

## 5. Základy teorie ODR

### A. ANALYTICKÉ METODY ŘEŠENÍ

**Příklad 5.1.** Řešte diferenciální rovnici

$$y' = \frac{y^2 - y}{x}.$$

*Řešení.* Přepište danou rovnici na tvar

$$y' = \frac{1}{x}(y^2 - y),$$

což je obyčejná diferenciální rovnice prvního řádu se **separovanými proměnnými**. Za předpokladu  $x \neq 0$ ,  $y^2 - y \neq 0$  (tj.  $y \neq 0$  a  $y \neq 1$ ) dostáváme

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dx} &= \frac{1}{x}(y^2 - y) \\ \frac{dy}{y^2 - y} &= \frac{dx}{x} \\ \int \frac{dy}{y^2 - y} &= \int \frac{dx}{x}. \end{aligned}$$

Integrand na levé straně rozložíme na **parciální zlomky**: odtud

$$\frac{1}{y^2 - y} = \frac{1}{y(y - 1)} = \frac{A}{y} + \frac{B}{y - 1}.$$

Po vynásobení faktorem  $y^2 - y$  máme

$$1 = A(y - 1) + By, \quad \text{tj. } A = -1, B = 1.$$

Odtud dosazením a integrací dostáváme

$$\int \frac{dy}{y^2 - y} = -\int \frac{dy}{y} + \int \frac{dy}{y - 1} = -\ln |y| + \ln |y - 1| = \ln \left| \frac{y - 1}{y} \right|$$

(integrační konstantu neuvádíme). Tedy po integraci obou stran

$$\ln \left| \frac{y - 1}{y} \right| = \ln |x| + \ln |C| = \ln |Cx|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0,$$

přičemž integrační konstantu z důvodu úpravy posledního vztahu píšeme v poněkud neobvyklém tvaru  $\ln |C|$ . Odlogaritmováním dostáváme

$$\left| \frac{y - 1}{y} \right| = |Cx|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0,$$

tj.

$$\frac{y - 1}{y} = Cx, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0$$

(odstranění absolutních hodnot je proveditelné na jednotlivých oblastech vymezených vztahy  $x \neq 0$ ,  $y \neq 0$ ,  $y \neq 1$ ). Odtud vyjádříme explicitně neznámou funkci  $y$  ve tvaru

$$y = \frac{1}{1 - Cx}, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Zbývá posoudit případ  $y^2 - y = 0$  (tj.  $y = 0$  nebo  $y = 1$ ). Dosazením těchto konstantních funkcí do dané rovnice zjistíme, že se jedná o řešení. Všimněme si, že řešení  $y = 1$  lze zahrnout do obecného řešení volbou

$C = 0$ , avšak řešení  $y = 0$  nelze v tomto tvaru získat žádnou volbou  $C$ . Všechna řešení uvažované rovnice jsou tedy tvaru

$$y = \frac{1}{1 - Cx}, \quad C \in \mathbb{R}, \quad y = 0.$$

O správnosti výsledku se můžeme přesvědčit zkouškou (provedte).

**Příklad 5.2.** Řešte počáteční problém  $y' \cos x + y \sin x = 1$ ,  $y(0) = 1$ .

*Řešení.* Danou rovnici lze přepsat (za předpokladu  $\cos x \neq 0$ ) na tvar

$$y' + y \operatorname{tg} x = \frac{1}{\cos x},$$

což je z důvodu linearity vzhledem k  $y$  rovnice lineární. Tuto rovnici řešíme ve dvou krocích metodou variace konstanty.

I. Určíme obecné řešení přidružené homogenní rovnice

$$y' + y \operatorname{tg} x = 0.$$

Separací proměnných dostáváme pro  $y \neq 0$  a  $\cos x \neq 0$

$$\int \frac{dy}{y} = - \int \operatorname{tg} x \, dx.$$

Integrál na pravé straně určíme (bez uvedení integrační konstanty) jako

$$- \int \operatorname{tg} x \, dx = - \int \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = \int \frac{-\sin x}{\cos x} \, dx = \ln |\cos x|,$$

tj.

$$\ln |y| = \ln |\cos x| + \ln |C| = \ln |C \cos x|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Po provedení odlogaritmování a odstranění absolutních hodnot máme

$$y_h = C \cos x, \quad C \in \mathbb{R},$$

kde volba parametru  $C = 0$  zahrnuje i nulové řešení  $y = 0$ , které jsme vzhledem k předpokladu  $y \neq 0$  dosud neuvažovali. Zdůrazněme, že získaný vztah je pouze řešením homogenní rovnice, proto volíme označení  $y_h$ .

II. Provedeme variaci konstanty a obecné řešení původní nehomogenní rovnice hledáme ve tvaru

$$y = C(x) \cos x, \quad C(x) = ?$$

Neznámou funkci  $C(x)$  určíme dosazením tohoto vztahu do řešené nehomogenní rovnice:

$$C'(x) \cos(x) + C(x)(-\sin x) + C(x) \cos x \operatorname{tg} x = \frac{1}{\cos x},$$

tj. po úpravě

$$C'(x) = \frac{1}{\cos^2 x}, \quad C(x) = \int \frac{dx}{\cos^2 x} = \operatorname{tg} x + C.$$

Dosazením takto vypočteného  $C(x)$  pak máme obecné řešení ve tvaru

$$y = (\operatorname{tg} x + C) \cos x = C \cos x + \sin x.$$

Nyní hledané partikulární řešení určíme dosazením počáteční podmínky do obecného řešení:

$$1 = C \cos 0 + \sin 0 = C.$$

Partikulární řešení daného počátečního problému je tedy funkce

$$y = \cos x + \sin x.$$

**Příklad 5.3.** Nalezněte všechna řešení diferenciální rovnice

$$y' = \frac{y^2 - x^2}{2xy}.$$

*Řešení.* Přepíšeme-li tuto rovnici na tvar

$$y' = \frac{y}{2x} - \frac{x}{2y},$$

pak vidíme, že ji můžeme řešit jednak **substitucí**  $u = y/x$ , kde také jako **rovnici Bernoulli** (kde  $r = -1 \rightarrow$  tedy substitucí  $u = y^2$ ). Užijeme oba postupy:

a) Rovnici zapíšeme jako

$$y' = \frac{1}{2} \left( \frac{y}{x} - \left( \frac{y}{x} \right)^{-1} \right).$$

