

# Kartografické modelování

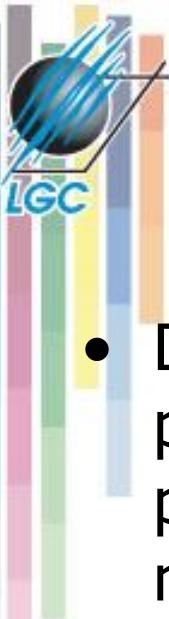
## X – Prediktivní modelování

jaro 2015

**Petr Kubíček**

**kubicek@geogr.muni.cz**

**Laboratory on Geoinformatics and Cartography (LGC)**  
**Institute of Geography**  
**Masaryk University**  
**Czech Republic**



# Podstata prediktivního modeování

- Doposud jsme se zabývali problémem, jak počítač „vidí“ geografická dat prostřednictvím popisných (deskriptivních) technik a vytváří z nich oblasti s určitými vlastnostmi.
- Další logický krok je použití „**prediktivních – předpovědních**“ **technik k vytvoření extrapolovačních map předvídat jících budoucí podmínky**.
- Využití v řadě oblastí:
  - **Predikce kriminality.**
  - Zemědělství – odhad výnosu plodin.
  - Archeologie - lokalizace nalezišť.



# Predictive Crime Analysis

- **WHAT?**
- „Predictive policing in the context of place is the use of **historical data** to create a **spatiotemporal forecast** of crime **hot spots**.“
- **WHY?**
- that will be the **basis for police resource allocation** decisions with the expectation that having officers at the proposed place and time **will deter or detect criminal activity.**“



# The role of 'place' in crime

Two key considerations (Spencer Chainey)

- Crime has an inherent **geographical quality**
- Crime is **not randomly distributed**



# Crime has an inherent geographical quality

The four dimensions of crime:

- **Legal** (a law must be broken).
- **Victim** (someone or something has to be targeted).
- **Offender** (someone has to do the crime).
- **Spatial** (it has to happen at a place - somewhere, in space and time).



# **Crime is not randomly distributed**

If crimes were random:

- Equal chance of them happening anywhere at anytime.

But crime is not randomly distributed

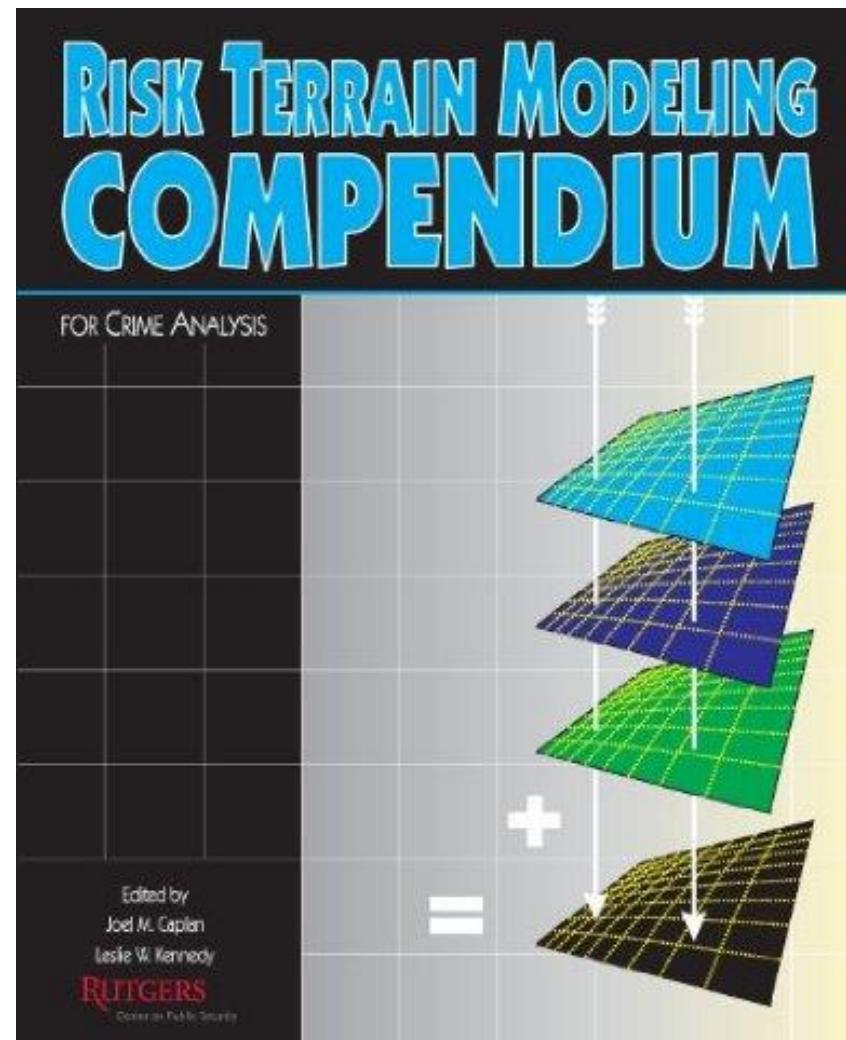
- Concentrated into places of activity
  - Crime hotspots
- Series follow geographic patterns
  - Serious and volume crime



# Risk Terrain Modeling Prediction

- Risk terrain modeling (RTM) is an **approach to risk assessment** in which separate **map layers** representing the influence and intensity of a **crime risk factor** at every place throughout a geography is created in a geographic information system (GIS).
- Map layers are combined to produce a **composite “risk terrain” map** with values that account for all risk factors at every place throughout the geography.
- Available in PDF – ask your lecturer ☺

Kartografické modelování





# RTM steps

1. Select an outcome **event** of particular interest
  2. Choose a study **area**
  3. Choose a time **period**
  4. Obtain **base maps** of your study area
  5. Identify **aggravating** and **mitigating factors** related to the outcome event
  6. **Select** particular **factors** to include in the RTM
  7. **Operationalize** the spatial influence of factors to risk map layers
  8. **Weight** risk map layers relative to one another
  9. **Combine** risk map layers to form a composite map
  10. **Finalize** the risk terrain map to **communicate** meaningful and actionable information.
- Kartografické modelování**



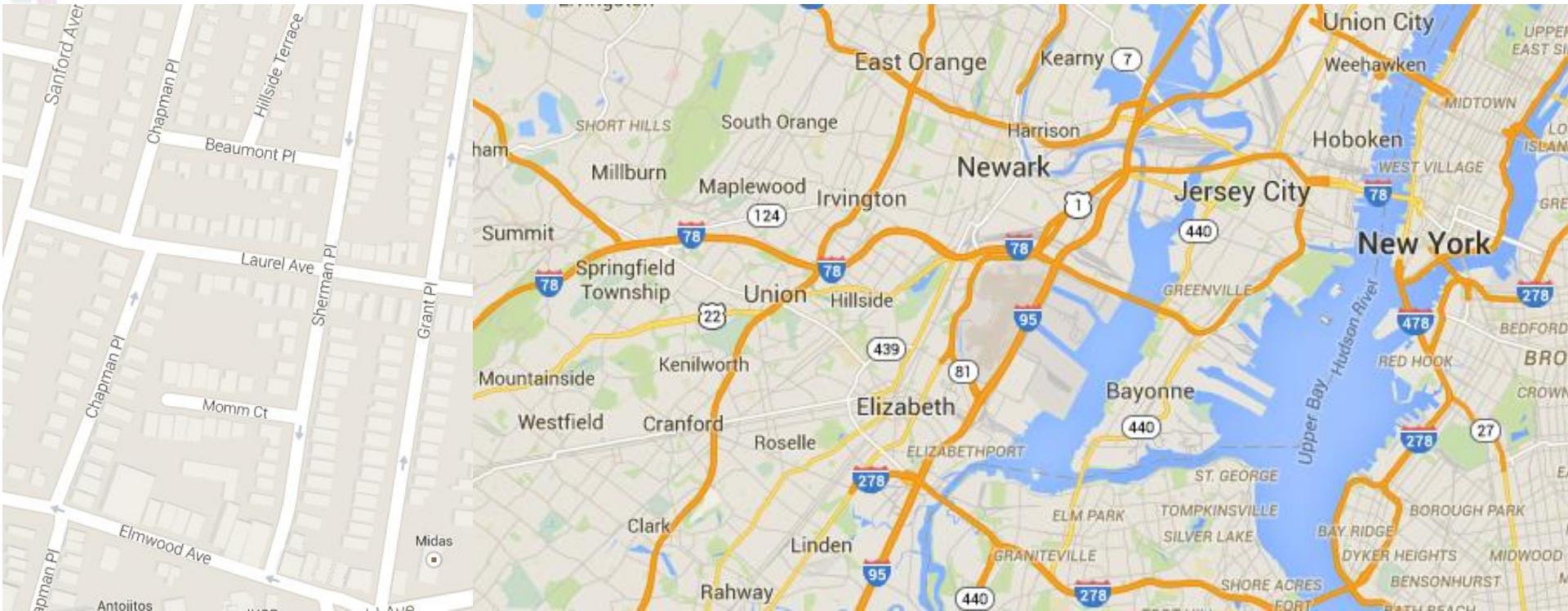
## Step 1 -2

1. Select an outcome **event** of particular interest

*Gun shooting incidents.*

2. Choose a study **area on which risk terrain maps will be created.**

*The Township of Irvington, NJ.*





## Step 3

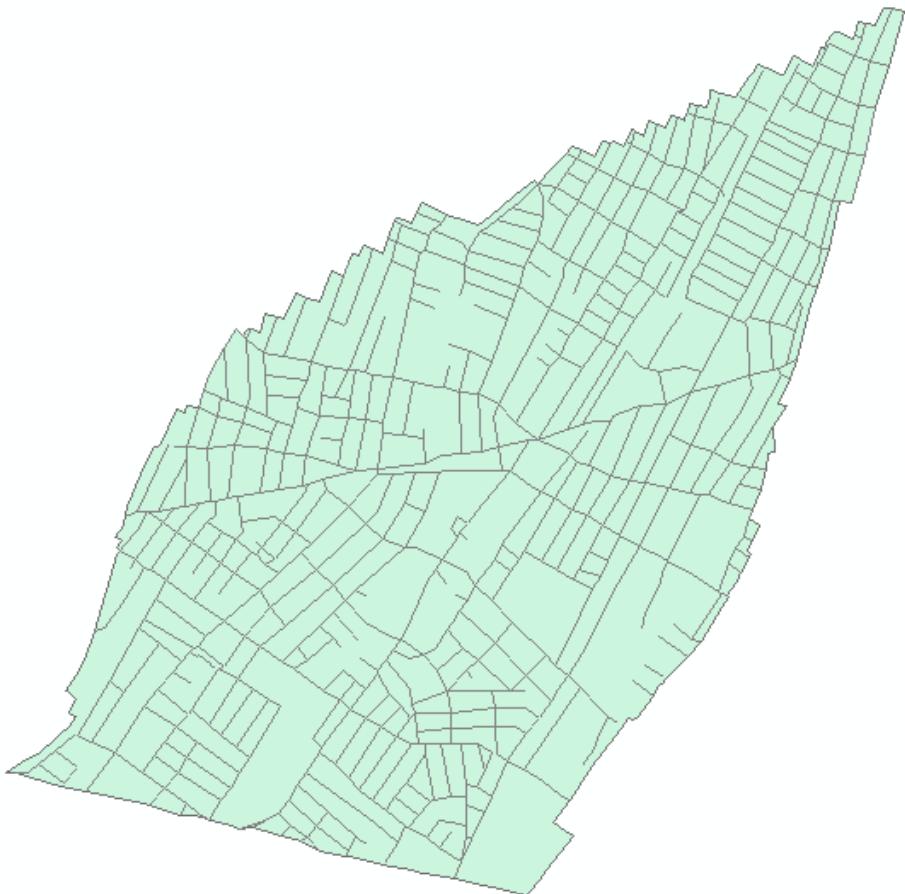
### ***STEP 3: Choose a time period to create risk terrain maps for.***

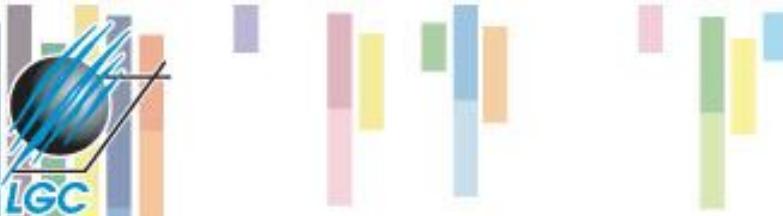
- Six month time period: January 1 to June 30.
- It is expected that this time period will adequately assess the place-based risk of shootings during the next 6-month time period (July 1 to December 31).
- **Data availability and comparability ?? Is it really justifiable and valid for the Czech Republic?**



## Step 4

- ***STEP 4: Obtain base maps of your study area.***
- Two base maps were obtained from Census 2000 TIGER/Line Shapefiles:
  - 1) Polygon shapefile of the Township and
  - 2) **Street centerline** shapefile for the Township.





## Step 5

***STEP 5: Identify aggravating and mitigating risk factors that are related to the outcome event.***

- Three **aggravating factors** were identified based on a ***review of empirical literature***:
  - dwellings of known gang members (**habitual offenders**),
  - locations of **retail business infrastructure** (bars, strip clubs, bus stops, check cashing outlets, pawn shops, fast food restaurants, and liquor stores),
  - locations of **drug arrests** (places, where the police action happened).



