

```
1 #include <pthread.h>
2
3 void *
4 runner(void *foo)
5 {
6     return NULL;
7 }
8
9 int
10 main(void)
11 {
12     pthread_t t;
13
14     pthread_create(&t, NULL, runner, NULL);
15     return 0;
16 }
```

- Nefunkční příklad pro C++

```
1 #include <pthread.h>
2
3 // not void*
4 void
5 runner(void *foo)
6 {
7     return;
8 }
9
10 int
11 main(void)
12 {
13     pthread_t t;
14
15     pthread_create(&t, NULL, runner, NULL);
16     return 0;
17 }
```

## Ukončování vláken

- Možnosti ukončení vlákna samotným vláknem:
  - Návrat z hlavní funkce startu vlákna (třetí argument funkce `pthread_create`).
  - Explicitní zavolání funkce `pthread_exit(void *value_ptr)`.
- Možnosti ukončení vlákna jiným vláknem:
  - „Zabití“ vlákna `pthread_kill(pthread_t thread, int sig)`.
  - Zasláním signálu `cancel` `pthread_cancel(pthread_t thread)`
  - Nedoporučovaná možnost, není jisté, kde přesně se vlákno ukončí.
- Ukončení vlákna ukončením celého procesu
  - Zavoláním `exit(3)`
  - Posláním signálu `SIGKILL`, `SIGTERM`, ...



- Co s návratovou hodnotou ukončeného vlákna?
- Pro zjištění návratové hodnoty  
`int pthread_join(pthread_t thread, void **value)`.



```
1 #include <pthread.h>
2 #include <signal.h>
3 #include <unistd.h>
4
5 void *
6 runner(void *foo)
7 {
8     sleep(10);
9     pthread_exit(NULL);
10 }
11
12 int
13 main(void)
14 {
15     pthread_t t;
16
17     pthread_create(&t, NULL, runner, NULL);
18
19     pthread_kill(t, SIGKILL);
20     return 0;
21 }
```

# Reentrantní funkce

- Vícenásobný běh programu má určitá úskalí.
- Kód funkcí musí počítat s tím, že může být prováděn několikrát najednou.
- Problematické jsou globální proměnné a statické lokální proměnné.



```
1 char buffer_2[200];
2
3 char *
4 fool(char * a)
5 {
6     static char buffer_1[200];
7
8     snprintf(buffer_1, 200, "Text:_%s\n", a);
9
10    return buffer_1;
11 }
12
13 char *
14 foo2(char *a)
15 {
16     snprintf(buffer_2, 200, "Text:_%s\n", a);
17
18    return buffer_2;
19 }
```

- *Reentrantní funkce* – funkce schopná násobného běhu.
- Příklad funkce `foo(char *)` – implementace alokuje dynamický kus paměti.
- Makro `__REENTRANT` – je-li definováno, říkáme překladači a hlavičkovým souborům, že funkce mohou být vykonávány násobně.
- Knihovní funkce:
  - Thread safe – lze používat z více vláken
  - Not thread safe – nelze používat z více vláken
  - Některé funkce nemohou být thread safe z podstaty věci – `strtok(3)`
  - POSIX.1c rozšiřuje množinu funkcí o thread safe varianty, např. `strtok_r(3)`

# Volatilní typy

- Nekonečná smyčka

```
1 int x=0;
2
3 void foo ()
4 {
5     while (x==0);
6
7     x = 10;
8     //continue
9 }
```

```
1 foo:
2     movl    x(%rip), %eax
3     testl  %eax, %eax
4     je     .L2
5     movl  $10, x(%rip)
6     ret
7 .L2:
8 .L4:
9     jmp   .L4
```

# Volatilní typy

- Funkční verze

```
1 volatile int x=0;
2
3 void foo()
4 {
5     while(x==0);
6
7     x = 10;
8     //continue
9 }
```

```
1 foo:
2 .L2:
3     movl    x(%rip), %eax
4     testl  %eax, %eax
5     je     .L2
6     movl   $10, x(%rip)
7     ret
```

## Volatilní typy

- Volatilní proměnná: **volatile int x;** nebo **int volatile x;**
- Nevolatilní ukazatel na volatilní proměnnou: **volatile int \*x;**
- Volatilní ukazatel na nevolatilní proměnnou: **int \*volatile x;**
- Volatilní ukazatel na volatilní proměnnou: **volatile int \*volatile x;**



