

# Matematická (patofyziologie) - Úlohy 4

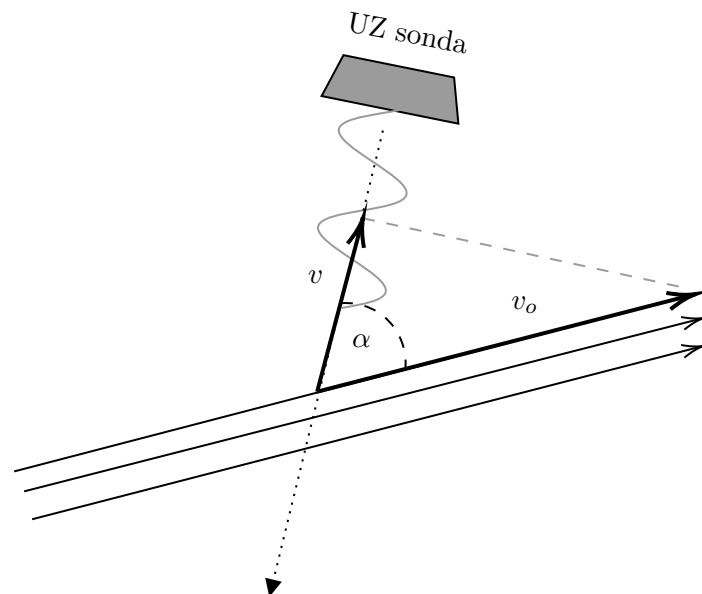
Termín zadání: 10.3.2022

Termín odevzdání: 16.3.2022

## 1 Úhel snímání dopplerovským ultrazvukem (10 bodů)

Dopplerovský ultrazvuk měří rychlost toku krve směrem k sondě. Je-li tok orientován šikmo vůči sondě (vůči směru šíření ultrazvuku), změří se arteficiálně nižší rychlost. Pokud označíme rychlost toku  $v_0$  a úhel mezi směrem toku a šířením ultrazvuku  $\alpha$  (obr. 1), platí pro měřenou rychlost  $v$

$$v = v_0 \cos \alpha$$



Obrázek 1: Dopplerovské měření rychlosti toku

Vypočítejte:

1. Jaký největší úhel  $\alpha$  může svírat tok s ultrazvukovým signálem, aby chyba měření rychlosti byla pod 20 %?
2. Použijme nyní ultrazvuk k měření tlakového gradientu. Jaký největší úhel  $\alpha$  může svírat tok s ultrazvukovým signálem, aby chyba měření tlakového gradientu byla pod 20 %?
3. Nakreslete pomocí matplotlib do společného grafu závislost mezi chybou měření rychlosti a úhlem  $\alpha$  a mezi chybou měření tlakového gradientu a úhlem  $\alpha$ .

---

**Řešení:**

1. Pro chybu měření rychlosti pod 20 % musí platit

$$\frac{v}{v_0} = \cos \alpha \geq 0,8$$

Proto musí být  $\alpha \leq \arccos 0,8 \approx 37^\circ$ . Zjevně tedy i relativně velká chyba úhlu zaměření vede k jen relativně malé chybě měření rychlosti.

2. Pro chybu měření tlaku pod 20 % musí platit

$$\frac{\Delta p}{\Delta p_0} \approx \left(\frac{v}{v_0}\right)^2 = \cos^2 \alpha \geq 0,8$$

Proto musí být  $\alpha \leq \arccos \sqrt{0,8} \approx 27^\circ$ . Pro měření tlakových gradientů je tedy potřeba zaměřit úhel dosti přesněji.