## Step 6

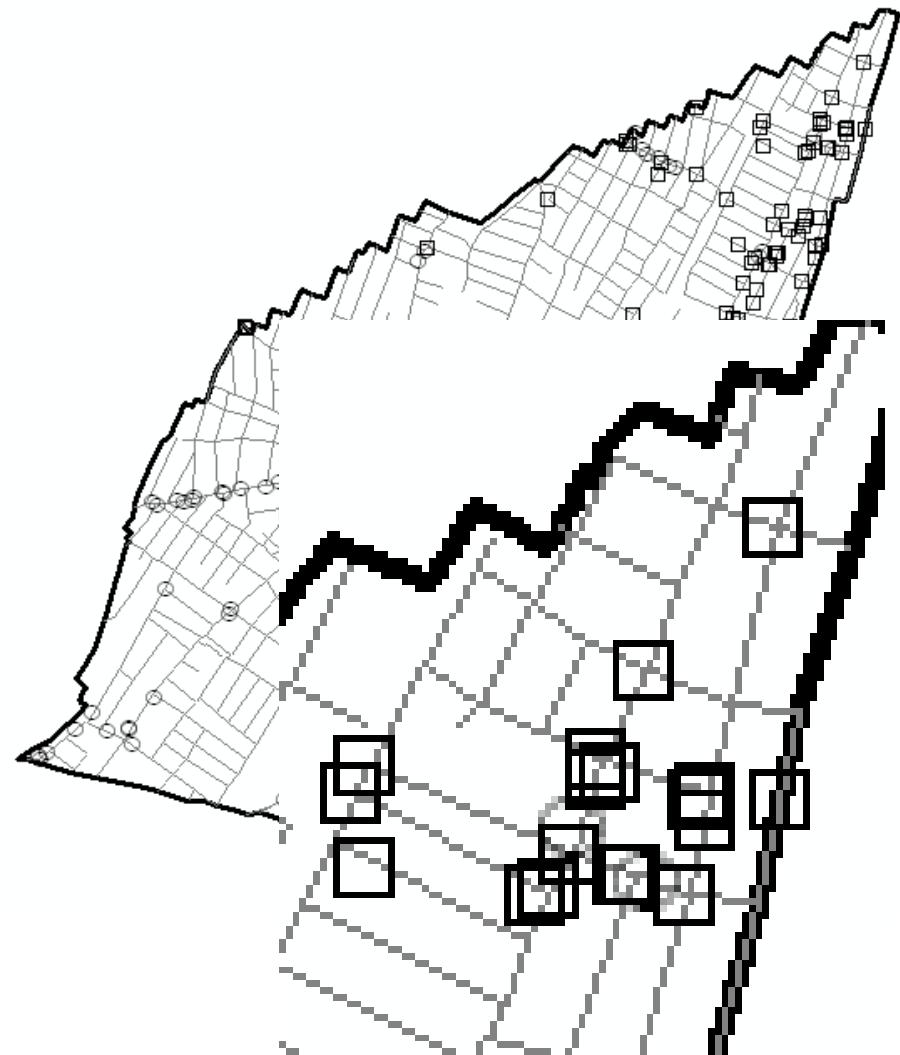
- ***STEP 6: Select particular risk factors to include in the risk terrain model.***
- All three risk factors identified in Step 5 will be included.
- Raw data in tabular form (i.e. Excel spreadsheets) was provided by the Township police and the many **datasets they maintain, validate and update regularly to support internal crime analysis and police investigations.**
- Attributes + **addresses** + time stamps + ??
- **State of the art of the investigation including the punishment and legal procedure.**



## • ***STEP 7: Operationalize risk factors to risk map layers.***

- The tabular data was geocoded to street centerlines of Irvington to create point features representing:
  - the locations of gang members' **residences** (hidden on the map to protect the gang members),
  - retail **business outlets**,
  - and **drug arrests**, respectively as three separate map layers.

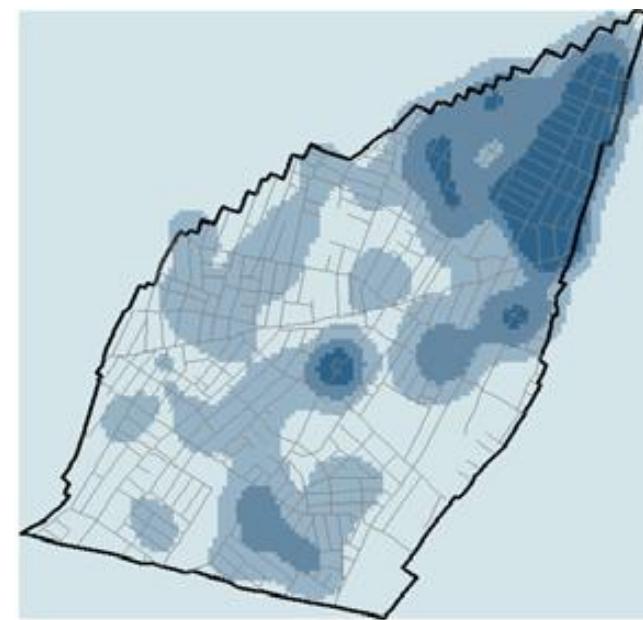
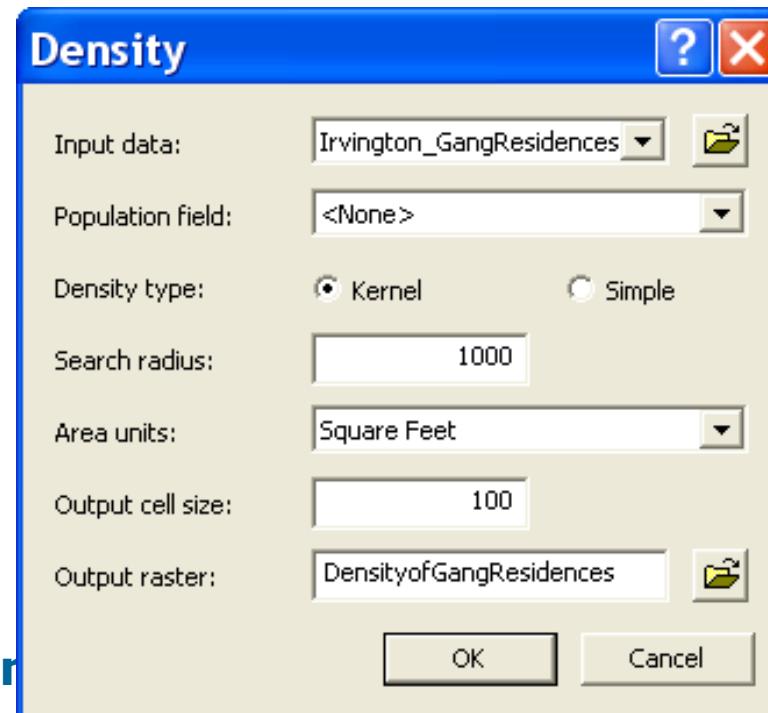
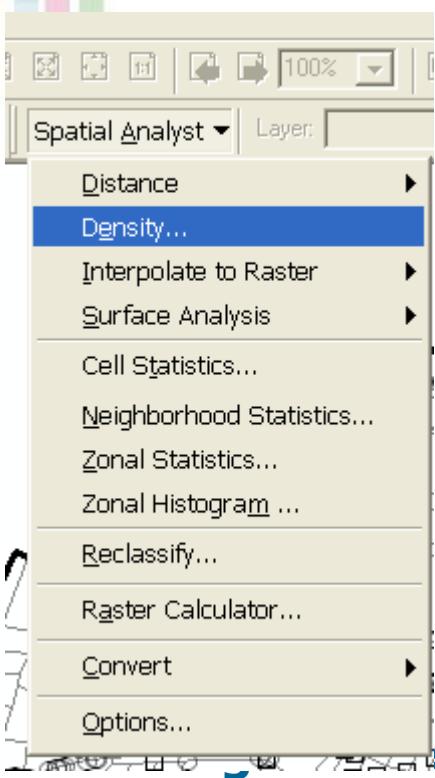
## Step 7

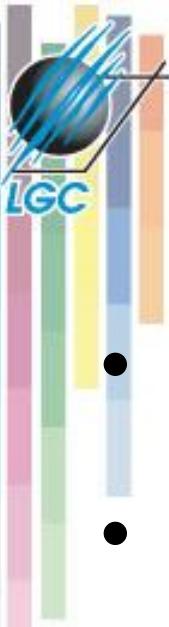




# Step 7a – gang member residence

The spatial influence of the “gang members’ residences” risk factor was operationalized as: “Areas with **greater concentrations of gang members residing will increase the risk of those places having shootings.**” So, a **density map** was created from the points of gang members’ residences. Jádrové vyhlazování – proměnné ?

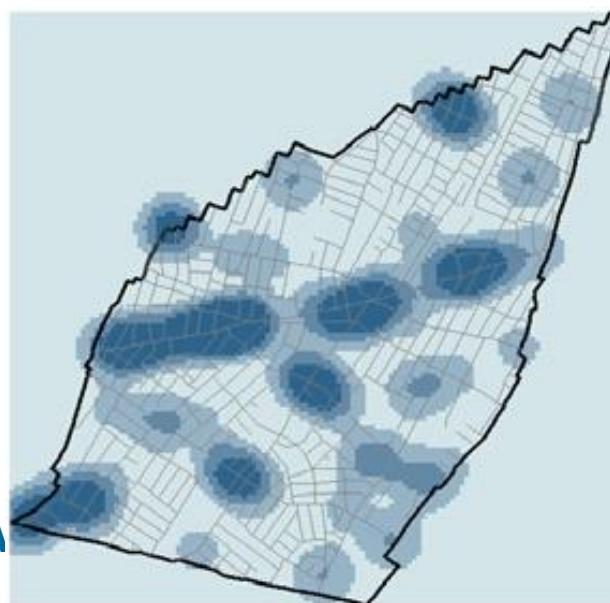




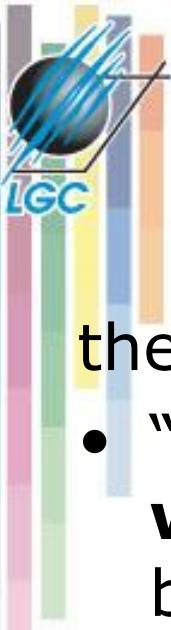
LGC

## Step 7b - infrastructure

- The spatial influence of the “infrastructure” risk factor was operationalized as:
- **“High concentrations** of bars, strip clubs, bus stops, check cashing outlets, pawn shops, fast food restaurants, and liquor stores **will increase the risk** of those dense places having shootings.”



Kartografické modelování

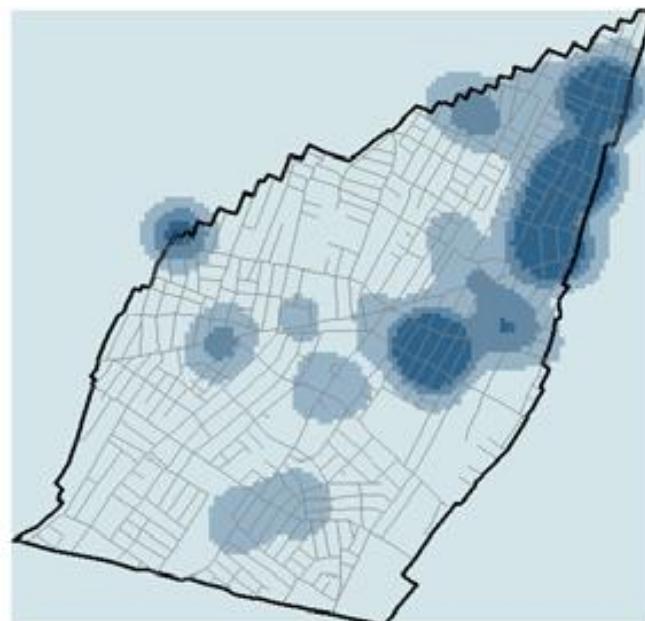


LGC

## Step 7C – the drug arrest

the “drug arrest” risk factor was operationalized as:

- “Areas with **high concentrations** of drug arrests **will be at a greater risk for shootings** because these arrests create new ‘open turf’ that other drug dealers fight over to control.”



Kartografické modelov

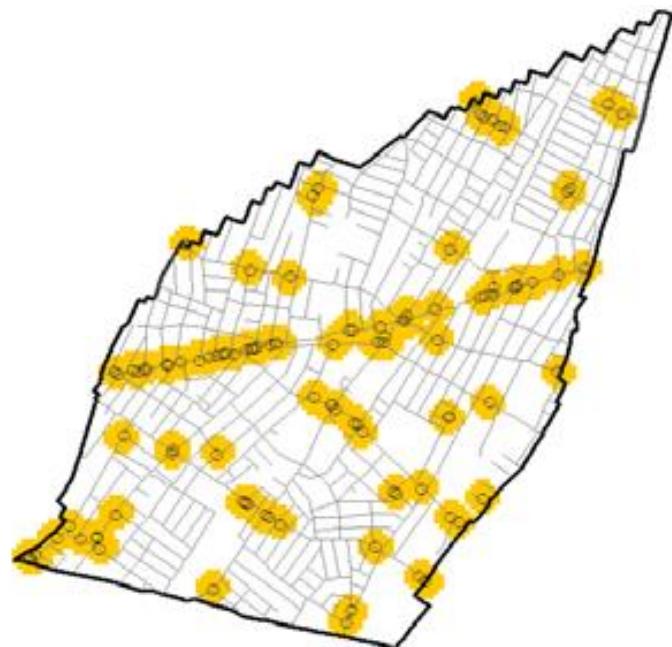


## Step 7 – map density method details

- **Kernel density** values were calculated for each of the risk map layers so that *points lying near the center of a cell's search area would be weighted more heavily than those lying near the edge*, in effect smoothing the distribution of values.
- Cells within each density map layer were **classified into four groups according to standard deviational breaks**. The dark blue colored cells had values in the **top five percent** of the distribution and were considered the “**highest risk**” places.