# Kritické sekce

- Co je to kritická sekce?
  - Nereentrantní část kódu
- Ne vždy je na první pohled zřejmé, co je a není reentrantní.



```
1 #include <stdio.h>
2 #include <pthread.h>
3 #include <unistd.h>
4
5 int x=0;
6
7 void *
8 foo(void *arg)
9 {
10     int i;
11     while(x == 0);
12     for(i = 0; i < 1000000; i++) {
13         x++;
14     }
15     printf("%d\n", x);
16     return NULL;
17 }
18
19 int
20 main(void)
21 {
22     pthread_t t1, t2, t3;
23
24     pthread_create(&t1, NULL, foo, NULL);
25     pthread_create(&t2, NULL, foo, NULL);
26     pthread_create(&t3, NULL, foo, NULL);
27     x=1;
28     sleep(2);
29     return 0;
30 }
```

- Příklad výstupu programu:
  - 1136215
  - 1355167
  - 1997368
- Očekávaný výstup:
  - xxxxxxxx
  - yyyyyyyy
  - 3000001
- Uvedené špatné chování se nazývá *race condition* (soupeření v běhu).

# Řešení kritických sekcí

- Nejlépe změnou kódu na reentrantní verzi.
  - Ne vždy je to možné.
- Pomocí synchronizace = zamezení současného běhu kritické sekce
  - Snížení výkonu – přicházíme o výhodu paralelního běhu aplikace
- Synchronizační nástroje:
  - Mutexy (zámky)
  - Semaforey
  - Podmíněné proměnné

# Mutexy

- Mechanismus zámků v knihovně Pthreads
- Datový typ **pthread\_mutex\_t**.
- Inicializace **pthread\_mutex\_init**  
(Inicializaci je vhodné provádět ještě před vytvořením vlákna).
- Zamykání/odemykání
  - **pthread\_mutex\_lock**
  - **pthread\_mutex\_unlock**
- Zrušení zámku **pthread\_mutex\_destroy**.



```
1 #include <stdio.h>
2 #include <pthread.h>
3 #include <unistd.h>
4
5 int x=0;
6
7 pthread_mutex_t x_lock;
8
9 void *
10 foo(void *arg)
11 {
12     int i;
13     while(x == 0);
14     for(i = 0; i < 1000000; i++) {
15         pthread_mutex_lock(&x_lock);
16         x++;
17         pthread_mutex_unlock(&x_lock);
18     }
19     printf("%d\n", x);
20     return NULL;
21 }
```



```
1 int
2 main(void)
3 {
4     pthread_t t1, t2, t3;
5
6     pthread_mutex_init(&x_lock, NULL);
7     pthread_create(&t1, NULL, foo, NULL);
8     pthread_create(&t2, NULL, foo, NULL);
9     pthread_create(&t3, NULL, foo, NULL);
10    x=1;
11    sleep(2);
12    pthread_mutex_destroy(&x_lock);
13    return 0;
14 }
```

- Výstup změněného programu:
  - 2424575
  - 2552907
  - 3000001
- Což je očekávaný výsledek



## Zámky „bolí“

- Mějme tři varianty předchozího příkladu:

```
1 void foo(void *arg) {
2     int i;
3     while(x == 0);
4     for(i = 0; i < 100000000; i++)
5         x++;
6 }
```

```
1 void foo(void *arg) {
2     int i;
3     while(x == 0);
4     for(i = 0; i < 100000000; i++)
5         asm("lock_incl_%0" : : "m" (x));
6 }
```

```
1 void foo(void *arg) {
2     int i;
3     while(x == 0);
4     for(i = 0; i < 100000000; i++) {
5         pthread_mutex_lock(&x_lock);
6         x++;
7         pthread_mutex_unlock(&x_lock);
8     }
9 }
```

- Délky trvání jednotlivých variant (real time, 3 vlákna)
  - Bez zámku (nekorektní verze)  
1.052sec
  - „Fast lock“ pomocí assembleru  
5.716sec
  - pthread mutex  
66.414sec

# Semaforey

- Rukojeť semaforu **sem\_t**.
- Inicializace semaforu **sem\_init()**  
(Inicializaci je vhodné provádět před vytvořením vláken).
- Zvýšení hodnoty semaforu **sem\_post()**.
- Snížení hodnoty semaforu a případně čekání na zvýšení jeho hodnoty **sem\_wait()**.
- Zrušení semaforu **sem\_destroy()**.

