



**PEDAGOGICKÁ  
FAKULTA**  
Masarykova univerzita

# **Mechanika a molekulová fyzika**

## **Kmitavý pohyb, deformace těles**

**Doc. RNDr. Petr Sládek, CSc.**

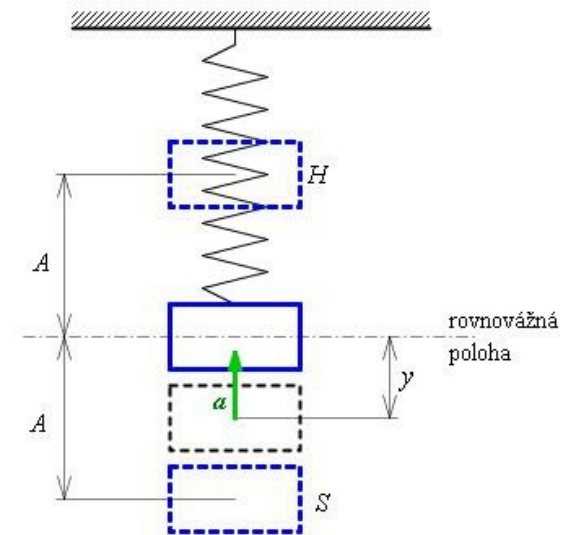
Pedagogická fakulta  
Masarykova Univerzita  
Poříčí 7, 603 00 Brno



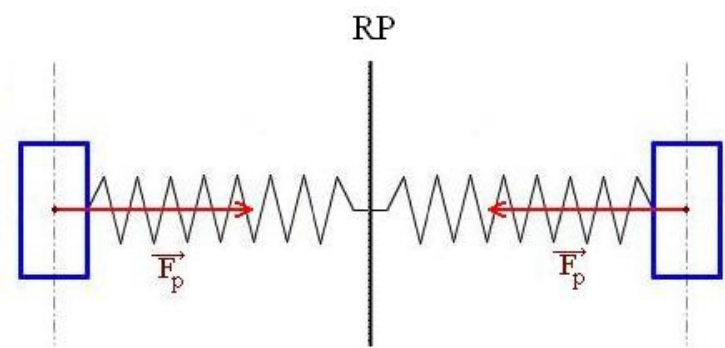
Pro potřeby přednášky zpracováno s využitím [www.studopory.vsb.cz](http://www.studopory.vsb.cz) materialy html\_files

## Kmitavý pohyb

*Kmitání* je takový pohyb hmotného bodu (tělesa), při němž hmotný bod nepřekročí konečnou vzdálenost od určité polohy, kterou nazýváme *rovnovážnou polohou RP*. Pohybuje se periodicky z jedné *krajní polohy (H)* do druhé *krajní polohy (S)* a zpět. Jakýkoliv kmitající objekt se nazývá *oscilátor*.



Mechanické kmity hmotných bodů prostředí mají tu výhodu, že jsou názorné, a proto je studujeme nejdříve. Ovšem za kmity (oscilace) považujeme jakýkoliv opakující se periodický děj, při němž dochází k pravidelné změně libovolné fyzikální veličiny v závislosti na čase.



## Kmitavý pohyb

Pro jednoduchost a názornost je výhodné představit si oscilátor jako kuličku (libovolné těleso) hmotnosti  $m$ , kterou zavěsíme na ocelovou pružinku o určitých materiálových vlastnostech. Pružina je charakterizovaná veličinou  $k$ , kterou nazýváme tuhost pružiny. Jednotkou tuhosti pružiny je  $\text{N}\cdot\text{m}^{-1}$ .

Následkem pružnosti vzniká v pružině síla pružnosti  $\vec{F}_p$ , jejíž velikost se v závislosti na prodloužení zvětšuje.

$$F_p = -k y$$

Pokud nyní vychýlíme působením vnější síly  $F$  kuličku z rovnovážné polohy do určité krajní polohy a uvolníme, vrací se zpět do rovnovážné polohy.

Setrvačností projde rovnovážnou polohou do druhé krajní polohy a opět se vrací k rovnovážné poloze. Děj se periodicky opakuje mezi krajními polohami KP 1 a KP 2. Neivětší vzdálenost kuličky od rovnovážné polohy nazýváme

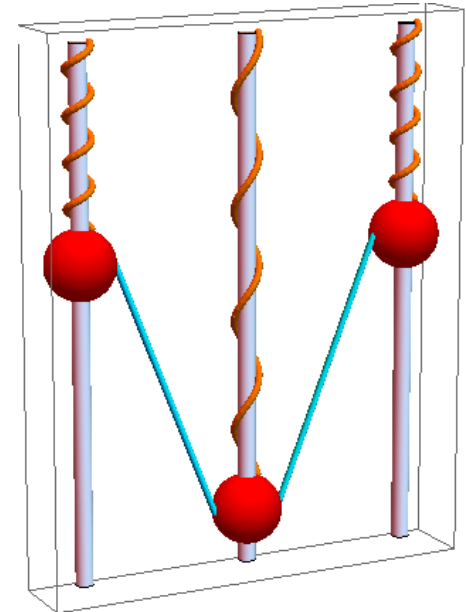
## Kmitavý pohyb

Kmitavý pohyb je pohyb nerovnoměrný, protože při průchodu rovnovážnou polohou má kulička maximální rychlost. Postupně se její rychlost zmenšuje a v krajních polohách se zastaví. Její rychlost je zde nulová.