## Step 7d – distance from infrastructure

- The spatial influence of the “infrastructure” risk factor was also operationalized as:
- “The **distance of one block**, or about 350ft (app. 100 m), from a facility poses the greatest risk of shootings because **victims** are often **targeted** when **arriving** at or **leaving** the establishment.”

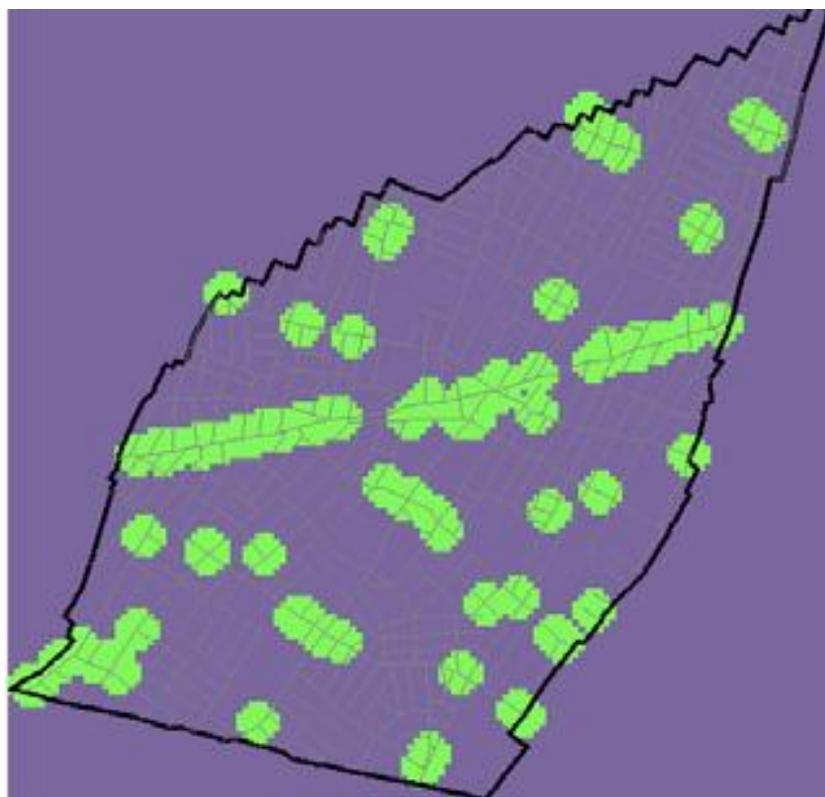
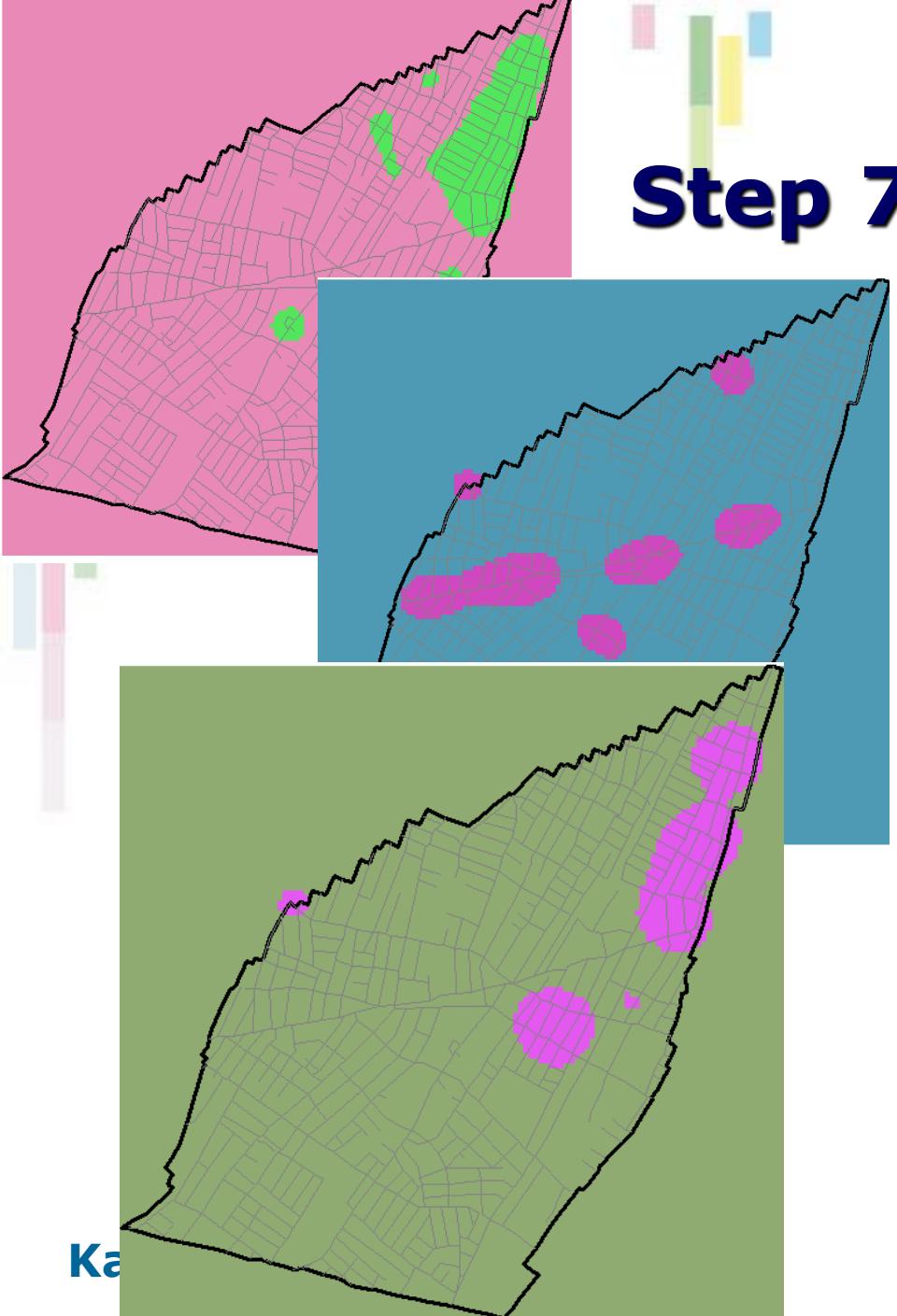




## 7e – final operationalization

- We are only interested in knowing where places are the most at risk for shootings, so we used a **binary-valued schema** to designate the “**highest risk**” places across all four risk map layers.
- The highest risk places of each risk map layer, respectively, will be given a value of “1”; all other places will be given a value of “0”.
- All risk factors are operationalized as **aggravating factors**, so these values will **remain positive**.

## Step 7 - reclassification

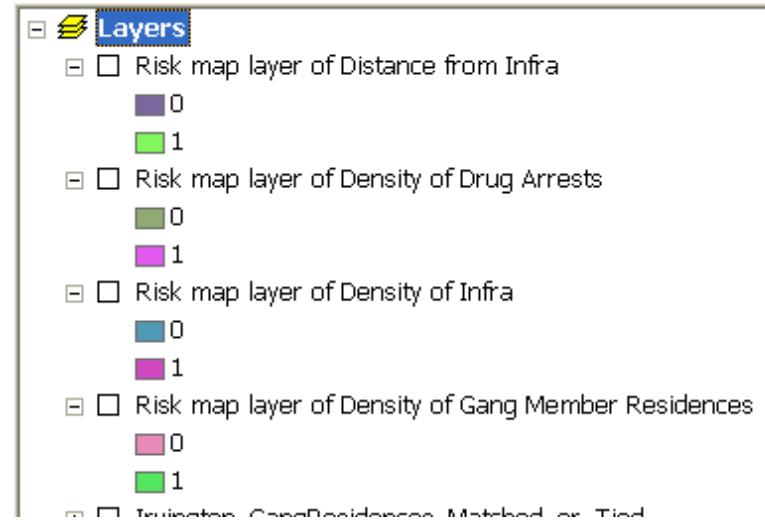


Ka



## Step 7 – final comparison

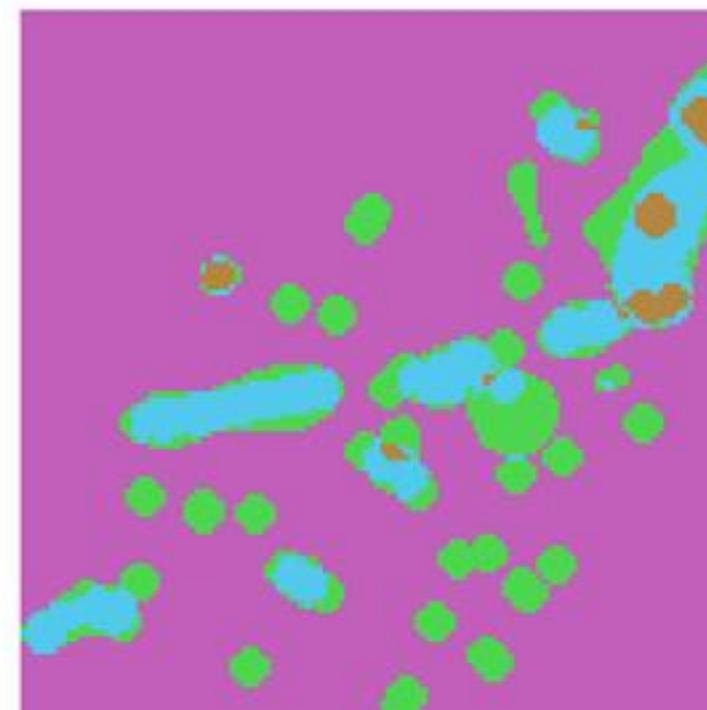
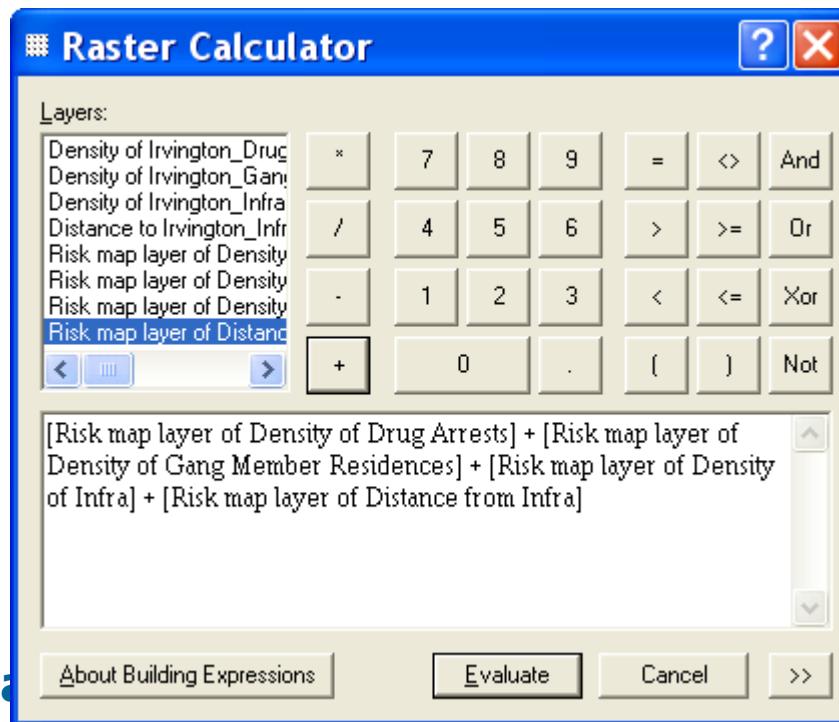
- We now have **four (final) risk map layers, operationalized from three risk factors.**
- **Binary** reclassification – 0 – 1
- The cells of different map layers are the same size and were classified in a standard way, the risk **map layers can be summed together** to form a **composite risk terrain map**.





# Step 8 + 9 - Inter Risk Map Layer Weighting and CRTM

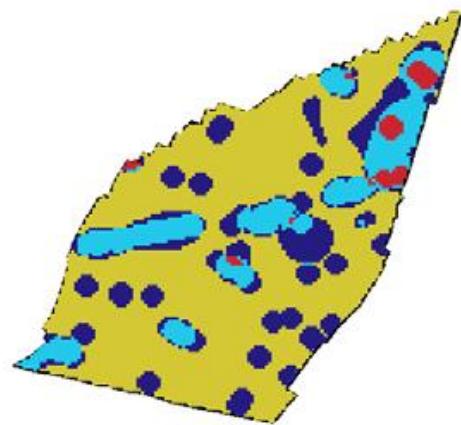
All risk **map layers** will carry equal weights to produce an **un-weighted risk terrain model**. It is assumed, for example, that being in a place with a high concentration of drug arrests **poses the same risk** of having a shooting as being in a place with a high concentration of gang member residences. Unless we know better 😊 !!



