

# 1 Určování polohy bodů pomocí souřadnic

Souřadnicové výpočty geodetických úloh řešíme v pravoúhlém souřadnicovém systému **S-JTSK**, ve kterém osa  $+X$  je orientována od severu na jih a osa  $+Y$  od východu na západ. Výpočty lokálního charakteru můžeme realizovat v místním souřadnicovém systému, jehož osy zachovávají stejný smysl pořadí jako **S-JTSK**. Souřadnicové výpočty je možné v plné míře uplatnit zejména při:

- určování pravoúhlých souřadnic bodů, kterými zhušťujeme existující bodové pole,
- projekční činnosti, přípravě vytyčovacích prvků a při vlastních vytyčovacích pracích stavebních objektů.

Základním úkolem při souřadnicovém určování polohy bodů je výpočet směrniců a délky strany mezi dvěma body, jejichž pravoúhlé souřadnice jsou známé.

## 1.1 Výpočet směrniců a délky stran

Poloha každého bodu je určena pravoúhlými souřadnicemi  $x$  a  $y$  v daném souřadnicovém systému. Strana jako úsečka mezi dvěma body je v pravoúhlém systému orientovaná směrnicem, t. j. úhlem, který svírá rovnoběžka vedená v koncovém bodě strany s kladným směrem osy  $X$  a příslušnou stranou ve směru číslování hodin. Při každé straně proto rozlišujeme dva směrníky (obr. 1.1):

$\sigma_{AB}$  - směrník strany z bodu  $A$  do bodu  $B$ ,

$\sigma_{BA}$  - směrník strany z bodu  $B$  do bodu  $A$ ,

přičemž platí:

$$\sigma_{AB} = \sigma_{BA} - 200^{\text{g}}, \text{ resp. } \sigma_{BA} = \sigma_{AB} + 200^{\text{g}} \quad (1.1)$$

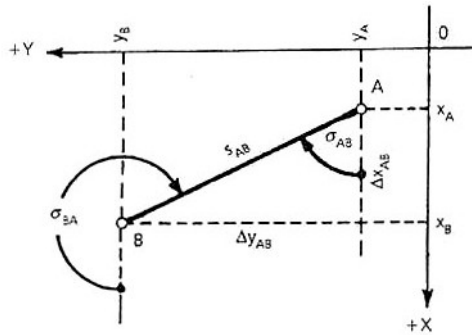
Směrník může mít hodnotu:  $0^{\text{g}}$  až  $400^{\text{g}}$ .

Výpočet směrníku a délky strany si můžeme odvodit z obr. 1.1. Dané jsou dva body pravoúhlými souřadnicemi  $A (y_A, x_A)$  a  $B (y_B, x_B)$ . Máme určit směrník  $\sigma_{AB}$  a délku strany  $s_{AB}$ . Rovnoběžky se souřadnicovými osami, vedené body  $A$  a  $B$ , tvoří se stranou  $s_{AB}$  pravoúhlý trojúhelník, jehož odvěsny jsou souřadnicové rozdíly  $\Delta y_{AB}$  a  $\Delta x_{AB}$  přičemž:

$$\Delta y_{AB} = y_B - y_A \quad \text{a} \quad \Delta x_{AB} = x_B - x_A \quad (1.2)$$

Směrník  $\sigma_{AB}$  určíme ze vztahu:

$$\text{tg} \sigma_{AB} = \frac{\sin \sigma_{AB}}{\cos \sigma_{AB}} = \frac{\Delta y_{AB}}{\Delta x_{AB}} = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} \quad (1.3)$$

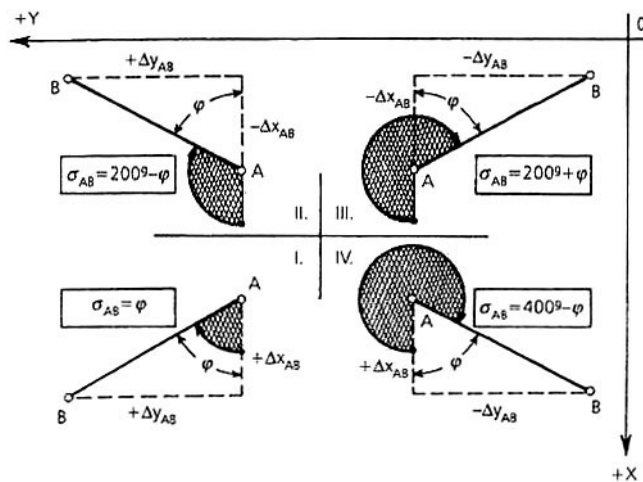


Obr. 1.1 Výpočet směrniců a délky strany

Uvedený vztah platí, když souřadnicové rozdíly  $\Delta y_{AB}$  a  $\Delta x_{AB}$  jsou kladné, což znamená, že  $\sigma_{AB}$  je v prvním kvadrantu. Hodnotu směrnic v kterémkoliv kvadrantu vypočítáme na základě znamének souřadnicových rozdílů  $\Delta y$  a  $\Delta x$  a pomocného úhlu  $\varphi$  podle vztahů na obr. 1.2. Úhel  $\varphi$  je vždy menší jako  $100^\circ$  a vypočítá se podle vzorce (1.3) s tím, že souřadnicové rozdíly  $\Delta y$  a  $\Delta x$  uvažujeme v absolutních hodnotách.

