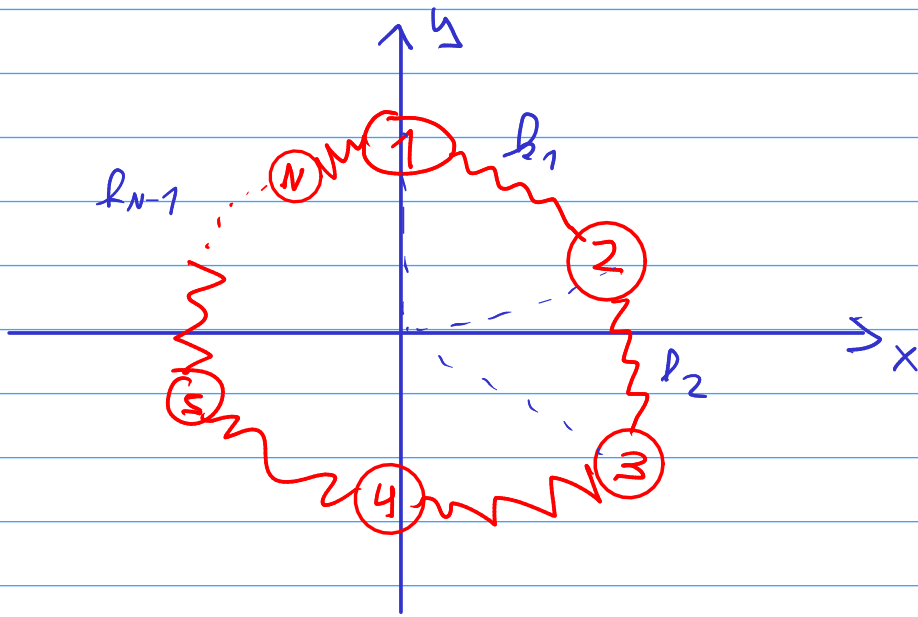
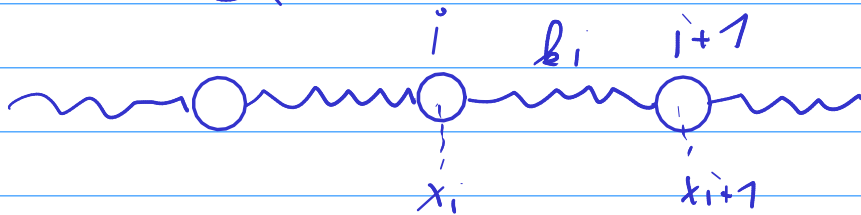


Soustava N harmonických oscilátorů



Známe 1D řetizek



$$T = \frac{1}{2} \sum m_i \dot{x}_i^2, V = \frac{1}{2} \sum k_i (x_{i+1} - x_i)^2$$

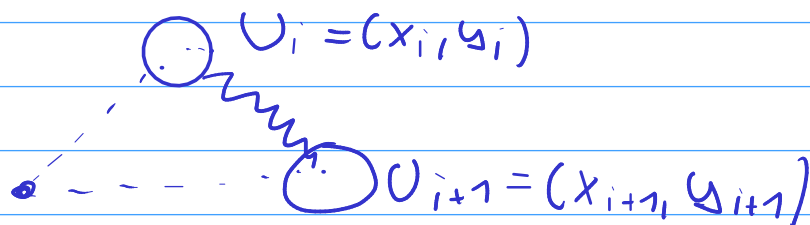
Zde v našem případě zvolíme souřadnice

①	(x_{11}, y_{11})	\rightarrow	$U_1 = (x_{11}, y_{11})$
②	(x_{21}, y_{21})	\rightarrow	$U_2 = (x_{21}, y_{21})$
⋮			
⋮			
①	(x_{i1}, y_{i1})	\rightarrow	$U_i = (x_{i1}, y_{i1})$
⋮			
⋮			
①	(x_{N1}, y_{N1})	\rightarrow	$U_N = (x_{N1}, y_{N1})$

⇓
vektor (U_1, \dots, U_N)

Celková $T = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i (\dot{x}_i^2 + \dot{y}_i^2) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i \dot{U}_i^2$

$V = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N b_i (\Delta l_i)^2$ \hookrightarrow jak zapsat pomocí U_i



$$\Delta l_i = \sqrt{(x_{i+1} - x_i)^2 + (y_{i+1} - y_i)^2}$$

$$= \sqrt{(U_{i+1} - U_i)^2} \quad (\text{formální zápis})$$

$\Rightarrow T = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N m_i \dot{U}_i^2$