3. Viz obr. 2.

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

a = np.linspace(0, 90, 100)
v = 100*(1-np.cos(np.pi*a/180))
p = 100*(1-(np.cos(np.pi*a/180))**2)

fig, axes = plt.subplots()

axes.plot(a, v, 'b', label = 'chyba rychlosti')
axes.plot(a, p, 'r', label = 'chyba tlaku')

axes.set_xlabel(r'$\alpha$ [°]')
axes.set_ylabel('chyba měření [%]')
axes.legend()
```

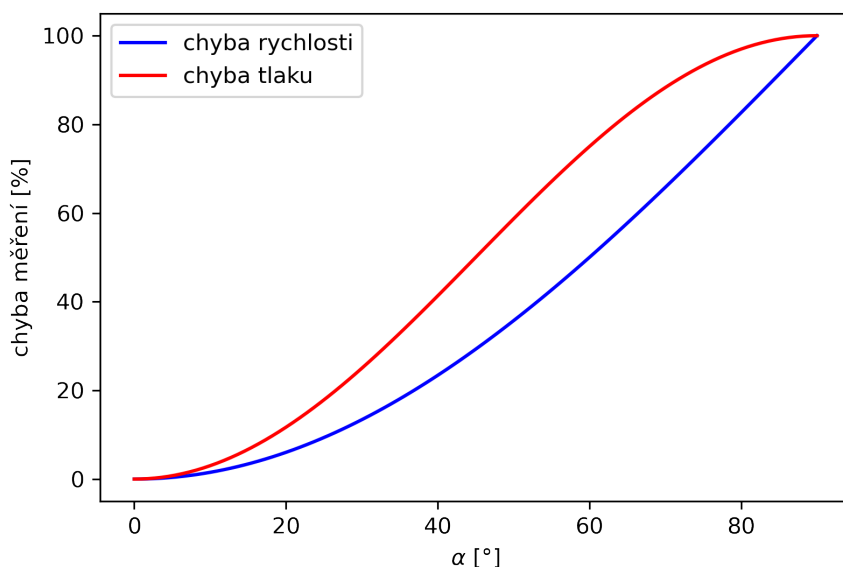
## 2 Derivace funkcí (5 bodů)

Zderivujte následující funkce (prosím odvodit, nikoli vygooglit!!!):

1.  $f(x) = \sin(x^3 + 3x^2 - 1) + 1$
2.  $f(x) = 4 \ln^2(x^3)$
3.  $f(x) = x^5 + \sin x \cdot \ln x$
4.  $f(x) = \frac{e^{2x+1}}{x^2-1}$

**Řešení:**

1.  $f'(x) = \cos(x^3 + 3x^2 - 1) \cdot (3x^2 + 6x)$
2.  $f'(x) = 24 \frac{\ln x^3}{x}$
3.  $f'(x) = 5x^4 + \cos x \cdot \ln x + \frac{\sin x}{x}$
4.  $f'(x) = \frac{2e^{2x+1} \cdot (x^2-1) - 2x \cdot e^{2x+1}}{(x^2-1)^2}$



Obrázek 2: Chyba měření v závislosti na úhlu zaměření

### 3 Obtížnější derivace funkcí (5 bodů)

Zderivujte následující funkce (prosím odvodit, nikoli vygooglit!!!):

1.  $f(x) = \tan x$
2.  $f(x) = \arcsin x$
3.  $f(x) = 4^x$

**Řešení:**

1.  $f'(x) = \left(\frac{\sin x}{\cos x}\right)' = \frac{\cos x \cdot \cos x + \sin x \cdot \sin x}{\cos^2 x} = \frac{1}{\cos^2 x}$