Položíme proto  $u = y/x$ , tedy  $y' = u'x + u$ , a daná rovnice se transformuje na tvar

$$u'x + u = \frac{1}{2} \left( u - \frac{1}{u} \right)$$

nebo-li za uvedeného předpokladu  $x \neq 0$

$$u' = -\frac{1}{x} \frac{u^2 + 1}{2u}.$$

Po převedení této rovnice na diferenciální tvar dostáváme

$$\frac{2u \, du}{u^2 + 1} = -\frac{dx}{x},$$

a dále

$$\int \frac{2u}{u^2 + 1} \, du = -\int \frac{dx}{x}.$$

Odtud integrací

$$\ln(u^2 + 1) = -\ln|x| + \ln|C| = \ln \left| \frac{C}{x} \right|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Po odlogaritmování a odstranění absolutních hodnot dostáváme obecné řešení ve tvaru

$$u^2 = \frac{C}{x} - 1, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Zpětným dosazením substituce lze snadno určit obecné řešení zadané rovnice ve tvaru

$$x^2 + y^2 = Cx, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Obecné řešení tedy zahrnuje všechna řešení dané rovnice a tvoří jednoparametrickou soustavou kružnic se středem v bodě  $(C/2, 0)$  a poloměrem  $C/2$ .

b) Rovnici upravme na tvar

$$y' = \frac{1}{2x}y - \frac{x}{2}y^{-1}$$

a budeme ji řešit jako **Bernoulli** rovnici substitucí  $u = y^{1-r} = y^2$ . Při dosazování substituce budeme postupovat tak, že rovnici nejprve vydělíme faktorem  $y^r = y^{-1}$  (tedy vynásobíme  $y$ ) a poté do ní dosadíme  $u = y^2$ , resp.  $u' = 2yy'$ . Dostáváme tedy

$$\begin{aligned} y'y &= \frac{1}{2} \left( \frac{y^2}{x} - x \right), \\ u' &= \frac{u}{x} - x. \end{aligned}$$

Tuto **lineární rovnici** vyřešíme metodou variace konstanty.

I. Přidruženou homogenní rovnici

$$u' = \frac{u}{x}$$

lze řešit separací proměnných, nebo další **substitucí**  $v = u/x$ . Oběma způsoby snadno zjistíme, že

$$u_h = Cx, \quad C \in \mathbb{R}.$$

II. Dále nechť

$$u = C(x)x, \quad C(x) = ?$$

Dosazením do řešené **lineární rovnice** máme

$$C'(x)x + C(x) = \frac{C(x)x}{x} - x, \quad \text{tj.} \quad C'(x) = -1.$$

Odtud  $C(x) = -x + C$ , a obecné řešení **lineární rovnice** je tedy tvaru

$$u = Cx - x^2, \quad C \in \mathbb{R}.$$

Zpětným dosazením substituce pak dostáváme

$$y^2 = Cx - x^2, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

**Příklad 5.4.** Řešte počáteční problém  $xy' = -y, y(4) = -3$ .

Jedná se o rovnici se **separovanými proměnnými**, a po přepsání rovnice na tvar  $x dx + y dy = 0$  snadno zjistíme, že rovnice je také **exaktní**. Skutečně,  $P'_y = 0 = Q'_x$ , tj. podmínka exaktnosti je splněna. Hledejme kmenovou funkci (potenciál)  $\Phi$ . Protože platí  $P = \Phi'_x, Q = \Phi'_y$ , kmenovou funkci lze určit jako:

$$\Phi = \int P dx = \int x dx = \frac{x^2}{2} + \varphi(y).$$

Zbývá určit funkci  $\varphi(y)$ . Derivujme proto vzniklou rovnost podle opačné proměnné, než jsme integrovali, tj. podle  $y$ :

$$\Phi'_y = \varphi'(y) = Q = y \implies \varphi(y) = \frac{y^2}{2} + K$$

Zahrneme-li konstantu do pravé strany rovnice  $\Phi(x, y) = C$ , potom

$$\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2} = C.$$

Vynásobením dvěma a položením  $C := 2C$  lze výsledek zapsat v jednodušším tvaru  $x^2 + y^2 = C$ , nebo explicitně  $y = \pm\sqrt{C - x^2}$ . Vidíme, že obecné řešení tvoří soustředné kružnice se středem v počátku. Abychom získali partikulární řešení vyhovující počáteční podmínce, dosadíme bod  $[4, -3]$  do rovnice  $x^2 + y^2 = C$ . Odtud  $4^2 + (-3)^2 = C$ , tj.  $C = 25$ . Protože bod  $[4, -3]$  leží pod osou  $x$ , vezmeme spodní část kružnice, tj. daný počáteční problém řeší funkce

$$y(x) = -\sqrt{25 - x^2}, \quad x \in (-5, 5).$$

Pozor! Krajní body  $x = \pm 5$  do definičního oboru nepatří, protože v těchto bodech je derivace nekonečná, tudíž ji nelze dosadit do rovnice.

**Příklad 5.5.** Řešte diferenciální rovnici  $y' + y \operatorname{tg} x = 2 \operatorname{tg} x$ .

*Řešení.* Tato rovnice je **rovnici lineární**, ale také rovnici se **separovanými proměnnými**, neboť

$$y' = 2 \operatorname{tg} x - y \operatorname{tg} x = \operatorname{tg} x(2 - y).$$

V těchto případech bývá obvykle výhodnější řešit danou rovnici metodou separace proměnných. Za předpokladu  $y \neq 2$  tedy rovnici přepíšeme na diferenciální tvar

$$\frac{dy}{2 - y} = \operatorname{tg} x dx$$

a odtud integrací

$$\begin{aligned} -\ln|2-y| &= -\ln|\cos x| + \ln|C|, & C \in \mathbb{R}, & C \neq 0, \text{ tj.} \\ \ln|2-y| &= \ln|\cos x| + \ln|C| = \ln|C \cos x|, & C \in \mathbb{R}, & C \neq 0 \end{aligned}$$