$V = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N-1} b_i (U_{i+1} - U_i)^2 + \frac{1}{2} b_N (U_N - U_1)^2$

lze zapsat pomocí matic a vektoru \vec{U}

$T = \frac{1}{2} \dot{U}^T M \dot{U}$

$= \frac{1}{2} (\dot{U}_1 \dots \dot{U}_N) \begin{pmatrix} m_1 & & & \\ & m_2 & & \\ & & \dots & \\ & & & m_N \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dot{U}_1 \\ \vdots \\ \dot{U}_N \end{pmatrix}$

$V = \frac{1}{2} U^T K U = \frac{1}{2} (U_1 \dots U_N) \begin{pmatrix} b_1 + b_N & -b_1 & & -b_N \\ -b_1 & b_2 + b_3 & & \\ & & \dots & \\ -b_N & & & b_{N-1} + b_N \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ \vdots \\ U_N \end{pmatrix}$

abychom mohli něco spočítat vezmeme

$$m_i = m \quad \forall i, \quad k_i = k \quad \forall i$$

$$\Rightarrow M = m \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix}, \quad K = k \begin{pmatrix} -2 & -1 & & & -1 \\ -1 & 2 & -1 & & \\ & -1 & \ddots & \ddots & \\ & & & -1 & 2 \\ -1 & & & & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Verze dobrá pro počítání (použití
Einsteinovy sčacní symboliky)

$$L = \frac{1}{2} \dot{u}_i M^i_a \dot{u}^a - \frac{1}{2} u_i K^i_a u^a$$

$$EL\text{-rce:} \quad \frac{\partial L}{\partial u_b} = \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{u}_b}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial u_b} &= -\frac{1}{2} \delta_{ib} k^i_a - \frac{1}{2} u_i k^i_a \delta^a_b \\ &= -\frac{1}{2} k^b_a u^a - \frac{1}{2} u_i k^i_b = -k u \end{aligned}$$

protože k je symetrická matice

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{u}_b} = \ddot{u} M$$

\Rightarrow

$$\Rightarrow M\ddot{U} = -KU$$

$$m \mathbb{1} \ddot{U} = -k \begin{pmatrix} 2 & -1 & & -1 \\ & -1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & -1 \end{pmatrix} U$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$

$$\ddot{U} = -\omega^2 A U \quad (*)$$

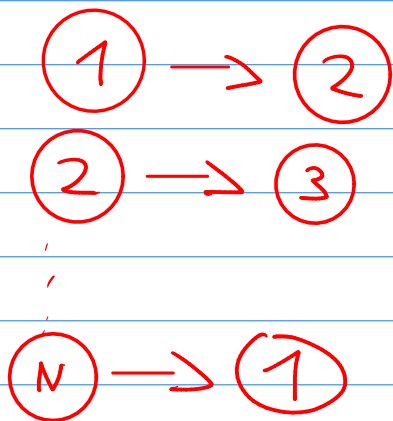
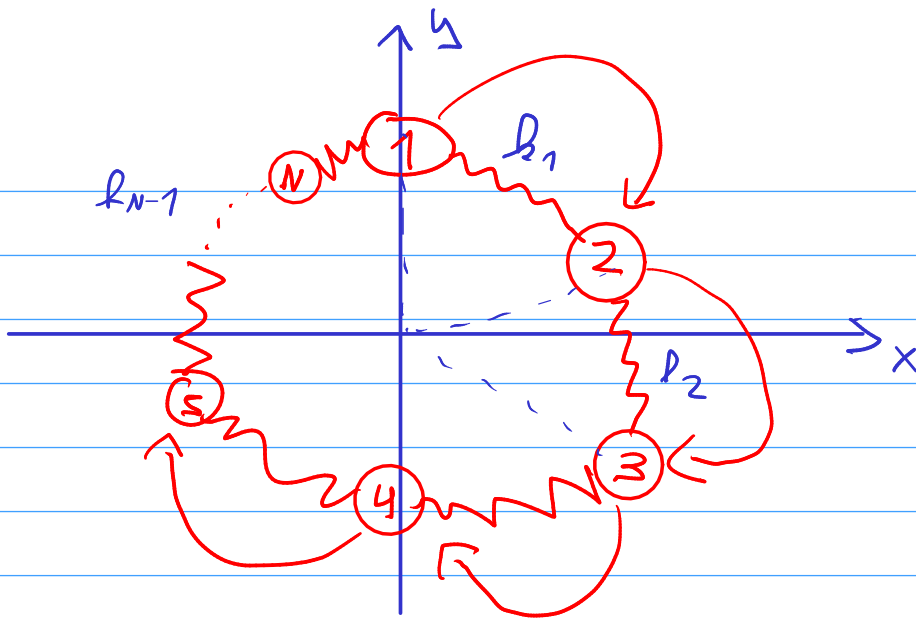
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & & -1 \\ & -1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & -1 \\ & & & & 2 \end{pmatrix}$$

