

Statistické metody a zpracování dat

Analýza časových řad II.

Petr Dobrovolný

Metody klouzavých průměrů

Patří mezi tzv. **adaptivní** přístupy k trendové složce časové řady.

Tyto metody pracují s trendovými složkami, které mění v čase svůj charakter (nelze použít matematickou křivku s **neměnnými** parametry).

Vyrovnání matematickou křivkou však je možné v krátkých úsecích řady.

V nich se parametry použité křivky přizpůsobují - adaptují na konkrétní průběh řady. Tedy, nelze použít:

$$\beta_0 + \beta_1 \tau \quad \text{pro } \tau = 1, \dots, T,$$

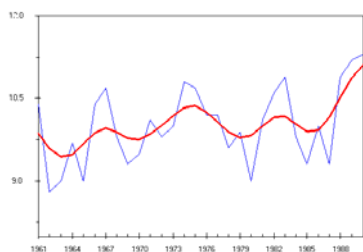
ale lze použít vyrovnání pomocí tzv. lokálních trendů:

$$\beta_0(t) + \beta_1(t)\tau \quad \text{pro } \tau = \dots, t-1, t, t+1, \dots$$

Metody klouzavých průměrů

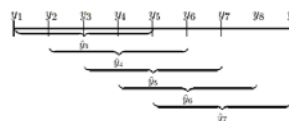
Jako klouzavé průměry obecně označujeme lineární kombinace členů původní řady, např.:

$$\frac{1}{8}(y_{t-2} + 2y_{t-1} + 2y_t + 2y_{t+1} + y_{t+2})$$



Mechanické vyrovnávání trendu metodami klouzavých průměrů

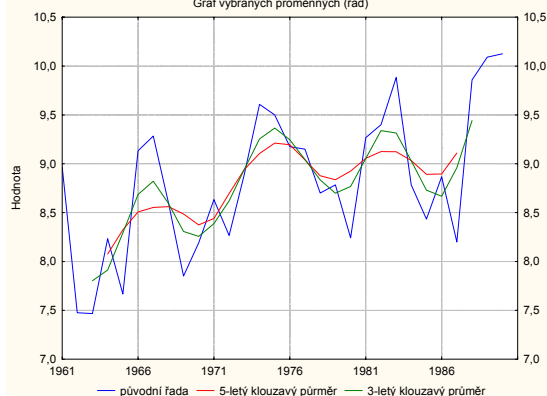
Používá se v případě, že se trend mění a nelze ho vyrovnat „globálně“ jednou matematickou křivkou. Metoda je vhodná pro neperiodické řady, neumožňuje extrapolaci hodnot.



Vlastní průměry se používají jako **prosté** či **vážené**. V některých případech lze použít klouzavých mediánů. Klouzavé průměry mohou být **necentrované** a **centrované**

Vliv řádu klouzavých průměrů na shlazení řady

Graf vybraných proměnných (řad)



Konstrukce klouzavých průměrů vyrovnáním úseků řady polynomickými křivkami

Budeme předpokládat, že pracujeme s časovou řadou tvaru:

$$y_t = Tr_t + E_t$$

Postup:

Prvních $2m+1$ členů řady vyrovnáme vhodným polynomem a hodnotu tohoto polynomu v bodě $t = m+1$ (tj. střed uvažovaného úseku) použijeme jako vyrovnanou hodnotu \hat{y}_{m+1}

Analogicky vyrovnáme hodnotu z bodu $t = m+2$ hodnotami y_2 až y_{2m+2} atd.

Příklad: Polynomem třetího řádu chceme vyrovnat $2m+1 = 5$ hodnot řady, které označíme jako $y_{t+\tau}$ pro $\tau = -2, -1, 0, 1, 2$

Koeficienty vyrovnávacího polynomu určíme metodou nejmenších čtverců a to tak, že minimalizujeme výraz:

$$\sum_{\tau=-2}^2 (y_{t+\tau} - \beta_0 - \beta_1\tau - \beta_2\tau^2 - \beta_3\tau^3)^2$$

Odhady výše uvedených parametrů b_0, b_1, b_2, b_3 získáme řešením soustavy čtyř tzv. normálních rovnic

Vyrovnávací polynom $b_0 + b_1\tau + b_2\tau^2 + b_3\tau^3$

Hodnotu b_0 v bodě $\tau=0$ bereme za hledanou vyrovnanou hodnotu řady ve středu zkoumaného úseku y_{t-2} až y_{t+2} a také jako trendovou složku v čase t

$$b_0 = \hat{y}_t = \frac{1}{35}(-3y_{t-2} + 12y_{t-1} + 17y_t + 12y_{t+1} - 3y_{t+2})$$

Symbolický zápis $\hat{y}_t = \frac{1}{35}(-3, 12, 17, 12, -3)y_t$

Výsledkem je tedy vždy lineární kombinace hodnot y_{t-m}, \dots, y_{t+m} s pevně určenými koeficienty (váhami), pro které platí:

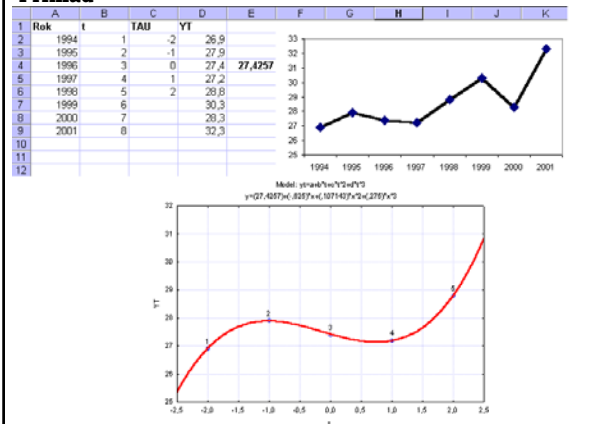
- součet vah klouzavého průměru je roven jedné
- váhy jsou symetrické kolem střední hodnoty

Stejně jako v případě jednoduchých klouzavých průměrů zůstává m hodnot na začátku a konci řady nevyrovnáno a řadu vyrovnáváme pro lichý počet členů.

Výhody:

- pro zadaný řád polynomu a délku klouzavých průměrů lze váhy tabelovat
- vyrovnávání počátečních a koncových hodnot

Příklad



Vyrovnávání počátečních a koncových hodnot

(pokračujeme v příkladu)

Vyrovnáváme kubickou parabolou vždy pět sousedních členů řady.

Úkolem je nyní vyrovnat také posledních m členů řady. Předpokládejme, že vyrovnáváme pět posledních hodnot řady $y_{n-4} \dots y_n$.

Při zjišťování odhadu pro střední člen vyrovnávaného úseku jsme vystačili s odhadem parametru b_0 . Nyní nás zajímají dříve nepoužité hodnoty kubického polynomu pro $\tau=1, 2$.

Odhady b_1, b_2 a b_3 zjistíme obdobně jako v případě b_0 ze soustavy normálních rovnic.

Odhady tzv. **koncových** klouzavých průměrů pro dva poslední členy řady:

$$\hat{y}_{n-1} = \frac{1}{35}(2, -8, 12, 27, 2)y_{n-2}$$

$$\hat{y}_n = \frac{1}{70}(-1, 4, -6, 4, 69)y_{n-2}$$

Vyrovnanou první a druhou hodnotu ze začátku řady dostaneme hodnoty tzv. **počátečních** klouzavých průměrů:

$$\hat{y}_1 = \frac{1}{35}(69, 4, -6, 4, -1)y_3$$

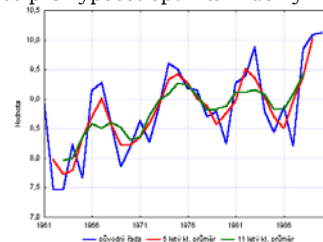
$$\hat{y}_2 = \frac{1}{70}(2, 27, 12, -8, 2)y_3$$

Předpovědní klouzavé průměry: předpověď hodnoty y_{n+1} zkonstruovaná v bodě n :

$$\hat{y}_{n+1}(n) = \frac{1}{5}(-4, 11, -4, -14, 16)y_{n-2}$$

Volba řádu klouzavých průměrů

- Subjektivní posouzení charakteru dat
- Délka klouzavých průměrů by měla odpovídat periodě sezónních či cyklických fluktuací
- Vzorce pro výpočet optimální délky



Obsahuje-li řada sezónní složku, je vhodné volit řád klouzavých průměrů tak, aby zahrnoval celou délku periody sezónní složky.

Centrováné klouzavé průměry

Ve většině případů se používají klouzavé průměry liché délky, u **sudé délky** je problém s přiřazením hodnot časovému okamžiku.

V ekonomických časových řadách, které často obsahují sezónní složku délky 4 (řady čtvrtletních hodnot) či 12 (řady měsíčních hodnot), se tento problém řeší tzv. **centrováním**.

Výsledné klouzavé průměry pro sudou délku klouzavé části vypočteme jako **průměry dvou sousedních klouzavých průměrů** liché délky.

Centrováné klouzavé průměry

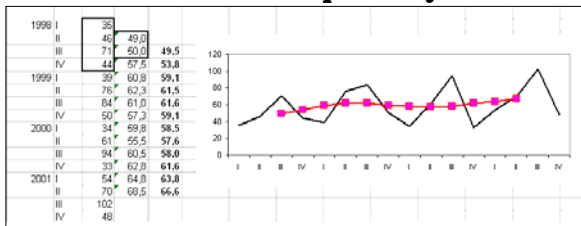
Příklad: Abychom vystihli roční chod určitého ukazatele, chceme pro řadu měsíčních hodnot použít klouzavých průměrů délky 12.