(v souvislosti s provedenou úpravou připomeňme, že obecná konstanta vynásobená libovolným nenulovým reálným číslem zůstává obecnou konstantou - v našem případě není tedy nutno měnit její znaménko). Po provedení odlogaritmování, odstranění absolutních hodnot, a diskuze případu  $y = 2$  dostáváme obecné řešení

$$y = 2 - C \cos x, \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Příklad 5.6.** Řešte diferenciální rovnici

$$y' = -\frac{y}{x+y}.$$

*Řešení.* Za předpokladu  $x \neq 0$  dělíme čítec i jmenovatel faktorem  $x$ , čímž dostáváme

$$y' = -\frac{y/x}{1+y/x}.$$

Zavedeme tedy substituci  $u = y/x$  a po jejím dosazení a úpravě máme

$$u' = -\frac{1}{x} \frac{2u+u^2}{1+u}.$$

Za předpokladu  $2u+u^2 \neq 0$  (tj.  $u \neq 0$ ,  $u \neq -2$ ) rovnici přepíšeme na diferenciální tvar

$$\frac{1+u}{2u+u^2} du = -\frac{1}{x} dx$$

a odtud integrací

$$\frac{1}{2} \ln|2u+u^2| = -\ln|x| + \ln|C| = \ln\left|\frac{C}{x}\right|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Po odlogaritmování, odstranění absolutních hodnot a zahrnutí případu  $2u+u^2 = 0$  dostáváme

$$2u+u^2 = \frac{C}{x^2}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

Zpětné dosazení substituce pak vede k nalezení obecného řešení

$$y^2 + 2xy = C, \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Příklad 5.7.** Řešte diferenciální rovnici  $y' + 2xy = x e^{-x^2}$ .

*Řešení.* Daná rovnice je lineární, a řešíme ji proto metodou variace konstanty.

I.  $y' + 2xy = 0$ ,  $dy/y = -2x dx$  a odtud integrací

$$\ln|y| = -x^2 + \ln|C|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Zapíšeme-li funkci  $-x^2$  pomocí logaritmu jako  $\ln e^{-x^2}$ , dostáváme

$$\ln|y| = \ln|C e^{-x^2}|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0$$

a po provedení obvyklých kroků

$$y_h = C e^{-x^2}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

II.  $y = C(x) e^{-x^2}$ ,  $C(x) = ?$

Dosazením do dané nehomogenní rovnice máme

$$C'(x) e^{-x^2} + C(x) e^{-x^2} (-2x) + 2xC(x) e^{-x^2} = x e^{-x^2},$$

tj.

$$C'(x) = x, \quad C(x) = \frac{x^2}{2} + C.$$

Odtud máme obecné řešení

$$y = e^{-x^2} \left( C + \frac{x^2}{2} \right), \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Příklad 5.8.** Řešte diferenciální rovnici  $y' = e^{x+y}$ .

*Řešení.* Protože  $e^{x+y} = e^x e^y$ , rovnici řešíme separací proměnných:

$$e^{-y} dy = e^x dx,$$

a po integraci

$$-e^{-y} = e^x + C, \quad \text{tj. } y = -\ln(C - e^x), \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Příklad 5.9.** Řešte diferenciální rovnici  $y' - y \operatorname{tg} x = 1 - x \operatorname{tg} x$ .

*Řešení.* Rovnice je **lineární**, postupujeme opět pomocí metody variace konstanty.

I.  $y' - y \operatorname{tg} x = 0$ ,  $dy/y = \operatorname{tg} x dx$  a odtud integrací

$$\ln |y| = -\ln |\cos x| + \ln |C| = \ln \left| \frac{C}{\cos x} \right|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0,$$

$$y_h = \frac{C}{\cos x}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

II. Řešení hledíme ve tvaru

$$y = \frac{C(x)}{\cos x}, \quad C(x) = ?$$

Po dosazení a úpravě máme

$$C'(x) = \cos x - x \sin x,$$

a odtud integrací (druhý člen integrujeme per partes)  $C(x) = x \cos x + C$ . Obecné řešení:

$$y = \frac{x \cos x + C}{\cos x} = \frac{C}{\cos x} + x.$$

**Příklad 5.10.** Řešte diferenciální rovnici

$$y' = \frac{xy^2 + x}{x^2y - y}.$$

*Řešení.* Rovnici upravíme jako

$$y' = \frac{x(y^2 + 1)}{y(x^2 - 1)} = \frac{x}{x^2 - 1} \frac{y^2 + 1}{y}$$

a řešíme ji separací proměnných:

$$\frac{y}{y^2 + 1} dy = \frac{x}{x^2 - 1} dx,$$

tj. po integraci

$$\frac{1}{2} \ln(y^2 + 1) = \frac{1}{2} \ln|x^2 - 1| + \ln|C|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Odtud po obvyklých úpravách

$$y^2 + 1 = C(x^2 - 1), \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Příklad 5.11.** Řešte diferenciální rovnici  $y' = y - y^2$ .

*Řešení.* Jde o rovnici se **separovanými proměnnými**, ale také o **rovnici Bernoulliou**. Zvolíme řešení pomocí Bernoulliou substituce: rovnici dělíme  $y^2$  a obdržíme

$$\frac{y'}{y^2} = \frac{1}{y} - 1$$

za předpokladu  $y \neq 0$ . Položme  $u = 1/y$ , tj.  $u' = -y'/y^2$  a dostáváme

$$-u' = u - 1, \quad \text{tedy} \quad u' = 1 - u.$$

Vzniklá rovnice je (musí být) **lineární**, ale v našem případě je rovněž rovnici se **separovanými proměnnými**. Tedy pro  $u \neq 1$  máme

$$\frac{du}{1-u} = dx,$$

a po integraci

$$-\ln|1-u| = x + \ln|C|, \quad \text{tj.} \quad \ln|1-u| = \ln|C e^{-x}|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Obvyklým postupem obdržíme

$$u = 1 - C e^{-x}, \quad C \in \mathbb{R},$$

tj. všechna řešení jsou (po zahrnutí vyloučeného případu  $y = 0$ ) tvaru

$$y = \frac{1}{1 - C e^{-x}} = \frac{e^x}{e^x - C}, \quad C \in \mathbb{R}, \quad y = 0.$$

**Příklad 5.12.** Řešte počáteční problém

$$xy' + y = \operatorname{arctg} x + \frac{x}{1+x^2}, \quad y(1) = \frac{\pi}{4}.$$

