

Vážené studentky Alg 2, dobrý den,

vzhledem k bezkontaktní situaci v ČR si myslím, že bude dobré předmět dokončit a uzavřít na dálku. Posílám instrukce k samostudiu session 3 a session 4, z každé session prosím zpracujte tři uvedené úkoly, ofoťte a pošlete mi zpět. Pak se domluvíme na zkoušce, která myslím může proběhnout na dálku také (formou zpracování teoretických otázek i výpočtu konkrétních příkladů). V následujícím přehledu se budu odkazovat na svůj přednáškový text, pak domácí úkol bude z textu Horak-sbirka.pdf.

Také omluvte, že vektoru budu v session 3 psát řádkově, v session 4 už budu psát sloupce, protože tam je to klíčově důležité.

Session 3:

-- už jsme prošli definici a příklady vektorového prostoru, nyní ještě pár pojmů a zákonitostí s tím souvisejících:

- připomínám definici 6 lineární kombinace vektorů -- strana 6 a příklad 3 na str. 6-7 ... vektor  $(2,10)$  lze vyjádřit jako lineární kombinaci vektorů  $(1,3)$  a  $(-2,2)$ .
- nyní se chvíli budeme zabývat pojmem lineární závislosti či nezávislosti vektorů ... def. 9 na straně 14: posloupnost vektorů je lineárně závislá, když některý z nich lze vyjádřit jako lineární kombinaci ostatních.
- pojem lineární nezávislosti je klíčový, pomocí něj se totiž definují pojmy báze vektorového prostoru, dimenze vektorového prostoru, souřadnice vektoru (definice 10) .... pečlivě projděte, na definice 9 a 10 se ptáme u bakalářských zkoušek z tohoto přemětu vždy; málokdo ze studentů nám řekne i tu základní větu, že souřadnice vektoru jsou právě koeficienty ve vyjádření tohoto vektoru pomocí vektorů báze.
- stranu 15 přečtěte celou, obvykle souřadnice vektoru  $(1,2,3)$  jsou vlastně koeficienty jeho lineární kombinace v bázi  $(1,0,0)$ ,  $(0,1,0)$ ,  $(0,0,1)$  -- ale zkuste najít jeho souřadnice v bázi  $(1,1,0)$ ,  $(1,2,0)$ ,  $(1,0,1)$  ... **příklad 12 na str. 15 -- to je Váš první domácí úkol z této přednášky DÚ01.**
- další věc, co nás (z hlediska analytické geometrie) zajímá, kdy je podmnožina vektorového prostoru sama také vektorovým prostorem. Odpověď je velmi jednoduchá: tehdy, když je uzavřena na lineární kombinace svých vektorů -- podmnožině vektorového prostoru uzavřené na lineární kombinace svých vektorů říkáme vektorový podprostor
- ... celá strana 16 a polovina str. 17: příklady podprostoru; věta 3: průnikem dvou podprostorů je zase podprostor; věta 4: sjednocením dvou podprostorů nemusí být podprostor ... důkaz protipříkladem: když jako podprostor  $S_1$  uvažujeme množinu bodů na přímce  $p$ , podprostor  $S_2$  je množina bodů na přímce  $q$ , tak jejich sjednocením podprostor není, protože jak vidíte na obrázku, součet vektoru jedné přímky s vektorem druhé přímky „vyskočí“ z oblasti těchto přímek mimo, tj. sjednocení bodů na obou přímkách není uzavřeno na lineární kombinace
- z důvodu věty 4 zavádíme operaci součtu podprostorů - výsledkem je zase podprostor, a sice nejmenší možný podprostor, který obsahuje všechny možné kombinace lineární vektorů a těchto dvou podprostorů. Ukazuje se, že součet dvou podprostorů vytvořených z bodů různoběžných přímek procházejících počátkem musí už být množina všech bodů v rovině

