

1

### 4. cvičení z lineární algebry II

**Příklad 1.** K symetrické matici  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$  najděte diagonální matici  $D$  kongruentní s  $A$ . Současně najděte regulární matici  $P$  takovou, že  $D = P^T A P$ .

Postup řešení:

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} A & & & E & & \\ \hline & & & & & \end{array} \right) \sim \begin{array}{l} \text{nejprve řádkové} \\ \text{a sloupkové úpravy} \end{array} \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} D & & & P^T & & \\ \hline & & & P & & \end{array} \right)$$

k 1. řádce přičteme 2.

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 0 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 0 & 1 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 1 & & & \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 4 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 0 & 1 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 1 & & & \end{array} \right) \sim$$

k 1. sloupci přičteme 2.

2. a 3. řádek vynásobíme 5

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 4 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 4 & 0 & 0 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 1 & 1 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 1 & & & \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 4 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 20 & 15 & -5 & 0 & 5 & 0 \\ 5 & -5 & 20 & 0 & 0 & 5 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 1 & 1 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 1 & & & \end{array} \right) \sim$$

2. a 3. sloupec vynásobíme 5

Od 2. řádku odečteme 4. řádek první

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 20 & 5 & 1 & 1 & 0 \\ 20 & 75 & -25 & 0 & 5 & 0 \\ 5 & -25 & 100 & 0 & 0 & 5 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 1 & 5 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 5 & & & \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 20 & 5 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & -45 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & -45 & 95 & -1 & -1 & 5 \\ \hline 1 & 0 & 0 & & & \\ 1 & 5 & 0 & & & \\ 0 & 0 & 5 & & & \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{Od 3. řádku} \\ \text{odečteme 1.} \end{array}$$

2

#### 4. cvičení z lineární algebry II

**Příklad 1.** K symetrické matici  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$  najděte diagonální matici  $D$  kongruentní s  $A$ . Současně najděte regulární matici  $P$  takovou, že  $D = P^T A P$ .

*Stejně se sloupci*

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & -45 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & -45 & 195 & -1 & -1 & 5 \\ \hline 1 & -4 & -1 & & & \\ 1 & 1 & -1 & & & \\ 0 & 0 & 5 & & & \end{array} \right)$$

*3. řádek - 9 × 2. řádek*

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & -45 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 500 & 35 & -10 & 5 \\ \hline 1 & -4 & -1 & & & \\ 1 & 1 & -1 & & & \\ 0 & 0 & 5 & & & \end{array} \right)$$

*3. sloupec - 9 × 2. sloupec*

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 5 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & 0 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 500 & 35 & -10 & 5 \\ \hline 1 & -4 & 35 & & & \\ 1 & 1 & -10 & & & \\ 0 & 0 & 5 & & & \end{array} \right)$$

$$D = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 305 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 35 \\ 1 & 1 & -10 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

Zkouška: Přesvědčíme se, že

$$P^T A P = D.$$

3

2

**Příklad 2.** Symetrická bilineární forma  $f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  má v souřadnicích standardní báze vyjádření  $f(u, v) = x_1y_1 + 2x_1y_2 + 3x_1y_3 + 2x_2y_1 + 3x_3y_1$ . ( $x$  a  $y$  jsou souřadnice vektorů  $u$  a  $v$  ve standardní bázi.) Najděte v  $\mathbb{R}^3$  nějakou její polární bázi, tj. bázi  $\beta$  v jejíž souřadnicích má  $f$  vyjádření  $f(u, v) = b_{11}\bar{x}_1\bar{y}_1 + b_{22}\bar{x}_2\bar{y}_2 + b_{33}\bar{x}_3\bar{y}_3$ . Toto vyjádření rovněž najděte. ( $\bar{x}$  a  $\bar{y}$  jsou souřadnice vektorů  $u$  a  $v$  v bázi  $\beta$ .)