*Řešení.* Daná **rovnice je lineární**, neboť za předpokladu  $x \neq 0$

$$y' + \frac{y}{x} = \frac{\operatorname{arctg} x}{x} + \frac{1}{1+x^2}.$$

I. Separací proměnných řešíme příslušnou homogenní rovnici:

$$y' + \frac{y}{x} = 0, \quad \frac{dy}{y} = -\frac{dx}{x}.$$

Odtud snadno

$$y_h = C/x, \quad C \in \mathbb{R}.$$

II. Řešení nehomogenní rovnice hledíme ve tvaru

$$y = C(x)/x, \quad C(x) = ?$$

Dosazením a po úpravě máme

$$C'(x) = \operatorname{arctg} x + \frac{x}{1+x^2}.$$

Integrací per partes ( $\int \operatorname{arctg} x \, dx = \int 1 \cdot \operatorname{arctg} x \, dx$ ) dostáváme

$$C(x) = x \operatorname{arctg} x + C.$$

Odtud obecné řešení:

$$y = \frac{x \operatorname{arctg} x + C}{x} = \frac{C}{x} + \operatorname{arctg} x, \quad C \in \mathbb{R}.$$

Dosazením počáteční podmínky máte  $\frac{\pi}{4} = C + \operatorname{arctg} 1$ , tedy  $C = 0$ . Hledané partikulární řešení je proto tvaru

$$y = \operatorname{arctg} x, \quad x > 0.$$

**Příklad 5.13.** Řešte počáteční problém  $xy' = y(\ln y - \ln x)$ ,  $y(1) = 1$ .

*Řešení.* Rovnici přepíšeme na tvar

$$y' = \frac{y}{x}(\ln y - \ln x) = \frac{y}{x} \ln \frac{y}{x}$$

a řešíme substitucí  $u = y/x$ . Odtud

$$u' = \frac{1}{x}u(\ln u - 1),$$

tedy separací proměnných (za předpokladu  $u(\ln u - 1) \neq 0$ , tj.  $u \neq 0$ ,  $u \neq e$ ) dostáváme

$$\frac{du}{u(\ln u - 1)} = \frac{dx}{x}.$$

Následnou integrací (integrál na levé straně řešíme buď substitucí  $t = \ln u$ , nebo přímo užitím vzorce pro  $\int \frac{f'(x)}{f(x)} dx$ ) dostáváme

$$\ln |\ln u - 1| = \ln |x| + \ln |C| = \ln |Cx|, \quad C \in \mathbb{R}, \quad C \neq 0.$$

Odtud obvyklými úpravami

$$\ln u = 1 + Cx, \quad \text{tj.} \quad u = e^{1+Cx}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

Zpětným dosazením substituce dostáváme obecné řešení původní rovnice ve tvaru

$$y = x e^{1+Cx}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

Po dosazení počáteční podmínky platí  $1 = e^{1+C}$ , tj.  $C = -1$ . Hledané partikulární řešení je proto funkce

$$y = x e^{1-x}, \quad x > 0.$$

## B. APLIKACE ODR1

**Příklad 5.14. (Problém rozpadu radioaktivní látky).** Rychlost rozpadu radia je přímo úměrná množství dosud nerozpadlého radia. Určete funkci  $R : t \rightarrow R(t)$ , která popisuje závislost množství nerozpadlého radia na čase  $t$ . Kolik procent původního množství  $R_0$  radia se rozpadne za 200 let, jestliže isotop radia  $^{226}\text{Ra}$  má poločas rozpadu 1602 let?

*Řešení.* Rychlost rozpadu radia lze označit jako okamžitou změnu množství nerozpadlého radia. Uvažujeme tedy rovnice

$$\dot{R}(t) = -kR(t),$$

kde  $k > 0$  je konstanta úměrnosti.

Obecné řešení této diferenciální rovnice 1. řádu získáme pomocí separace proměnných:



$$\begin{aligned}\frac{dR}{dt}(t) &= -kR(t), \\ \int \frac{dR}{R(t)} &= - \int k dt, \\ R(t) &= Ce^{-kt}.\end{aligned}$$

Vzhledem k tomu, že nás zajímá procentuální podíl radia, které se rozpadne za danou dobu, uvažujeme počáteční podmínku  $R(0) = 100$ , ze které lze určit parametr  $C$ . Tedy máme  $100 = Ce^0$ , a odtud  $C = 100$ . Dále určíme parametr  $k$  ze skutečnosti, že poločas rozpadu radioaktivní látky je doba, za kterou se rozpadne polovina původního množství látky. Máme tedy  $R(1602) = 50 = 100e^{-1602k}$ . Logaritmováním potom dostáváme  $\ln(1/2) = -1602k$ , a tedy  $k = 4.327 \cdot 10^{-4}$ .

Nakonec určíme procentuální podíl nerozpadlého isotopu radia po 200 letech:

$$R(200) = 100 \cdot e^{-4.327 \cdot 10^{-4} \cdot 200} \doteq 91.710 \text{ \%}.$$

**Příklad 5.15. (Volný pád).** Hmotný bod padá z výšky  $h_0 > 0$  s nulovou počáteční rychlostí. Najdeme jeho výšku  $h(t)$  nad zemí v čase  $t$ , předpokládáme-li, že odpor vzduchu je úměrný čtverci rychlosti.

*Řešení.* Zavedeme vertikální osu  $x$  orientovanou směrem dolů a nechť  $x(t)$  vyjadřuje závislost délky  $x$  uražené dráhy na čase  $t$ . Po určení  $x(t)$  požadovanou výšku  $h(t)$  snadno stanovíme pomocí vztahu

$$h(t) = h_0 - x(t). \quad (5.1)$$

Přistoupíme tedy k určení  $x(t)$ . Na hmotný bod působí dvě síly: gravitační síla ( $= mg$ ) a odpor vzduchu ( $= kv^2 = k(\dot{x})^2$ , kde  $k > 0$  je koeficient úměrnosti). Obě síly mají vzájemně opačný smysl, a budou se tedy odečítat. Vzhledem k orientaci osy  $x$  je výsledná vnější síla působící na hmotný bod tvaru  $F = mg - k(\dot{x})^2$ . Podle [druhého Newtonova zákona](#) pak platí

$$m\ddot{x} = mg - k(\dot{x})^2.$$

Tato rovnice je ODR2 a přísluší jí dvě počáteční podmínky tvaru

$$x(0) = 0, \quad \dot{x}(0) = 0. \quad (5.2)$$

Protože však síla  $F$  (tedy pravá strana dané diferenciální rovnice) závisí pouze na rychlosti bodu  $\dot{x}$  a nikoliv na jeho poloze  $x$ , lze tuto ODR2 snadno převést substitucí  $v = \dot{x}$  na tvar