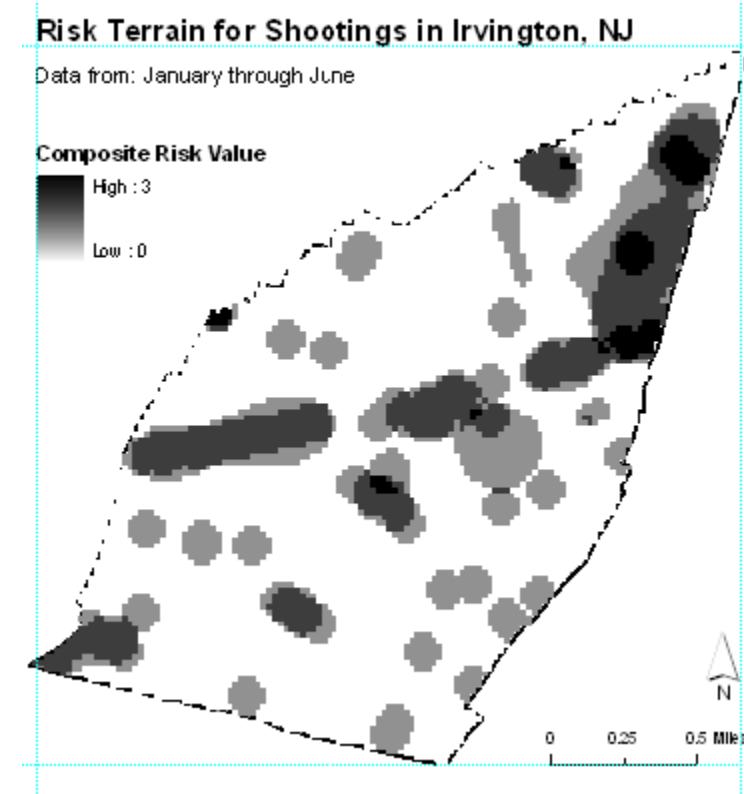


# STEP 10 - Finalize the Risk Terrain Map to Communicate Meaningful Information.

- Clip our risk terrain map to the boundary of Irvington.



- produce a final map with shades of grey and layout.





LGC

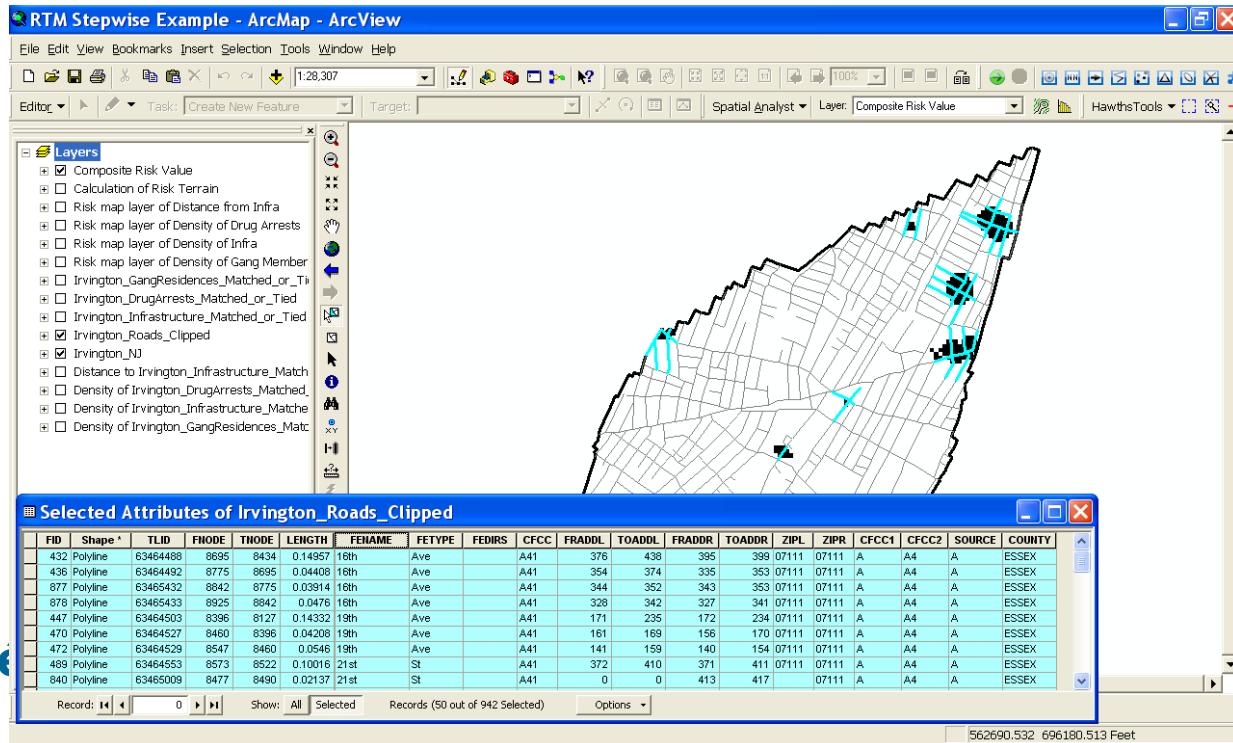
## Step 10 – make the risk count

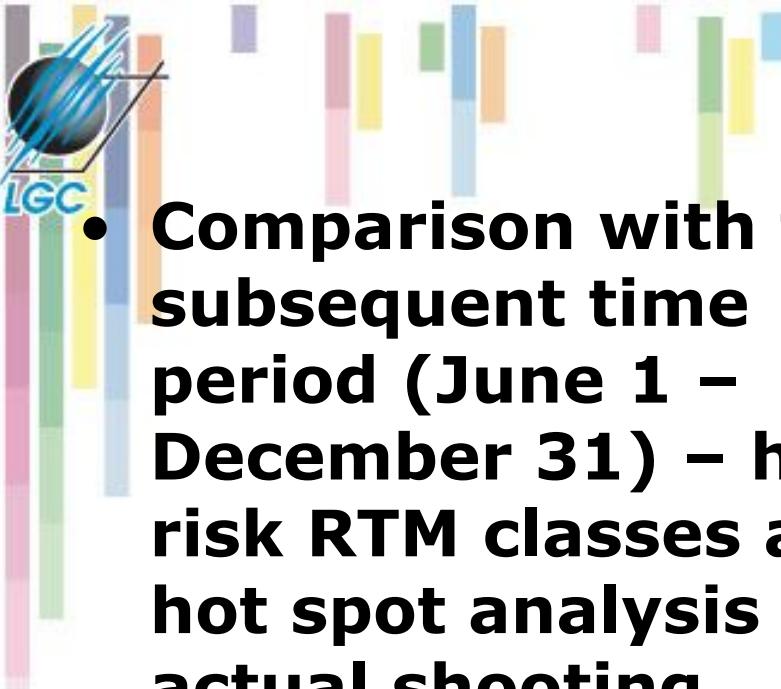
- convert the risk terrain map from raster to vector we can (still using the regular structure converted to square polygons):
- **count the number of shootings that actually occur in the high-risk areas during the subsequent time period;**
- calculate the **square area** of the highest risk areas (i.e., places with a composite risk value of 3);



# Step 10 – make the risk count

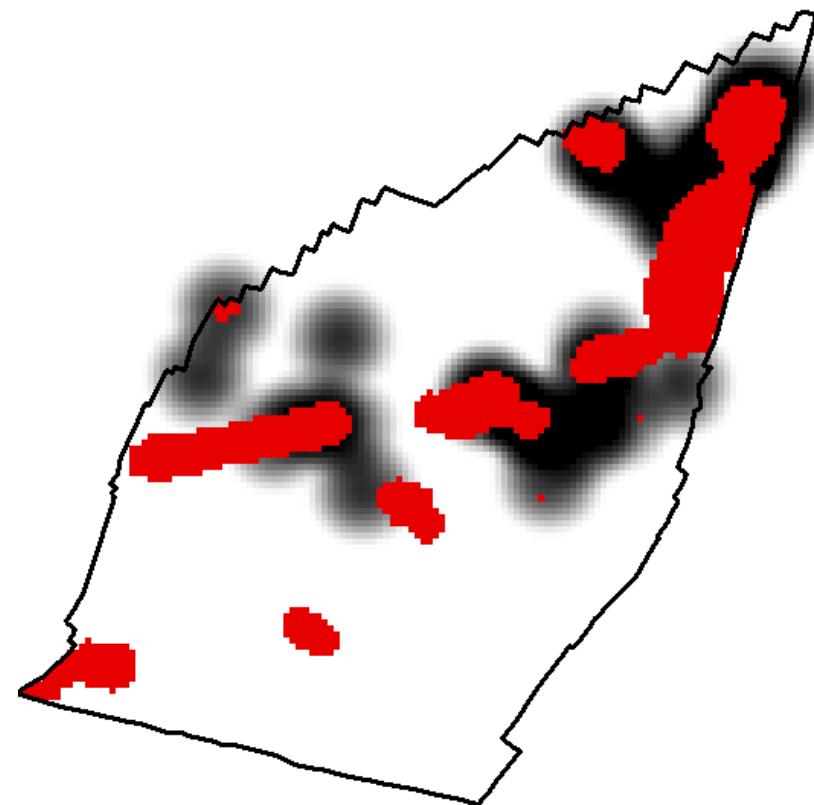
- Select all street segments within these areas to inform police commanders about where patrols might be increased.
- Operationalise the command and control on the day by day basis.





# RTM validation

- Comparison with the subsequent time period (June 1 – December 31) – high risk RTM classes and hot spot analysis of actual shooting accidents.
- About 50% (15 out of 31) of the shootings during the subsequent time period (July 1 to December 31) happened in these high-risk cluster areas.





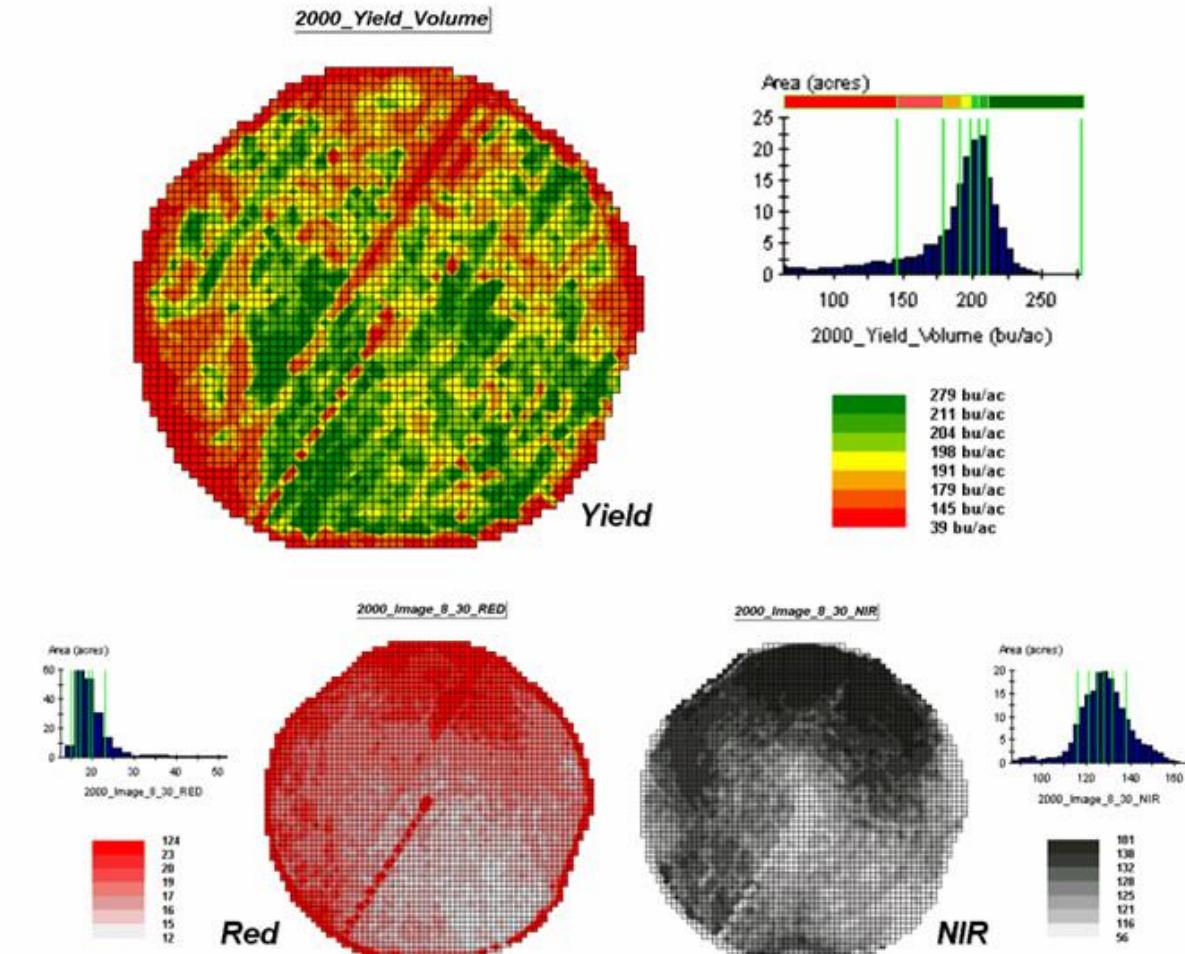
# Things to remember

- **Remember**, risk terrain modeling is only a *tool for spatial risk assessment*; it is not the solution to crime problems.
- You (the analyst) give **value and meaning to RTM**, so be innovative in your thinking about risk factors and how risk terrain maps can be applied to police operations.

# Případová studie

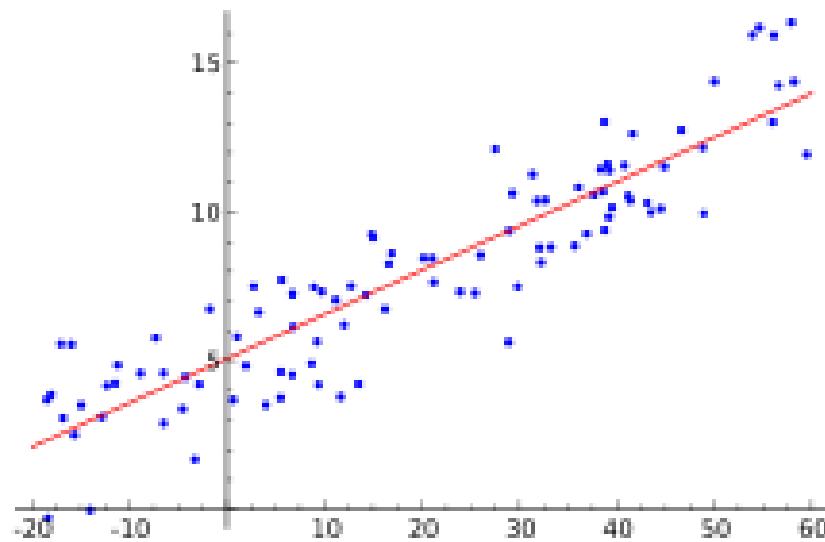
- Využití prediktivního modelování pro precizní zemědělství (J. Berry).**
- Výnosy kukuřice** – nízké (39 - červená) . Vysoké (279 – zelená) – **závislá proměnná** identifikující tento fenomén (jev), který chceme predikovat.
- Nezávislé proměnné** jsou použity pro to, aby bylo možné odhalit prostorové vztahy a vytvořit predikční rovnici.
- Využity data DPZ – **odrazivost povrchu rostlin** v červené a části spektra (RED) a v části blížící se infračervené (NIR).