*Kmitavý pohyb je pohyb periodický.*

Lze jej srovnat s jiným periodickým pohybem, a sice pohybem po kružnici.

Doba, za kterou se kulička dostane z jedné krajní polohy do druhé a zpět, se nazývá *perioda  $T$* , podobně jako doba jednoho oběhu hmotného bodu (kuličky) po kružnici. Převrácená hodnota doby kmitu (periody) je *frekvence  $f$* . Jednotkou periody je  $s$ , jednotkou frekvence je  $s^{-1}$ .  $f = \frac{1}{T}$ .



## Kmitavý pohyb

Při rovnoměrném pohybu po kružnici je **úhlová dráha**  $\varphi = \omega t$ .

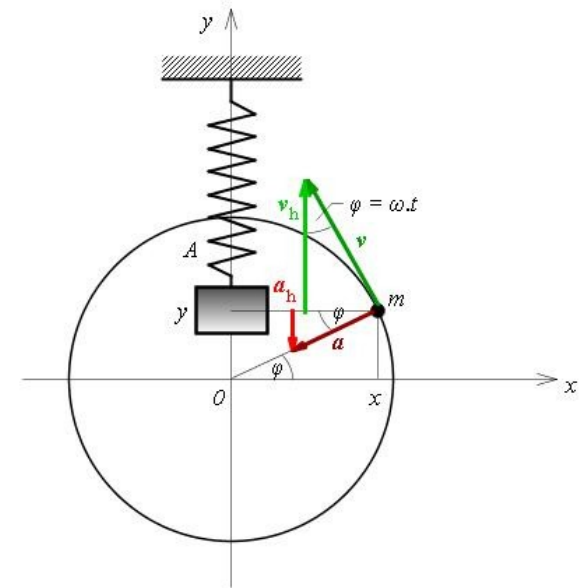
Úhlová rychlost pohybu po kružnici je  $\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$

Při kmitavém pohybu používáme pro  $\omega$  termín **úhlová frekvence** a pro  $\varphi$  označení **fáze**.

Jednotkou  $\omega$  je  $\text{rad}\cdot\text{s}^{-1}$ , jednotkou fáze  $\varphi$  je  $\text{rad}$ .

**Amplituda**  $A$  je totožná co do velikosti s poloměrem kružnice  $r$ . Vektor, který představuje velikost okamžité rychlosti kmitavého pohybu, je roven kolmému průmětu obvodové rychlosti  $v$  do horizontálního směru.

Vektor  $a$  představuje kolmý průmět vektoru  $a$  do horizontálního směru.



## Kmitavý pohyb

Síla pružnosti dosadíme do 2. NZ:

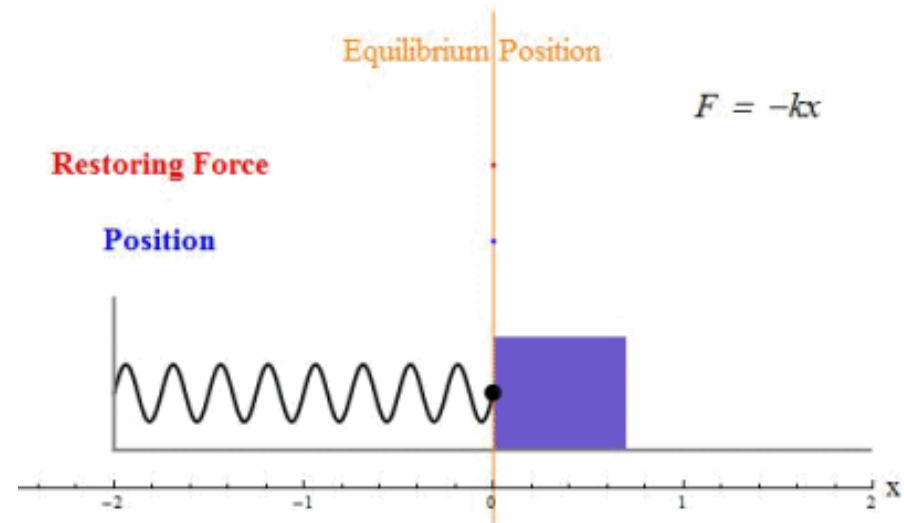
$$m a = -ky$$

Za použití substituce  $\omega^2 = \frac{k}{m}$

získáme pohybovou rovnicí netlumeného kmitavého pohybu:

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = 0$$

*Tato rovnice je diferenciální pohybovou rovnicí netlumeného kmitavého pohybu.*



## Kmitavý pohyb

Vzhledem k tomu, že se při kmitavém pohybu jedná o periodickou změnu okamžité výchylky  $y$  v závislosti na čase  $t$ ,