Kovnice typu (*) se řeší pomocí vl. vektorů a vl. hodnot \Rightarrow diagonalizace
řešení tvaru $x = \sum c_i e^{-\omega^2 \lambda_i t}$

\Rightarrow jak najít vl. hodnoty λ_i matice A ?

Využijeme symetrii problému popsanou maticí S , pro kterou platí $AS = SA \Rightarrow$ stačí zjistit vl. hodnoty matice S , což bude jednodušší a pak dopočítáme λ_i .

1) co je ta symetrie? = Pořadí oscilátorů?



změní \vec{U} ale fyzikálně popisuje stejnou soustavu / problém

co se týče proměnných

$$U = \begin{pmatrix} U_1 \\ \vdots \\ U_N \end{pmatrix} \longrightarrow \tilde{U} = \begin{pmatrix} U_2 \\ U_3 \\ \vdots \\ U_N \\ U_1 \end{pmatrix} \text{ lze zapsat}$$

pomocí matice

$$\tilde{U} = S U \text{ kde}$$

$$\begin{pmatrix} U_2 \\ U_3 \\ \vdots \\ U_N \\ U_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \\ 1 & & & & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \\ \vdots \\ U_N \end{pmatrix}$$

Pozn. transpozice toho co bylo na cvičení ale nic podstatného se nemění.

co znamená symetrie?

změníme $U \rightarrow \tilde{U}$ ale fyzika zůstane stejná

"Fyzika" \approx pohybové rovnice

$$-\omega^2 A U = \ddot{U} \quad / \quad S$$

$$-\omega^2 S A U = \ddot{\tilde{U}}$$

chceme aby toto bylo: $-\omega^2 A \tilde{U} = \ddot{\tilde{U}}$

což platí $\Leftrightarrow SA = AS$ (toto lze snadno ověřit že platí)

Věta: platí-li $SA = AS$ pak matice S, A mají stejnou sadu vl. vektorů

Pozn: když (λ_i) jsou 1-násobné důkaz je jednoduchý ale pro λ vícenásobné je věta komplikovanější.

důkaz: vl. hodnoty a vektory matice A :
 $U, \lambda: A U = \lambda U$

vl. hodnoty a vektory matice S :
 $V, \lambda': S V = \lambda' V$

vezmeme $A U = \lambda U$

$A S U = ?$ použijeme $A S = S A$

$$A(SU) = S A U = S \lambda U = \lambda(SU) \Rightarrow$$

SU je také vl. vektor matice A s vl. hodnotou 1 , ale je-li 1 1 -násobná pak prostor vl. vektorů k ní odpovídající je také $1 \text{ dim} \Rightarrow SU$ je násobek U pro nějaké $c \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow SU = cU \Rightarrow U \text{ je také vl. vektor } S.$$

\Rightarrow Plan řešení je najít vl. hodnoty matice $S \rightarrow$

\rightarrow najít vl. vektory $S = \text{vl. vektory } A \rightarrow \text{vl. hodnoty } A$

1) vl. hodnoty S :

z geometrie zadání víme, že

$$S^N = 1 \Rightarrow SU = 1U \rightarrow S^N U = 1^N U \\ 1U = 1^N U$$

$\Rightarrow 1^N = 1$, alternativní výpočet: řešení rce

$$\det(S - 1I) = 0$$

$$= \begin{vmatrix} -1 & 1 & & & \\ & -1 & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & -1 & 1 \\ 1 & & & & & -1 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} -1 & 1 & & & \\ & -1 & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & -1 & 1 \\ 0 & & & & & -1 \end{vmatrix} \quad \text{označme } D_{N-1}$$

rozvoj
podle
sloupce

$$+ 1 \cdot (-1)^{N+1} \begin{vmatrix} 1 & & & & \\ -1 & 1 & & & \\ & -1 & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & -1 & 1 \end{vmatrix} \quad \text{označme } S_{N-1}$$

