

Úvod do variačního počtu

1 Funkcionál a jeho variace

Definice 1. Buď V vektorový prostor nad \mathbb{R} . Zobrazení $\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}$ se nazývá *norma*, jestliže

$$(N1) (\forall x_1, x_2 \in V)(\|x_1 + x_2\| \leq \|x_1\| + \|x_2\|)$$

$$(N2) (\forall x \in V)(\forall \alpha \in \mathbb{R})(\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|)$$

$$(N3) (\forall x \in V)(x \neq 0 \Rightarrow \|x\| \neq 0)$$

Poznámka 1. Norma má vlastnosti:

1. $\|0\| = 0$
2. $(\forall x \in V)(\|x\| \geq 0)$

Důkaz:

1. $0 = 0x$ pro libovolné $x \in V$. Tedy podle (N2) je $\|0\| = \|0x\| = |0| \|x\| = 0$

2. S využitím (N1), (N2) a 1.:

$$\|x\| = \frac{1}{2}(\|x\| + \|x\|) = \frac{1}{2}(\|x\| + |-1| \|x\|) = \frac{1}{2}(\|x\| + \|-x\|) \geq \frac{1}{2} \|x + (-x)\| = \frac{1}{2} \|0\| = 0.$$

□

Poznámka 2. Buď V vektorový prostor nad \mathbb{R} a $\|\cdot\|$ norma na něm. Zobrazení $\rho : V^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definované předpisem $\rho(x, y) = \|x - y\|$ je metrikou na V .

Důkaz: $\rho(x, y) = \|x - y\| = 0 \Leftrightarrow x - y = 0$ (podle definice 1, (N3) a poznámky 1) $\Leftrightarrow x = y$

$$\rho(x, y) = \|x - y\| = |-1| \|y - x\| = \|y - x\| = \rho(y, x)$$

$$\rho(x, z) = \|x - z\| = \|x - y + y - z\| \leq \|x - y\| + \|y - z\| = \rho(x, y) + \rho(y, z) \quad \square$$

Definice 2. Buď V vektorový prostor nad \mathbb{R} . Zobrazení $v : V \rightarrow \mathbb{R}$ se nazývá *funkcionál* (na vektorovém prostoru V).

Obraz vektoru x při zobrazení v označíme $v[x]$.

Funkcionál v na prostoru V se nazývá *spojitý v $x_0 \in V$* , pokud ke každému $\varepsilon > 0$ existuje $\delta > 0$ takové, že pro všechny $x \in V$ z nerovnosti $\|x - x_0\|$ plyne nerovnost $|v[x] - v[x_0]| < \varepsilon$.

(Funkcionál je tedy chápaný jako zobrazení metrického prostoru V s metrikou zavedenou v poznámce 2 do metrického prostoru \mathbb{R} s přirozenou metrikou). Funkcionál na V se nazývá *lineární*, jestliže pro všechna $x, y \in V$ a $\alpha \in \mathbb{R}$ platí

$$v[x + y] = v[x] + v[y], \quad v[\alpha x] = \alpha v[x].$$

Poznámka 3. Lineární funkcionál v na vektorovém prostoru V je spojitý právě tehdy, když v je spojitý v 0 (nulovém vektoru).

Důkaz: Nechť zobrazení v je spojitý v 0 a buď $\varepsilon > 0$ libovolné číslo. K ε existuje $\delta > 0$ takové, že pro každý vektor $z \in V$ takový, že $\|z\| < \delta$ platí $|v[z]| < \varepsilon$.

Buď nyní $x \in V$ libovolný vektor. Pro každý vektor $y \in V$ takový, že $\|x - y\| < \delta$ platí $|v[x] - v[y]| = |v[x - y]| < \varepsilon$, což znamená, že v je zobrazení spojitý v $x \in V$.

Opačná implikace je triviální. □

$$\text{Označení: } \mathcal{O} = \mathcal{O}_\varepsilon = \mathcal{O}_{\varepsilon, V, \|\cdot\|} = \{x \in V : \|x\| < \varepsilon\}$$

Definice 3. Necht v je funkcionál na reálném vektorovém prostoru V s normou $\|\cdot\|$, a $\mathcal{A} \subseteq V$ je vektorový podprostor.

\mathcal{A} nazveme *prostor přípustných vektorů*, prvky z \mathcal{A} nazveme *variace (přírůstky) argumentu* funkcionálu v . Variace argumentu funkcionálu v se někdy značí δx .

Dále necht $x \in V$ a $L(x)$ je lineární funkcionál na prostoru přípustných vektorů \mathcal{A} . Jestliže existuje funkcionál τ na \mathcal{A} takový, že $\lim_{h \rightarrow 0} \tau[h] = 0$ a navíc platí

$$\Delta v[x] = v[x+h] - v[x] = L(x)[h] + \|h\| \tau[h]$$

pro všechny vektory $h \in \mathcal{A} \cap \mathcal{O}$. Pak lineární funkcionál $L(x)$ nazveme *variace funkcionálu v* (v prostoru V s normou $\|\cdot\|$ na vektoru x vzhledem k množině \mathcal{A}) a značíme $L(x) = \delta v(x)$.

Definice 4. Bud' v funkcionál na reálném vektorovém prostoru V s normou $\|\cdot\|$, $x \in V$ a bud' \mathcal{A} prostor přípustných vektorů.

Řekneme, že funkcionál v nabývá na $x \in V$ *lokálního maxima* (resp. *minima*) vzhledem k \mathcal{A} , jestliže existuje \mathcal{O} tak, že pro každý vektor $h \in \mathcal{O} \cap \mathcal{A}$ je $v[x] \geq v[x+h]$ (resp. $v[x] \leq v[x+h]$). Řekneme, že funkcionál v nabývá na $x \in V$ *ostrého lokálního maxima* (resp. *minima*) vzhledem k \mathcal{A} , jestliže existuje \mathcal{O} tak, že pro každý vektor $h \in (\mathcal{O} \cap \mathcal{A}) \setminus \{0\}$ je $v[x] > v[x+h]$ (resp. $v[x] < v[x+h]$).

(Ostrá) lokální maxima a minima nazýváme souhrnně (*ostré*) *lokální extrém*y funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} .

Věta 1. Bud' v funkcionál na reálném vektorovém prostoru V s normou $\|\cdot\|$ a bud' \mathcal{A} prostor přípustných vektorů. Pro pevně zvolené vektory $x \in V$ a $h \in \mathcal{A}$ definujme reálnou funkci jedné reálné proměnné $\varphi(\cdot; x, h)$ předpisem $\varphi(\alpha; x, h) = v[x + \alpha h]$. Existuje-li variace funkcionálu v na x vzhledem k \mathcal{A} , pak $\delta v(x)[h] = \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h)$.