Výpočet směrnic je třeba kontrolovat 50-grádovou zkouškou podle vzorce:

$$\operatorname{tg}(\sigma_{AB} + 50^\circ) = \frac{\Delta x_{AB} + \Delta x_{AB}}{\Delta x_{AB} - \Delta y_{AB}} \quad (1.4)$$



Obr. 1.2 Hodnota směrnic v různých kvadrantech

Pro délku strany  $s_{AB}$  jako přeponu v pravoúhlém trojúhelníku (obr. 1.1) platí:

$$s_{AB} = \frac{\Delta y_{AB}}{\sin \sigma_{AB}} = \frac{\Delta x_{AB}}{\cos \sigma_{AB}} \quad (1.5)$$

V případech, když souřadnicové rozdíly mají velmi rozdílné hodnoty, bude přesnější hodnota strany vypočítaná z většího souřadnicového rozdílu.

Z trojúhelníku můžeme vyjádřit též vztah na výpočet souřadnicových rozdílů  $\Delta y_{AB}$  a  $\Delta x_{AB}$ :

$$\Delta y_{AB} = s_{AB} \cdot \sin \sigma_{AB}, \quad \Delta x_{AB} = s_{AB} \cdot \cos \sigma_{AB} \quad (1.6)$$

Vztahy platí (po změně indexů) všeobecně pro výpočet libovolného souřadnicového rozdílu  $\Delta y$ , resp.  $\Delta x$ .

## 1.2 Určení souřadnic bodu metodou polárních souřadnic

Úlohou je vypočítat pravoúhlé souřadnice bodu  $P$  (obr. 1.3), když:

- jsou dané dva body  $A$  a  $B$  pravoúhlými souřadnicemi,
- na bodě  $A$  byl měřený úhel  $\omega$  a délka  $d_{AP}$

Výpočet vykonáme v tomto pořadí:

- výpočet směrníku  $\sigma_{AB}$  podle (1.3), (1.4),
- výpočet směrníku  $\sigma_{AP}$ :

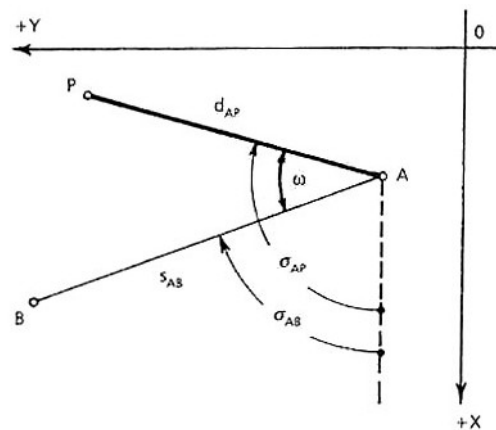
$$\sigma_{AP} = \sigma_{AB} + \omega \quad (1.7)$$

- výpočet souřadnicových rozdílů  $\Delta y_{AP}$  a  $\Delta x_{AP}$ :

$$\Delta y_{AP} = d_{AP} \cdot \sin \sigma_{AP}, \quad \Delta x_{AP} = d_{AP} \cdot \cos \sigma_{AP} \quad (1.8)$$

- výpočet souřadnic bodu  $P$ :

$$y_P = y_A + \Delta y_{AP}, \quad x_P = x_A + \Delta x_{AP} \quad (1.9)$$



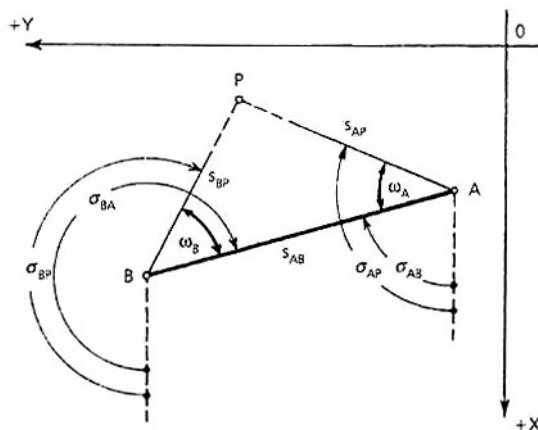
Obr. 1.3 Určení souřadnic metodou polárních souřadnic

Znaménko souřadnicového rozdílu bude totožné se znaménkem sinusu, resp. kosínusu směrníku v příslušném kvadrantě.