$$\Delta_{N-1} = \begin{vmatrix} \overset{\text{pozor}}{-1} & 1 & & & \\ & -\lambda & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & -\lambda & 1 \\ 0 & & & & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda \Delta_{N-2} = \dots = -\lambda^{N-3} \Delta_2$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 0 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^2$$

$$\Rightarrow \Delta_{N-1} = (-\lambda)^{N-1}$$

$$S_{N-1} = \begin{vmatrix} \overset{\text{pozor}}{1} & 0 & & & 0 \\ & -\lambda & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & -\lambda & 1 \\ & & & & -\lambda \end{vmatrix} = 1 \cdot S_{N-2} = S_2$$

$$S_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -\lambda & 1 \end{vmatrix} = 1$$

$$\Rightarrow \det(S - \lambda I) = (-\lambda)^N + (-1)^{N+1}$$

$$= (-1)^N (\lambda^N - 1) = 0$$

$$\Rightarrow \underline{\lambda^N = 1}$$

$$\rightarrow \text{řešení } \lambda_k = e^{2\pi i \frac{k}{N}}; \quad 1 \leq k \leq N$$

2) vl. vektory S

$$S U_k = \lambda_k U_k$$

Pozor máme tu 2 indexy: k čísluje různé vl. vektory příslušné λ_k , ale každé U_k je

$$\text{vektor } U_k = (U_k^1, U_k^2, \dots, U_k^N)$$

vyřešíme vektorovou rovnici

$$S U_b = \lambda_b U_b$$

v indexech: $S_{ij} U_b^j = \lambda_b U_b^i$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & 0 \\ 1 & & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_b^1 \\ U_b^2 \\ \vdots \\ U_b^N \end{pmatrix} = e^{i \frac{2\pi k}{N}} \begin{pmatrix} U_b^1 \\ U_b^2 \\ \vdots \\ U_b^N \end{pmatrix}$$

\Rightarrow soustava rovnic pro komponenty U_b^i

$$U_b^2 = e^{i \frac{2\pi k}{N}} U_b^1$$

$$U_b^3 = e^{i \frac{2\pi k}{N}} U_b^2$$

$$\vdots$$
$$U_b^N = e^{i \frac{2\pi k}{N}} U_b^{N-1}$$

$$U_b^1 = e^{i \frac{2\pi k}{N}} U_b^N$$

toto lze už na konstantní násobek
vyřešit vektorem

$$U_b = \left(1, \left(e^{i \frac{2\pi k}{N}} \right)^1, \left(e^{i \frac{2\pi k}{N}} \right)^2, \dots, \left(e^{i \frac{2\pi k}{N}} \right)^{N-1} \right)$$

toto jsou vlastní vektory matice S
a tedy i matice soustavy rovnic A .

jako poslední krok zbyvá dopočítat vl.
hodnoty matice A.

vyřešíme rovnice:

$$A\vec{v}_k = \lambda_k \vec{v}_k$$

ale hledáme pouze hodnoty λ_k toto je
N-rovnic \Rightarrow stačí nám 1 rovnice (pro každé k)

vezmeme první komponentu

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & \dots & -1 \\ -1 & & & \\ & & & \\ -1 & & & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_k^1 \\ \vdots \\ v_k^N \end{pmatrix} = \lambda_k \begin{pmatrix} v_k^1 \\ \vdots \\ v_k^N \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow 2v_k^1 - v_k^2 - v_k^N = \lambda_k v_k^1$$

zhdáme

hezhdáme

$$2 \cdot 1 - e^{\frac{i2\pi k}{N}} - \left(e^{\frac{i2\pi k}{N}}\right)^{N-1} = \lambda_k \cdot 1$$

$$2 - \left(\cos\left(\frac{2\pi k}{N}\right) + i \sin\left(\frac{2\pi k}{N}\right)\right) - e^{i\left(2\pi k - \frac{2\pi k}{N}\right)} =$$

λ_k

odečítou se

$$1 \cdot e^{i \frac{2\pi k}{N}}$$

$$= \left(\cos\left(\frac{2\pi k}{N}\right) - i \sin\left(\frac{2\pi k}{N}\right)\right)$$

$$\Rightarrow \lambda_k = 2 \left(1 - \cos\left(\frac{2\pi k}{N}\right)\right)$$

řešení soustavy je $u = \sum c_k e^{-\omega^2 \lambda_k t}$