$$m\dot{v} = mg - kv^2$$

nebo-li

$$\dot{v} = g - \alpha^2 v^2 \quad (\alpha^2 = \frac{k}{m} > 0), \quad (5.3)$$

což je ODR1 se [separovanými proměnnými](#). Separací proměnných tedy dostáváme

$$\frac{dv}{g - \alpha^2 v^2} = dt.$$

Poznamenejme, že zřejmě  $\dot{v} > 0$ , a proto  $g - \alpha^2 v^2 > 0$  (opačný případ nemá fyzikální smysl). Rozložíme na [parciální zlomky](#) a integrujeme:

$$\frac{1}{2\sqrt{g}} \int \frac{dv}{\sqrt{g} - \alpha v} + \frac{1}{2\sqrt{g}} \int \frac{dv}{\sqrt{g} + \alpha v} = \int dt,$$

tedy

$$-\frac{1}{\alpha} \frac{1}{2\sqrt{g}} \ln(\sqrt{g} - \alpha v) + \frac{1}{\alpha} \frac{1}{2\sqrt{g}} \ln(\sqrt{g} + \alpha v) = t + C.$$

Z důvodu snadnějších úprav určíme konstantu  $C$  již nyní, a to dosazením podmínky  $v(0) = \dot{x}(0) = 0$  (viz (5.2)) do tohoto implicitního tvaru. Dostáváme  $C = 0$ , a odtud úpravou

$$\begin{aligned} \frac{1}{\alpha} \frac{1}{2\sqrt{g}} \ln \frac{\sqrt{g} + \alpha v}{\sqrt{g} - \alpha v} &= t, \\ \frac{\sqrt{g} + \alpha v}{\sqrt{g} - \alpha v} &= e^{2\alpha\sqrt{g}t}, \\ v &= \frac{\sqrt{g} e^{2\alpha\sqrt{g}t} - 1}{\alpha e^{2\alpha\sqrt{g}t} + 1}. \end{aligned}$$

Rozšířením čitatele i jmenovatele zlomku výrazem  $e^{-\alpha\sqrt{g}t}$  lze vyjádření pro rychlost  $v$  upravit na přehledný tvar

$$v(t) = \frac{\sqrt{g}}{\alpha} \operatorname{tgh}(\alpha\sqrt{g}t).$$

Obdrželi jsme tedy vyjádření závislosti rychlosti hmotného bodu na čase  $t$ . Zpětným dosazením do vztahu  $\dot{x} = v$  dostáváme

$$x(t) = \frac{\sqrt{g}}{\alpha} \int \operatorname{tgh}(\alpha\sqrt{g}t) dt = \frac{1}{\alpha^2} \ln \cosh(\alpha\sqrt{g}t) + C_1.$$

Dosazením podmínky  $x(0) = 0$  (viz (5.2)) máme  $C_1 = 0$ . Dosadíme-li dále za  $\alpha$  (viz (5.3)), platí

$$x(t) = \frac{m}{k} \ln \cosh \sqrt{\frac{kg}{m}} t.$$

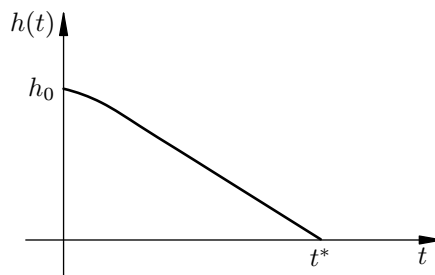
K úplnému rozřešení dané úlohy zbývá určit okamžik  $t^*$ , kdy hmotný bod dopadne na zemský povrch (a pohyb bodu tedy již nepokračuje). Hledáme tedy  $t^* > 0$  takové, aby  $x(t^*) = h_0$ . Z tohoto vztahu máme po úpravě

$$t^* = \sqrt{\frac{m}{kg}} \operatorname{arcosh} e^{h_0 k/m}. \quad (5.4)$$

Podle (5.1) je tedy výška  $h$  daného bodu na zemi dána vztahem

$$h(t) = h_0 - \frac{m}{k} \ln \cosh \sqrt{\frac{kg}{m}} t, \quad t \in \langle 0, t^* \rangle,$$

kde okamžik  $t^*$  je dán výrazem (5.4) (viz Obr. 1).



Obr. 5.1: Závislost výšky hmotného bodu na čase

**Příklad 5.16. (Newtonův zákon ochlazování).** Podle tohoto zákona je rychlost ochlazování daného tělesa na vzduchu přímo úměrná rozdílu teploty  $T$  tělesa a teploty  $T_v$  vzduchu. Řešme tuto úlohu: Je-li teplota vzduchu  $T_v = 20^0 \text{ C}$  a těleso se za 20 minut ochladilo z počáteční teploty  $T_0 = 100^0 \text{ C}$  na  $60^0 \text{ C}$ , za jak dlouho se ochladí na  $30^0 \text{ C}$  ?

*Řešení.* Označíme-li  $k > 0$  koeficient úměrnosti, pak teplota  $T(t)$  tělesa v čase  $t$  je řešením počátečního problému

$$\dot{T} = -k(T - T_v), \quad T(0) = T_0.$$

Chápeme-li  $T_v$  obecně jako funkci času  $t$ , je daná rovnice LODR1. Je-li však speciálně  $T_v$  konstantní (jako v našem případě), je to také rovnice se V takovém případě bývá obvykle výhodnější řešit rovnici metodou separace proměnných.

