

## Detekce světla

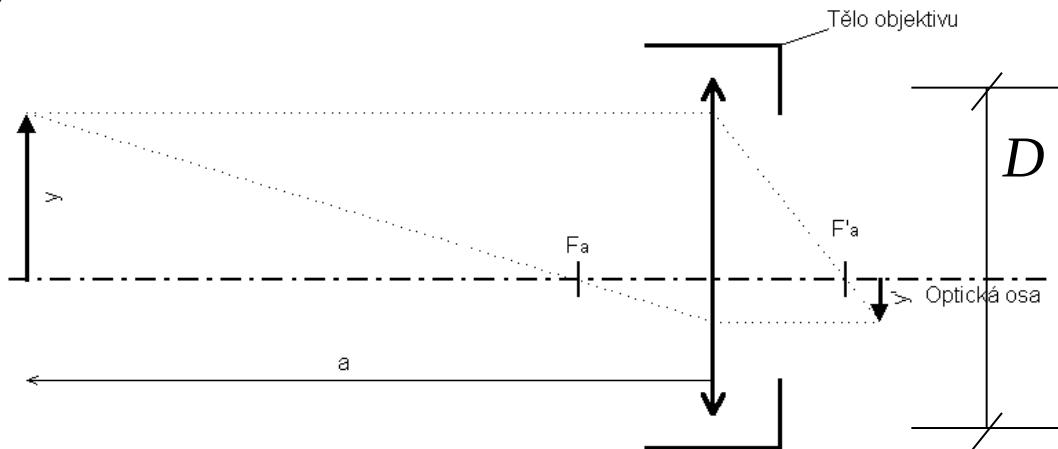
- fotografický objektiv
- **hloubka ostrosti**
- **konfokální mikroskop**
- HRT

## základní vlastnosti fotografického objektivu

ohnisková vzdálenost  $f$

průměr objektivu  $D$

clonové číslo  $c = f / D$



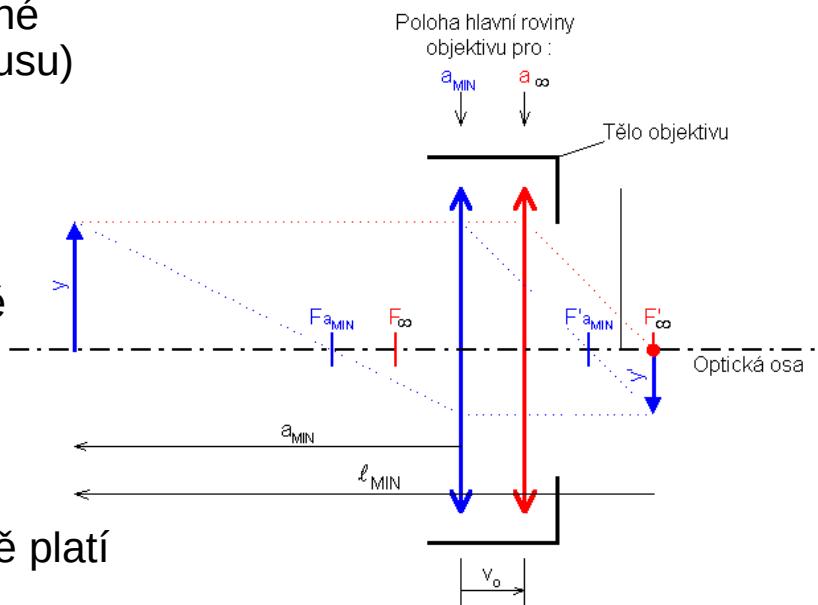
z rovnice čočky: nejblíže objektivu se ostří nekonečně vzdálené objektivy,  
a existuje místo, nejblíže zaostřitelné  
(v praxi navíc omezeno délkou tubusu)

makro režim: posunem některé z vnitřních skupin  
se umožní zaostřit i jinak nedosažitelně  
blízké objekty

předsádkové čočky

pro velikost  $O$  obrazu objektu na negativu přibližně platí

$O \doteq f \tan \xi$  kde  $\xi$  je úhel, pod kterým vzdálený objekt pozorujeme



## hloubka ostrosti

Jedním typem neostrosti je rozostření svazků z rovin, bližších nebo vzdálenějších než rovina zaostřená.

Čím více objektiv zacloníme, tím méně je toto rozostření patrné.