Důkaz: $\Delta v[x] = \varphi(\alpha; x, h) - \varphi(0; x, h)$, $\Delta \alpha = \alpha - 0 = \alpha$

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) &= \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{\varphi(\alpha; x, h) - \varphi(0; x, h)}{\alpha} = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{\Delta v[x]}{\alpha} = \\ &= \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{\delta v(x)[\alpha h] + \|\alpha h\| \tau[\alpha h]}{\alpha} = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \frac{\alpha \delta v(x)[h] + |\alpha| \|h\| \tau[\alpha h]}{\alpha} = \\ &= \delta v(x)[h] + \|h\| \lim_{\alpha \rightarrow 0} \operatorname{sgn}(\alpha) \tau[\alpha h] = \delta v(x)[h] \quad \square \end{aligned}$$

Věta 2. Bud' v funkcionál na reálném vektorovém prostoru V s normou $\|\cdot\|$, $x \in V$ a \mathcal{A} prostor přípustných vektorů. Jestliže funkcionál v nabývá na $x \in V$ svého lokálního extrému vzhledem k \mathcal{A} a existuje-li variace $\delta v(x)$, pak $\delta v(x) = 0$ (tj. funkcionál, který každému vektoru z \mathcal{A} přiřadí číslo 0).

Důkaz: Necht v nabývá na $x \in V$ svého lokálního maxima vzhledem k \mathcal{A} a necht existuje $\delta v(x)$.

Připusťme, že existuje takový vektor $h \in \mathcal{A}$ takový, že $\delta v(x)[h] > 0$.

Definujme funkci $\varphi(\cdot; x, h)$ jako ve Větě 1. Pak je $\frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) > 0$. To podle známých vět z diferenciálního počtu funkcí jedné proměnné znamená, že funkce $\varphi(\cdot; x, h)$ (tj. funkce φ chápaná jako funkce pouze první proměnné, přičemž druhou a třetí proměnnou považujeme za parametry) je rostoucí v okolí nuly. Existuje tedy $\tilde{\alpha} > 0$ takové číslo, že pro všechna

$\alpha \in (0, \tilde{\alpha})$ je $\varphi(\alpha; x, h) > \varphi(0; x, h)$. Buď $\varepsilon > 0$ libovolné a $\alpha \in \left(0, \min \left\{ \tilde{\alpha}, \frac{\varepsilon}{\|h\|} \right\}\right)$. Pak $\alpha h \in \mathcal{A}$ (neboť \mathcal{A} je vektorový podprostor) a $\alpha h \in \mathcal{O}_\varepsilon$ (neboť $\|\alpha h\| = \alpha \|h\| < \frac{\varepsilon}{\|h\|} \|h\| = \varepsilon$).

Pro $\alpha h \in \mathcal{A}$ tedy platí, že

$$v[x + \alpha h] = \varphi(\alpha; x, h) > \varphi(0; x, h) = v[x],$$

což znamená, že funkcionál v nenabývá v x svého lokálního maxima.

Analogicky ukážeme, že nemůže existovat vektor $h \in \mathcal{A}$ takový, aby $\delta v(x)[h] < 0$. Celkem tedy pro každý vektor $h \in \mathcal{A}$ je $\delta v(x)[h] = 0$.

Pro minimum se důkaz provede analogicky. \square

Definice 5. Buď v funkcionál na reálném vektorovém prostoru V s normou $\|\cdot\|$ a \mathcal{A} buď prostor přípustných vektorů. Vektor $x \in V$ se nazývá *extrémální vektor* (stručně *extrémála*) funkcionálu v (vzhledem k prostoru přípustných vektorů \mathcal{A}), jestliže $\delta v(x) = 0$, tj. $\delta v(x)[h] = 0$ pro každý vektor $h \in \mathcal{A}$.

2 Úlohy s pevnými konci

2.1 Úlohy typu $\int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds \rightarrow \text{extr}, x(a) = x_1, x(b) = x_2$

Je-li F dvakrát diferencovatelná funkce tří proměnných, V prostor funkcí definovaných a spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, b]$ a na V je zavedena některá z norem

$$\begin{aligned} \|x\|_0 &= \max\{|x(t)| : t \in [a, b]\} \\ \|x\|_1 &= \max\{\max\{|x(t)| : t \in [a, b]\}, \max\{|x'(t)| : t \in [a, b]\}\}. \end{aligned}$$

Poznámka 4. Definujme funkcionál $v : V \rightarrow \mathbb{R}$ předpisem

$$v[x] = \int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds.$$

Tento funkcionál je spojitý na prostoru V s normou $\|\cdot\|_1$.

Důkaz: Buď $x \in V$ libovolná funkce a $\varepsilon > 0$ libovolné číslo. Položme

$$\begin{aligned} p_1 &= \min\{x(t) : t \in [a, b]\}, & p_2 &= \max\{x(t) : t \in [a, b]\}, \\ q_1 &= \min\{x'(t) : t \in [a, b]\}, & q_2 &= \max\{x'(t) : t \in [a, b]\}, \end{aligned}$$

$$M = \max \left\{ \max\{|F_x(t, \xi, \eta)| : t \in [a, b], \xi \in [p_1 - \varepsilon, p_2 + \varepsilon], \eta \in [q_1 - \varepsilon, q_2 + \varepsilon]\}, \right. \\ \left. \max\{|F_{x'}(t, \xi, \eta)| : t \in [a, b], \xi \in [p_1 - \varepsilon, p_2 + \varepsilon], \eta \in [q_1 - \varepsilon, q_2 + \varepsilon]\} \right\},$$

$$\delta = \min \left\{ \varepsilon, \frac{\varepsilon}{2M(b-a)} \right\}.$$

Buď $g \in \mathcal{O}_{\delta, V, \|\cdot\|_1}$. S využitím věty o střední hodnotě a vět známých z integrálního počtu dostaneme

$$\begin{aligned} |v[x+g] - v[x]| &= \left| \int_a^b F(s, x(s) + g(s), x'(s) + g'(s)) ds - \int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds \right| \leq \\ &\leq \int_a^b |F_x(s, x(s) + \vartheta_1(s)g(s), x'(s) + g'(s))g(s) + F_{x'}(s, x(s), x'(s) + \vartheta_2(s)g'(s))g'(s)| ds, \end{aligned}$$

přičemž $0 \leq \vartheta_1(s) \leq 1$, $0 \leq \vartheta_2(s) \leq 1$ pro všechna $s \in [a, b]$. Tedy

$$\begin{aligned} |v[x+g] - v[x]| &\leq \int_a^b M \max\{|g(t)| : t \in [a, b]\} ds + \int_a^b M \max\{|g'(t)| : t \in [a, b]\} ds \leq \\ &\leq \|g\|_1 2M(b-a) < 2M(b-a)\delta \leq \varepsilon. \end{aligned}$$

□

Funkcionál v může být spojité i na prostoru V s normou $\|\cdot\|_0$.

