

Vláknové programování

část VII

Lukáš Hejmánek, Petr Holub
{`xhejtman`, `hopet`}@ics.muni.cz



Laboratoř pokročilých síťových technologií

PV192
2014-04-08

Přehled přednášky

Ukončování

Atributy funkcí pthread knihovny

Ukončování

Ukončování

- Dvě varianty ukončení:
 - Samotným vláknem
 - `pthread_exit()`.
 - Návrat z hlavní funkce vlákna.
 - Jiným vláknem
 - `pthread_kill()`
 - `pthread_cancel()`

pthread_cancel ()

- **pthread_cancel ()** pošle danému vláknům notifikaci, aby se ukončilo.
- Vlákna mohou mít nastaveny dva různé typy kancelace:
 - **PTHREAD_CANCEL_DEFERRED** – vlákno je ukončeno pouze v tzv. kancelačních bodech (default).
 - **PTHREAD_CANCEL_ASYNCHRONOUS** – vlákno je ukončeno okamžitě.
- Dále vlákna mohou kancellaci odmítnout **PTHREAD_CANCEL_DISABLE**, opětovně přijmout kancellaci jde pomocí **PTHREAD_CANCEL_ENABLE**.
- Typy kancellace nastavíme pomocí **pthread_setcanceltype ()**.
- Přijmout/odmítnout kancellaci lze pomocí **pthread_setcancelstate ()**.

Kancelační body

- Kancelační bod je volání funkce, ve které může být vlákno ukončeno, je-li typu **PTHREAD_CANCEL_DEFERRED**.
- Základní kancelační body jsou:
 - **pthread_testcancel()** – pouze zjistí, zda nebylo signalizováno *cancel*
 - **pthread_setcancelstate()** – pokud měníme stav z **PTHREAD_CANCEL_DISABLE** na **PTHREAD_CANCEL_ENABLE**, je volání kancelačním bodem.
- Další kancelační body:
 - **pthread_cond_wait()**, **pthread_cond_timedwait()**, **pthread_join()**, **sem_wait()** (pouze z knihovny pthreads, pokud je poskytnuta knihovnou libc, není to kancelační bod!).
 - Většina funkcí **libc** (zejména I/O funkce), je vhodné konzultovat dokumentaci.

Příklad na kancellaci

```
1 #include <pthread.h>
2
3 void *
4 foo(void *arg)
5 {
6     int old;
7     pthread_setcanceltype(PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, &old);
8     while(1) {
9         pthread_testcancel();
10    }
11    return NULL;
12 }
13
14 int
15 main()
16 {
17     pthread_t t;
18
19     pthread_create(&t, NULL, foo, NULL);
20
21     pthread_cancel(t);
22
23     return 0;
24 }
```

Cleanup Push/pop

- Co dělat v případě, že vlákno, kterému posíláme cancel, zrovna drží nějaký zámek?
- **pthread_testcancel()** rovnou vlákno ukončí, nelze použít pro test a případně zámek odemknout.
- Push/pop
 - Vlákno má zásobník funkcí, které se mají provést v případě kancelace.
 - **pthread_cleanup_push()** přidá specifikovanou funkci na vrchol zásobníku.
 - **pthread_cleanup_pop()** odebere funkci z vrcholu zásobníku (lze říct, zda funkci rovnou provést).
 - Některé implementace pthreads hlídají párování push/pop pomocí maker a ke každému push v každé funkci musí být odpovídající pop!

Příklad na cleanup

```
1 #include <pthread.h>
2
3 pthread_mutex_t lock;
4
5 void *
6 foo(void *arg)
7 {
8     int old;
9     pthread_setcanceltype(PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, &old);
10    pthread_cleanup_push(pthread_mutex_unlock, &lock);
11    pthread_mutex_lock(&lock);
12    while(1) {
13        pthread_testcancel();
14    }
15    pthread_cleanup_pop(1); /*execute unlock*/
16    return NULL;
17 }
18
19 int
20 main()
21 {
22     pthread_t t;
23
24     pthread_create(&t, NULL, foo, NULL);
25
26     pthread_cancel(t);
27     return 0;
28 }
```

Atributy funkcí pthread knihovny

Start vlákna

- **pthread_create()** funkci můžeme předávat atributy pro nově vytvářené vlákno.
- Atributy ovlivňují tři základní oblasti:
 - Osamostatnění vlákna
 - Nastavování priorit plánovače
 - Nastavení zásobníku
- Datový typ atributu **pthread_attr_t**.
- Inicializace **pthread_attr_init()**.
- Zrušení **pthread_attr_destroy()**.

Start vlákna – osamostatnění

- Osamostatněné vlákno uvolní všechny své zdroje jakmile skončí.
- Neosamostatněné vlákno je uvolní až při zavolání **pthread_join()**.
- Implicitně je každé vlákno neosamostatněné.
- **pthread_attr_setdetachstate()** nastaví vlákno osamostatněné (**PTHREAD_CREATE_DETACHED**) nebo neosamostatněné (**PTHREAD_CREATE_JOINABLE**).