Řešíme tedy počáteční problém

$$\dot{T} = -k(T - 20), \quad T(0) = 100,$$

kde konstanta  $k > 0$  zůstává prozatím nespecifikována. Za předpokladu  $T \neq 20$  (který je v našem případě zřejmě splněn) napíšeme rovnici v diferenciálním tvaru

$$\frac{dT}{T - 20} = -k dt.$$

Odtud integrací a obvyklými úpravami

$$\begin{aligned} \int \frac{dT}{T-20} &= -k \int dt, \\ \ln |T - 20| &= -kt + \ln |C|, & C \in \mathbb{R} - \{0\}, \\ T &= Ce^{-kt} + 20, & C \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

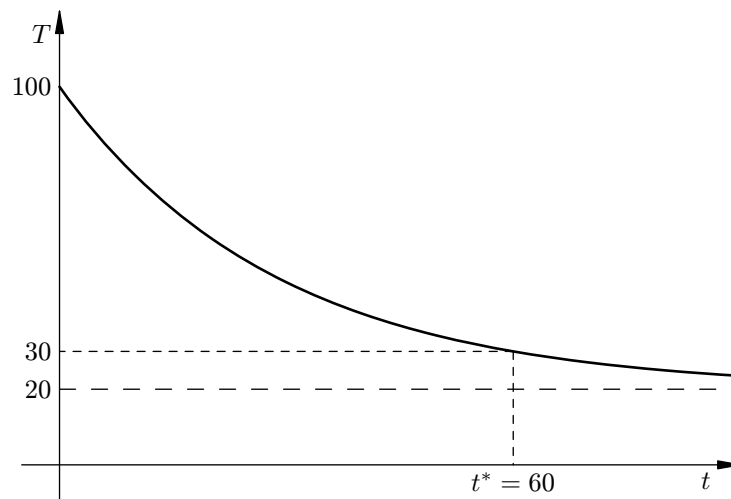
Poznamenejme současně, že v řešené úloze má fyzikální smysl pouze volba  $C > 0$ . Obecné řešení tedy obsahuje dvě nespecifikované konstanty  $C, k$ . K jejich určení máme k dispozici kromě počáteční podmínky  $T(0) = 100$  také vztah  $T(20) = 60$ . Dosazením těchto podmínek do obecného řešení obdržíme

$$C = 80, \quad k = \frac{\ln 2}{20}.$$

Závislost teploty  $T$  na čase  $t$  je tedy vyjádřena vztahem

$$T(t) = 80e^{(-t \ln 2)/20} + 20 = 80 \left(\frac{1}{2}\right)^{t/20} + 20, \quad (5.5)$$

který je znázorněn na Obr. 5.2.



Obr. 5.2: Závislost teploty na čase

Hledaný časový okamžik  $t^*$ , v němž se teplota tělesa ochladí na  $30^{\circ}\text{C}$ , je řešením rovnice  $T(t^*) = 30$ . Odtud podle (5.5) snadno určíme  $t^* = 60$ . Vzhledem ke zvoleným jednotkám proto dostáváme, že požadované ochlazení nastane za jednu hodinu.

**Příklad 5.17. (Logistická rovnice).** Problém populačního růstu je popsán tzv. logistickou rovnicí

$$\dot{y} = ky - ay^2, \quad (5.6)$$

kde  $k, a > 0$  jsou reálné konstanty ( $k$  má význam faktoru přírůstku,  $a$  je faktor úmrtnosti).

*Řešení.* Tato rovnice je **ODR1 se separovanými proměnnými**, ale také **Bernoulliovou rovnicí** (kde  $r = 2$ ). Za předpokladu  $y \neq 0$  proto zavedeme substituci  $u = 1/y$ , tj.  $\dot{u} = -\dot{y}/y^2$ .

Dělíme rovnici (5.6) výrazem  $y^2$  a dostáváme

$$\frac{\dot{y}}{y^2} = k \frac{1}{y} - a,$$

tedy

$$\dot{u} = -ku + a. \quad (5.7)$$

**Lineární rovnici** (5.7) vyřešíme opět ve dvou krocích:

a) Separací proměnných v příslušné homogenní rovnici

$$\dot{u} = -ku$$

dostáváme za předpokladu  $u \neq 0$

$$\frac{du}{u} = -k dt.$$

Odtud po integraci máme

$$\ln |u| = -kt + \ln |C|, \quad C \in \mathbb{R} - \{0\}.$$

Užitím obvyklých úprav pak dostáváme obecné řešení dané homogenní rovnice ve tvaru

$$u_h = Ce^{-kt}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

b) Nechť

$$u = C(t)e^{-kt}, \quad C(t) = ?$$

Dosadíme do (5.7):

$$\dot{C}(t)e^{-kt} - kC(t)e^{-kt} = -kC(t)e^{-kt} + a, \quad \text{tj.} \quad \dot{C}(t) = ae^{kt}.$$

Odtud integrací  $C(t) = \frac{a}{k}e^{kt} + C$ , tj.

$$u = \frac{a}{k} + Ce^{-kt}.$$

Každé nenulové řešení logistické rovnice tedy lze psát ve tvaru

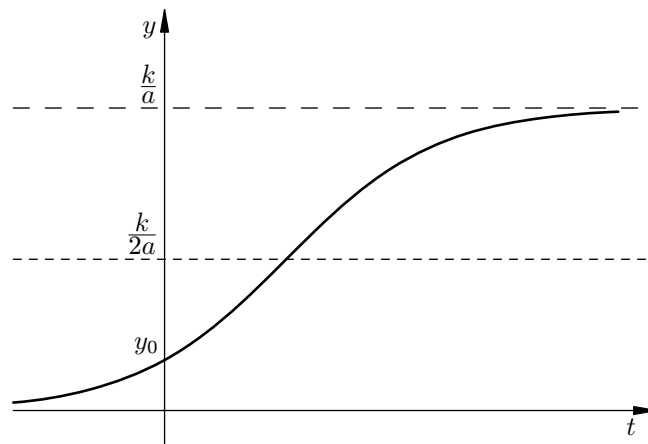
$$y(t) = \frac{1}{a/k + Ce^{-kt}} = \frac{k}{a + Cke^{-kt}}, \quad C \in \mathbb{R}. \quad (5.8)$$

Uvažujeme-li navíc počáteční podmínku

$$y(0) = y_0 \neq 0, \quad (5.9)$$

pak lze specifikovat  $C = (k - ay_0)/(ky_0)$ . Dosazením této hodnoty do (5.8) a následnou úpravou lze řešení počátečního problému (5.6), (5.9) zapsat v přehlednější formě

$$y(t) = \frac{k}{2a} + \frac{k}{2a} \operatorname{tgh} \frac{k}{2}(t - \tau), \quad \tau = \frac{1}{k} \ln \frac{k - ay_0}{ay_0}.$$



Obr. 5.3: Demografická křivka

Na obr. 5.3 je znázorněna tato tzv. *demografická křivka (logistika)* popisující zákon vzrůstu a mající tvar hyperbolické tangenty. Křivka je souměrná podle inflexního bodu a probíhá v pásu mezi asymptotami  $y = 0$ ,  $y = k/a$ .