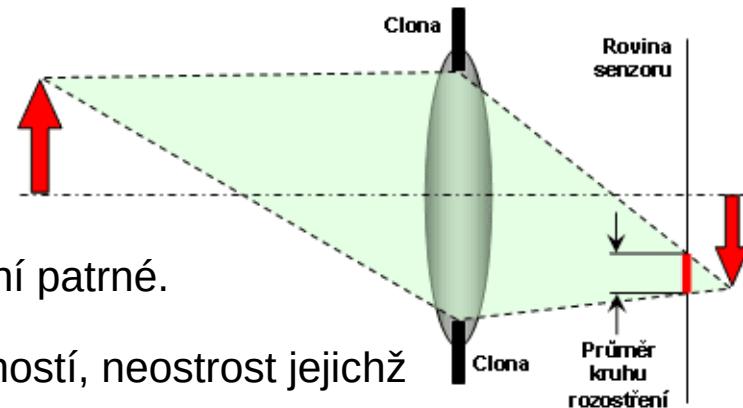
Konkrétně, při každé cloně existuje jistý rozsah vzdáleností, neostrost jejichž svazků nepřekročí Airyho disk – hovoříme o hloubce ostrosti.

Rozsah hloubky ostrosti (například jako interval vzdáleností bývá přímo značen na objektivech)

viz také *konfokální mikroskop*

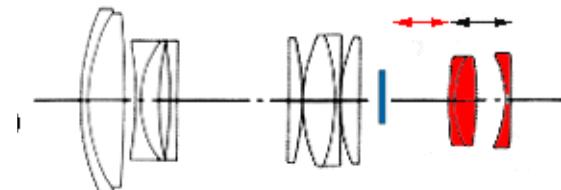


Oba uvedené typy rozostření souvisejí úzce s možností zvětšení záznamu: je-li pozorovatelem lidské oko v konvenční vzdálenosti, je možno zvětšit Airyho disky až na mez jeho rozlišovací schopnosti a obraz budeme vnímat stále jako ostrý.

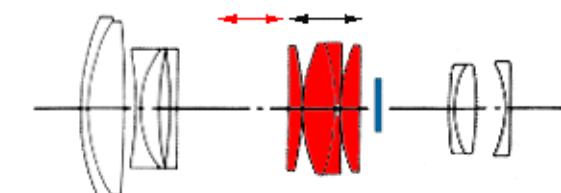


## typy ostření u složitějších optických soustav

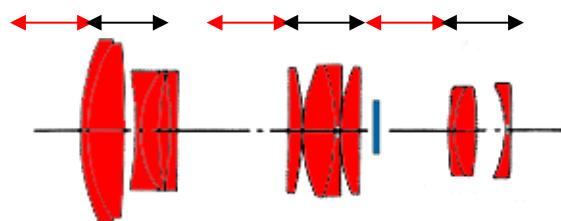
každá vzdálenost obrazu se ostří jinam za objektivem:  
ostření na záznamové medium vyžaduje posouvání objektivu