Položme $\mathcal{A} = \{h \in V : h(a) = h(b) = 0\}$.

Hledáme lokální extrémy funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} . Navíc požadujeme, aby pro funkci $x \in V$, v níž se extrém realizuje, platilo $x(a) = x_1$, $x(b) = x_2$, kde $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$ jsou předem dané konstanty. V případě normy $\|\cdot\|_1$ mluvíme o *slabých extrémech*, v případě normy $\|\cdot\|_0$ mluvíme o *silných extrémech*. (Nabývá-li funkcionál v na x silného extrému vzhledem k \mathcal{A} , nabývá na této funkci i slabého extrému.)

Využijeme věty 1 a 2:

$$\varphi(\alpha; x, h) = \int_a^b F(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) ds,$$

$$\delta v(x)[h] = \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) = \int_a^b (F_x(s, x(s), x'(s))h(s) + F_{x'}(s, x(s), x'(s))h'(s)) ds.$$

Integrací per partes dostaneme

$$\int_a^b F_{x'}(s, x(s), x'(s))h'(s) ds = [F_{x'}(s, x(s), x'(s))h(s)]_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds$$

a poněvadž $h(a) = h(b) = 0$, platí

$$\delta v(x)[h] = \int_a^b \left(F_x(s, x(s), x'(s)) - \frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds = 0.$$

Tato rovnost má platit pro libovolnou funkci h z prostoru přípustných funkcí \mathcal{A} , takže pro $t \in [a, b]$ musí být splněna *Eulerova rovnice*

$$F_x - \frac{d}{dt} F_{x'} = 0,$$

v rozepsaném tvaru

$$F_x - F_{x't} - F_{x'x}x' - F_{x'x'}x'' = 0.$$

Řešení (integrální křivky) Eulerovy rovnice splňující podmínky

$$x(a) = x_1, \quad x(b) = x_2$$

jsou extrémály funkcionálu v . Jsou to funkce podezřelé z toho, že na nich nabývá funkcionál v lokálního extrému.

2.1.1 Řešení Eulerovy rovnice v některých speciálních případech

1. F nezávisí na x' :

$$F_x(t, x) = 0$$

Rovnice není diferenciální, její řešení nezávisí na volitelných konstantách. Úloha: najít extrém funkcionálu $v[x] = \int_a^b F(s, x(s))ds$ s podmínkami $x(a) = x_1, x(b) = x_2$ obecně nemá řešení.

2. F závisí pouze na x' :

$$F_{x'x'}x'' = 0$$

Odtud $F_{x'x'} = 0$ nebo $x'' = 0$.

Je-li $x'' = 0$, pak $x(t) = C_1t + C_2$, kde C_1, C_2 jsou konstanty.

Je-li $F_{x'x'} = 0$ a λ je kořenem této (nediferenciální) rovnice s neznámou x' , pak

$$x(t) = \lambda t + C,$$

kde C je konstanta.

Extrémálou je tedy úsečka.

3. F nezávisí na t :

$$F_x - F_{x'x}x' - F_{x'x'}x'' = 0$$

Poněvadž

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(F - x'F_{x'}) &= \\ &= F_x x' + F_{x'x}x'' - x''F_{x'x} - x'(F_{x'x}x' + F_{x'x'}x'') = x'(F_x - F_{x'x}x' - F_{x'x'}x''), \end{aligned}$$

Eulerova rovnice přejde na tvar

$$\frac{d}{dt}(F - x'F_{x'}) = 0,$$

neboli

$$F - x'F_{x'} = C,$$

kde C je konstanta.

2.2 Úlohy typu $\int_a^b F(s, \mathbf{x}(s), \mathbf{x}'(s)) ds \rightarrow \text{extr}, \mathbf{x}(a) = \mathbf{x}_1, \mathbf{x}(b) = \mathbf{x}_2$

Je-li F dvakrát diferencovatelná funkce $2n + 1$ proměnných, V prostor (vektorových) funkcí $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ definovaných a spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, b]$ a na V je zavedena některá z norem

$$\|\mathbf{x}\|_0 = \|(x_1, x_2, \dots, x_n)^T\|_0 = \sum_{i=1}^n \max\{|x_i(t)| : t \in [a, b]\}$$

$$\|\mathbf{x}\|_1 = \|(x_1, x_2, \dots, x_n)^T\|_1 = \sum_{i=1}^n \max\{\max\{|x_i(t)| : t \in [a, b]\}, \max\{|x'_i(t)| : t \in [a, b]\}\},$$

pak

$$v[\mathbf{x}] = \int_a^b F(s, x_1(s), x_2(s), \dots, x_n(s), x'_1(s), x'_2(s), \dots, x'_n(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na V s normou $\|\cdot\|_1$.

Položme $\mathcal{A} = \{\mathbf{h} \in V : \mathbf{h}(a) = \mathbf{h}(b) = 0\}$.

Hledáme lokální extrémy funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} .

Položme $\mathbf{h}^i = (h_1, h_2, \dots, h_n)^T \in \mathcal{A}$, kde

$$h_1 \equiv 0, h_2 \equiv 0, \dots, h_{i-1} \equiv 0, h_{i+1} \equiv 0, \dots, h_n \equiv 0$$

a složka h_i je libovolná ($i = 1, 2, \dots, n$).

Analogicky jako v 2.1 odvodíme

$$0 = \delta v(\mathbf{x})[\mathbf{h}^i] = \int_a^b F_{x_i}(s, x_1(s), \dots, x_n(s), x'_1(s), \dots, x'_n(s)) h_i(s) ds - \\ - \int_a^b \frac{d}{ds} F_{x'_i}(s, x_1(s), \dots, x_n(s), x'_1(s), \dots, x'_n(s)) h_i(s) ds$$

$$i = 1, 2, \dots, n,$$

z čehož dostaneme soustavu Eulerových diferenciálních rovnic druhého řádu

$$F_{x_i} - \frac{d}{dt} F_{x'_i} = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

Její řešení splňující podmínky

$$x_i(a) = (\mathbf{x}_1)_i, \quad x_i(b) = (\mathbf{x}_2)_i, \quad i = 1, 2, \dots, n$$

jsou extrémály funkcionálu v — (vektorové) funkce podezřelé z toho, že na nich nabývá funkcionál v lokálního extrému.

2.3 Úlohy typu $\int_a^b F(s, x(s), x'(s), x''(s), \dots, x^{(n)}(s)) ds \rightarrow \text{extr}, \quad x(a) = \alpha_0,$

$$x'(a) = \alpha_1, \dots, x^{(n-1)}(a) = \alpha_{n-1}, x(b) = \beta_0, x'(b) = \beta_1, \dots, x^{(n-1)}(b) = \beta_{n-1}$$

Je-li F $(n+1)$ -krát diferencovatelná funkce $n+2$ proměnných, V prostor funkcí definovaných a $(n+1)$ -krát spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, b]$ a na V je zavedena některá z norem

$$\begin{aligned} \|x\|_k &= \\ &= \max \left\{ \max\{|x(t)| : t \in [a, b]\}, \max\{|x'(t)| : t \in [a, b]\}, \dots, \max\{|x^{(k)}(t)| : t \in [a, b]\} \right\}, \\ & \qquad \qquad \qquad k = 0, 1, 2, \dots, n, \end{aligned}$$

pak

$$v[x] = \int_a^b F(s, x(s), x'(s), x''(s), \dots, x^{(n)}(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na V s normou $\|\cdot\|_n$.