## 1.3 Určení souřadnic bodu metodou protínání napřed z úhlů

Na určení souřadnic bodu  $P$  protínáním napřed z úhlů musíme (obr. 1.4):

- znát souřadnice dvou bodů  $A$  a  $B$ ,
- změřit vodorovné úhly  $\omega_A$  a  $\omega_B$  v bodech  $A$ ,  $B$ .



Obr. 1.4 Určení souřadnic bodu metodou protínání napřed z úhlů

Před vlastním výpočtem vyhotovíme náčrt situace, bez kterého nemůžeme úlohu jednoznačně řešit.

Výpočet provedeme v tomto pořadí:

- výpočet směrníku  $\sigma_{AB}$  a strany  $s_{BA}$  podle (1.3), (1.4), (1.5),
- výpočet směrníků  $\sigma_{AP}$ ,  $\sigma_{BP}$ :

$$\sigma_{AP} = \sigma_{AB} + \omega_A, \quad \sigma_{BP} = \sigma_{BA} + \omega_B \quad (1.10)$$

- výpočet délek stran  $s_{BA}$ :

$$s_{AP} = s_{AB} \frac{\sin \omega_{AP}}{\sin(\omega_A + \omega_B)}, \quad s_{BP} = s_{AB} \frac{\sin \omega_A}{\sin(\omega_A + \omega_B)} \quad (1.11)$$

- výpočet souřadnicových rozdílů:

$$\begin{aligned} \Delta y_{AP} &= s_{AP} \cdot \sin \sigma_{AP}, & \Delta x_{AP} &= s_{AP} \cdot \cos \sigma_{AP} \\ \Delta y_{BP} &= s_{BP} \cdot \sin \sigma_{BP}, & \Delta x_{BP} &= s_{BP} \cdot \cos \sigma_{BP} \end{aligned} \quad (1.12)$$

- výpočet souřadnic bodu  $P$ :

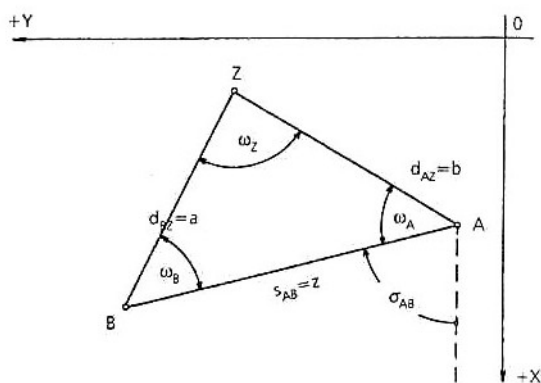
$$\begin{aligned} y_P &= y_A + \Delta y_{AP} = y_B + \Delta y_{BP} \\ x_P &= x_A + \Delta x_{AP} = x_B + \Delta x_{BP} \end{aligned} \quad (1.13)$$

## 1.4 Určení souřadnic bodu metodou protínání napřed z délek

Přesné a rychlé měření délek elektronickými dálkoměry umožňuje více častěji určit polohu bodů protínáním napřed z délek.

Na určení souřadnic bodu  $Z$  protínáním napřed z délek musíme (obr. 1.5):

- poznat souřadnice bodů  $A$  a  $B$ ,
- změřit délky z bodů  $A$  a  $B$  na určený bod  $d_{AZ}$  a  $d_{BZ}$ .



Obr. 1.5 Určení souřadnic bodu metodou protínání napřed z délek

Postup výpočtu je tento:

Po výpočtu směrniku  $\sigma_{AB}$  a strany  $s_{AB}$  (1.5) vypočítáme (např. podle Herónových vzorců) hodnoty úhlů  $\omega_A$ ,  $\omega_B$  a  $\omega_Z$  :

$$\operatorname{tg} \frac{\omega_A}{2} = \sqrt{\frac{(s-b)(s-z)}{s(s-a)}} ;$$

$$\operatorname{tg} \frac{\omega_B}{2} = \sqrt{\frac{(s-a)(s-z)}{s(s-b)}} ;$$

$$\operatorname{tg} \frac{\omega_Z}{2} = \sqrt{\frac{(s-a)(s-b)}{s(s-z)}} ;$$

kde  $s = \frac{a+b+z}{2}$

Kontrolou výpočtů je :  $\omega_A + \omega_B + \omega_Z = 200^{\circ}$  .

Dále výpočet pokračuje stejně jako při protínání napřed úhly, což znamená výpočtem směrníků na určený bod, souřadnicových rozdílů a nakonec souřadnic určeného bodu –dvojmo.

Úhly  $\omega_A$  ,  $\omega_B$  a  $\omega_Z$  je možné vypočítat taktéž pomocí kosínusové věty:

$$\cos \omega_A = \frac{b^2 + z^2 + a^2}{2bz} ;$$

$$\cos \omega_B = \frac{a^2 + z^2 + b^2}{2az} ;$$

$$\cos \omega_Z = \frac{a^2 + b^2 + z^2}{2ab} ;$$