**Příklad 5.18.** Průhyb  $y$  převodového řemene ve stavu klidu je dán rovnicí  $H \frac{d^2 y}{dx^2} = p \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$ , kde  $H, p$  jsou dané konstanty. Nalezněte vyjádření pro průhyb řemene.

*Řešení.* Zavedeme-li substituci  $u = y'$  dostáváme rovnici

$$Hu' = p\sqrt{1+u^2},$$

což je rovnice se **separovanými proměnnými**. Můžeme tedy psát

$$\frac{dxu}{\sqrt{1+u^2}} = \frac{p}{H} dx$$

$$\ln|C| + \ln(u + \sqrt{1+u^2}) = \frac{p}{H}x$$

Platí  $\ln(t + \sqrt{1+t^2}) = \operatorname{argsinh} t$ . Odtud

$$\operatorname{argsinh} u = \frac{p}{H}x + C \implies u = \sinh\left(\frac{p}{H}x + C\right),$$

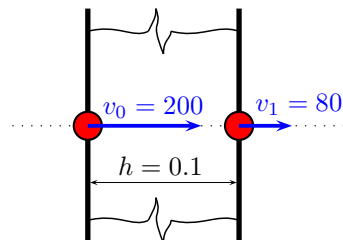
$$y = \int \sinh\left(\frac{p}{H}x + C\right) dx = \frac{H}{p} \cosh\left(\frac{p}{H}x + C\right) + K.$$

**Příklad 5.19.** Střela vnikla do dřevěné desky rychlostí  $v_0 = 200 \text{ ms}^{-1}$  a vylétla z ní rychlostí  $v_1 = 80 \text{ ms}^{-1}$ . Deska, jejíž tloušťka je  $h = 0,1 \text{ m}$ , klade pronikající střele odpor, který je přímoúměrný druhé mocnině rychlosti střely. Určete čas  $t_1$ , za který střela proletí deskou.

*Řešení.* Situace je znázorněna na obr. 5.4. Na kulku působí proti jejímu pohybu odporová síla  $F(t) = kv^2(t)$  ( $k$  je konstanta úměrnosti). Podle **druhého Newtonova zákona** platí

$$-kv^2 = mv' \implies -Kv^2 = v', \text{ kde } K = \frac{k}{m}.$$

Jedná se o **rovnici se separovanými proměnnými**, můžeme tedy psát



Obr. 5.4: Kulka prolétávající dřevěnou stěnou

$$-K dt = \frac{dv}{v^2}.$$

Po integraci dostaneme

$$-C - Kt = -\frac{1}{v} \implies v = \frac{1}{C + Kt},$$

kde  $C$  je integrační konstanta. Z počáteční podmínky  $v(0) = 200$  plyne

$$200 = \frac{1}{C + K \cdot 0} \implies C = \frac{1}{200} = 0,005.$$

Z podmínky  $v(t_1) = 80$  máme

$$80 = \frac{1}{0,005 + K t_1} \implies K = \frac{0,0075}{t_1}.$$

Pro dráhu v čase  $t_1$  platí  $s(t_1) = \int_{t_0}^{t_1} v(t) dt$ . Protože deska je silná 0,1 m, dostáváme

$$0,1 = \int_0^{t_1} \frac{1}{0,005 + \frac{0,0075}{t_1} t} dt = \frac{t_1}{0,0075} \left[ \ln \left( 0,005 + \frac{0,0075}{t_1} t \right) \right]_0^{t_1} = \frac{t_1}{0,0075} [\ln(0,0125) - \ln(0,005)]$$

$$0,1 = \frac{t_1}{0,0075} \ln 2,5 \implies t_1 = 0,0008185.$$

**Příklad 5.20. (Ortogonalní trajektorie).** Uvažujme jednoparametrickou soustavu křivek v rovině tvaru

$$F(x, y, C) = 0, \quad (5.10)$$

kde  $C$  je parametr. *Ortogonalní trajektorie* soustavy (5.10) nazveme každou křivku, která všechny křivky soustavy (5.10), které protíná, protíná pod pravým úhlem.

Určeme ortogonalní trajektorie soustavy křivek

$$y = Cx^2, \quad C \in \mathbb{R}. \quad (5.11)$$

*Řešení.* Soustavu (5.11) tvoří paraboly a osa  $x$ . Bodem  $(x_0, y_0)$ , kde  $x_0 \neq 0$ ,  $y_0 \neq 0$  prochází parabola  $y = (y_0/(x_0)^2)x^2$ . Tečna k této parabole sestavená v bodě  $(x_0, y_0)$  má směrnici  $2y_0/x_0$ . Křivka  $y = \varphi(x)$  procházející bodem  $(x_0, y_0)$  (tj.  $y_0 = \varphi(x_0)$ ) protíná v tomto bodě uvažovanou parabolu pod pravým úhlem právě tehdy, když platí

$$2 \frac{y_0}{x_0} \varphi'(x_0) = -1, \quad \text{tj.} \quad \frac{2\varphi(x_0)\varphi'(x_0)}{x_0} = -1.$$

Má-li tedy křivka  $y = \varphi(x)$  v každém svém bodě  $(x_0, y_0)$ , kde  $x_0 \neq 0$ ,  $y_0 \neq 0$ , protínat parabolu soustavy (5.11), která tímto bodem prochází, pod pravým úhlem, musí být funkce  $\varphi$  řešením diferenciální rovnice

$$\frac{2yy'}{x} = -1, \quad \text{tedy} \quad y' = -\frac{x}{2y}.$$

To je rovnice se separovanými proměnnými, ale lze ji řešit i substitucí  $u = y/x$ . Oběma způsoby se snadno přesvědčíme, že obecné řešení této rovnice je dáno vztahem

$$y^2 + \frac{x^2}{2} = C^2, \quad \text{tj.} \quad \frac{x^2}{2C^2} + \frac{y^2}{C^2} = 1, \quad C \neq 0.$$

Soustavou ortogonalních trajektorií k dané soustavě (5.11) je tedy jednoparametrický systém elips, kde poměr velikosti hlavní a vedlejší poloosy činí  $\sqrt{2}$  (viz obr. 5.5).

Výpočty jsme prováděli za předpokladu  $x_0 \neq 0$ ,  $y_0 \neq 0$ ; lze však snadno ověřit, že každá z uvažovaných elips protíná pod pravým úhlem také osu  $x$ . Ortogonalní trajektorie soustavy (5.11) je také přímka  $x = 0$ , tj. osa  $y$ .