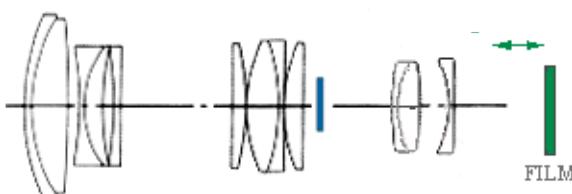
zadní ostření



vnitřní ostření



objektiv s proměnným ohniskem



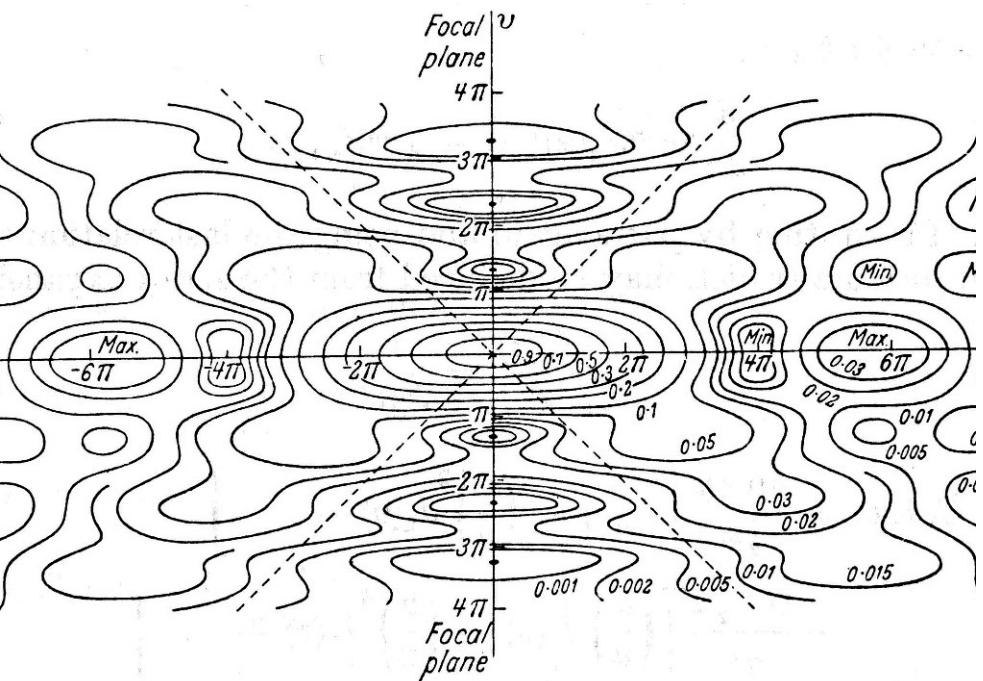
ostření posunem media

Obecná definice ostrého obrazu není, platí, že ostré je vše, co nevnímáme jako neostré

# hloubka ostrosti

**ideální optický systém** zobrazí bodový předmět do **bodového obrazu** v okolí tohoto bodového obrazu se paprsky rozbíhají v kuželu, jehož úhel závisí na velikosti apertury

v **reálném optickém systému** je toto ideální zobrazení přeloženo difrakcí, vyvolanou konečnou velikostí apertury: původně bodový obraz je překryt **difrakčním tunelem**, jehož rozměry se mění jen pozvolna, a který je dále obklopen střídajícími se maximy a minimy intenzity

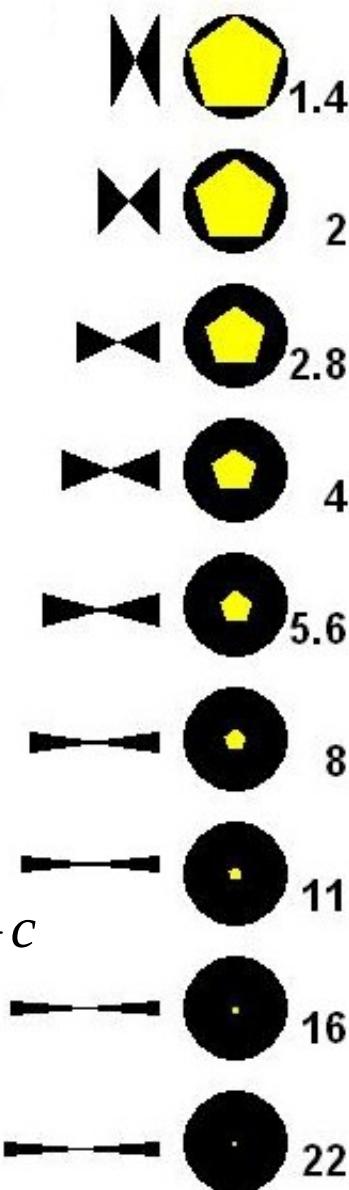


délka difrakčního tunelu:

$$\frac{l}{\lambda} = 4 \frac{f^2}{D^2} = 4c^2$$

šířka difrakčního tunelu:

$$\frac{d}{\lambda} = \frac{3.8317}{\pi} \frac{f}{D} = \frac{3.8317}{\pi} c$$



(konstanta 3.83 viz velikost Airyho stopy při difrakci na kruhovém otvoru

paprsky  
v okolí  
ohniska  
clona  
 $c = f/d$

princip metody spočívá v umístění clony do sdruženého ohniska

(**conjugate focus**). Clona má malý otvor: důsledkem je silné

potlačení paprsků nevycházejících z předmětového ohniska

většinou se používá buď jako fluorescenční, nebo na prostý odraz

**V Gaussově optice (tedy se zanedbáním aberací), je funkce optického přístroje redukována na zobrazení bodů předmětu na body obrazu;**

u jednoduchých přístrojů je toto zobrazení monotónní.

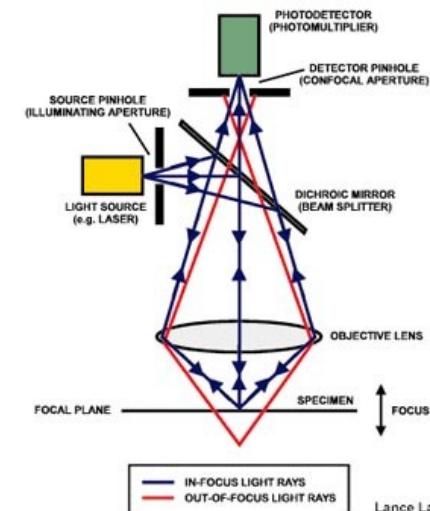
Polopropustné zrcátko je řízeně rozmítáno, tak aby byl povrch

vzorku skenován; stejným způsobem je řízena poloha clonky.