lze tuto veličinu v časovém rozvinutí popsat

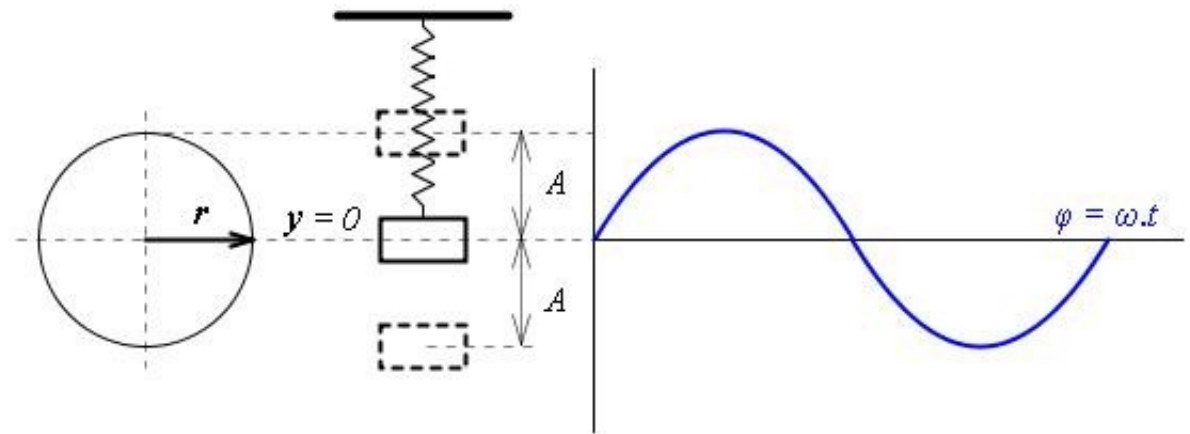
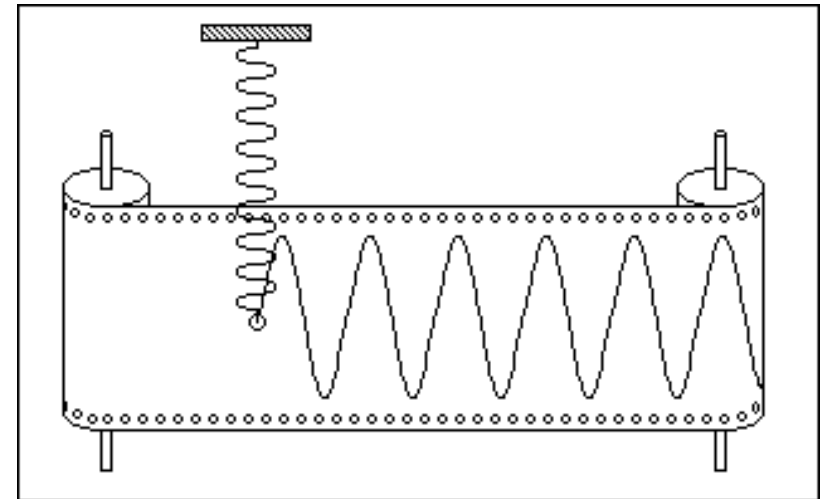
pomocí periodické funkce *sinus* (*cosinus*). Takový pohyb nazýváme *harmonickým pohybem*.

Je popsán rovnicí

$$y = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

která je řešením dif. rov.

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = 0$$



## Kmitavý pohyb

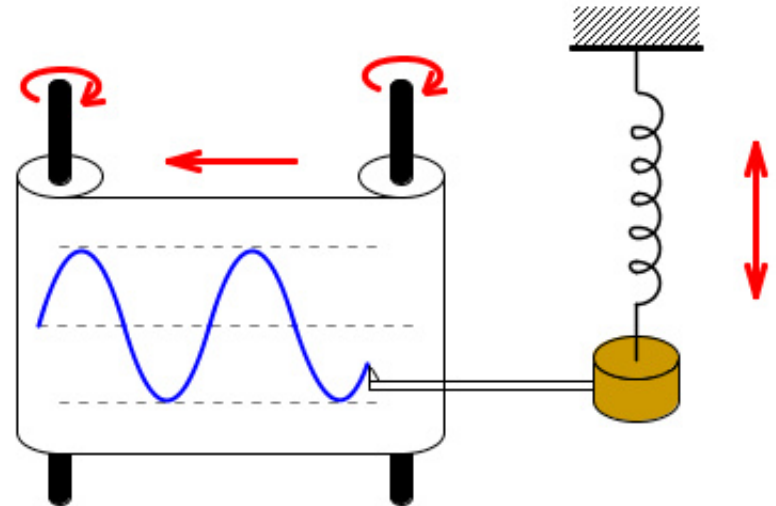
Výraz v závorce je fáze pohybu

$$\varphi = \omega t + \varphi_0$$

$\varphi_0$  je počáteční fáze.

Jednotkou počáteční fáze je rad. Počáteční fáze určuje velikost okamžité výchylky v čase  $t = 0$ .

Rychlost určíme derivací dráhy podle času, zrychlení dostaneme derivací rychlosti podle času.





## Matematické kyvadlo

Pod pojmem matematické kyvadlo si představujeme hmotný bod  $m$ , který je upevněn na závěsu délky  $l$ , jehož hmotnost můžeme zanedbat.