Položme $\mathcal{A} = \{h \in V : h(a) = h'(a) = \dots = h^{(n-1)}(a) = 0 = h(b) = h'(b) = \dots = h^{(n-1)}(b)\}$.

Opět využijeme věty 1 a 2:

$$\varphi(\alpha; x, h) = \int_a^b F(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s), x''(s) + \alpha h''(s), \dots, x^{(n)}(s) + \alpha h^{(n)}(s)) ds,$$

$$\begin{aligned} \delta v(x)[h] &= \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) = \int_a^b \left(F_x h + F_{x'} h' + F_{x''} h'' + \dots + F_{x^{(n)}} h^{(n)} \right) ds = \\ &= \int_a^b F_x h ds + \int_a^b F_{x'} h' ds + \int_a^b F_{x''} h'' ds + \dots + \int_a^b F_{x^{(n)}} h^{(n)} ds \end{aligned}$$

Druhý až $(n+1)$ -ní integrál upravíme pomocí integrace per partes

$$\begin{aligned} \int_a^b F_{x'} h' ds &= [F_{x'} h]_a^b - \int_a^b \frac{d}{ds} F_{x'} h ds = - \int_a^b \frac{d}{ds} F_{x'} h ds \\ \int_a^b F_{x''} h'' ds &= [F_{x''} h']_a^b - \int_a^b \frac{d}{ds} F_{x''} h' ds = \\ &= - \left[\frac{d}{ds} F_{x''} h \right]_a^b + \int_a^b \frac{d^2}{ds^2} F_{x''} h ds = \int_a^b \frac{d^2}{ds^2} F_{x''} h ds \\ &\vdots \\ \int_a^b F_{x^{(n)}} h^{(n)} ds &= (-1)^n \int_a^b \frac{d^n}{ds^n} F_{x^{(n)}} h ds. \end{aligned}$$

Má-li na funkci $x \in V$ být extrém funkcionálu v , musí podle 2 být

$$\delta v(x)[h] = \int_a^b \left(F_x - \frac{d}{ds} F_{x'} + \frac{d^2}{ds^2} F_{x''} - \dots + (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F_{x^{(n)}} \right) h ds = 0.$$

pro libovolnou funkci $h \in \mathcal{A}$. Odtud dostaneme *Eulerovu-Poissonovu diferenciální rovnici*

$$F_x - \frac{d}{ds} F_{x'} + \frac{d^2}{ds^2} F_{x''} - \dots + (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F_{x^{(n)}} = 0.$$

Její řešení (integrální křivky) splňující podmínky

$$x(a) = \alpha_0, x'(a) = \alpha_1, \dots, x^{(n-1)}(a) = \alpha_{n-1}, x(b) = \beta_0, x'(b) = \beta_1, \dots, x^{(n-1)}(b) = \beta_{n-1}$$

jsou extrémály uvažované variační úlohy. Jsou to funkce podezřelé z toho, že na nich nabývá funkcionál v svého lokálního extrému.

Analogicky jako v 2.2 lze ukázat, že nutnou podmínkou pro extrém funkcionálu

$$v[\mathbf{x}] = \int_a^b F(s, x_1(s), x_1'(s), x_1''(s), \dots, x_1^{(n_1)}(s), \dots, x_m(s), x_m'(s), x_m''(s), \dots, x_m^{(n_m)}(s)) ds$$

je soustava rovnic

$$F_{x_i} - \frac{d}{ds} F_{x_i'} + \frac{d^2}{ds^2} F_{x_i''} - \dots + (-1)^{n_i} \frac{d^{n_i}}{ds^{n_i}} F_{x_i^{(n_i)}} = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m.$$

2.4 Úlohy typu $\int_{\Omega} F(x, y, u, \frac{\partial}{\partial x} u, \frac{\partial}{\partial y} u) dx dy \rightarrow \text{extr}$,

$$u(x, y) = g(x, y) \text{ pro } (x, y) \in \partial\Omega$$

Nechť $F : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}$ je třikrát diferencovatelná funkce a $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$ je elementární množina (vzhledem k oběma osám), tj. existují čísla $x_0, x_1, y_0, y_1 \in \mathbb{R}$ a funkce $\eta_0, \eta_1, \xi_0, \xi_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ takové, že

$$\begin{aligned} \Omega &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x_0 \leq x \leq x_1, \eta_0(x) \leq y \leq \eta_1(x)\} = \\ &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y_0 \leq y \leq y_1, \xi_0(y) \leq x \leq \xi_1(y)\} \end{aligned}$$

a pro hranici množiny Ω platí

$$\begin{aligned} \partial\Omega &= \{(x, \eta_0(x)) \in \mathbb{R}^2 : x_0 \leq x \leq x_1\} \cup \{(x, \eta_1(x)) \in \mathbb{R}^2 : x_0 \leq x \leq x_1\} = \\ &= \{(\xi_0(y), y) \in \mathbb{R}^2 : y_0 \leq y \leq y_1\} \cup \{(\xi_1(y), y) \in \mathbb{R}^2 : y_0 \leq y \leq y_1\}. \end{aligned}$$

Nechť dále V je vektorový prostor funkcí $\bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ dvakrát spojitě diferencovatelných na $\text{int } \Omega$ a spojitých na $\bar{\Omega}$ s normou

$$\|u\| = \max \left\{ \max \{|u(x, y)| : (x, y) \in \bar{\Omega}\}, \sup \left\{ \left| \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) \right| : (x, y) \in \text{int } \Omega \right\}, \sup \left\{ \left| \frac{\partial u}{\partial y}(x, y) \right| : (x, y) \in \text{int } \Omega \right\} \right\}.$$

pak

$$v[u] = \int_{\Omega} F \left(x, y, u(x, y), \frac{\partial u}{\partial x}(x, y), \frac{\partial u}{\partial y}(x, y) \right) dx dy$$

je spojitý funkcionál na prostoru V .

Položme $\mathcal{A} = \{h \in V : h(x, y) = 0 \text{ pro } (x, y) \in \delta\Omega\}$.