## Kartografické modelování

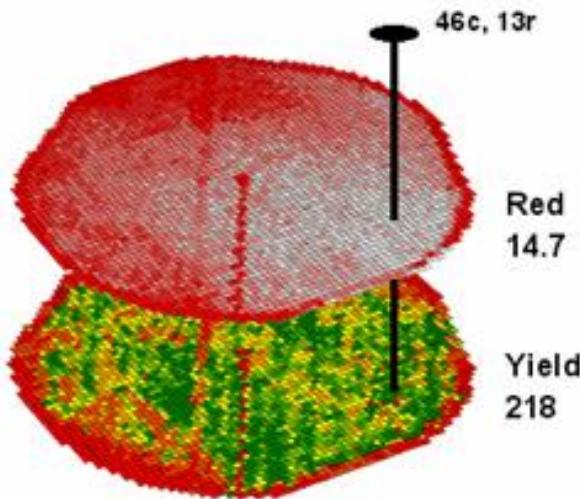


## Případová studie II

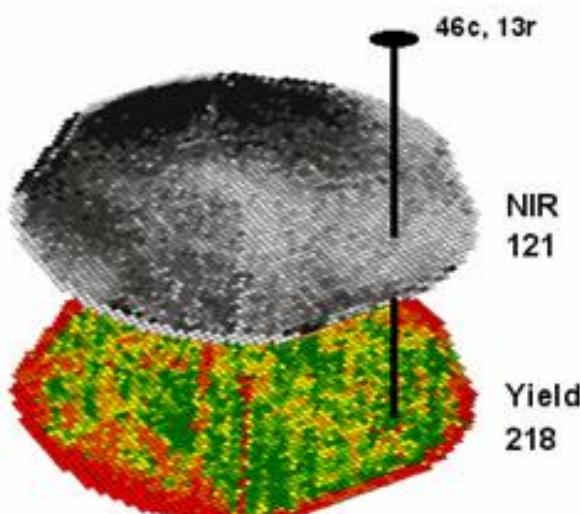
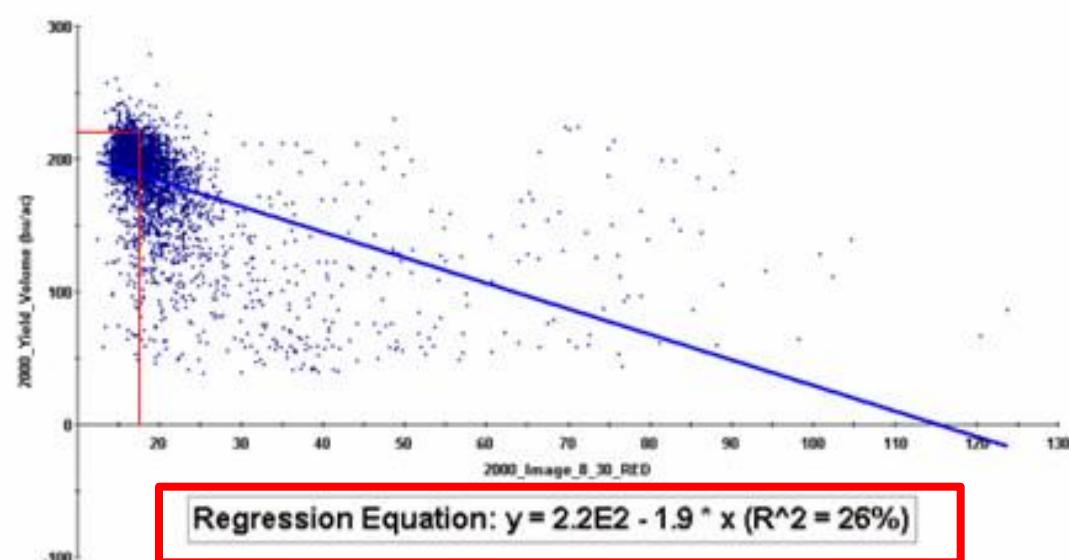
- Korelační diagram (Scatter plot) pro všechny existující dvojice hodnot.
- Predikční rovnice vytvořená pomocí regresní analýzy – křivka nejlépe charakterizující datové rozložení.



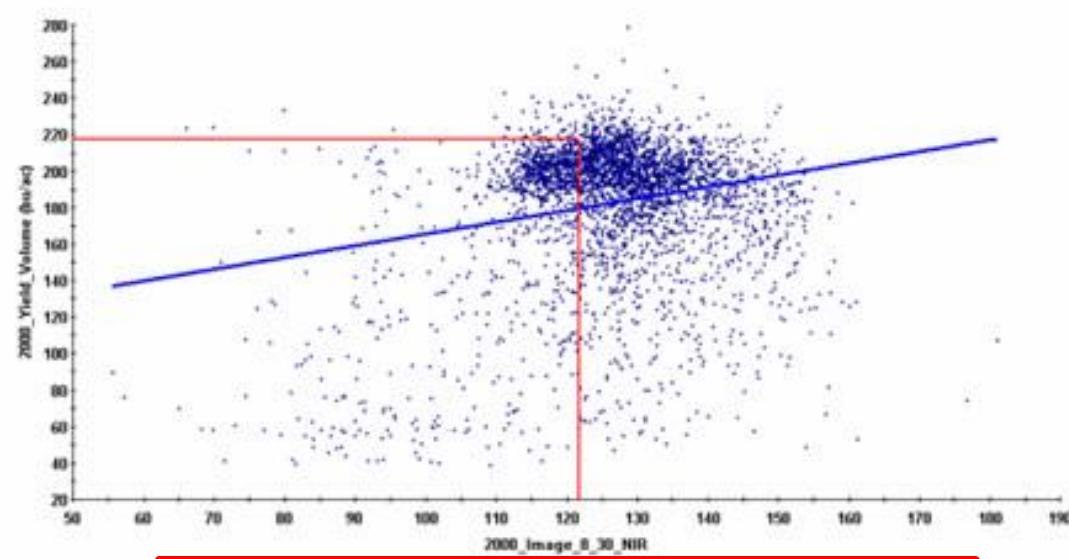
- Využití predikční rovnice pro další lokality.  
Kartografické modelování

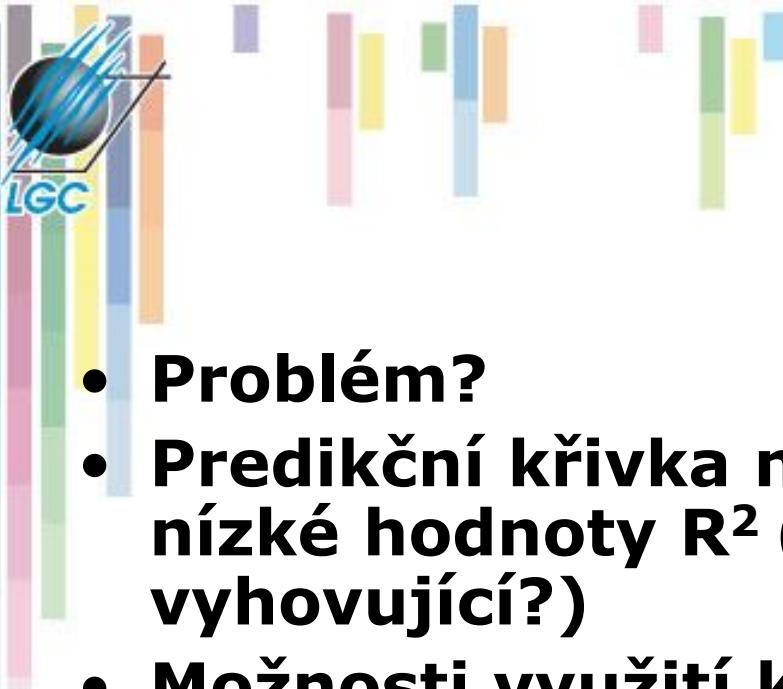


Graph of 2000\_Yield\_Volume vs 2000\_Image\_8\_30\_RED



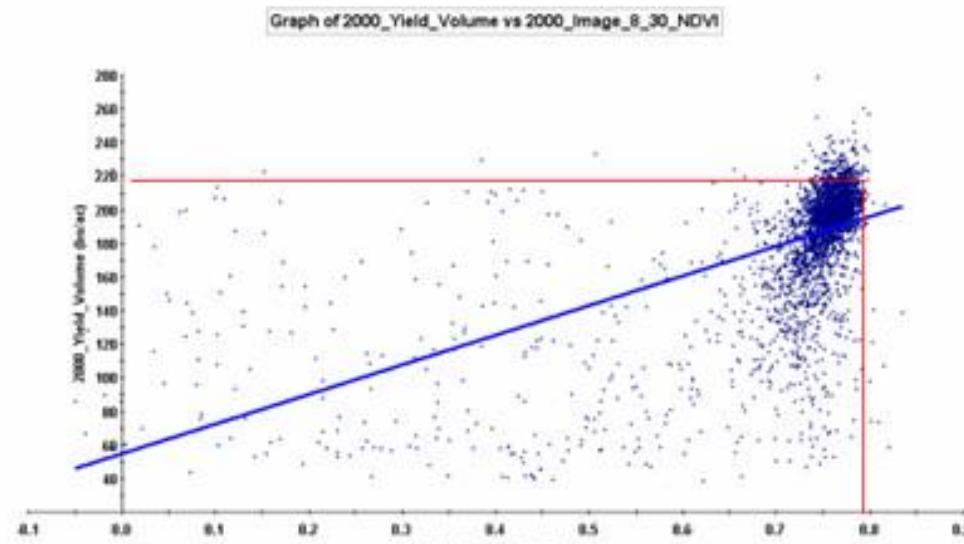
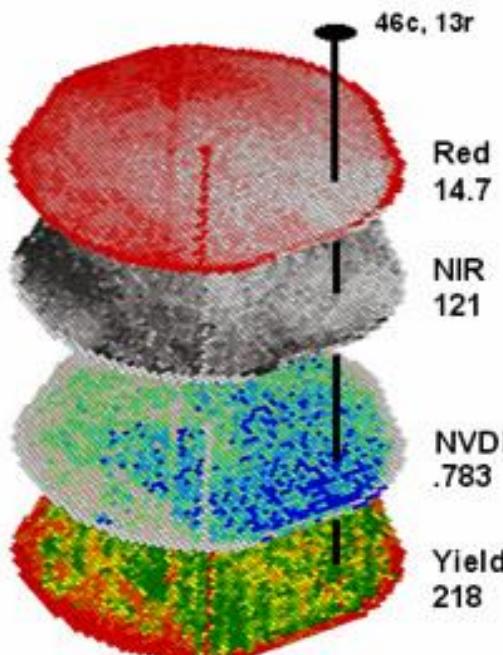
Graph of 2000\_Yield\_Volume vs 2000\_Image\_8\_30\_NIR



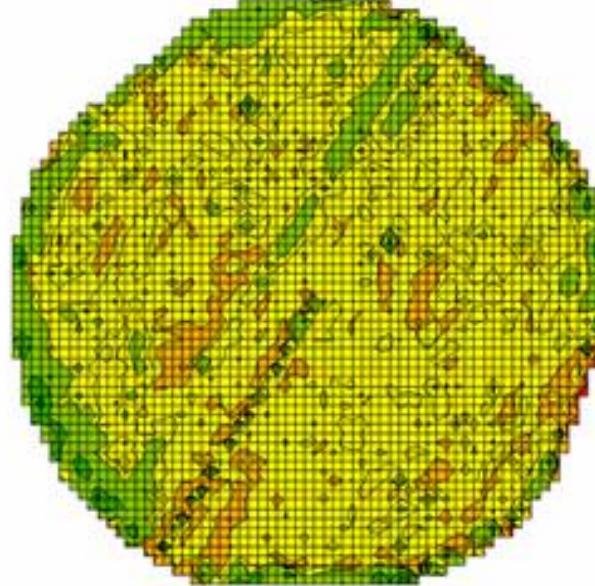
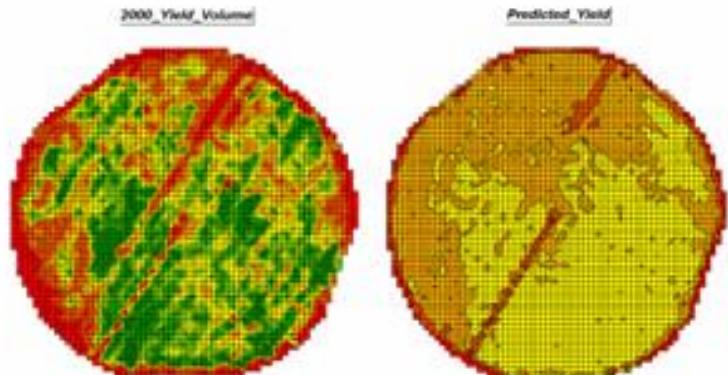


# Případová studie IV

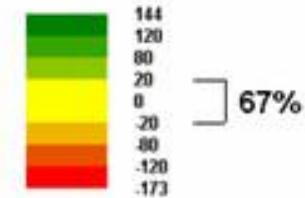
- Problém?
- Predikční křivka nevystihuje rozdělení dat – nízké hodnoty  $R^2$  (jaké hodnoty jsou vyhovující?)
- Možnosti využití kombinovaného indexu – NDVI
- Normalized Density Vegetation Index (NDVI)
- $NDVI = ((NIR - Red) / (NIR + Red))$
- Srovnání predikované a skutečné hodnoty (kalibrace modelu) – mapa odchylek.
- Průměrná chyba 2,26 q/ha.