Hmotný bod se pohybuje vlivem tíhové síly

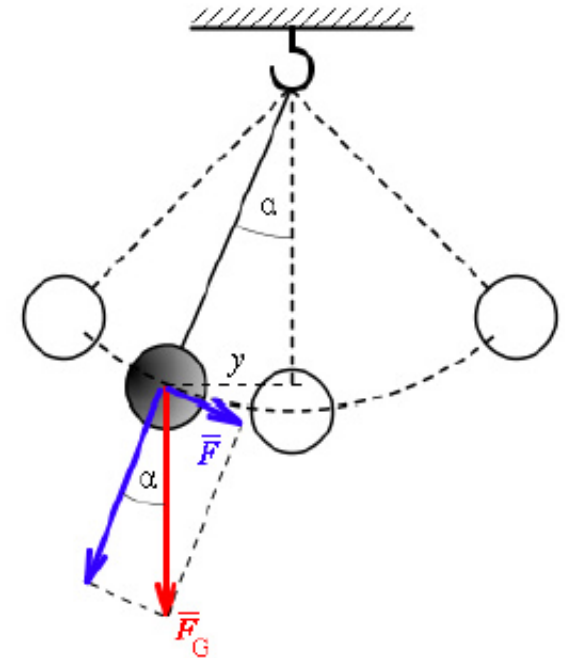
$$\vec{F}_G = m \vec{g}$$

Jestliže kyvadlo vychýlíme z rovnovážné polohy o **úhel**  $\alpha$ , rozloží se tíhová síla na dvě navzájem kolmé složky.

Složka  $F_n = m g \cos(\alpha)$  napíná závěs.

Má směr závěsu. Nemá pohybový účinek na těleso. Je stejně velká jako tah závěsu.

Složka  $F_t = -m g \sin(\alpha)$  má směr tečny kruhového pohybu a směřuje vždy do rovnovážné polohy. Ovlivňuje rychlost hmotného bodu. Je to síla pohybová.



## Matematické kyvadlo

Pohybová rovnice je pak:

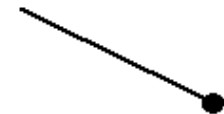
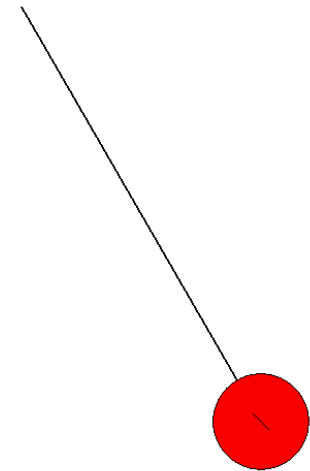
$$m \frac{d^2 s}{dt^2} = -mg \sin(\alpha)$$

Pro úhel do cca 5° pak  $\sin(\alpha) \sim \alpha$ , navíc  $s=l\cdot\alpha$  dostáváme

$$m \frac{d^2(l\alpha)}{dt^2} = -mg \alpha$$

Porovnáním s pohybovou rovnicí pro kmitavý pohyb  $\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = 0$  pak

$$\omega^2 = \frac{g}{l} \quad \text{a} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$



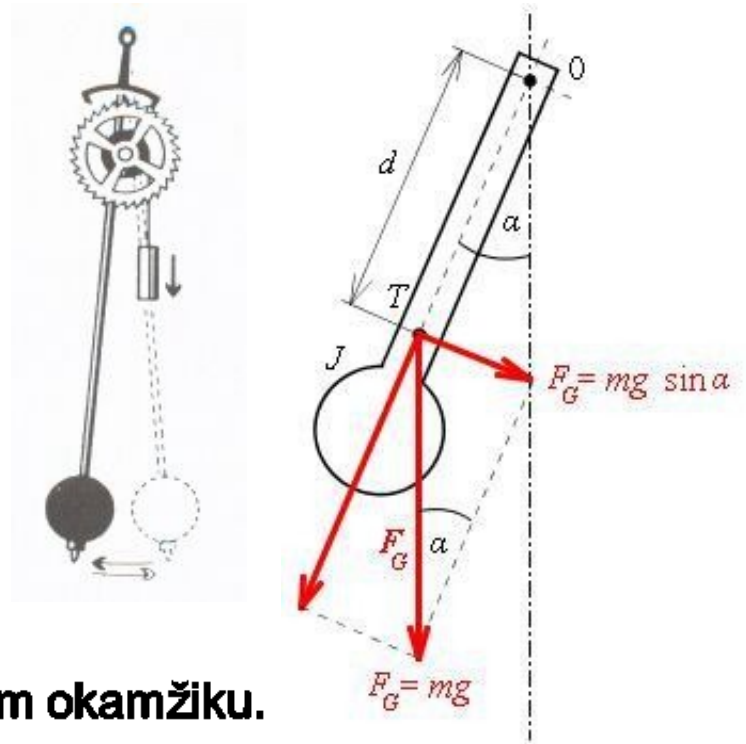
## Fyzické kyvadlo

**Fyzické kyvadlo** je dokonale tuhé těleso, které se může otáčet kolem pevné osy.

Tato osa neprochází těžištěm tělesa.

Libovolný bod fyzického kyvadla se pohybuje

po kruhovém oblouku se stejným úhlem v daném okamžiku.



