

Přednáška 6b - Ortogonální a unitární operátory

Definice: Nechť \mathcal{U} je reell. vektorový prostor nad \mathbb{R} nebo \mathbb{C} se skalárním součinem. Nechť $\varphi : \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{U}$ je lineární operačor, když splňuje

$$\forall u, v \in \mathcal{U} \quad \langle \varphi(u), \varphi(v) \rangle = \langle u, v \rangle.$$

Takou operačor se nazývá ortogonální, je-li \mathcal{U} nad \mathbb{R} , unitární, je-li \mathcal{U} nad \mathbb{C} .

Příklad: $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \varphi(x) = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

je ortogonální operačor, neboť

$$\langle \varphi(x), \varphi(y) \rangle = \left(\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \right)^T \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$= (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$= (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \langle x, y \rangle.$$

Jde o otáčení o úhel α kolem vektoru v \mathbb{R}^2 .
Tento operačor zachovává velikosti vektorů a orientoaci vektorů.

Vlastnosti alegornalnich a unitarnich operátorů

- $\|\varphi(u)\| = \|u\|$
- $\Im(\varphi(u), \varphi(v)) = \Im(u, v)$
- φ zobrazuje orthonormální řadu opět na orthonormální řadu.

Jak vypadají unitární operátory $\varphi : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$

Každý zobrazení je jisté lze zapsat $\varphi(x) = Ax$,
kde $A \in \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{C})$.

$$\text{Plati } \langle \varphi(x), \varphi(y) \rangle = \langle x, y \rangle$$

$$\langle Ax, Ay \rangle = \langle x, y \rangle$$

$$(Ax)^T \overline{(Ay)} = x^T \overline{y}$$

$$x^T (A^T \overline{A}) \overline{y} = x^T E \overline{y}$$

$$A^T \overline{A} = E,$$

Kde pak — anší komplexe sestrojování
je možné

$$\overline{\begin{pmatrix} 1+i & 3-2i \\ 4i & 2 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} 1-i & 3+2i \\ -4i & 2 \end{pmatrix}.$$

Výše uvedené podmínky jsou ekvivalentní.

Jak svedadí alegorický operátor $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

- analogicky odpovídá, že jde o lží pravu

$$\text{kde } \varphi(x) = Ax, \\ A^T A = E.$$

Definice: Čívercová komplexejní matice A je nazývána unitární, jestliže

$$A^T A = E \\ (\text{ekvivalentně } A^{-1} = \overline{A}^T).$$

Čívercová reálná matice A je nazývána ortoromátní, jestliže

$$A^T A = E \\ (\text{ekvivalentně } A^{-1} = A^T).$$

Tzvomí: Je-li $\varphi : U \rightarrow U$ alegorický (unitární)

a α je orthonormální báze v U , pak

$$(\varphi)_{\alpha, \alpha}$$

je alegorický (unitární) matice.

Důkaz: Není R je některá $u, v \in U$ je:

$$\langle \varphi(u), \varphi(v) \rangle = \langle u, v \rangle$$

$$(\varphi(u))_\alpha^T \cdot (\varphi(v))_\alpha = (u)_\alpha^T \cdot (v)_\alpha$$

$$((\varphi)_{\alpha, \alpha}(u)_\alpha)^T \cdot ((\varphi)_{\alpha, \alpha}(v)_\alpha) = (u)_\alpha^T \cdot (v)_\alpha$$

-4 -

$$(u)_\alpha^\top \underbrace{(q)_{\alpha,\alpha}^\top \cdot (q)_{\alpha,\alpha}}_{(q)_{\alpha,\alpha}^\top (q)_{\alpha,\alpha}} (v)_\alpha = (u)_\alpha^\top \underbrace{E}_{E} (v)_\alpha$$

$$(q)_{\alpha,\alpha}^\top (q)_{\alpha,\alpha} = E$$

Tedy $(q)_{\alpha,\alpha}$ je ortogonální matice.

Jak na matici pana'me, když je ortogonální?

- platí $A^T A = E$ (neto $A A^T = E$)

- pro sloupcové matici A platí

$$\langle s_i(A), s_j(A) \rangle = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

- pro řádkové matici A platí

$$\langle r_i(A), r_j(A) \rangle = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

Lemma 1

- determinant ortogonální matic je 1 nebo -1.
- determinant unitární matic je komplexejšího významu 1.

Důkaz: Nad \mathbb{C} :

$$A^T \bar{A} = E \quad | \det$$

$$\det(A^T \bar{A}) = \det E$$

$$\det A^T \cdot \det \bar{A} = 1$$

$$\det A \cdot \overline{\det A} = 1$$

$$|\det A|^2 = 1.$$

Lemma 2 Vlastní čísla a vektory unitárních a algoritmických operátorů

- (1) Vlastní čísla mají absolutní hodnotu 1.
- (2) Vlastní vektory k různým vlastním číslům jsou na sebe kolmé.