- rád bych upozornil na to, že přímka bodů v rovině vždy vektorovým prostorem není -- je vektorovým prostorem jen tehdy, pokud prochází počátkem, neboli pokud obsahuje nulový vektor ..... abychom popsali jakoukoli přímku matematickými přesnými pojmy, zavádíme definici afinního prostoru, kterou si řeknete v geometrii 2.
- s pojmem závislosti a nezávislosti vektorů si hrají příklady 15,16,17 ... měly byste být schopné je vyřešit. Objevuje se v nich pojem množiny generátorů (nebo sloveso „generuje“): pokud nějaký vektor je generován nějakou množinou vektorů, tak jej lze vyjádřit jako jejich lineární kombinaci.
- prostudujte si str.20-21, ty se zabývají jedinou věcí: když jsou zadány dva podprostory  $U_1$ ,  $U_2$  svými množinami generátorů, máme najít dimenzi a bázi jejich průniku a dimenzi a bázi jejich sjednocení. prostudujte prosím a vyřešte příklad za domácí **úkol číslo 2: skripta Horák-sbírka, str. 97, příklad 3.4.B.17-pouze část (b).**
- a poslední věc v této session: podívejme se, jak souvisí vektorové prostory s řešením systému lineárních rovnic (= SLR): pojem vektorového prostoru se objevuje u tzv. homogenního SLR, což je SLR, který má jako vektor pravých stran samé nuly - str. 27,28 ..... když si to rozmyslíte, tk SLR-hom má řešení vždy, protože ty nuly na pravé straně se sčítáním ani násobením rovnic neporuší, takže v příslušném schodovém tvaru neúže nastat rovnice  $0=1$  nebo  $0=3$ , vždy to bude rovnice přinejhorším  $0=0$ , kterou úplně vypustíme z úvah, protože na řešení neklade žádné omezení --- tj. SLR-hom má řešení vždy, minimálně vektor samých nul, a při hodnotě matice  $A$  menší než počet neznámých je řešení nekonečně mnoho ... a tak vždy platí, že množina řešení SLR-hom je vektorovým prostorem, viz příklad na str. 28.
- pro libovolný SLR neplatí, že by množina jeho řešení byla vektorovým prostorem, ale platí zde princip superpozice: množinu řešení libovolného SLR lze získat jako součet JEDNOHO libovolného řešení SLR a příslušné množiny řešení SLR-hom ... str. 29 plus věta 11 na str. 30 ... a příklad za **domácí úkol 03: Horák-sbírka, str. 127, příklad 5.1.B.3-jenom část (b) ... OVŠEM VYJÁDŘETE ŘEŠENÍ TOHOTO PŘÍKLADU POMOCÍ PRINCIPU SUPERPOZICE ... OZNAČTE, CO VE VÝSLEDKU JE PARTIKULÁRNÍ ŘEŠENÍ SIR A CO JE OBECNÉ ŘEŠENÍ SLR-HOM!!**

Tot' vše ze session 3, prostudujte a dané tři příklady mi ofoťte a pošlete zpět emailem, může to být i Vaše společná práce ve dvojici, samostatné úkoly Vám dám až na zkoušku :-)

Session 4: podívejme se na poslední téma, které s Vámi projdu (aspoň na dálku), a to je téma lineárního zobrazení. Pojem lineárního zobrazení je vlastně „schovaný“ v každém systému lineárních rovnic  $Ax=b$  .... matice  $A$  nám představuje to lineární zobrazení, vektor  $x$  je vstupním vektorem zobrazení a vektor  $b$  je obrazem vektoru  $x$  vzhledem k tomuto zobrazení.

Zkuste se prosím prokousat definicí lineárního zobrazení a třemi způsoby jeho zadání (zadání pomocí matice je pouze jedním ze tří způsobů zadání), já mezitím ještě napíšu nějaké příklady, abych Vás přesvědčil, že se jedná o celkem zajímavou matematiku už pro zobrazení v rovině, která není daleko od ZŠ a určitě se objevuje na SŠ. Zatím si projděte str. 37 a 38.

Nyní ty příklady --- ty jsou součástí mimořádného skenu, který ještě v mé přednášce skenů nebyl zpracován: lin-zob.pdf. Odtud plyne i **domácí úkol 01: Nalezněte matici lineárního zobrazení, které představuje osovou souměrnost v rovině vzhledem k ose  $y=1+3x$**  (postupujte podobně jako ve skenu ... najděte si obrazy dvou vhodných vektorů a z rovnice zobrazení dopočítejte  $a, b, c, d$  v matici  $F$ ).

**Domácí úkol 02:** Můžete se podívat na nalezení vlastních čísel a vektorů na str. 63 v rámci obsáhlejšího příkladu, ale toho si nevsímejte: projděte si jen začátek řešení od poloviny str. 63 do prvních dvou a půl řádku na str. 64. Pak **nalezněte vlastní vektory a vlastní čísla zobrazení v příkladu str. 162, příklad 7.3.B4-pouze část (a).**

**Domácí úkol 03:** str. 39 od definice 22 až str.40 (na str. 40 je něco, co se chová jako matematická věta, ale uvnitř důkazu této věty je spočítán příklad nalezení  $\text{Ker}(f)$  a  $\text{Im}(f)$  .... zkuste totéž použít pro zobrazení v příkladu **Horák-sbírka, str. 151, příklad 7.1.B4-pouze část (d) ... nalezněte jádro a obor hodnot daného lineárního zobrazení.**

To je ode mne v předmětu Alg2 vše! Zbylé věci nejsou tak důležité -- vynechal jsem ovšem jedno důležité téma, a to je téma skalárního a vektorového součinu --- něco málo jste zopakovali s kolegyní v Repetitoriu 2, a něco více navážete v předmětu Geometrie 2. Ten předmět má svá vlastní skripta, ale lze se povídat i do mého skenu na nějaký úvod, na který pak v Geom 2 se navazuje.

Až mi pošlete vypracované obě úlohy session 3,1-3 a session 4,1-3, pošlu Vám zadání zkoušky, které mi vypracujete, a to bude ode mne nyní za těchto zvláštních okolností všechno.

Břet'a Fajmon