Pohybová rovnice otáčivého pohybu pro tuhé těleso o momentu setrvačnosti  $J$  je:

$$\vec{M} = J \frac{d\vec{\omega}}{dt} = J \vec{\varepsilon} \quad \text{po dosazení} \quad J \frac{d^2\alpha}{dt^2} = -d \cdot mg \sin(\alpha)$$

Pro úhel do cca  $5^\circ$  pak  $\sin(\alpha) \sim \alpha$ . Porovnáním s pohybovou rovnicí pro kmitavý pohyb  $\frac{d^2y}{dt^2} + \omega^2 y = 0$

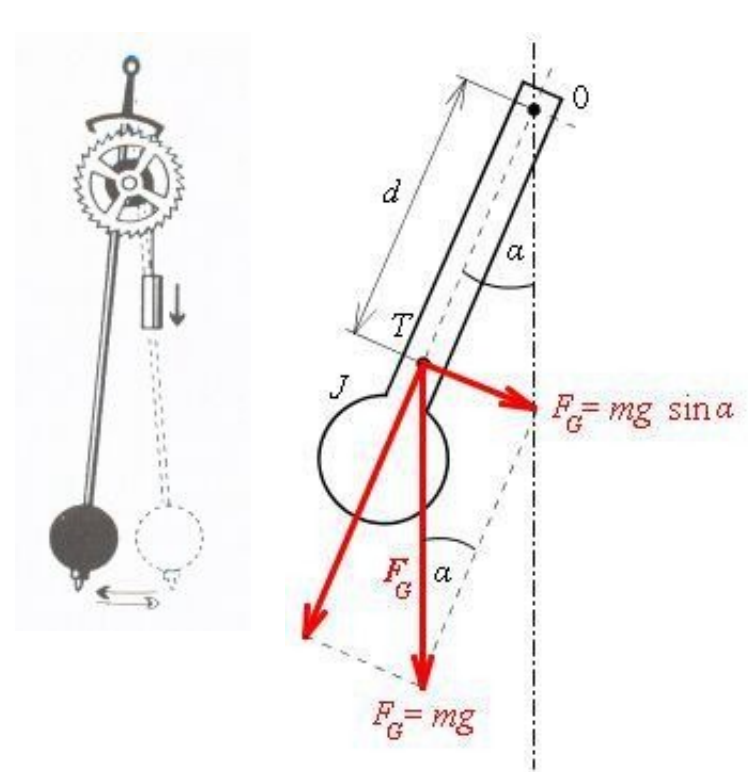


## Fyzické kyvadlo

### Redukovaná délka fyzického kyvadla $L$

je taková délka, se rovná délce matematického kyvadla se stejnou dobou kyvu jako dané fyzické kyvadlo.

$$L = \frac{J}{m d}$$



**Reverzní kyvadlo** je kovová tyč se dvěma břity ve vzájemné vzdálenosti  $L$ , kolem kterých se může otáčet. Vzdálenost  $L$  určuje redukovanou délku kyvadla s dobou kmitu  $\tau = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$ . Na kyvadle je umístěná posuvná těžká čočka. Vyhledáme umístění, ve kterém je doba kyvu stejná vzhledem k oběma břitům. Pokud změříme dobu  $t$  a délku  $L$  pro toto umístění, pak stanovíme tíhové zrychlení ze vztahu Reverzní kyvadlo je důležitou částí gravimetrických přístrojů. Slouží k určování tíhového zrychlení  $g$  a jeho změn v blízkosti velkých ložisek železné rudy v zemské kůře.

## Deformace pevné látky

Základní vlastností pevných látek je to, že si zachovávají svůj tvar, pokud na ně nepůsobí vnější síly.

Začnou-li působit na pevné těleso vnější síly, začne se pohybovat nebo dojde k jeho deformaci. Pod pojmem deformace tělesa rozumíme změny jeho rozměrů, tvaru a objemu.

Deformace může být *pružná (elastická)* jestliže pevné těleso po ukončení působení vnější deformační síly získá původní tvar (gumový míček)

Deformace tělesa, která trvá po ukončení působnosti deformačních vnějších sil, se označuje jako *trvalá deformace (tvárná, plastická)* (plastelína).

Mikrostruktura pevných látek výrazně ovlivňuje jejich mechanické vlastnosti – pružnost a pevnost. Pro zkoumání makroskopických deformačních dějů však není nutné přihlížet k mikrostruktuře látky, nýbrž pevné těleso lze vyšetřovat jako pružné spojitě prostředí – pružné kontinuum.

## Deformace pevné látky

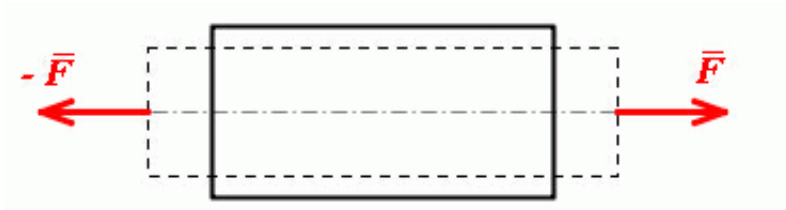
Při deformaci jsou částice tělesa působením vnějších sil vychylovány ze svých rovnovážných poloh. Vychylování brání síly vzájemného působení mezi částicemi pevného tělesa, vznikají *síly pružnosti*  $F_p$ . Schopnost tělesa obnovit své rozměry, tvar i objem po přerušení působení deformačních sil se nazývá *pružnost*.

Pružná deformace tělesa může být výsledkem

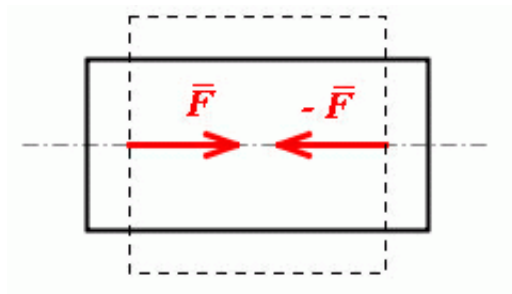
- Tahu
- Tlaku
- Ohybu
- Smyku
- Kroucení

## Deformace pevné látky

Při **tahu** působí na těleso dvě stejně veliké síly směrem ven.  
Těleso zvětší svou délku a svůj objem.

