

Výsledky domácích úkolů ke cvičení č. 11

1. Matice ortogonální transformace ψ euklidovského prostoru E_3 v jeho standardní bázi:

$$\frac{1}{49} \cdot \begin{pmatrix} -41 & 12 & 24 \\ 12 & -31 & 36 \\ 24 & 36 & 23 \end{pmatrix}.$$

Ortogonální transformace ψ je současně také samoadjungovaným ope rátorem na euklidovském prostoru E_3 .

2. Matice lineárního operátoru \wp_ϱ ve standardní bázi euklidovského prostoru E_3 :

$$\frac{1}{50} \cdot \begin{pmatrix} 41 & -12 & -15 \\ -12 & 34 & -20 \\ -15 & -20 & 25 \end{pmatrix}.$$

Lineární operátor \wp_ϱ je samoadjungovaným operátorem na euklidovském prostoru E_3 .

3. Například vzhledem k ortonormální bázi

$$\alpha = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2) \right)$$

v souřadnicích

$$(\mathbf{x})_\alpha = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

má kvadratická forma U diagonální kanonický tvar

$$U(\mathbf{x}) = 5y_1^2 - y_2^2 - y_3^2.$$

Například vzhledem k ortonormální bázi

$$\beta = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}(2, -1, 0), \frac{1}{3\sqrt{5}}(2, 4, 5), \frac{1}{3}(1, 2, -2) \right)$$

v souřadnicích

$$(\mathbf{x})_\beta = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}$$

má kvadratická forma V diagonální kanonický tvar

$$V(\mathbf{x}) = z_1^2 + z_2^2 + 10z_3^2.$$

Například vzhledem k ortonormální bázi

$$\gamma = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}(1, -2, 0), \frac{1}{3\sqrt{5}}(4, 2, -5), \frac{1}{3}(2, 1, 2) \right)$$

v souřadnicích

$$(\mathbf{x})_\gamma = \begin{pmatrix} t_1 \\ t_2 \\ t_3 \end{pmatrix}$$

má kvadratická forma W diagonální kanonický tvar

$$W(\mathbf{x}) = 7t_1^2 + 7t_2^2 - 2t_3^2.$$

4. Například vzhledem k ortonormální bázi

$$\delta = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0, 0), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, -1, -2, 0), \frac{1}{2\sqrt{3}}(1, -1, 1, 3), \frac{1}{2}(1, -1, 1, -1) \right)$$

v souřadnicích

$$(\mathbf{x})_\delta = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \end{pmatrix}$$

má kvadratická forma G diagonální kanonický tvar

$$G(\mathbf{x}) = 3u_1^2 + 3u_2^2 + 3u_3^2 - u_4^2.$$

Například vzhledem k ortonormální bázi

$$\vartheta = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}(2, 1, -1, 0), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, -2, 0, -1), \frac{1}{\sqrt{30}}(2, 1, 5, 0), \frac{1}{\sqrt{30}}(1, -2, 0, 5) \right)$$

v souřadnicích

$$(\mathbf{x})_\vartheta = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix}$$

má kvadratická forma H diagonální kanonický tvar

$$H(\mathbf{x}) = 5v_1^2 + 5v_2^2 - v_3^2 - v_4^2.$$