Opět využijeme věty 1 a 2. Pro zjednodušení zápisu budeme používat označení $\frac{\partial}{\partial x}u = u_x$, $\frac{\partial}{\partial y}u = u_y$.

$$\varphi(\alpha; u, h) = \int_{\Omega} F(x, y, u(x, y) + \alpha h(x, y), u_x(x, y) + \alpha h_x(x, y), u_y(x, y) + \alpha h_y(x, y)) dx dy,$$

$$\begin{aligned} \delta v(u)[h] &= \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; u, h) = \\ &= \int_{\Omega} (F_u(x, y, u, u_x, u_y)h + F_{u_x}(x, y, u, u_x, u_y)h_x + F_{u_y}(x, y, u, u_x, u_y)h_y) dx dy. \end{aligned}$$

S využitím Fubiniovy věty a integrace per partes dostaneme

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} F_{u_x} \frac{\partial h}{\partial x} dx dy &= \int_{y_0}^{y_1} \left(\int_{\xi_0(y)}^{\xi_1(y)} F_{u_x} \frac{\partial h}{\partial x} dx \right) dy = \\ &= \int_{y_0}^{y_1} \left([F_{u_x}(x, y, u(x, y), u_x(x, y), u_y(x, y))h(x, y)]_{x=\xi_0(y)}^{\xi_1(y)} - \int_{\xi_0(y)}^{\xi_1(y)} \left(\frac{d}{dx} F_{u_x} \right) h dx \right) dy = \\ &= - \int_{\Omega} \left(\frac{d}{dx} F_{u_x} \right) h dx dy, \end{aligned}$$

neboť $h(\xi_0(y), y) = 0 = h(\xi_1(y), y)$. Podobně dostaneme

$$\int_{\Omega} F_{u_y} \frac{\partial h}{\partial y} dx dy = - \int_{\Omega} \left(\frac{d}{dy} F_{u_y} \right) h dx dy.$$

Má-li tedy funkce $u \in V$ být extrémálou funkcionálu v , musí podle vět 1 a 2 platit

$$\delta v(u)[h] = \int_{\Omega} \left(F_u - \frac{d}{dx} F_{u_x} - \frac{d}{dy} F_{u_y} \right) h dx dy = 0.$$

Aby tato rovnost byla splněna pro libovolnou funkci $h \in \mathcal{A}$, musí být funkce v závorce za integrálem identicky nulová na množině Ω . To znamená, že funkce u je řešením parciální diferenciální rovnice

$$F_u - \frac{d}{dx} F_{u_x} - \frac{d}{dy} F_{u_y} = 0. \quad (1)$$

Tato rovnice se nazývá *Eulerova-Lagrangeova* nebo *Ostrogradského rovnice*.

Poznamenejme, že rovnici (1) extrémály funkcionálu lze odvodit i bez předpokladu, že množina Ω je elementární. V takovém případě bychom využili Greenovy vzorce.

3 Úlohy s volnými konci

3.1 Úlohy typu $\int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds \rightarrow \text{extr}, x(a) = x_1$

Je-li F dvakrát diferencovatelná funkce tří proměnných, V prostor funkcí definovaných a spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, b]$ a na V je zavedena některá z norem

$$\begin{aligned}\|x\|_0 &= \max\{|x(t)| : t \in [a, b]\} \\ \|x\|_1 &= \max\{\max\{|x(t)| : t \in [a, b]\}, \max\{|x'(t)| : t \in [a, b]\}\},\end{aligned}$$

pak

$$v[x] = \int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na V s normou $\|\cdot\|_1$.

Položme $\mathcal{A} = \{h \in V : h(a) = 0\}$.

Hledáme lokální extrémy funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} . Navíc požadujeme, aby pro funkci $x \in V$, v níž se extrém realizuje, platilo $x(a) = x_1$, kde $x_1 \in \mathbb{R}$ je předem daná konstanta. V případě normy $\|\cdot\|_1$ mluvíme o *slabých extrémech*, v případě normy $\|\cdot\|_0$ mluvíme o *silných extrémech*.

Využijeme věty 1 a 2:

$$\varphi(\alpha; x, h) = \int_a^b F(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) ds,$$

$$\delta v(x)[h] = \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) = \int_a^b (F_x(s, x(s), x'(s))h(s) + F_{x'}(s, x(s), x'(s))h'(s)) ds.$$

Integrací per partes dostaneme

$$\int_a^b F_{x'}(s, x(s), x'(s))h'(s) ds = [F_{x'}(s, x(s), x'(s))h(s)]_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds$$

a poněvadž $h(a) = 0$, platí

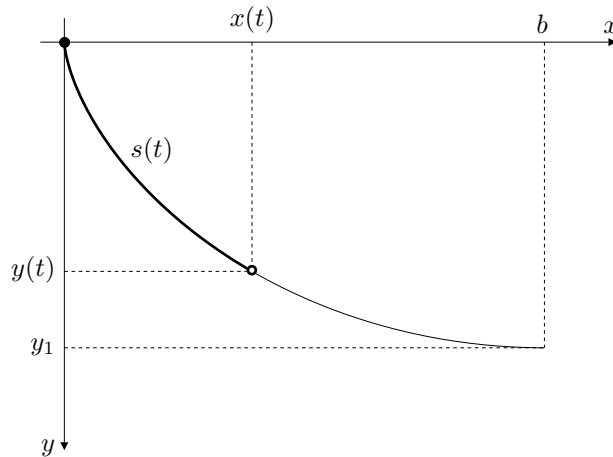
$$\delta v(x)[h] = F_{x'}(b, x(b), x'(b))h(b) + \int_a^b \left(F_x(s, x(s), x'(s)) - \frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds = 0.$$

Tato rovnost platí pro každou přípustnou funkci $h \in \mathcal{A}$ právě tehdy, když funkce x splňuje na (a, b) Eulerovu rovnici

$$F_x = \frac{d}{dt} F_{x'}$$

a tzv. *podmínku transverzality*

$$F_{x'}(b, x(b), x'(b)) = 0.$$



Obrázek 1: K úloze o brachystochroně

Úplně stejně můžeme ukázat, že extrémála funkcionálu v , která vyhovuje podmínce $x(b) = x_2$, musí splňovat Eulerovu rovnici a podmínku transversality

$$F_{x'}(a, x(a), x'(a)) = 0.$$

3.1.1 Úloha o brachystochroně

V roce 1696 zformuloval Johann Bernoulli problém najít tzv. čáru nejrychlejšího sestupu. Představme si, že hmotný bod, který je na začátku v klidu a pohybuje se pouze působením gravitace, má překonat vodorovnou vzdálenost b . Výchozí bod v takovém případě samozřejmě musí být výše, než bod koncový. Má se najít „převýšení“ a tvar křivky, po níž se má bod pohybovat, které zaručí, aby čas potřebný k překonání vzdálenosti byl nejmenší.

Zavedeme souřadný systém tak, že osa x je vodorovná a směřuje zleva doprava, osa y je svislá a orientovaná shora dolů. Výchozí bod je v počátku souřadnic, koncový bod má první souřadnici rovnu b a druhou, vyjadřující „převýšení“, zatím neurčenou, viz obr. 1.