Podobnými úvahami (i když poněkud obecnějšími) lze ukázat, že při hledání ortogonalních trajektorií soustavy křivek (5.10) lze zvolit tento

Praktický postup:

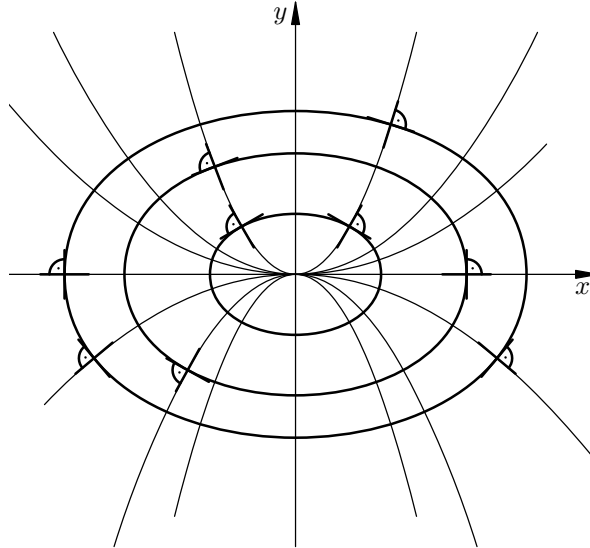
a) Vztah (5.10) zderivujeme podle  $x$  (proměnnou  $y$  zde chápeme jako funkci proměnné  $x$ ) a z obou rovnic vyloučíme parametr  $C$ . Tím sestavíme ODR1 ve tvaru

$$y' = f(x, y),$$

jejímž obecným řešením je (5.10).

b) Soustavu ortogonálních trajektorií soustavy (5.10) pak tvoří obecné řešení diferenciální rovnice

$$y' = -\frac{1}{f(x,y)}.$$



Obr. 5.5: Ortogonální trajektorie

### C. NUMERICKÉ METODY ŘEŠENÍ

**Příklad 5.21.** Je dán počáteční problém

$$y' = xy^2, \quad y(0) = 1.$$

*Řešení.* Pomocí explicitní Eulerovy metody určete přibližně hodnotu  $y(1/2)$ .

*Řešení:* Z teoretického hlediska je třeba nejprve ukázat, že řešení úlohy na intervalu  $\langle 0, 1/2 \rangle$  vskutku existuje, a je určeno jednoznačně. K tomuto účelu lze užít Picardovu větu o existenci a jednoznačnosti řešení počátečního problému. Formulace tohoto tvrzení obvykle zahrnuje i odhad velikosti intervalu, na němž je (jednoznačně určené) řešení definováno. Bez bližšího odvození poznamenejme, že podle tohoto odhadu je hledané řešení definované alespoň v intervalu  $\langle -1/2, 1/2 \rangle$ , což je pro náš účel dostačující.

Nyní přistoupíme k numerickému řešení. Zvolme nejprve  $n = 5$ , tj.  $h = 0,1$  a

$$x_0 = 0, \quad x_1 = 0,1, \quad x_2 = 0,2, \quad x_3 = 0,3, \quad x_4 = 0,4, \quad x_5 = 0,5.$$

Z počáteční podmínky máme  $Y_0 = 1$  a dále počítáme

$$\begin{aligned} Y_1 &= Y_0 + hf(x_0, Y_0) = Y_0 + hx_0(Y_0)^2 = 1, \\ Y_2 &= Y_1 + hf(x_1, Y_1) = Y_1 + hx_1(Y_1)^2 = 1,0100, \\ Y_3 &= Y_2 + hf(x_2, Y_2) = Y_2 + hx_2(Y_2)^2 = 1,0304, \\ Y_4 &= Y_3 + hf(x_3, Y_3) = Y_3 + hx_3(Y_3)^2 = 1,0623, \\ Y_5 &= Y_4 + hf(x_4, Y_4) = Y_4 + hx_4(Y_4)^2 = 1,1074. \end{aligned}$$

Dostáváme tedy  $y(0,5) \approx 1,1074$ .

Pro  $n = 10$  je  $h = 0,05$ , a odtud analogickým postupem  $y(0,5) \approx Y_{10} = 1,1243$ . Přesným řešením daného počátečního problému je funkce  $y = 2/(2 - x^2)$ , a tudíž přesná hodnota  $y(1/2) = 1,1429$ . Při volbě kroku

$h = 0,1$  je absolutní chyba pro  $x = 1/2$  rovna 0,0355 a relativní chyba je 3,1%. Při  $h = 0,05$  se absolutní i relativní chyba zmenšily přibližně na polovinu, což odpovídá tomu, že explicitní Eulerova metoda je řádu 1.

**Příklad 5.22.** Je dán opět počáteční problém

$$y' = xy^2, \quad y(0) = 1.$$

Pomocí metody prediktor - korektor, kde

$$\begin{aligned} \text{P: } Y_{i+1}^* &= Y_i + hf(x_i, Y_i), \\ \text{K: } \tilde{Y}_{i+1} &= Y_i + hf(x_{i+1}, Y_{i+1}^*) \end{aligned}$$

určeme přibližně hodnotu  $y(1/2)$ .

*Řešení.* Především si všimněme, že prediktor je explicitní Eulerova metoda a korektor implicitní Eulerova metoda. Zvolíme  $h = 0,1$  a při obvyklém označení dostáváme:

$$\begin{aligned} Y_1^* &= Y_0 + hx_0(Y_0^2) = 1, & Y_1 &= Y_0 + hx_1(Y_1^*)^2 = 1,0100, \\ Y_2^* &= Y_1 + hx_1(Y_1^2) = 1,0202, & Y_2 &= Y_1 + hx_2(Y_2^*)^2 = 1,0308, \\ Y_3^* &= Y_2 + hx_2(Y_2^2) = 1,0521, & Y_3 &= Y_2 + hx_3(Y_3^*)^2 = 1,0640, \\ Y_4^* &= Y_3 + hx_3(Y_3^2) = 1,0980, & Y_4 &= Y_3 + hx_4(Y_4^*)^2 = 1,1122, \\ Y_5^* &= Y_4 + hx_4(Y_4^2) = 1,1617, & Y_5 &= Y_4 + hx_5(Y_5^*)^2 = 1,1797. \end{aligned}$$