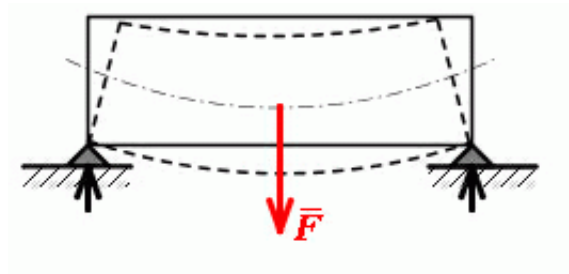
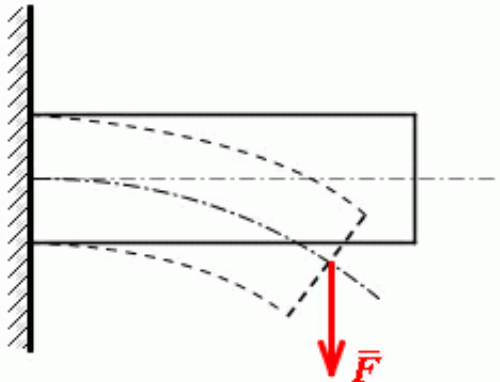


Při **tlaku** působí na těleso dvě stejně veliké síly směrem dovnitř tělesa.  
Těleso se zkrátí a zmenší svůj objem.



## Deformace pevné látky

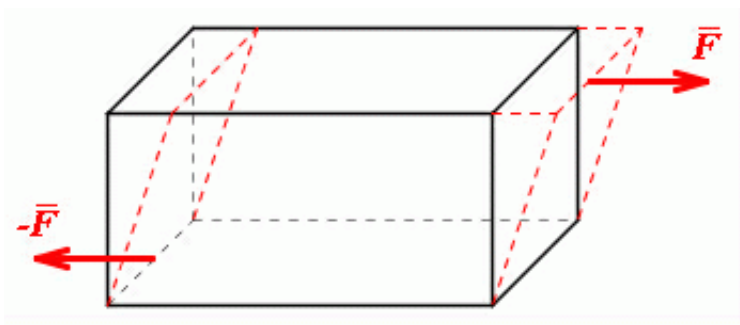
Při namáhání **ohybem** působí na upevněné (podepřené) těleso síla kolmá k jeho podélné ose. Spodní vrstvy tělesa se při tomto ději zkracují (jsou namáhány tlakem), horní vrstvy se prodlužují (namáhány tahem) a konečně střední vrstva svou délku nemění – označujeme ji jako neutrální vrstvu.



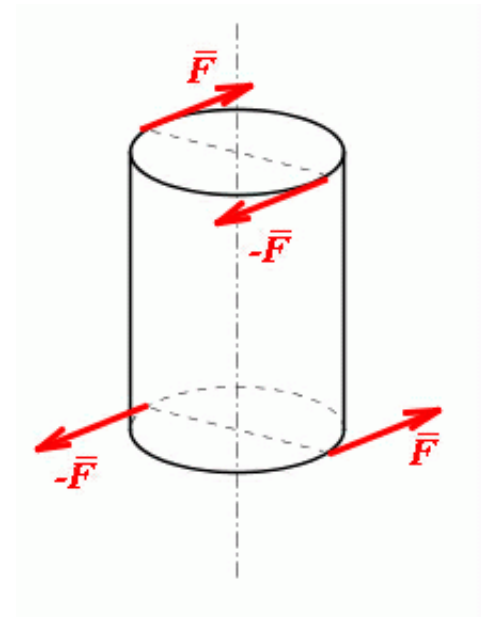


## Deformace pevné látky

Při **smyku** působí na protilehlé podstavy tělesa tečné síly a těleso se zkosí (změní tvar), ale nezmění svůj objem.

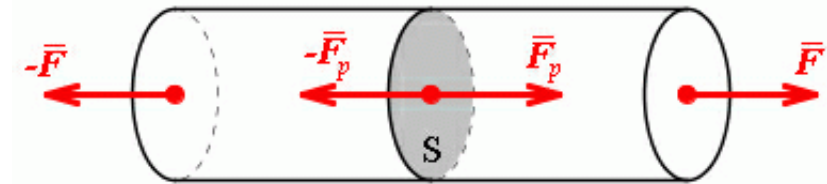


Při namáhání **kroucením** působí na těleso dvě dvojice sil, jejich momenty jsou stejně velké a opačného směru.