Postup Matice bilin. formy  $f$  ve stand. bázi je  $A = (a_{ij})$ ,  $a_{ij} = f(e_i, e_j)$ .

$$\left( \begin{array}{c|c} f(e_i, e_j) & e_i \\ \hline & e_j \end{array} \right) \sim \begin{array}{l} \text{stejně řádky} \\ \text{a sloupce} \\ \text{úpravy} \end{array} \left( \begin{array}{c|c} f(u_i, u_j) & u_i \\ \hline & u_j \end{array} \right)$$

$$\left( \begin{array}{c|c} A & \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix} \\ \hline \begin{matrix} e_1 & e_2 & e_3 \end{matrix} & \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} b_{11} & 0 & 0 & u_1 \\ 0 & b_{22} & 0 & u_2 \\ 0 & 0 & b_{33} & u_3 \\ \hline u_1 & u_2 & u_3 & \end{array} \right)$$

Konkrétně:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & e_1 \\ 2 & 0 & 0 & e_2 \\ 3 & 0 & 0 & e_3 \\ \hline b_1 & b_2 & b_3 & \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 3 & e_1 \\ 0 & -4 & -6 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & -6 & -9 & e_3 - 3e_1 \\ \hline e_1 & e_2 & e_3 & \end{array} \right)$$

4

2

**Příklad 2.** Symetrická bilineární forma  $f : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  má v souřadnicích standardní báze vyjádření  $f(u, v) = x_1y_1 + 2x_1y_2 + 3x_1y_3 + 2x_2y_1 + 3x_3y_1$ . ( $x$  a  $y$  jsou souřadnice vektorů  $u$  a  $v$  ve standardní bázi.) Najděte v  $\mathbb{R}^3$  nějakou její polární bázi, tj. bázi  $\beta$  v jejíž souřadnicích má  $f$  vyjádření  $f(u, v) = b_{11}\bar{x}_1\bar{y}_1 + b_{22}\bar{x}_2\bar{y}_2 + b_{33}\bar{x}_3\bar{y}_3$ . Toto vyjádření rovněž najděte. ( $\bar{x}$  a  $\bar{y}$  jsou souřadnice vektorů  $u$  a  $v$  v bázi  $\beta$ .)

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & e_1 \\ 0 & -4 & -6 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & -6 & -9 & e_3 - 3e_1 \end{array} \right) \sim$$

$b_{11}$        $b_{22} - 2b_{11}$        $b_{33} - 3b_{11}$

3. řádek vynásobíme 2

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & e_1 \\ 0 & -4 & -6 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & -12 & -18 & 2e_3 - 6e_1 \end{array} \right)$$

3. sloupec vynásobíme 2

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & e_1 \\ 0 & -4 & -12 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & -12 & -36 & 2e_3 - 6e_1 \end{array} \right) \sim$$

$e_1$        $e_2 - 2e_1$        $2e_3 - 6e_1$

3. řádek - 3x2. řádek

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & e_1 \\ 0 & -4 & -12 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & 0 & 0 & 2e_3 - 3e_2 \end{array} \right)$$

3. sloupec - 3x2. sloupec

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & e_1 \\ 0 & -4 & 0 & e_2 - 2e_1 \\ 0 & 0 & 0 & 2e_3 - 3e_2 \end{array} \right)$$

$e_1$        $e_2 - 2e_1$        $2e_3 - 3e_2$

Hledaná báze

$B$  (jedna a mnoha)

$$B = \left( (1, 0, 0), (-2, 1, 0), (0, -3, 2) \right)$$

V jejích souřadnicích

$$f(u, v) = \bar{x}_1\bar{y}_1 - 4\bar{x}_2\bar{y}_2.$$

**Příklad 3.** Zjistěte, zda následující funkce jsou kvadratické formy. Pokud ano, napište odpovídající symetrickou bilineární formu a matici této formy ve standardní bázi prostoru  $\mathbb{R}^2$  nebo  $\mathbb{R}_2[x]$ .

- a)  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x) = x_1^2 + x_1x_2 - 5x_2$ ,  
 b)  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g(x) = x_1^2 + 4x_1x_2 - 5x_2^2$ ,  
 c)  $h: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $h(p) = p(1)p(2) + 4p(3)^3$ ,  
 d)  $k: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $k(p) = p(1)p(2) + 4p(3)p'(8)$ .

Zde  $p'(8)$  značí derivaci polynomu  $p$  v čísle 8.