Důkaz nad \mathbb{C} :

(1) Nechť $\varphi(u) = \lambda u$, $u \neq \vec{0}$. Potom

$$\langle u, u \rangle = \langle \varphi(u), \varphi(u) \rangle = \langle \lambda u, \lambda u \rangle = |\lambda|^2 \langle u, u \rangle = |\lambda|^2 \underline{\langle u, u \rangle}$$

Předpokládejme $\langle u, u \rangle \neq 0$, tj. $|\lambda|^2 = 1$.

(2) Nechť $\varphi(u) = \lambda u$, $\varphi(v) = \mu v$, $\lambda \neq \mu$, $u \neq \vec{0}$, $v \neq \vec{0}$. Potom

$$\underline{\langle u, v \rangle} = \langle \varphi(u), \varphi(v) \rangle = \langle \lambda u, \mu v \rangle = \underline{\lambda \bar{\mu} \langle u, v \rangle}$$

Předpokládejme $\lambda + \mu \neq 0$ a $|\lambda| = |\mu| = 1$, tj. $\lambda \bar{\lambda} = 1$, $\mu \bar{\mu} = 1$, $\mu \bar{\lambda} \neq 0$, $\lambda \bar{\mu} \neq 0$. Dostáváme

$$(1 - \lambda \bar{\mu}) \langle u, v \rangle = 0$$

Tedy $\langle u, v \rangle = 0$. Předpokládejme, že vektory u a v nejsou na sebe kolmé.

Věta o unitárních operátorech (pro ortog. neplatí!)

Po každý unitární operátor $q : U \rightarrow U$ existuje v U ortonormální báze α tvořená vlastními vektory. Této bázi

$$(q)_{\alpha, \alpha} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{pmatrix},$$

kde $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ jsou vlastní čísla.

Důkaz indukce podle $n = \dim U$.

Při $\dim U = 1$ je $q(u) = \lambda u$, $\lambda \in \mathbb{C}$ a každý $\frac{u}{\|u\|}$ ($u \neq 0$) je jediná báze.

Necí věta platí o prostorech dimenze $n-1$.
Mějme, že U , $\dim U = n$, a $q : U \rightarrow U$ unitární.

Char. polynom operátoru q je stupně $n \geq 1$ a má nerozdílné kořeny (podle sačkovské algoritmy) kořen $\lambda_1 \in \mathbb{C}$. λ_1 je vlastní číslo a označme v_1 jeho vlastní vektor v U takový, že $\|v_1\| = 1$.

Uvažujme podprostor $[v_1]^\perp \subset U$ dimenze $n-1$.
Dokážeme, že $[v_1]^\perp$ je invariantní pod-

potom operátoru φ .

Nechť $u \in [v_1]^\perp$. Smeďalme $\langle \varphi(u), v_1 \rangle$. $|\lambda_i| = 1$.

$$\begin{aligned} \langle \varphi(u), v_1 \rangle &= \left\langle \varphi(u), \frac{1}{\lambda_1} \underset{\lambda_1 \neq 0}{\parallel} \varphi(v_1) \right\rangle = \overline{\left(\frac{1}{\lambda_1} \right)} \langle \varphi(u), \varphi(v_1) \rangle \\ &= \lambda_1 \langle u, v_1 \rangle = \lambda_1 \cdot 0 = 0. \end{aligned}$$

Tedy $\varphi(u) \in [v_1]^\perp$.

My nyní určíme operátor φ užším na podmnožinu $[v_1]^\perp$

$$\varphi / [v_1]^\perp : [v_1]^\perp \rightarrow [v_1]^\perp$$

Tento operátor zachovává skalární součin, je-liž určitou a my na něj můžeme aplikovat indukcií po dvojkladu. Podle této vědpojednání vztahuje se $[v_1]^\perp$ (potom dimenze $n-1$) orthonormální báze v_2, v_3, \dots, v_n kromě vlastními vektory

$$\text{Proto } \varphi(v_i) = \lambda_i v_i.$$

Tedy v_1, v_2, \dots, v_n je báze ale to potom kromě vlastními vektory.

Pro ortogonální operátory věta obecně neplatí:

Nevážme $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $\varphi(x) = \begin{pmatrix} \cos\alpha & -\sin\alpha \\ \sin\alpha & \cos\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \alpha \neq k\pi$. Potom char. polynom operátora φ

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} \cos\alpha - \lambda & -\sin\alpha \\ \sin\alpha & \cos\alpha - \lambda \end{pmatrix} &= (\cos\alpha - \lambda)^2 + \sin^2\alpha \\ &= \lambda^2 - 2\cos\alpha \lambda + \cos^2\alpha + \sin^2\alpha = \lambda^2 - 2\cos\alpha \lambda + 1 \end{aligned}$$

Jeho discriminant je

$$D = (-2\cos\alpha)^2 - 4 = 4(\cos^2\alpha - 1) < 0.$$

Normální, když reálné kořeny, pouze komplexní, a to

$$\cos\alpha \pm i\sqrt{1-\cos^2\alpha} = \cos\alpha \pm i\sin\alpha.$$

ORTOGONÁLNI OPERÁTOŘ V DIMENZI 2

$$\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad \varphi(x) = Ax,$$

kde A , má sloužit velikosti 1 množíme kolmo. Mohou nastat 2 možnosti:

$$(1) \quad A = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} \quad \text{kde } a^2 + b^2 = 1.$$

V lomku půjdeť je

$$\det A = a^2 + b^2 = 1.$$

Máme nyní $\alpha \in [0, 2\pi)$ takový, že
 $a = \cos \alpha, b = \sin \alpha$

Pak $A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$

a zárazíme $q(x) = Ax$ je dle něj kolem počátku o uhel α (něj směru hodinových ručiček).