## Normálové napětí, Hookův zákon

Vnější tahové síly  $\vec{F}$  a  $\vec{F}'$  vyvolají uvnitř struny síly pružnosti  $\vec{F}_p$  a  $\vec{F}_p'$  působící kolmo na plochu  $S$  příčného řezu strunou. Podíl velikosti síly pružnosti  $F_p$  a kolmé plochy  $S$  nazýváme **normálové napětí**.



$$\sigma_n = \frac{F_p}{S}$$

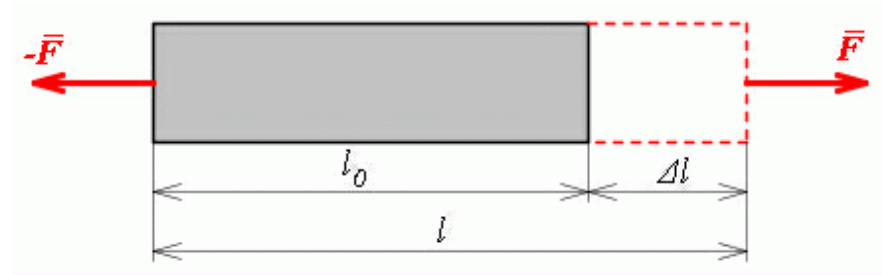
jednotka  $1\text{N}\cdot\text{m}^{-2} = 1\text{ Pa}$   
(Pascal)

## Normálové napětí, Hookův zákon

Působením tahových sil se její původní délka  $l_0$  změní na délku  $l$ . Struna se prodlouží o  $\Delta l = l - l_0$ .

Názornější je porovnávat prodloužení tělesa s jeho původní délkou. Zavedeme tedy veličinu *poměrné (relativní) prodloužení*  $\varepsilon$  definované vztahem

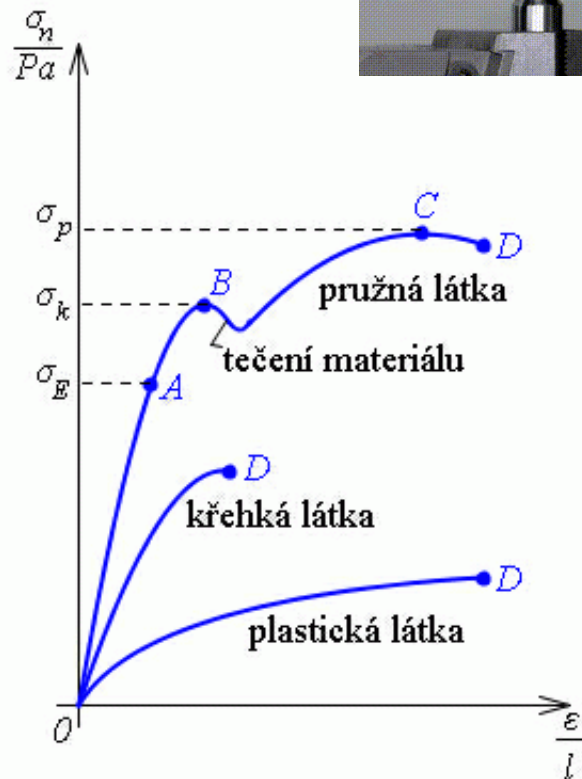
$$\varepsilon = \frac{\Delta l}{l_0}$$



## Normálové napětí, Hookův zákon

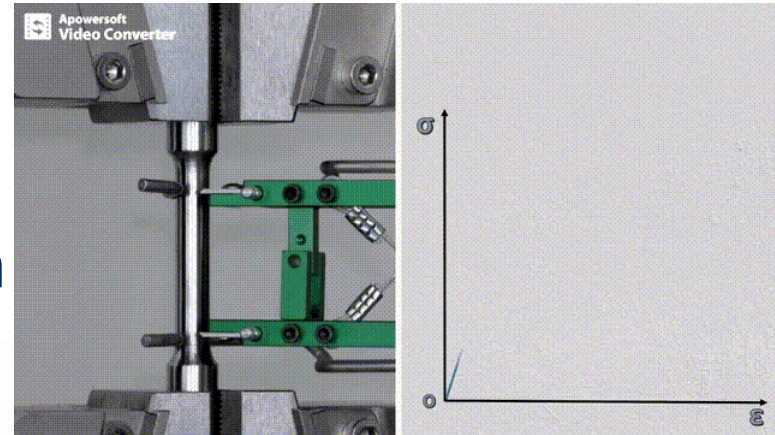
Poměrné prodloužení je při tahovém namáhání závislé na mechanickém napětí.

Křivka této závislosti se zkoumá v technické praxi a je měřítkem vlastností zkoumaného materiálu. Často se záznam této křivky označuje jako *deformační diagram*.



$\sigma_E$  ... mez pružnosti, platí Hookeův zákon  
 $\sigma_k$  ... mez kluzu  
 $\sigma_p$  ... mez pevnosti  
 bod D ... těleso ztrácí soudržnost

Na obrázku jsou vyneseny tři křivky závislosti *normálového napětí*  $\sigma_n$  na *poměrném prodloužení*  $\epsilon$ , každá pro zcela odlišný materiál.



## Normálové napětí, Hookův zákon

Podívejme se nejdříve na křivku pro *pružnou látku* jako je např. ocel, železo apod.