Příklad osamostatnění

```
1 #include <pthread.h>
2
3 void *
4 foo(void * arg)
5 {
6     return NULL;
7 }
8
9 int
10 main(void)
11 {
12     pthread_t t;
13     pthread_attr_t attr;
14
15     pthread_attr_init(&attr);
16     pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_DETACHED);
17
18     pthread_create(&t, &attr, foo, NULL);
19     pthread_attr_destroy(&attr);
20     return 0;
21 }
```

Start vlákna – nastavení priority plánovače

- Pro vlákna lze do jisté míry ovlivnit způsob plánování.
- Lze nastavit tři základní pravidla plánování:
 - **SCHED_OTHER** – vlákno je plánováno dle standardního jaderného plánovače.
 - **SCHED_FIFO** – vlákno je plánováno dokud samo neskončí, nezablokuje se nebo není zrušeno.
 - **SCHED_RR** – vlákno je plánováno dokud samo neskončí, nezablokuje se, není zrušeno nebo nevyprší přidělené časové kvantum.

Start vlákna – nastavení priority plánovače

- Pro pravidla lze dále nastavit prioritu.
- Abychom mohli prioritu plánování olivnit, je třeba nastavit explicitní plánování na **PTHREAD_EXPLICIT_SCHED**:
 - **pthread_attr_setinheritsched()**
- Nastavení priority blízké *realtime* prioritě (**SCHED_FIFO**, **SCHED_RR**) může udělat pouze proces s právy administrátora.
- Realtime procesy mají přednost před ostatními.

Příklad nastavení priorit plánovače

```
1 #include <pthread.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <unistd.h>
4 #include <string.h>
5
6 int quit = 0;
7
8 void *
9 foo(void *arg)
10 {
11     long i=0;
12
13     while(!quit) {
14         i++;
15         if((i % 10000) == 0)
16             usleep(10);
17     }
18     return i;
19 }
```


Příklad nastavení priorit plánovače

```
19 int
20 main(void)
21 {
22     pthread_t t1, t2, t3;
23     pthread_attr_t attr;
24     struct sched_param param;
25     long res;
26
27     memset(&param, 0, sizeof(param));
28
29     pthread_attr_init(&attr);
30
31     pthread_attr_setinheritsched(&attr, PTHREAD_EXPLICIT_SCHED);
32     pthread_attr_setschedpolicy(&attr, SCHED_FIFO);
33     param.sched_priority = 10;
34     pthread_attr_setschedparam(&attr, &param);
35
36     pthread_create(&t1, &attr, foo, NULL);
37     param.sched_priority = 20;
38     pthread_attr_setschedparam(&attr, &param);
39     pthread_create(&t2, &attr, foo, NULL);
40     param.sched_priority = 30;
```

Příklad nastavení priorit plánovače

```
46 pthread_attr_setschedparam(&attr, &param);
47 pthread_create(&t3, &attr, foo, NULL);
48 sleep(2);
49 quit = 1;
50 pthread_join(t1, &res);
51 printf("Thread_with_prio_10_%ld\n", res);
52 pthread_join(t2, &res);
53 printf("Thread_with_prio_20_%ld\n", res);
54 pthread_join(t3, &res);
55 printf("Thread_with_prio_30_%ld\n", res);
56 return 0;
57 }
```

Výstup příkladu

- Thread with prio 10 39930000 iterations
- Thread with prio 20 65870000 iterations
- Thread with prio 30 103812132 iterations
- Poznámka:
 - Vynechání volání **usleep()** má za následek takřka zablokování systému.
 - Z tohoto důvodu je povoleno nastavit realtime priority pouze administrátorským procesům.
 - Při jejich programování je nutno brát ohled na preempci ostatních procesů.

Nastavení zásobníku

- Implicitní velikost zásobníku pro vlákno je v Linuxu 8 MB.
- Chceme-li vytvořit 1000 vláken, potřebovali bychom 8 GB paměti jen pro zásobníky vláken.
- Pthread knihovna umožňuje změnit velikost zásobníku pro vlákno.
- `pthread_attr_setstacksize()`.
- Je nutné nastavit velikost zásobníku tak, aby se na něj vešly lokální proměnné všech funkcí, které se po sobě mohou zavolat. V opačném případě obdržíme signál **SIGSEGV** při vstupu do funkce, jejíž proměnné se na zásobník už nevléznou. Chyba vypadá na první pohled dost záhadně!

Příklad nastavení zásobníku

```
1 #include <pthread.h>
2 #include <stdio.h>
3
4 void*
5 foo(void* arg)
6 {
7     return NULL;
8 }
9
10 int
11 main(void)
12 {
13     pthread_attr_t attr;
14     pthread_t t;
15
16     pthread_attr_init(&attr);
17
18     pthread_attr_setstacksize(&attr, 65536);
19
20     pthread_create(&t, &attr, foo, NULL);
21
22     pthread_join(t, NULL);
23     pthread_attr_destroy(&attr);
24
25     return 0;
26 }
```