Regression Equation:  $y = 55 + 1.8E2 \cdot x (R^2 = 30\%)$

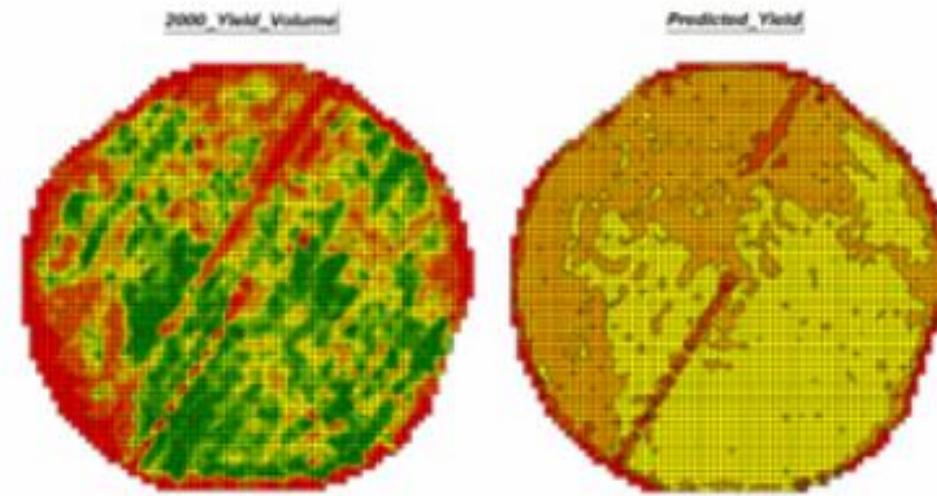


Statistics	
Min:	-173
Max:	144
Range:	318
Mean:	2.62
Median:	-4.23
Std. Dev.	32
Variance:	1,025
Gidded Area:	189 acres

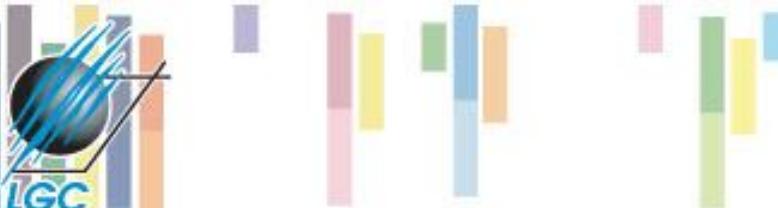


# Případová studie IV

- Výsledky shlazují skutečné výnosy.

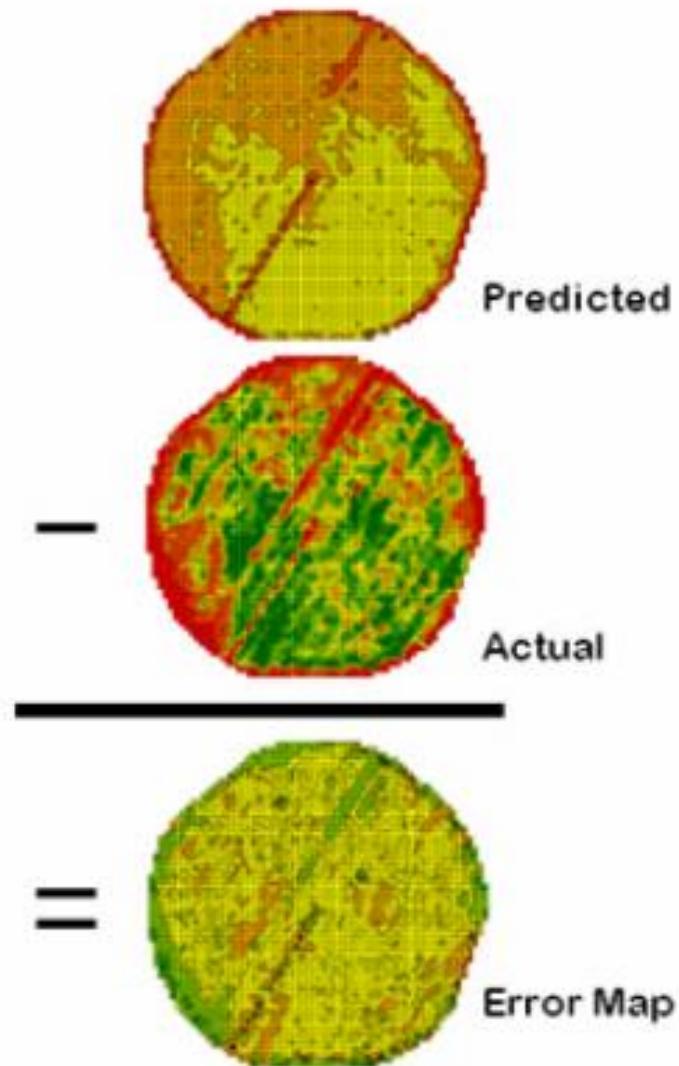


- Nejedná se o skutečnou kalibraci modelu, ale spíše o první zjednodušený náhled, jaké by mohly výnosy být.
- Jak můžeme výsledný model dále zlepšit?



## Případová studie V

- **Bližší pohled na mapu odchylek**
- **Průměrná chyba 2,62 q/ha.**
- **67% odhadu +- 20 q/ha.**
- **ALE – některé lokality až +144 a -173 q/ha.**

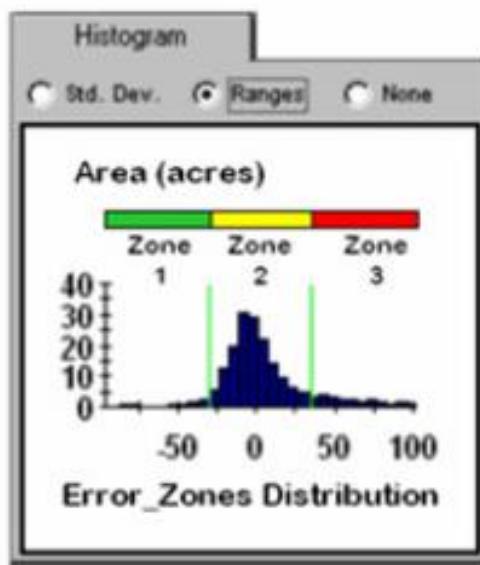


Kartografické modelování

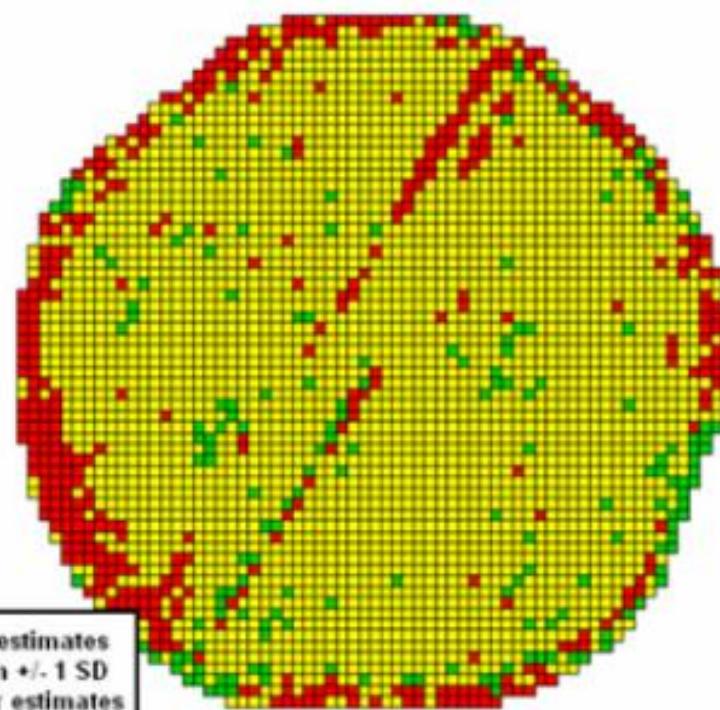


# Případová studie VI

- Řešení?
- Stratifikace datové sady – rozdělení do skupin ze stejnými charakteristikami.



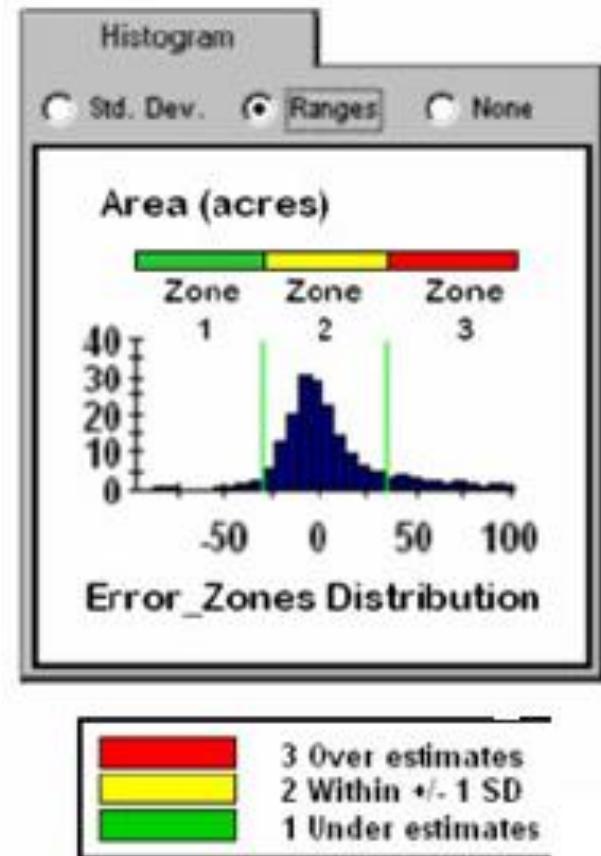
Error\_zones



# Případová studie VII

- Predikční rovnice bude lépe vystihovat jednotlivé vrstvy, než jedna rovnice pro celá data.
- Více technik pro stratifikaci.
- Využití histogramu – plus/minus směrodatná odchylka dělí histogram na 3 zóny.
- Predikce funguje pro zónu 2.
- Pro zóny 1 a 3 jsou výsledky pod a nadhodnocené.
- Specifická predikční rovnice pro každou zónu by měla dát lepší predikci.

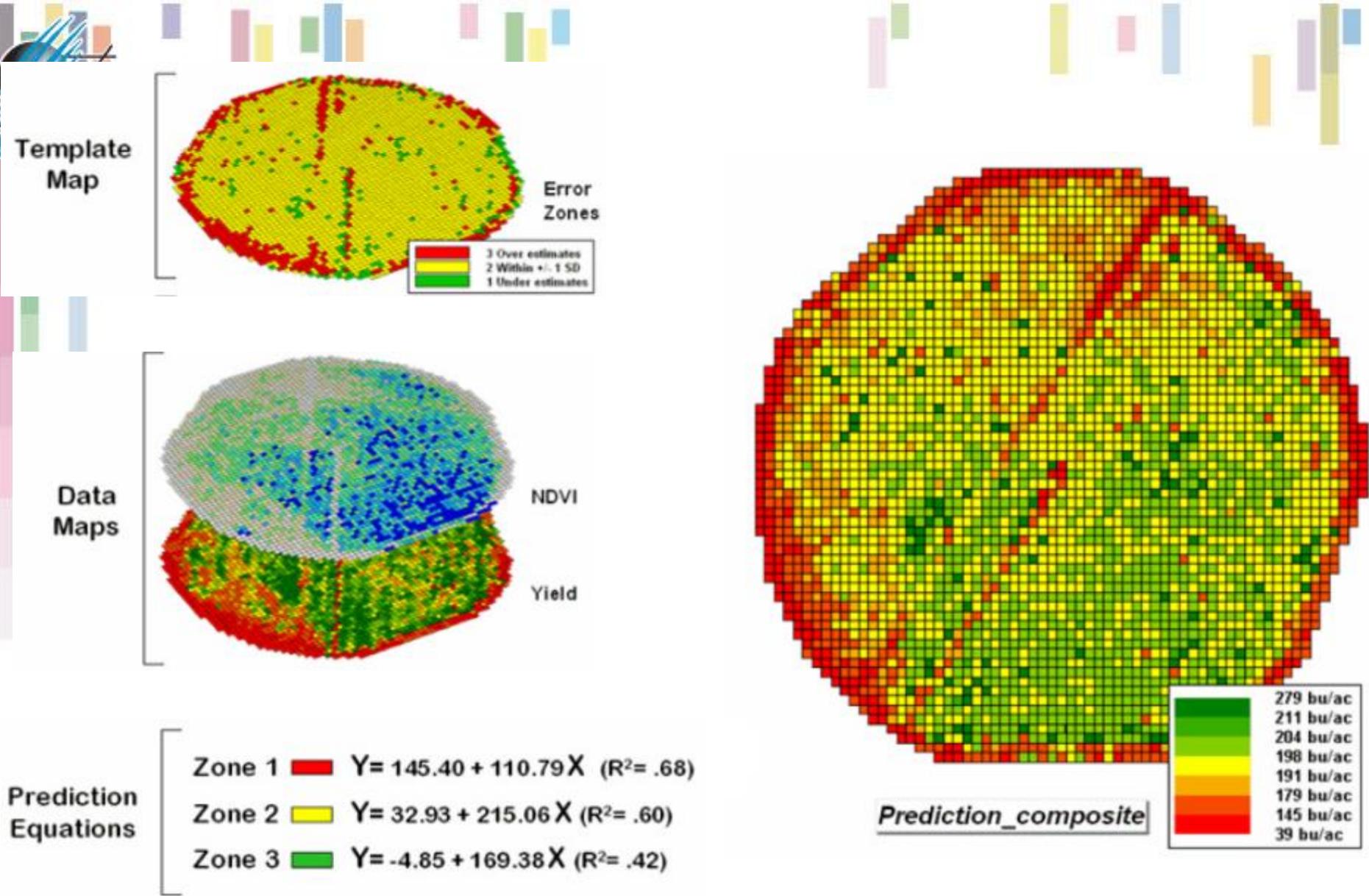
Kartografické modelování





# Výpočet predikce pomocí separovaných predikčních rovnic

- Vstupy – NDVI a výnosová mapa.
- Algoritmus nejdříve zkонтroluje mapu odchylek a určí, do které ze 3 zón daná oblast patří.
- Následně jsou použity regresní rovnice pro predikci po zónách.
- Složená predikční mapa vytvořena pomocí 3 rovnic a NDVI dat.