# Semaforey

```
1 #include <semaphore.h>
2 #include <pthread.h>
3 #include <stdio.h>
4 #include <unistd.h>
5
6 sem_t sem;
7
8 int quit=0;
9
10 void *
11 producer(void *arg)
12 {
13     int i=0;
14     while(!quit) {
15         /* produce same data */
16         printf("Sending_data_%d\n",i++);
17         sem_post(&sem);
18     }
19 }
```

# Semaforey

```
1 void *
2 consumer(void *arg)
3 {
4     int i=0;
5     while(!quit) {
6         /* wait for data */
7         sem_wait(&sem);
8         printf("Data_ready_%d\n",i++);
9         /* consume data */
10    }
11 }
12
13 int
14 main(void)
15 {
16     pthread_t p, c;
17
18     sem_init(&sem, 0, 0);
19     pthread_create(&c, NULL, consumer, NULL);
20     pthread_create(&p, NULL, producer, NULL);
21
22     sleep(1);
23     quit = 1;
24     pthread_join(c, NULL);
25     pthread_join(p, NULL);
26     sem_destroy(&sem);
27 }
```



## Ukázka části výstupu programu

```
1 Sending data 0
2 Sending data 1
3 Sending data 2
4 Sending data 3
5 Sending data 4
6 Sending data 5
7 Sending data 6
8 Sending data 7
9 Data ready 0
10 Data ready 1
11 Data ready 2
12 Data ready 3
13 Data ready 4
14 Data ready 5
15 Data ready 6
16 Data ready 7
17 Sending data 8
18 Sending data 9
19 Sending data 10
```

# Podmíněné proměnné

- Synchronizace pomocí podmínek:
  - A: Čekej na splnění podmínky
  - B: Oznam splnění podmínky

## Podmíněné proměnné

- Základní rukojeť podmínky `pthread_cond_t`.
- Inicializace podmínky `pthread_cond_init()`.
- Čekání na podmínku `pthread_cond_wait()`.
- Signalizace splnění podmínky
  - `pthread_cond_signal()` – probudí alespoň jednoho čekatele.
  - `pthread_cond_broadcast()` – probudí všechny čekatele.
- Zrušení podmínky `pthread_cond_destroy()`.



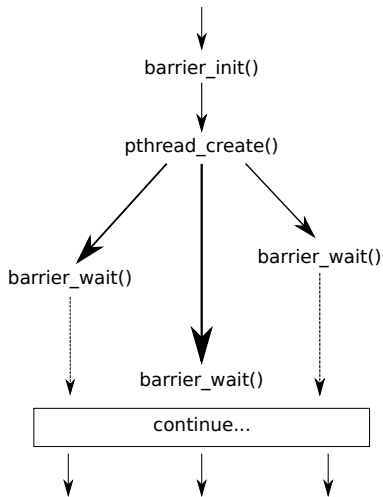


```
1 #include <pthread.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <unistd.h>
4
5 pthread_cond_t condition;
6 pthread_mutex_t cond_lock;
7
8 void *
9 worker(void *arg)
10 {
11     pthread_mutex_lock(&cond_lock);
12     printf("Waiting_for_condition\n");
13     pthread_cond_wait(&condition, &cond_lock);
14     printf("Condition_true\n");
15     pthread_mutex_unlock(&cond_lock);
16     return NULL;
17 }
```



```
18 int
19 main(void)
20 {
21     pthread_t p;
22
23     pthread_mutex_init(&cond_lock, NULL);
24     pthread_cond_init(&condition, NULL);
25
26     pthread_create(&p, NULL, worker, NULL);
27
28     sleep(1);
29     printf("Signaling_condition\n");
30     pthread_mutex_lock(&cond_lock);
31     pthread_cond_signal(&condition);
32     pthread_mutex_unlock(&cond_lock);
33     printf("Condition_done\n");
34
35     pthread_join(p, NULL);
36     pthread_cond_destroy(&condition);
37     pthread_mutex_destroy(&cond_lock);
38     return 0;
39 }
```

# Bariéry



# Bariéry

- Datový typ `pthread_barrier_t`.
- Inicializace `pthread_barrier_init()`  
(Inicializaci je vhodné provádět ještě před vytvořením vlákna).
- Při inicializaci specifikujeme, pro kolik vláken bude bariéra sloužit.
- Zastavení na bariéře `pthread_barrier_wait()`.
- Zrušení bariéry `pthread_barrier_destroy`.