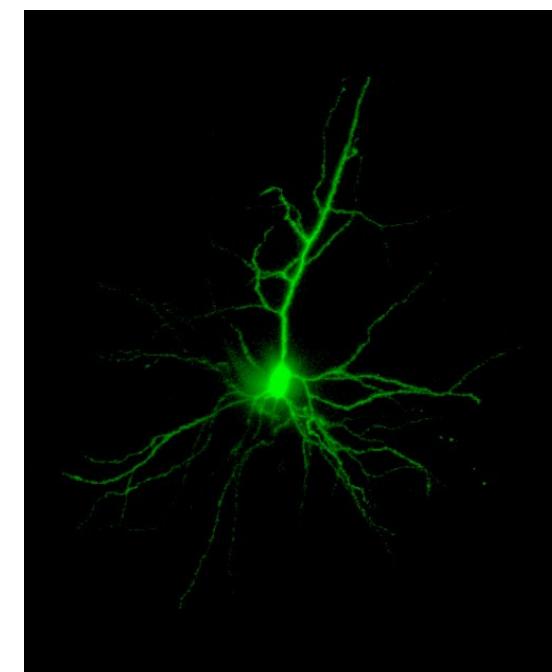
obraz obvykle příjímá a dále zpracovává počítač

metoda není vhodná k zobrazení slabě zářících objektů

SIMPLIFIED OPTICS OF A LSCM



Lance Ladic  
ladic@cs.ubc.ca



## Heidelberg Retina Tomograph (HRT II, III), 2005



vhodný k diagnostice glaukomu  
rozšiřuje možnosti retinální fotografie  
(a měření nitroočního tlaku)

používá konfokální laserové skenovací snímání  
podstatná je objektivnost získané informace a  
možnost jejího opakovaného použití  
(sledování progrese)

polovodičový laser, 670 nm

zorné pole 15°x15° centrované na vyústění optického nervu

sken 384x384 bodů

16-64 vrstev hloubky

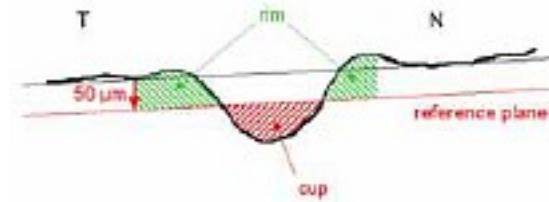
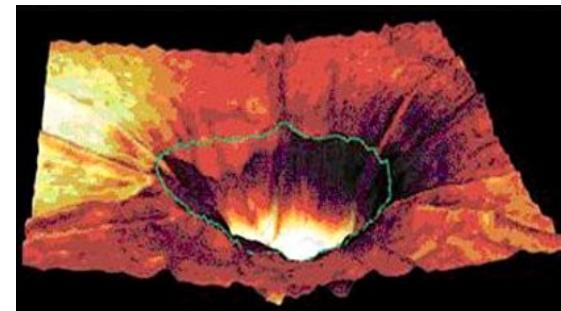
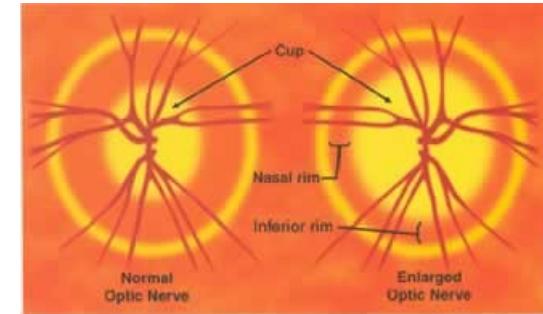
trojnásobné opakování (statistika)

automatický výpočet pseudo 3D obrazu

manuální segmentace hranice optického disku

počítačové stanovení podstatných veličin, obvykle v  
šestinových segmentech (velikost a tvar terče (disk),  
jamky (cup); tloušťka sítnice, převýšení )

možnost porovnání s databází, důležitý je rovněž poměr pravé/levé oko



lze aplikovat i přes brýle pacienta, nebo kontaktní čočky, obecně není třeba dilatovat pupilu