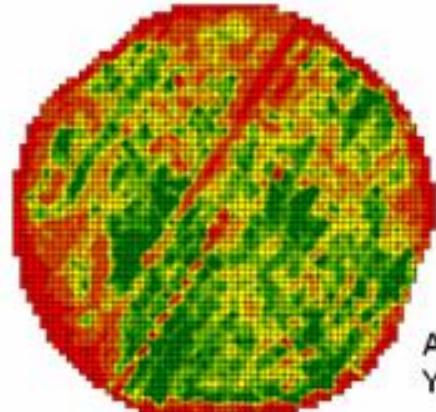
## Kartografické modelování

# Případová studie VIII

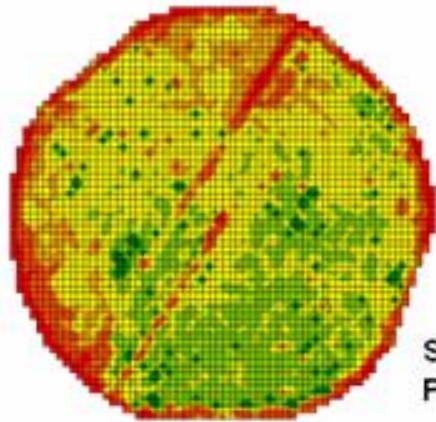
- **Vizuální srovnání :**
  - Skutečné výnosy
  - Predikovaná mapa pro celou oblast
  - Predikovaná stratifikovaná mapa
- **Mapa odchylek pro stratifikovanou predikci – 80% odhadu je +- 20 q/ha.**
- **Průměrná chyba je pouze 4q/ha.**
- **Dobrá predikce úrody na základě DPZ více jak měsíc před sklizní ☺**



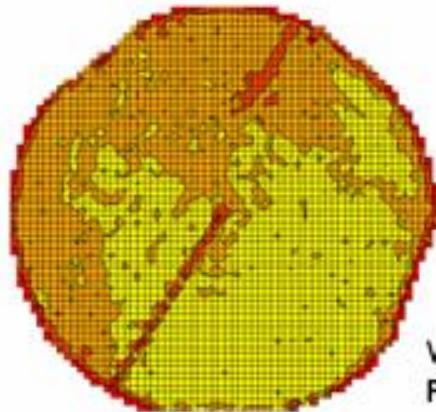
Statistics	
Min:	-81.2
Max:	113
Range:	194
Mean:	3.97
Median:	1.12
Std. Dev.:	19.2
Variance:	369
Gridded Area:	189 acres



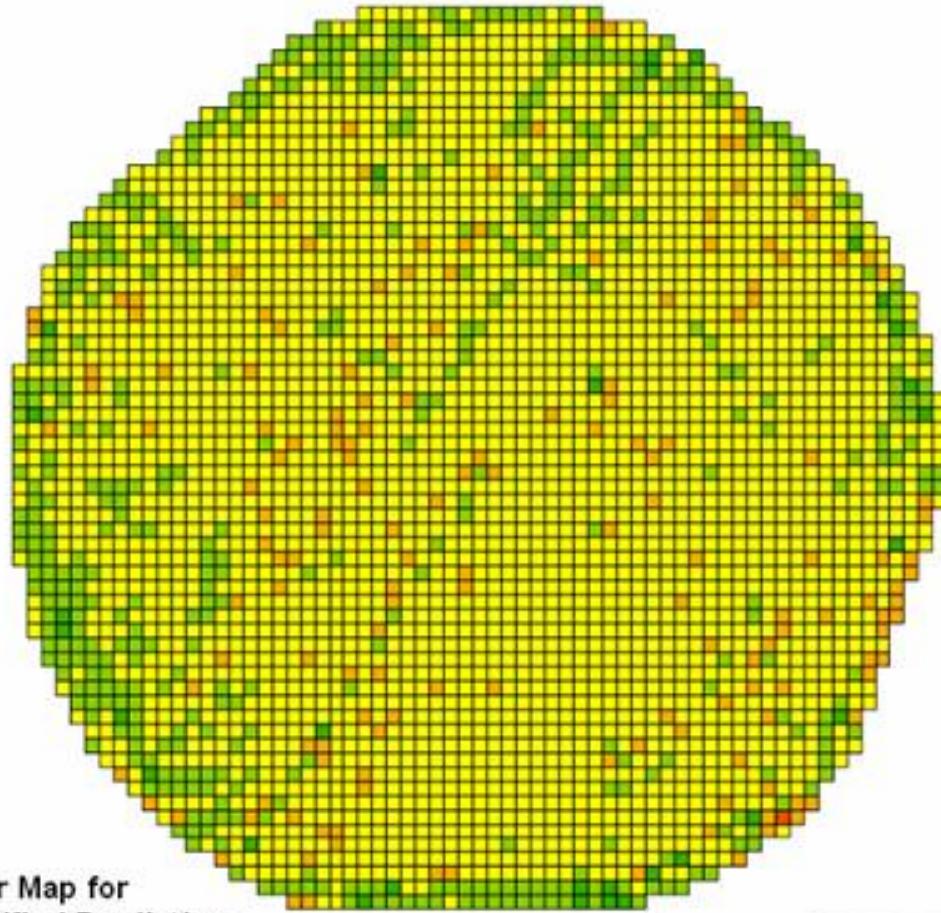
Actual Yield



Stratified Prediction



Whole Field Prediction



Min (>=)	Max (<)	Count	acres	% Gridded Area	Color
120	144	0	0	0	Green
80	120	30	1.72	0.91	Light Green
20	80	477	27.4	15	Yellow
0	20	1236	70.9	38	Orange
-20	0	1380	79.2	42	Red
-80	-20	165	9.47	5	Dark Red
-120	-80	1	0.0574	0.03	Dark Green
-173	-120	0	0	0	Red

80%

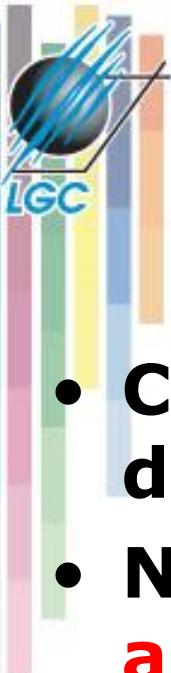
Statistics

Min:	-81.2
Max:	113
Range:	194
Mean:	3.97
Median:	1.12
Std. Dev.	19.2
Variance:	369
Gridded Area:	189 acres



# Na co dávat pozor?

- **Odlišné způsoby stratifikace dat:**
  - *Prostorové zóny* – blízkost či vzdálenost od okraje pozemku.
  - *Závislé mapové zóny* – oblasti různé intenzity výnosů.
  - *Datové zóny* – půdní druhy, zrnitost, nutriční hodnoty.
  - *Korelační mapové zóny* – mikroreliéf – hřbety a deprese.



LGC

# Na co dávat pozor?

- Citlivé užití mapy odchylek – zejména pro další **extrapolaci v čase a prostoru**.
- Nutno využít dalších oblastí pro **kalibraci a validaci**.
- V oblasti precizního zemědělství například možnost kombinace detailního měření v relativně dlouhé periodě (DPZ) s častým měřením s omezeným prostorovým výskytem (**vzorky, senzory**).



# Prediktivní modelování v ArcGIS

- Obvykle se jednotlivé procedury modelování spouští samostatně a opakovaně.

**Možnost využít ModelBuilderu pro:**

- 1) Zaznamenání všech **postupných kroků** v modelování;
- 2) Snadná **opakovatelnost** modelování a **sdílení** s dalšími uživateli;
- 3) Lepší **vizuální reprezentace**, která vede k lepšímu pochopení celého průběhu modelování..



# Prediktivní modelování archeologického naleziště

- Prediktivní modelování v archeologii – „nástroj pro vyjádření pravděpodobnosti výskytu archeologického naleziště kdekoliv v krajině“.
- Snaha určit pravidla a preference pro výběr lokality danou kulturou.
- Zahrnuje deskriptivní analýzu přírodních faktorů pro známé lokality a snahu najít společné opakující se kombinace.
- Příklad: vybraná kultura (Mayové) preferovala historicky známá místa v **blízkosti** oceánu a mokřadů s výskytem porostů endemita Salvia apiana.
- Která místa ve zkoumané oblasti odpovídají podmínkám??

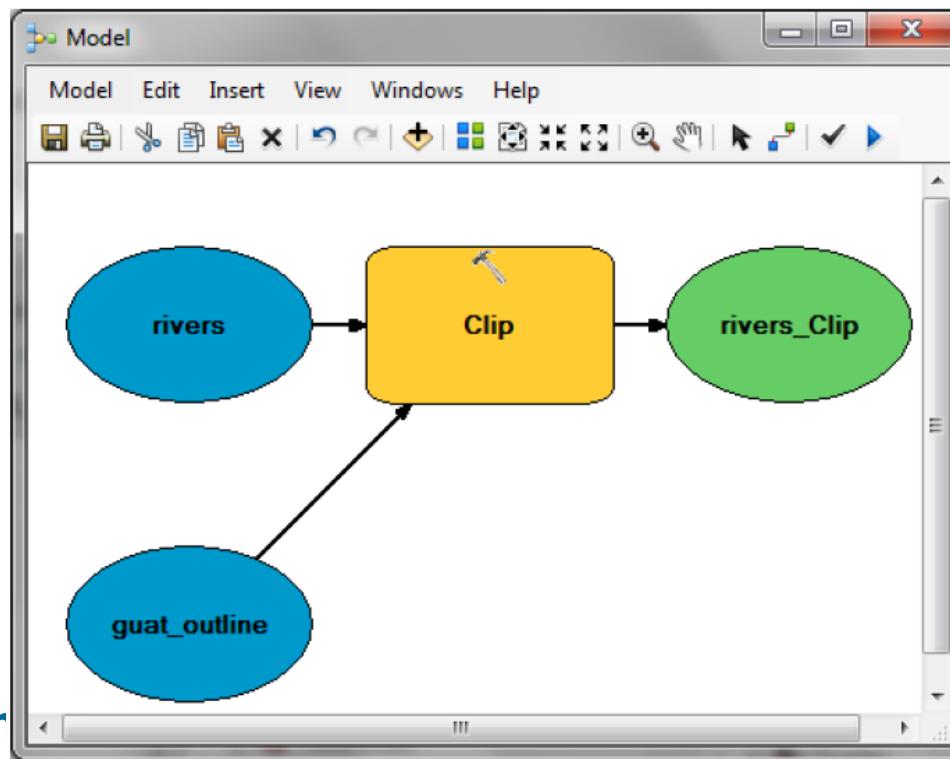
## Kartografické modelování

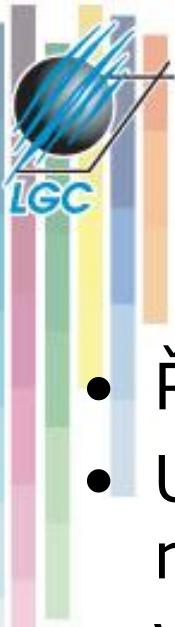


LGC

# 1. Omezení zkoumané oblasti

- Omezení oblasti na severní Guatemualu a oříznutí vybraných vodních toků pomocí funkce Clip.
- Vstupní a výstupní soubory + funkce.



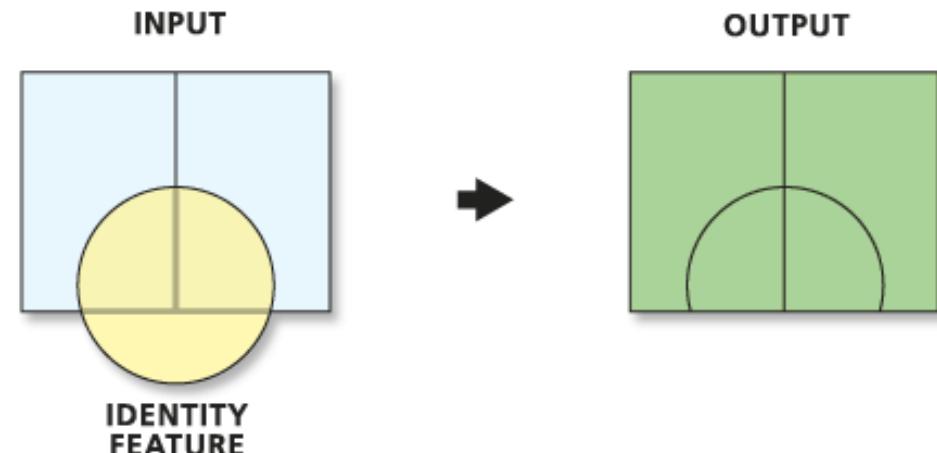


## 2. Změření vzdálenosti lokalit od řeky

- Říční síť nyní omezena na sledované území.
- Určení vzdálenosti potenciálních archeologických nalezišť od říční sítě – **Near**.
- Vyhledávací vzdálenost nastaveno na 5 km (=blízko).
- Všechny lokality blíže než 5 km mají určenou přesnou (vzdušnou) vzdálenost (**NEAR\_DIST**).
- Ostatní lokality mají přiřazenu hodnotu -1.