## Příklad bariéry

```
1 #include <pthread.h>
2 #include <unistd.h>
3 #include <stdio.h>
4
5 pthread_barrier_t barrier;
6
7 void *
8 foo(void *arg) {
9     int slp = (int)arg;
10    printf("Working..\n");
11    sleep(slp);
12    printf("Waiting on barrier\n");
13    pthread_barrier_wait(&barrier);
14    printf("Synchronized\n");
15    return NULL;
16 }
```

## Příklad bariéry

```
17 int
18 main(void)
19 {
20     pthread_t t1, t2;
21
22     pthread_barrier_init(&barrier, NULL, 2);
23     pthread_create(&t1, NULL, foo, (void*)2);
24     pthread_create(&t2, NULL, foo, (void*)4);
25
26     pthread_join(t1, NULL);
27     pthread_join(t2, NULL);
28     pthread_barrier_destroy(&barrier);
29     return 0;
30 }
```

# RW Zámky

- Pravidla:
  - Není-li zámek zamčen v režimu *Write*, může být libovolněkrát zamčen v režimu *Read*.
  - Je-li zámek zamčen v režimu *Write*, nelze jej už zamknout v žádném režimu.
  - Je-li zámek zamčen v režimu *Read*, nelze jej zamknout v režimu *Write*.
- Opět ne všechny implementace POSIX threads implementují RW zámky (korektně)!

## RW zámky

- Datový typ **pthread\_rwlock\_t**.
- Inicializace **pthread\_rwlock\_init()**  
(Inicializaci je vhodné provádět ještě před vytvořením vlákna).
- Zamknutí v režimu *Read* **pthread\_rwlock\_rdlock()**.
- Zamknutí v režimu *Write* **pthread\_rwlock\_wrlock()**.
- Opakované zamčení jednoho zámku stejným vláknem skončí chybou **EDEADLK**.  
Není možné povýšit *Read* zámeček na *Write* zámeček a naopak.
- Odemknutí v libovolném režimu **pthread\_rwlock\_unlock()**  
Pthreads nerozlišují odemknutí dle režimů, některé implementace vláken párují rdlock s příslušným rdunlock, stejně tak pro wrlock.
- Zrušení rw zámku **pthread\_rwlock\_destroy**.



# Příklad

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <pthread.h>
3 #include <unistd.h>
4
5 struct x_t {
6     int a;
7     int b;
8     pthread_rwlock_t lock;
9 };
10
11 struct x_t x;
12
13 int quit = 0;
14
15 pthread_barrier_t start;
```



## Příklad

```
16 void *
17 reader(void *arg)
18 {
19     int n = (int)arg;
20     pthread_barrier_wait(&start);
21
22     while(!quit) {
23         pthread_rwlock_rdlock(&x.lock);
24         if((x.a + x.b)%n == 0)
25             printf(".");
26         else
27             printf("+");
28         pthread_rwlock_unlock(&x.lock);
29         fflush(stdout);
30         sleep(1);
31     }
32     return NULL;
33 }
34 }
```



## Příklad

```
35
36 void *
37 writer(void *arg)
38 {
39     int i;
40     pthread_barrier_wait(&start);
41     for(i=0; i < 10; i++) {
42         pthread_rwlock_wrlock(&x.lock);
43         x.a = i;
44         x.b = (i % 2)+1;
45         pthread_rwlock_unlock(&x.lock);
46         sleep(5);
47     }
48     quit = 1;
49     return NULL;
50 }
```

# Příklad

```
52
53 int
54 main(void)
55 {
56     pthread_t t1, t2, t3;
57
58     x.a = 1;
59     x.b = 2;
60     pthread_rwlock_init(&x.lock, 0);
61     pthread_barrier_init(&start, NULL, 3);
62     pthread_create(&t1, NULL, reader, (void*)2);
63     pthread_create(&t2, NULL, reader, (void*)3);
64     pthread_create(&t3, NULL, writer, NULL);
65     pthread_join(t1, NULL);
66     pthread_join(t2, NULL);
67     pthread_join(t3, NULL);
68     pthread_rwlock_destroy(&x.lock);
69     pthread_barrier_destroy(&start);
70     return 0;
71 }
```

## Problémy RW zámeků

- Nebezpečí stárnutí zámeků.
- Pokud je zamčená část kódu vykonávána déle než nezamčená, nemusí se nikdy podařit získat některý ze zámeků.
- V předchozím příkladě nesmí být **sleep()** v zamčené části kódu!

```
1     for(i=0; i < 10; i++) {
2         pthread_rwlock_wrlock(&x.lock);
3         x.a = i;
4         x.b = (i % 2)+1;
5         pthread_rwlock_unlock(&x.lock);
6         sleep(5);
7     }
```