Poloha pohybujícího se bodu závisí na čase. V okamžiku t se bude bod nacházet v bodě $(x, y) = (x(t), y(t))$, od začátku děje urazí dráhu $s = s(t)$ a poklesne o výšku $y = y(t) = y(x(t))$. Dráha $s(t)$, kterou za čas t urazí, je rovna délce brachystochrony od počátečního bodu $(0, 0)$ do bodu $(x(t), y(t))$, tedy

$$s(t) = \int_0^{x(t)} \sqrt{1 + y'(x)^2} dx, \quad (2)$$

kde $'$ označuje derivaci podle proměnné x .

Rychlost v pohybujícího se bodu je derivací dráhy podle času,

$$v = \frac{ds}{dt}.$$

Označíme-li m hmotnost pohybujícího se bodu, bude nárůst jeho kinetická energie od začátku pohybu $\Delta W_k = \frac{1}{2}mv^2$ a ztráta energie potenciální $\Delta W_p = mgy$. Ze zákona zachování energie

tedy dostaneme

$$\frac{1}{2}m \left(\frac{ds}{dt} \right)^2 = mgy,$$

kde g je tíhové zrychlení. Poněvadž dráha s bodu v čase narůstá, je její derivace podle času kladná a tedy z poslední rovnosti dostaneme

$$\frac{ds}{dt} = \sqrt{2gy}.$$

Za levou stranu dosadíme derivaci proměnné s dané rovností (2) podle času. Dostaneme tak obyčejnou diferenciální rovnici

$$\sqrt{1 + y'(x)^2} \frac{dx}{dt} = \sqrt{2gy}$$

a po separaci proměnných

$$dt = \sqrt{\frac{1 + y'(x)^2}{2gy(x)}} dx.$$

Integrací této rovnosti dostaneme celkový čas pohybu uvažovaného bodu jako

$$t[y] = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^b \sqrt{\frac{1 + y'(x)^2}{y(x)}} dx. \quad (3)$$

Tento čas závisí na tvaru křivky $y = y(x)$.

Hledáme tedy minimum funkcionálu t daného rovností (3). Poněvadž funkce

$$F = \sqrt{\frac{1 + y'^2}{2gy}}$$

nezávisí na nezávisle proměnné x , bude Eulerova rovnice podle 2.1.1 tvaru

$$F - y'F_{y'} = \text{const.}$$

Jest

$$F_{y'} = \frac{1}{\sqrt{2gy}} \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2}}, \quad (4)$$

takže

$$F - y'F_{y'} = \frac{1}{\sqrt{2gy(1 + y'^2)}} = \text{const.},$$

a Eulerovu rovnici můžeme přepsat ve tvaru

$$y(1 + y'^2) = C, \quad (5)$$

kde C je kladná konstanta. Zavedeme substituci $u = \text{arccotg } y'$, tj. $y' = \text{cotg } u$. Proměnnou u budeme považovat za parametr. Z rovnosti (5) vyjádříme

$$y = \frac{C}{1 + (\text{cotg } u)^2} = \frac{C(\sin u)^2}{(\sin u)^2 + (\cos u)^2} = \frac{C}{2}(1 - \cos 2u). \quad (6)$$

Pak platí

$$\cotg u = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \frac{du}{dx} = \frac{C}{2} 2 \sin 2u \frac{du}{dx} = 2C \sin u \cos u \frac{du}{dx}.$$

Substituce tedy převádí rovnici (6) na obyčejnou diferenciální rovnici se separovanými proměnnými

$$\frac{dx}{du} = 2C(\sin u)^2,$$

jejíž obecné řešení je

$$x = 2C \int (\sin u)^2 du = C \int (1 - \cos 2u) du = \frac{C}{2}(2u - \sin 2u) + D, \quad (7)$$

kde D je integrační konstanta. Tato rovnost spolu s (6) představuje obecné řešení Eulerovy rovnice v parametrickém tvaru.

Počáteční bod je v počátku souřadnic $(0, 0)$, tj. $y = 0$ pro $x = 0$. Podle (6) je $y = 0$ pro $u = 0$, takže pro $u = 0$ musí být $x = 0$, což vzhledem k (7) znamená

$$0 = \frac{C}{2}(0 - \sin 0) + D = D. \quad (8)$$

Podle rovnosti (4) je podmínka transverzality tvaru

$$\frac{y'(b)}{\sqrt{2gy(b)(1+y'(b)^2)}} = 0$$

a to znamená, že $y'(b) = 0$. Poněvadž

$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{du}}{\frac{dx}{du}} = \frac{2 \sin 2u}{2 - 2 \cos 2u},$$

je $y' = 0$ pro $u = \frac{\pi}{2}$. Tedy pro $u = \frac{\pi}{2}$ má být $x = b$, takže podle (7) a (8) platí

$$b = \frac{C}{2}(\pi - \sin \pi),$$

neboli $C = 2b/\pi$. Parametrické vyjádření brachystochrony tedy je

$$\begin{aligned} x &= \frac{b}{\pi}(2u - \sin 2u), \\ y &= \frac{b}{\pi}(1 - \cos 2u), \end{aligned} \quad u \in \left[0, \frac{\pi}{2}\right].$$

Jedná se o cykloidu s poloměrem kotálející se kružnice $\frac{b}{\pi}$. Koncový bod je tedy o $\frac{2b}{\pi}$ níže, než bod výchozí.

3.2 Bolzova úloha $\Phi(x(a), x(b)) + \int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds \rightarrow \text{extr}$

Je-li F dvakrát diferencovatelná funkce tří proměnných a Φ diferencovatelná funkce dvou proměnných, V prostor funkcí definovaných a spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, b]$ s některou z norem

$$\begin{aligned}\|x\|_0 &= \max\{|x(t)| : t \in [a, b]\} \\ \|x\|_1 &= \max\{\max\{|x(t)| : t \in [a, b]\}, \max\{|x'(t)| : t \in [a, b]\}\},\end{aligned}$$

pak

$$v[x] = \Phi(x(a), x(b)) + \int_a^b F(s, x(s), x'(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na V s normou $\|\cdot\|$.