(a) Není kvadr. forma. Pro kvadratickou formu  $f$  definovanou se ným. bilin. formou  $F$  platí  

$$f(x) = F(x, x)$$
 platí  

$$f(tx) = F(tx, tx) = t^2 F(x, x) = t^2 f(x).$$

Pro  $f(x) = x_1^2 + x_1x_2 - 5x_2$  to ale neplatí

$$f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = -3$$

$$\text{ale } f\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = 4 + 4 - 10 = -2 \neq 4 \cdot (-3)$$

(b)  $g$  je kvadr. forma. Odpovídající ným. bilin. forma je

$$G(x, y) = x_1y_1 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 - 5x_2y_2$$

s maticí ve stand. bázi

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -5 \end{pmatrix}.$$

**Příklad 3.** Zjistěte, zda následující funkce jsou kvadratické formy. Pokud ano, napište odpovídající symetrickou bilineární formu a matici této formy ve standardní bázi prostoru  $\mathbb{R}^2$  nebo  $\mathbb{R}_2[x]$ .

- a)  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x) = x_1^2 + x_1x_2 - 5x_2$ ,  
 b)  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $g(x) = x_1^2 + 4x_1x_2 - 5x_2^2$ ,  
 c)  $h: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $h(p) = p(1)p(2) + 4p(3)^3$ ,  
 d)  $k: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $k(p) = p(1)p(2) + 4p(3)p'(8)$ .

Zde  $p'(8)$  značí derivaci polynomu  $p$  v čísle 8.

(c)  $h$  není kvadratická forma. Neplatí

$$h(tp) = t^2 h(p)$$

Vezme me polynom  $p(x) = 1$ .

$$h(p) = 1 \cdot 1 + 4 \cdot 1^3 = 5$$

$$h(2p) = 2 \cdot 2 + 4 \cdot 8 = 36 \neq 4 \cdot 5$$

(d)  $k$  je kvadratická forma. Odpovídající sym. bilin. forma je

$$K(p, q) = \frac{1}{2} p(1) q(2) + \frac{1}{2} p(2) q(1)$$

$$+ 2 p(3) q'(8) + 2 p'(8) q(3)$$

Ta má v bázi  $(1, x, x^2)$  matici

$$\begin{pmatrix} K(1, 1) & K(1, x) & K(1, x^2) \\ K(x, 1) & K(x, x) & K(x, x^2) \\ K(x^2, 1) & K(x^2, x) & K(x^2, x^2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3\frac{1}{2} & 34\frac{1}{2} \\ 3\frac{1}{2} & 14 & 117 \\ 34\frac{1}{2} & 117 & 580 \end{pmatrix}$$

**Příklad 4.** Kvadratická forma  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  má ve standardní bázi vyjádření

$$f(u) = 2x_1^2 + 2x_1x_2 - x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2.$$

Najděte její vyjádření v bázi  $\alpha = ((1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0))$ . Dále najděte nějakou její polární bázi, tj. bázi  $\beta$ , v jejíž souřadnicích je  $f(u) = b_{11}\bar{x}_1^2 + b_{22}\bar{x}_2^2 + b_{33}\bar{x}_3^2$ , kde čísla  $b_{ii} = 0, 1$  nebo  $-1$ . *Uvězte například  $f$ .*

Kvadr. forma  $f$  má odpovídající sym.  
bilin. formu  $F: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$F(u, v) = 2x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 - x_2y_2 - x_2y_3 - x_3y_2 - x_3y_3.$$

V bázi  $\alpha$  je vyjádření dána maticí

$$A = (a_{ij}), \text{ kde } a_{ij} = F(u_i, u_j), \text{ kde}$$

$$\alpha = (u_1, u_2, u_3). \text{ Např.}$$

$$a_{12} = F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 2 \cdot 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 - 1 \cdot 1 - 1 \cdot 0 - 1 \cdot 1 - 1 \cdot 0 = 2$$

Ve kvadratické formě  $f$  bude

u  $\bar{x}_1 \bar{x}_2$  ve vyjádření v bázi  $\alpha$

$$\text{koeficient } 2 \cdot a_{12} = a_{12} + a_{21} = 4.$$

Matice  $F$  v stand. bázi je

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & -1 & e_1 \\ 1 & -1 & 0 & e_2 \\ -1 & 0 & -1 & e_3 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & e_2 \\ 2 & 1 & -1 & e_1 \\ -1 & 0 & -1 & e_3 \end{array} \right) \rightsquigarrow$$

8

4

**Příklad 4.** Kvadratická forma  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  má ve standardní bázi vyjádření

$$f(u) = 2x_1^2 + 2x_1x_2 - x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2.$$

Najděte její vyjádření v bázi  $\alpha = ((1, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 0))$ . Dále najděte nějakou její polární bázi, tj. bázi  $\beta$ , v jejíž souřadnicích je  $f(u) = b_{11}\bar{x}_1^2 + b_{22}\bar{x}_2^2 + b_{33}\bar{x}_3^2$ , kde čísla  $b_{ii} = 0, 1$  nebo  $-1$ . *Učete signaturu  $f$ .*