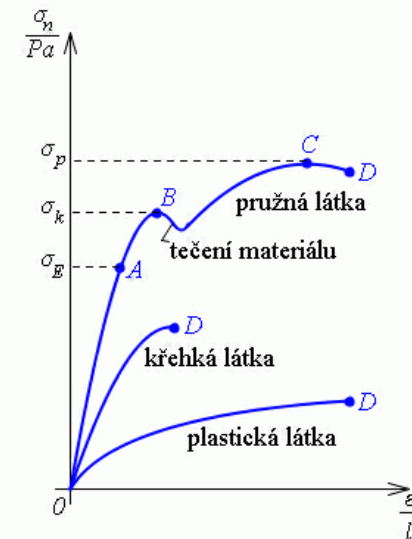
Až do bodu A je závislost přímková, lineární odpovídající přímé úměrnosti mezi normálovým napětím a poměrným prodloužením.

$$\sigma_n = E \varepsilon$$

To je tzv. **Hookův zákon** pro pružnou deformaci tahem. Veličina **E** je látková konstanta, nazývá se **Youngův modul pružnosti v tahu** a charakterizuje materiál z pohledu jeho deformace tahem.

(E je řádu 1-100 GPa)

Hookův zákon platí po tzv. **mez pružnosti  $\sigma_E$** , tedy v oblasti kde dochází k pružné deformaci - lineární část diagramu. Překročí-li normálové napětí mez pružnosti, pak dochází k trvalé deformaci tělesa i po odstranění vnějších deformujících sil.



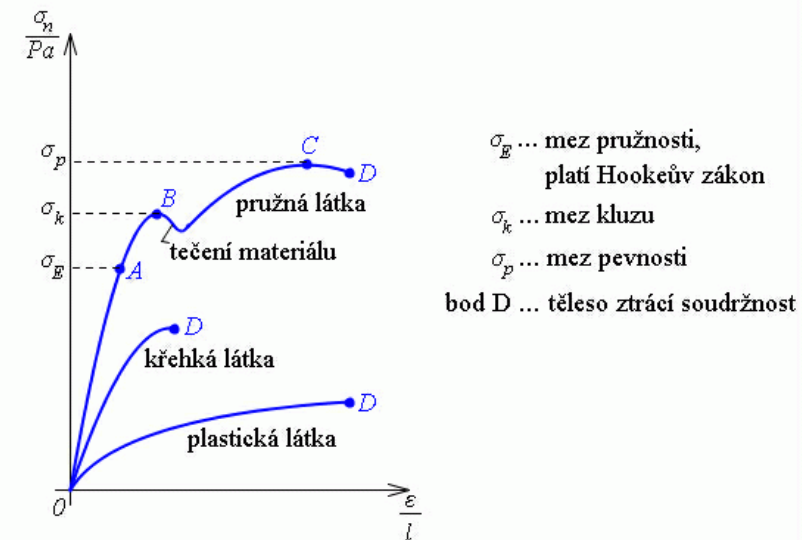
$\sigma_E$  ... mez pružnosti,  
 platí Hookeův zákon  
 $\sigma_k$  ... mez kluzu  
 $\sigma_p$  ... mez pevnosti  
 bod D ... těleso ztrácí soudržnost

## Normálové napětí, Hookův zákon

Mezi body A a B již křivka není přímková. Po zmenšení vnější síly zůstane těleso trvale deformováno, dochází k **plastické deformaci**.

V následující části křivky mezi body B a C se projevují výrazné trvalé deformace. Důležitý je bod C. Napětí v tomto bodě se označuje jako **mez pevnosti  $\sigma_p$** .

Při překročení tohoto napětí poruší se soudržnost materiálů, při tahovém namáhání dochází k **přetržení tělesa**.



Robert Hooke  
1635 -1703

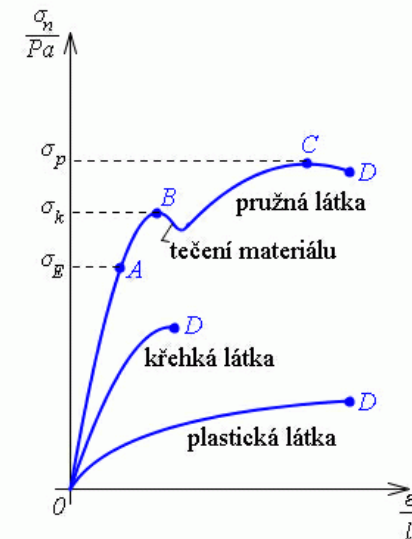


## Normálové napětí, Hookův zákon

Druhá křivka je charakteristická pro *křehkou látku*. Takovou křehkou látkou je například litina, sklo, porcelán atp. Na křivce je podstatné to, že lineární oblast je velmi rychle následována mezí pevnosti, kdy dochází k porušení materiálu. Prakticky zde není oblast plastické deformace.

Třetí křivka pak je typická *pro plastickou látku* jakou je plastelína, vosk atp. Při namáhání tohoto materiálu dochází pouze k plastické deformaci.

Hookeův zákon platí i pro pružnou deformaci tlakem. Také moduly pružnosti v tahu a tlaku jsou pro většinu látek stejné. Výjimku tvoří látky jako beton, žula, litina



$\sigma_E$  ... mez pružnosti,  
 platí Hookeův zákon  
 $\sigma_k$  ... mez kluzu  
 $\sigma_p$  ... mez pevnosti  
 bod D ... těleso ztrácí soudržnost

## Zdroje

- <https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Animated-mass-spring-faster.gif>
- <https://oak.ucc.nau.edu/jws8/CoupledOscillators/>
- <https://gifer.com/en/QoTS>
- <http://artemis.osu.cz/MMi/Kmity/Kmitani/KmPoR.htm>
- <https://gfycat.com/waterygrayhalcyon>
- <https://matca.cz/technologie/analyticke-metody/zkouska-tahem/>