Položme $\mathcal{A} = V$. Hledáme lokální extrémy funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} . V případě normy $\|\cdot\|_1$ mluvíme o *slabých extrémech*, v případě normy $\|\cdot\|_0$ mluvíme o *silných extrémech*. Opět využijeme věty 1 a 2:

$$\varphi(\alpha; x, h) = \Phi(x(a) + \alpha h(a), x(b) + \alpha h(b)) + \int_a^b F(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) ds,$$

$$\begin{aligned}\delta v(x)[h] &= \frac{d}{d\alpha} \varphi(0; x, h) = \Phi_{x(a)}(x(a), x(b)) h(a) + \Phi_{x(b)}(x(a), x(b)) h(b) + \\ &\quad + \int_a^b (F_x(s, x(s), x'(s)) h(s) + F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h'(s)) ds\end{aligned}$$

a budeme integrovat per partes

$$\int_a^b F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h'(s) ds = [F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h(s)]_a^b - \int_a^b \left(\frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds$$

takže

$$\begin{aligned}0 = \delta v(x)[h] &= \left(\Phi_{x(a)}(x(a), x(b)) - F_{x'}(a, x(a), x'(a)) \right) h(a) + \\ &\quad + \left(\Phi_{x(b)}(x(a), x(b)) + F_{x'}(b, x(b), x'(b)) \right) h(b) + \\ &\quad + \int_a^b \left(F_x(s, x(s), x'(s)) - \frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds.\end{aligned}$$

Tato rovnost platí pro každou přípustnou funkci $h \in \mathcal{A}$ právě tehdy, když funkce x splňuje na (a, b) Eulerovu rovnici

$$F_x = \frac{d}{dt} F_{x'}$$

a podmínky transversality

$$F_{x'}(a, x(a), x'(a)) = \Phi_{x(a)}(x(a), x(b)), \quad F_{x'}(b, x(b), x'(b)) = -\Phi_{x(b)}(x(a), x(b)).$$

Poznamenejme, že volbou $\Phi \equiv 0$ dostaneme úlohu předchozího typu bez omezení $x(a) = x_1$.

3.3 Úlohy typu $\int_a^\tau F(s, x(s), x'(s)) ds \rightarrow \text{extr}, x(a) = x_1$

Nechť F je dvakrát diferencovatelná funkce tří proměnných, $C^1([a, \infty))$ množina funkcí definovaných, ohraničených a spojitě diferencovatelných na intervalu $[a, \infty)$, $V = C^1([a, \infty)) \times \mathbb{R}$. Na V lze zavést normu

$$\|(x, \tau)\|_0 = \max \{ |\tau|, \max \{ \sup \{ |x(t)| : t \in [a, \infty) \}, \sup \{ |x'(t)| : t \in [a, \infty) \} \} \}.$$

Pak

$$v[(x, \tau)] = \int_a^\tau F(s, x(s), x'(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na V .

Položme $\mathcal{A} = \{(h, \nu) \in V : h(a) = 0\}$.

Hledáme lokální extrémy funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} za podmínky $x(a) = x_1$. Opět využijeme věty 1 a 2:

$$\varphi(\alpha; (x, \tau), (h, \nu)) = \int_a^{\tau+\alpha\nu} F(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) ds,$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\alpha} \varphi(\alpha, (x, \tau), (h, \nu)) &= \\ &= \nu F(\tau + \alpha\nu, x(\tau + \alpha\nu) + \alpha h(\tau + \alpha\nu), x'(\tau + \alpha\nu) + \alpha h'(\tau + \alpha\nu)) + \\ &\quad + \int_a^{\tau+\alpha\nu} F_x(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) h(s) ds + \\ &\quad + \int_a^{\tau+\alpha\nu} F_{x'}(s, x(s) + \alpha h(s), x'(s) + \alpha h'(s)) h'(s) ds, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \delta v(x, \tau)[(h, \nu)] &= \frac{d}{d\alpha} \varphi(0, (x, \tau), (h, \nu)) = \\ &= \nu F(\tau, x(\tau), x'(\tau)) + \int_a^\tau (F_x(s, x(s), x'(s)) h(s) + F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h'(s)) ds. \end{aligned}$$

Integrací per partes a s využitím podmínky $h(a) = 0$ dostaneme

$$\begin{aligned} \int_a^\tau F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h'(s) ds &= \\ &= [F_{x'}(s, x(s), x'(s)) h(s)]_a^\tau - \int_a^\tau \left(\frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds = \\ &= F_{x'}(\tau, x(\tau), x'(\tau)) h(\tau) - \int_a^\tau \left(\frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds, \end{aligned}$$

takže platí

$$\begin{aligned} 0 &= \delta v(x, \tau)[(h, \nu)] = \\ &= \nu F(\tau, x(\tau), x'(\tau)) + F_{x'}(\tau, x(\tau), x'(\tau)) h(\tau) + \\ &\quad + \int_a^\tau \left(F_x(s, x(s), x'(s)) - \frac{d}{ds} F_{x'}(s, x(s), x'(s)) \right) h(s) ds. \end{aligned}$$

Tato rovnost je splněna pro každou dvojici $(h, \nu) \in \mathcal{A}$ právě tehdy, když funkce x splňuje Eulerovu rovnici

$$F_x = \frac{d}{dt} F_{x'}$$

a podmínky transversality

$$F(\tau, x(\tau), x'(\tau)) = 0, \quad F_{x'}(\tau, x(\tau), x'(\tau)) = 0.$$

4 Vázané (podmíněné) extrémny

4.1 Úlohy typu $\int_a^b F(s, \mathbf{x}(s), \mathbf{x}'(s)) ds \rightarrow \text{extr}, \mathbf{x}(a) = \mathbf{x}_1, \mathbf{x}(b) = \mathbf{x}_2,$
 $(\forall s \in [a, b]) f_j(s, \mathbf{x}(s)) = 0, j = 1, 2, \dots, m$

Nechť $F : \mathbb{R}^{1+2n} \rightarrow \mathbb{R}$ je dvakrát diferencovatelná funkce a V_n je prostor spojitě diferencovatelných vektorových funkcí $\mathbf{x} : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ s normou

$$\|\mathbf{x}\|_1 = \sum_{i=1}^n \max \{ \max\{|x_i(s)| : s \in [a, b]\}, \max\{|x'_i(s)| : s \in [a, b]\} \}.$$

Pak $v : V_n \rightarrow \mathbb{R}$ definovaný vztahem

$$v[\mathbf{x}] = \int_a^b F(s, \mathbf{x}(s), \mathbf{x}'(s)) ds = \int_a^b F(s, x_1(s), \dots, x_n(s), x'_1(s), \dots, x'_n(s)) ds$$

je spojitý funkcionál na vektorovém prostoru V_n s normou $\|\cdot\|_1$.