2.  $f'(x) = \arcsin x = \frac{1}{(\sin y)'} = \frac{1}{\cos y} = \frac{1}{\cos(\arcsin x)} = \frac{1}{\sqrt{1 - \sin^2(\arcsin x)}} = \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}}$
3.  $f'(x) = (4^x)' = \left((e^{\ln 4})^x\right)' = (e^{x \cdot \ln 4})' = e^{x \cdot \ln 4} \cdot \ln 4 = (e^{\ln 4})^x \cdot \ln 4 = 4^x \cdot \ln 4$

### 4 Taylorovy řady (5 bodů)

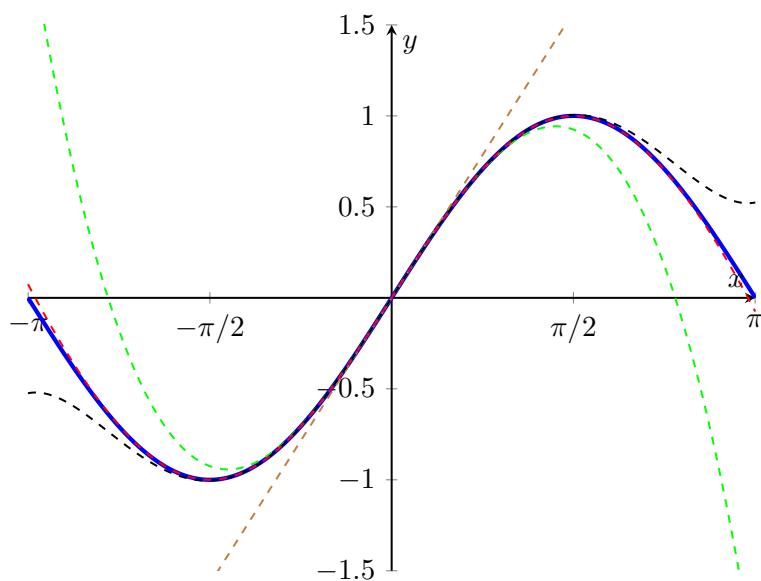
Pomocí matplotlib nakreslete do stejného grafu následující funkce, v intervalu  $x = [-\pi, \pi]$ , každou jinou barvou.

1.  $f_1(x) = x$
2.  $f_2(x) = x - \frac{x^3}{3!}$
3.  $f_3(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!}$
4.  $f_4(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!}$
5.  $f_5(x) = \sin x$

Co nápadného pozorujete?

**Řešení:**

Polynom s rostoucí mocninou postupně stále lépe aproximuje funkci sinus (obr. 3). Jedná se o tzv. Taylorův rozvoj 7. řádu funkce sinus.



Obrázek 3: Taylorův rozvoj funkce sinus

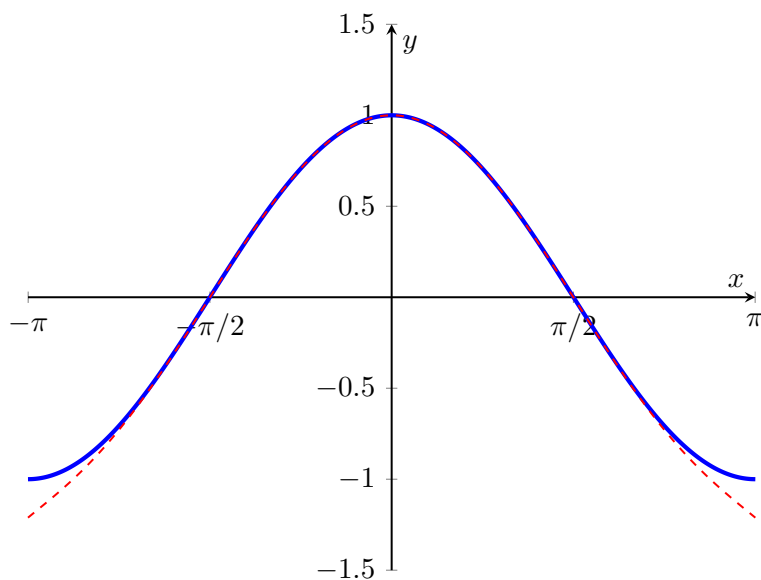
Zderivujte nyní funkce  $f_4(x)$  a  $f_5(x)$  a obě zderivované funkce nakreslete do druhého společného grafu pro stejný interval  $x = [-\pi, \pi]$ . Co pozorujete nyní?

**Řešení:**

Derivace vede k funkcím

1.  $f_4'(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!}$
2.  $f_5'(x) = \cos x$

Polynom opět dobře aproximuje funkci (obr. 4). Jedná se o tzv. Taylorův rozvoj 6. řádu funkce cosinus.



Obrázek 4: Taylorův rozvoj funkce cosinus