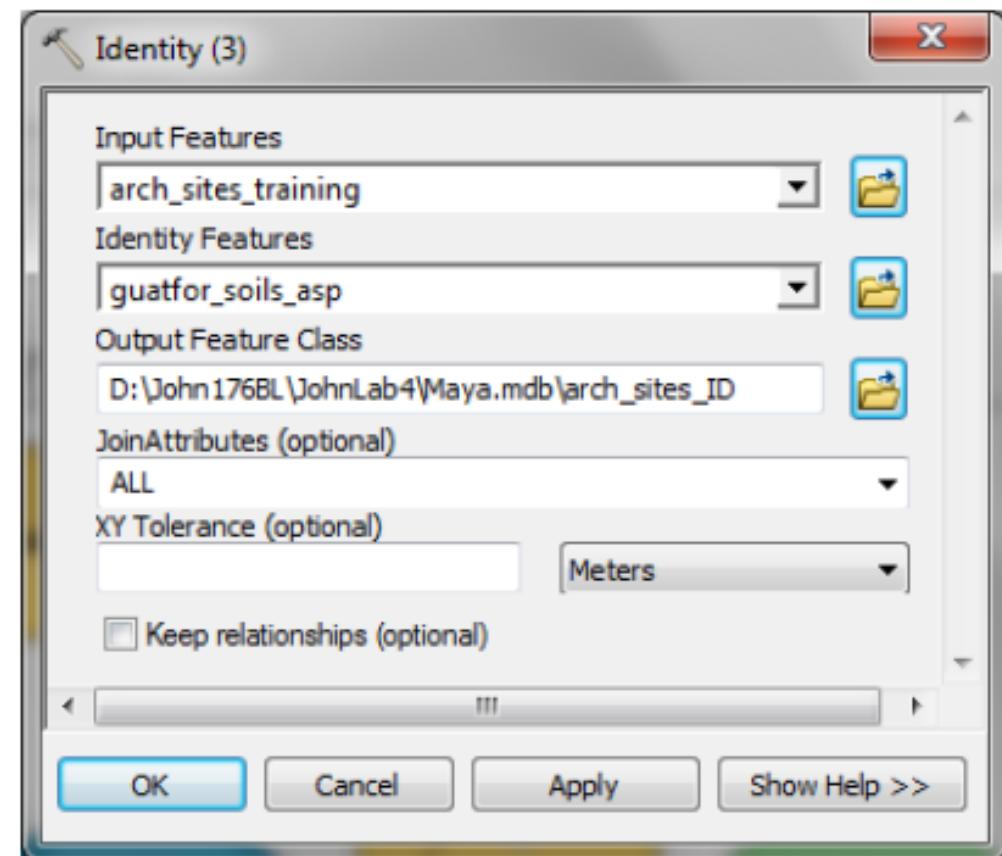
### 3. Kombinace přírodních podmínek

- Zjištění jaké přírodní podmínky obklopují naše archeologické lokality.
- **Vegetace – půdy – orientace svahu.**
- Nutná postupná analýza přírodních podmínek v několika krocích a postupné rozšíření atributové tabulky o přírodní ukazatele.
- Použití nástroje ***Identity***.
- Vegetace + půdy = PP1
- PP1 + orientace = PP2

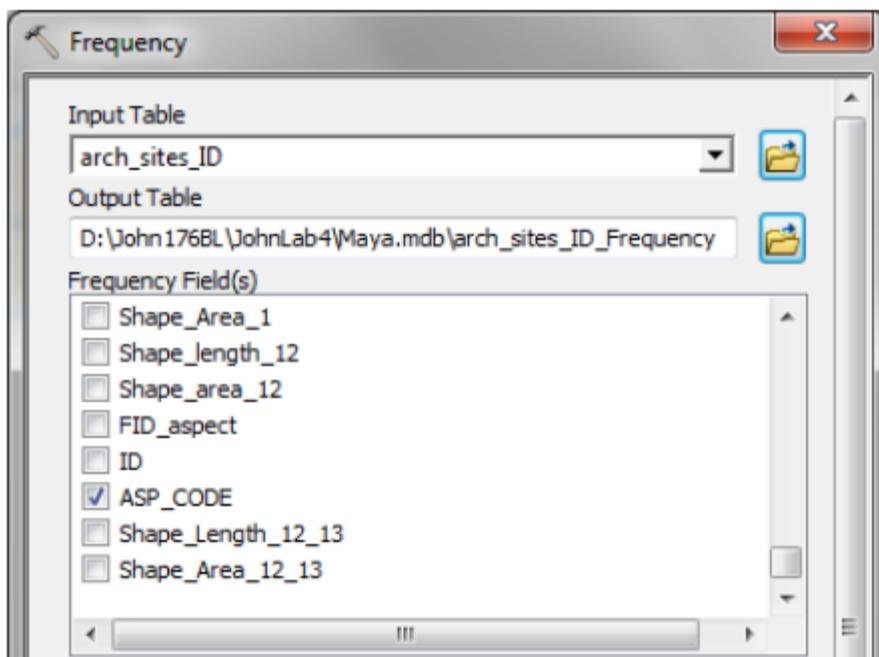


## 4. Přírodní podmínky pro archeologické lokality

- Spojení dat o archeologických lokalitách a PP2 pomocí nástroje ***IDENTITY***.
- Následný výběr potřebných atributů z tabulky – nástroj Identity zachovává všechny atributy a vytváří další.
- Využití nástroje ***Frequency***.

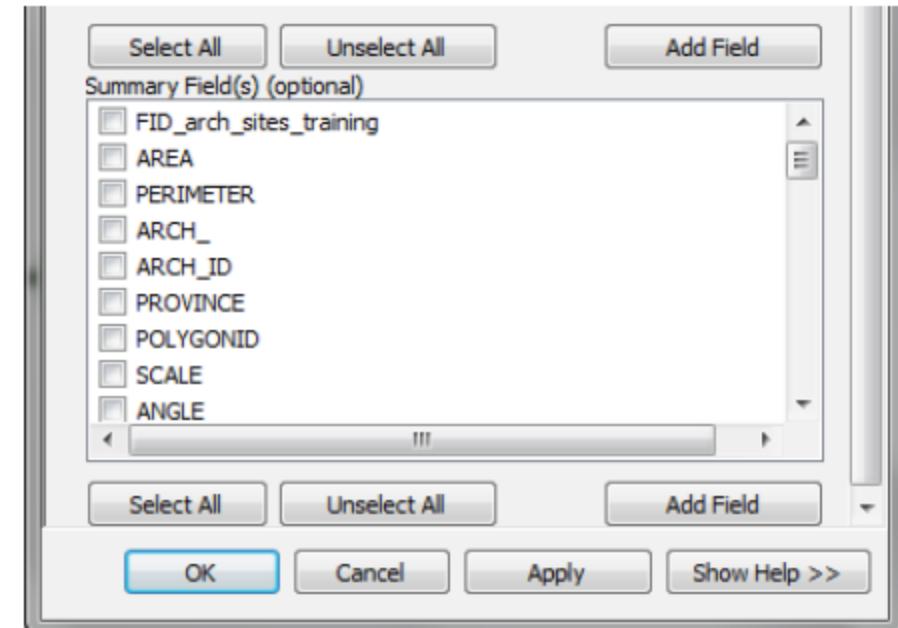


# Výběr atributů



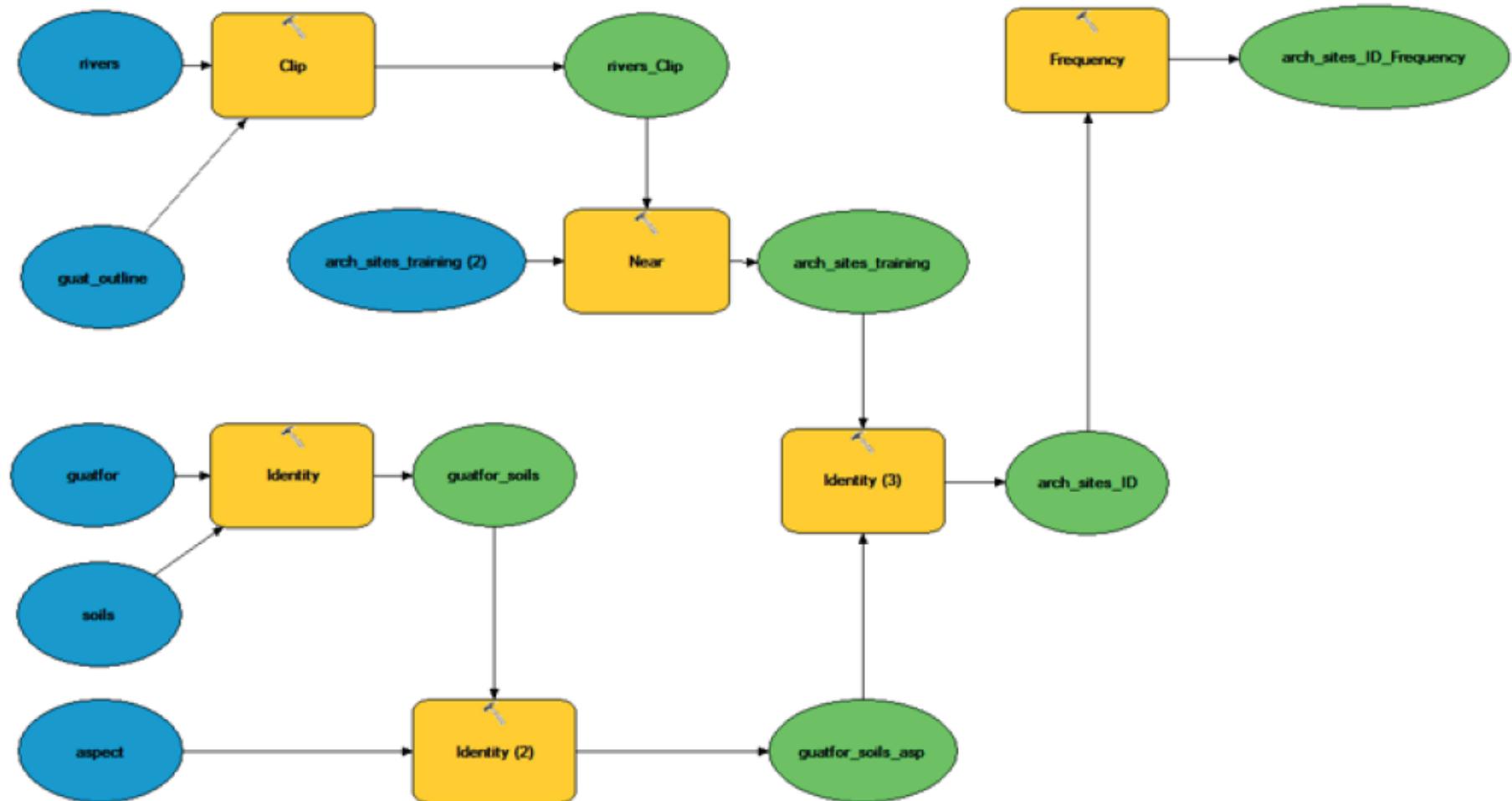
- **Nutno zachovat:**
  - NEAR\_DIST - blízkost
  - DESC\_vegetace
  - R\_FERT - půda
  - ASP\_CODE - orientace

Kartografické modelování

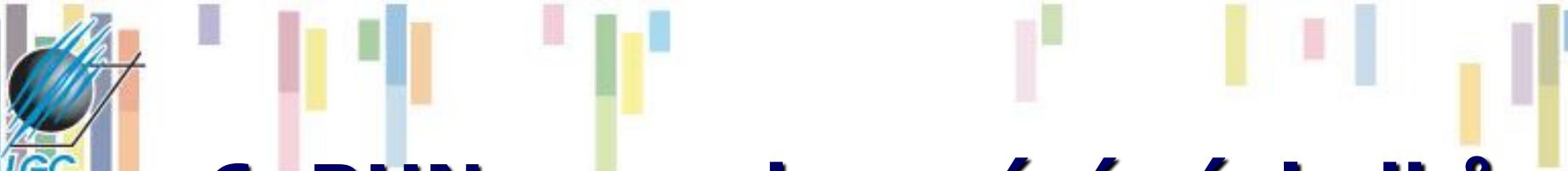




# Finální model



Kartografické modelování



## 6. RUN a prozkoumání výsledků

- Určení hlavních shluků přírodních podmínek.
- Stanovení pracovních predikční hypotézy pro vybraná místa.
- Ověření hypotézy.

arch\_sites\_ID\_Frequency

OBJECTID *	FREQUENCY	NEAR_DIST	DESC_	R_FERT	ASP_CODE
1	1	-1	Inland swamp forest	4	10
2	1	-1	Lowland rain forest	1	2
3	2	-1	Lowland rain forest	1	5
4	2	-1	Lowland rain forest	1	9
5	1	-1	Non forest	1	10
6	1	68.570929		2	10
7	1	177.68938		2	9
8	1	274.989335	Lowland rain forest	1	4
9	1	327.802407	Non forest	1	8
10	1	427.268735	Inland swamp forest	2	4
11	1	546.290435	Non forest	1	7
12	1	593.566121	Lowland rain forest	4	6