Nechť dále $f_j : \mathbb{R}^{1+n} \rightarrow \mathbb{R}, j = 1, 2, \dots, m$ jsou diferencovatelné nezávislé funkce. Položme

$$X = \{ \mathbf{x} \in V_n : (\forall s \in [a, b]) (\forall j \in \{1, 2, \dots, m\}) f_j(s, \mathbf{x}(s)) = 0 \},$$

$$\mathcal{A} = \{ \mathbf{h} \in V_n : \mathbf{h}(a) = 0 = \mathbf{h}(b) \},$$

$$\mathcal{A}_X = \{ \mathbf{h} \in \mathcal{A} : (\forall \mathbf{x} \in X) \mathbf{x} + \mathbf{h} \in X \};$$

poznamenejme, že množina $\mathcal{A}_X \subseteq V_n$ obecně není vektorový podprostor. Řekneme, že *funkcionál v nabývá na $\mathbf{x}^* \in V_n$ lokálního maxima (resp. minima) vzhledem k \mathcal{A} na množině X* , jestliže $\mathbf{x}^* \in X$ a existuje \mathcal{O} takové, že pro každou funkci $\mathbf{h} \in \mathcal{O} \cap \mathcal{A}_X$ platí $v[\mathbf{x}^* + \mathbf{h}] \leq v[\mathbf{x}^*]$ (resp. $v[\mathbf{x}^* + \mathbf{h}] \geq v[\mathbf{x}^*]$). Stručně mluvíme o *extrémeh za podmínek $f_j(\mathbf{x}) = 0, j = 1, 2, \dots, m$* nebo o *vázaných extrémeh*.

Uvažujme nyní prostor V_m s normou $\|\cdot\|_1$. Buď $L : \mathbb{R}^{1+2n+m} \rightarrow \mathbb{R}$ funkce definovaná vztahem

$$L(s, \mathbf{x}, \mathbf{x}', \mathbf{y}) = F(s, \mathbf{x}, \mathbf{x}') + \sum_{j=1}^m y_j f_j(s, \mathbf{x}(s))$$

(složky vektoru \mathbf{y} se nazývají *Lagrangeovy multiplikátory*). Pak funkcionál $v^* : V_n \times V_m \rightarrow \mathbb{R}$ definovaný vztahem

$$v^*[(\mathbf{x}, \mathbf{y})] = \int_a^b L(s, \mathbf{x}, \mathbf{x}', \mathbf{y}) ds = \int_a^b \left(F(s, \mathbf{x}(s), \mathbf{x}'(s)) + \sum_{j=1}^m y_j(s) f_j(s, \mathbf{x}(s)) \right) ds$$

je spojitý. Položíme

$$\mathcal{A}^* = \{\mathbf{h} \in V_n \times V_m : h_1(a) = h_2(a) = \dots = h_n(a) = 0 = h_1(b) = h_2(b) = \dots = h_n(b)\}.$$

Prostor \mathcal{A} lze považovat za podprostor prostoru \mathcal{A}^* , neboť zobrazení

$$(h_1, h_2, \dots, h_n) \mapsto (h_1, h_2, \dots, h_n, 0, 0, \dots, 0)$$

je prosté.

Extrémály funkcionálu v^* podle 2.2 splňují Eulerovy rovnice

$$L_{x_i} - \frac{d}{ds} L_{x'_i} = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad L_{y_j} - \frac{d}{ds} L_{y'_j} = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m.$$

Avšak $L_{y'_j} = 0$, neboť hodnota funkce L nezávisí na derivaci funkce y_j , a

$$L_{y_j} = \frac{\partial}{\partial y_j} \left(F(s, \mathbf{x}, \mathbf{x}') + \sum_{k=1}^m y_k f_k(s, \mathbf{x}) \right) = f_j(\mathbf{x}).$$

Extrémály funkcionálu v^* tedy splňují $n + m$ rovnic

$$L_{x_i} - \frac{d}{ds} L_{x'_i} = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad f_j = 0, \quad j = 1, 2, \dots, m.$$

Odtud plyne, že pro extrémálu $(\mathbf{x}^*, \mathbf{y}^*)$ funkcionálu v^* platí

$$\begin{aligned} v^*[(\mathbf{x}^*, \mathbf{y}^*)] &= \int_a^b \left(F(s, \mathbf{x}^*(s), \mathbf{x}^{*\prime}(s)) + \sum_{j=1}^m y_j^*(s) f_j(s, \mathbf{x}^*(s)) \right) ds = \\ &= \int_a^b F(s, \mathbf{x}^*(s), \mathbf{x}^{*\prime}(s)) ds = v[\mathbf{x}^*]. \end{aligned}$$

Poněvadž $\mathcal{A}_X \subseteq \mathcal{A} \subseteq \mathcal{A}^*$, platí: Pokud na $(\mathbf{x}^*, \mathbf{y}^*)$ je lokální extrém funkcionálu v^* vzhledem k \mathcal{A}^* , pak na \mathbf{x}^* je lokální extrém funkcionálu v vzhledem k \mathcal{A} na množině X .

4.1.1 Úloha o geodetických čarách

Mezi všemi křivkami, které spojují dva body na ploše o rovnici $f(x, y, z) = 0$ se má vybrat ta, která má nejmenší délku.

Délka křivky $\{(y(x), z(x)) : x \in [x_0, x_1]\}$ je rovna integrálu

$$\ell[(y, z)] = \int_{x_0}^{x_1} \sqrt{1 + y'(x)^2 + z'(x)^2} dx,$$

' označuje derivaci podle proměnné x . Hledáme tedy minimum funkcionálu ℓ za podmínky $f(x, y, z) = 0$.

Máme

$$L(x, y, z, y', z', \lambda) = \sqrt{1 + y'^2 + z'^2} + \lambda(x)f(x, y, z),$$

$$L_y = \lambda f_y, \quad L_{y'} = \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}, \quad L_z = \lambda f_z, \quad L_{z'} = \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}.$$

Geodetické čáry tedy splňují rovnice

$$\lambda f_y = \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}, \quad \lambda f_z = \frac{d}{dx} \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}, \quad f(x, y, z) = 0.$$

Eliminací Lagrangeova multiplikátoru λ z prvních dvou rovnic dostaneme

$$f_z \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} = f_y \frac{d}{dx} \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}.$$

Poněvadž

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \frac{y'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} &= \frac{y''\sqrt{1 + y'^2 + z'^2} - y' \frac{2y'y'' + 2z'z''}{2\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}}}{1 + y'^2 + z'^2} = \\ &= \frac{y''(1 + y'^2 + z'^2) - y'^2 y'' - y'z'z''}{(1 + y'^2 + z'^2)^{3/2}} = \frac{y'' + z'(z'y'' - z''y')}{(1 + y'^2 + z'^2)^{3/2}} \end{aligned}$$

a

$$\frac{d}{dx} \frac{z'}{\sqrt{1 + y'^2 + z'^2}} = \frac{z'' + y'(y'z'' - y''z')}{(1 + y'^2 + z'^2)^{3/2}},$$

můžeme poslední rovnici přepsat na tvar

$$f_z \frac{y'' + z'(z'y'' - z''y')}{(1 + y'^2 + z'^2)^{3/2}} = f_y \frac{z'' + y'(y'z'' - y''z')}{(1 + y'^2 + z'^2)^{3/2}}.$$

Po úpravě dostaneme, že geodetická čára splňuje rovnice

$$f_z y'' - f_y z'' = (f_y y' + f_z z') (y'z'' - y''z'), \quad f(x, y, z) = 0.$$