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 0 & e_2 \\ 1 & 2 & -1 & e_1 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & 0 & e_2 \\ 0 & 3 & -1 & e_1+e_2 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & 3 & -1 & e_1+e_2 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \\ 0 & 3 & -1 & e_1+e_2 \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \\ 0 & -1 & 3 & e_1+e_2 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & -1 & e_3 \\ 0 & 0 & 4 & e_1+e_2-e_3 \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & 0 & e_3 \\ 0 & 0 & 4 & e_1+e_2-e_3 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & 0 & e_3 \\ 0 & 0 & 2 & \frac{1}{2}(e_1+e_2-e_3) \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & e_2 \\ 0 & -1 & 0 & e_3 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2}(e_1+e_2-e_3) \end{array} \right)$$

$$\text{Vlastní } B = \left( (0, 1, 0), (0, 0, 1), \left( \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right) \right)$$

ma'  $f$  vyjádření

$$f(u) = -z_1^2 - z_2^2 + z_3^2$$

Signatura  $f$  je  $(1, 2, 0) = (\text{pocet } 1, \text{pocet } -1, \text{pocet } 0)$



**Příklad 5.** Definují následující symetrické bilineární formy skalární součin na  $\mathbb{R}^3$ ? Pokud ano, napište pro ně Caychyovu nerovnost.

- a)  $f(x, y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + 3x_1y_3 + 3x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$ ,  
 b)  $f(x, y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + 2x_1y_3 + 2x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$ ,  
 c)  $f(x, y) = x_1y_2 + x_2y_1 + 2x_1y_3 + 2x_3y_1 + 4x_2y_3 + 4x_3y_2$ ,  
 d)  $f(x, y) = x_1y_1 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 5x_2y_2 - x_2y_3 - x_3y_2 + 2x_3y_3$ .

Napišeme si matice bilineární formy.  
 Ta má být pozitivní definitní forma, právě když splňuje Sylvesterovo kritérium, tj. její hlavní minory jsou kladné.

(a) matice  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & -1 \\ 3 & -1 & 5 \end{pmatrix}$  Hlavní minory  
 $1, 3, 15 - 27 - 1 < 0$

f není skalární součin.

(b)  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 5 \end{pmatrix}$  Hlavní minory  
 $1 > 0, 3 > 0, 15 - 12 - 1 = 2 > 0$

jde o skalární součin. Příklad na

Cauchyova nerovnost je

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|$$

$$|x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + 2x_1y_3 + 2x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2|$$

$$\leq \sqrt{x_1^2 + 3x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_3 - 2x_2x_3} \sqrt{y_1^2 + 3y_2^2 + 5y_3^2 + 4y_1y_3 - 2y_2y_3}$$

**Příklad 5.** Definují následující symetrické bilineární formy skalární součin na  $\mathbb{R}^3$ ? Pokud ano, napište pro ně Caychyovu nerovnost.

- a)  $f(x, y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + 3x_1y_3 + 3x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$ ,  
 b)  $f(x, y) = x_1y_1 + 3x_2y_2 + 5x_3y_3 + 2x_1y_3 + 2x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$ ,  
 c)  $f(x, y) = x_1y_2 + x_2y_1 + 2x_1y_3 + 2x_3y_1 + 4x_2y_3 + 4x_3y_2$ ,  
 d)  $f(x, y) = x_1y_1 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 5x_2y_2 - x_2y_3 - x_3y_2 + 2x_3y_3$ .

(c)  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 4 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$  Hlavní minory jsou

$0, -1, 16$

$f(x, x)$  není pozitivně definitní, nejde o skalární součin.

(d)  $\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$  Hlavní minory jsou

$1, 1, 10 - 8 - 1 = 1$ .

Je o skalární součin. Cauchyova nerovnost je

$$|x_1y_1 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 5x_2y_2 - x_2y_3 - x_3y_2 + 2x_3y_3|$$

$$\leq \sqrt{x_1^2 - 4x_1x_2 + 5x_2^2 - 2x_2x_3 + 2x_3^2}$$

$$\cdot \sqrt{y_1^2 - 4y_1y_2 + 5y_2^2 - 2y_2y_3 + 2y_3^2}$$