Víme-li, že dle následujícího výsledku ($\det A > 0$) .

(2) $A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix}, \text{ kde } a^2 + b^2$

V lomku půjdeť $\det A = -a^2 - b^2 = -1$.

Charakteristický polynom je

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} a-\lambda & b \\ b & -a-\lambda \end{pmatrix} &= (\lambda+a)(\lambda-a) - b^2 = \\ &= \lambda^2 - a^2 - b^2 = \lambda^2 - 1 = (\lambda-1)(\lambda+1) \end{aligned}$$

Operator má reálná vlastní čísla 1 a -1

s vlastními vektory k $\lambda_1=1$ $v_1 = \begin{pmatrix} b \\ 1-a \end{pmatrix}$

$$\text{ke } \lambda_2 = -1 \quad N_2 = \begin{pmatrix} a-1 \\ b \end{pmatrix}$$

Vidíme (a ještě níže), že $N_1 \perp N_2$.

Tedy operačka $q(x) = \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$, kde $a^2 + b^2 = 1$,

je symetrické podle písmen se směrovým vektorom N_1 . V tomto případě q mění doleva orientaci (tedy $A < 0$).

ORTOGONALNÍ OPERÁTOŘ V DIMENZI 3

mají charakteristiky polynom

$$p(\lambda) = -\lambda^3 + a_2 \lambda^2 + a_1 \lambda + a_0, \text{ kde } a_2, a_1, a_0 \in \mathbb{R}.$$

- Takový polynom má až pouze jeden kořen v \mathbb{R} . Podle lemmatu 2 je tento kořen 1 nebo -1.

- Jedná se o lento polynomu má kořin $\lambda_0 \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$, pak má i omějí kořinu $\overline{\lambda_0} \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$.

Jedná se $p(\lambda_0) = 0$, tak $\overline{p(\lambda_0)} = 0$, ale

$$\begin{aligned} 0 &= \overline{p(\lambda_0)} = -\overline{\lambda_0^3} + \overline{a_2} \overline{\lambda_0^2} + \overline{a_1} \overline{\lambda_0} + \overline{a_0} = \\ &= -\overline{\lambda_0}^3 + a_2 \overline{\lambda_0}^2 + a_1 \overline{\lambda_0} + a_0 \end{aligned}$$

Tedy i $\overline{\lambda_0}$ je kořen.

- Ježliže $q(x) = Ax$ má char. polynom
s kořeny $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$, pak

$$\pm 1 = \det A = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3$$

$$\det A = \det(A - 0 \cdot E) = p(0)$$

Současné $p(\lambda) = -(\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2)(\lambda - \lambda_3)$

Předloha $p(0) = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3$

Tedy $\det A = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3$

Mohou nastat tyto dvě možnosti:

① $\det A = 1$, pak $\lambda_1 = 1$, $\lambda_{2,3} = \cos \alpha \pm i \sin \alpha$.

Ortoprojektivní operátor $q(x) = Ax$ je identický na podprostoru $[u]$, kde u je vektor kolmý k vektoru v a na podprostoru $[u]^\perp$ je q obecní.

Tedy q na \mathbb{R}^3 je obecní kolem osy
průstředníci počátkem se směrem vektoru u o úhel α . Tento úhel pojďme nazvat, že nazveme vektor $v \perp u$, $v \neq \vec{0}$, spojíme $q(v)$ a úhel α lidej takto $\alpha \in [0, \pi]$, že

$$\cos \alpha = \frac{\langle v, q(v) \rangle}{\|v\| \|q(v)\|}.$$

(2)

$$\det A = -1, \text{ pak } \lambda_1 = -1, \lambda_{2,3} = \cos \alpha \pm i \sin \alpha$$

Ortagonalní' operátor $q(x) = Ax$ je pak
na prostoru $[u]$, kde u je vlastní vektor
k -1 , roven -identitě. Na ortogonálním
doplňku $[u]^\perp$ je q obecní'.

Tedy q na celém \mathbb{R}^3 je obecní'

(a) symetrie podle roviny prokázejí' počátkem
a koncem k vlastnímu vektoru u
k vlastnímu číslu -1 a

(b) obecní' kolm půmky prokázejí' počátkem
se směrovým vektorom u . Užel
obecní' α spočítáme tak, že nejdeme
vektor $v \perp u$, $v \neq \vec{0}$, spočítáme $q(v)$,
a určíme užel $\alpha \in [0, \pi]$ takový, že

$$\cos \alpha = \frac{\langle v, q(v) \rangle}{\|v\| \|q(v)\|}.$$

Příklady na cvičení.