Shlazená hodnota však spadá doprostřed mezi „červen“ a „červenec“. Další shlazená hodnota pak mezi „červenec“ a „srpen“.

Tyto dva jednoduché klouzavé průměry vezmeme a zprůměrnujeme. Výsledek pak už můžeme přiřadit k „červencové“ hodnotě. Tedy vytváříme klouzavé průměry o délce 13:

$$\hat{y}_t = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{12} (y_{t-6} + y_{t-5} + \dots + y_{t+5}) + \frac{1}{12} (y_{t-5} + y_{t-4} + \dots + y_{t+6}) \right) = \frac{1}{24} (y_{t-6} + 2y_{t-5} + 2y_{t-4} + \dots + 2y_{t+5} + y_{t+6})$$

Centrováné klouzavé průměry

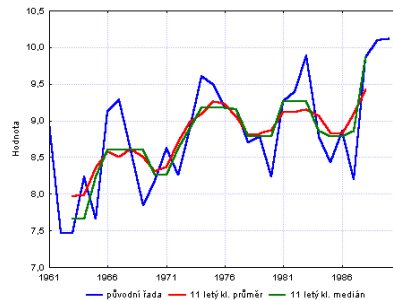


Obecně místo jednoduchých klouzavých průměrů délky 2m vytváříme centrováné klouzavé průměry délky 2m+1 podle tohoto obecného vzorce:

$$\hat{y}_t = \frac{1}{4m} (y_{t-m} + 2y_{t-m+1} + \dots + y_{t+m-1} + y_{t+m})$$

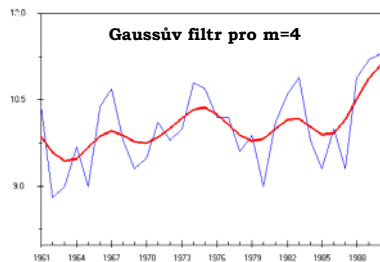
Shlazení klouzavými mediány

- lépe vyrovnávají řady, ve které se vyskytují odlehle hodnoty
- nelze u nich využít vah



Vážené klouzavé průměry

- Jednotlivé členy úseku řady přiřazeny váhy.
- Tyto váhy většinou lineárně klesají směrem od středního (vyrovnávaného) členu.
- Váhy mohou mít také např. podobu tzv. gaussova filtru.

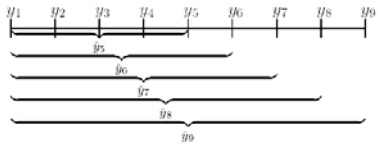


Člen řady	váha
y_{t-4}	0,014
y_{t-3}	0,048
y_{t-2}	0,117
y_{t-1}	0,201
y_t	0,241
y_{t+1}	0,201
y_{t+2}	0,117
y_{t+3}	0,048
y_{t+4}	0,014

Poznámky k metodě klouzavých průměrů

- Klouzavé průměry „vyhlazují“ i samotný trend – mění ho.
- Často do něj zahrnují cyklickou složku a způsobují tzv. „autokorelaci reziduí“ – mění náhodnou složku.
- Lze jich využít k analýze sezónní složky.

Exponenciální vyrovnávání



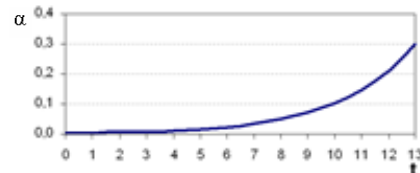
Patří do stejné skupiny adaptivních metod vyrovnávání trendové složky jako např. metody klouzavých průměrů.

Shlazená hodnota je odhadnuta jako vážený průměr hodnoty současně a všech hodnot předchozích v časové řadě.

Vyrovnané hodnoty se odhadují metodou nejmenších čtverců a váhy jednotlivých členů směrem do minulosti exponenciálně klesají (odtud název metody).

Exponenciální vyrovnávání

V modelu se používá **shlazovací (vyrovnávací) konstanta $\alpha < 0; 1 >$** . Metoda umožňuje konstruovat předpovědi hodnot řady. Využívá se hlavně v ekonomických aplikacích a nachází uplatnění v humánní geografii.



Hodnoty vah při exponenciálním vyrovnání řady

Exponenciální vyrovnávání

Symbolem \hat{y}_t budeme značit vyrovnanou hodnotu časové řady v čase t . Při exponenciálním vyrovnání se tedy minimalizuje výraz tvaru:

$$(y_t - \hat{y}_t)^2 + (y_{t-1} - \hat{y}_{t-1})^2 \alpha + (y_{t-2} - \hat{y}_{t-2})^2 \alpha^2 + \dots$$

Předpokládáme, že časová řada má tvar:

$$y_t = Tr_t + E_t$$

V závislosti na tom, jakou trendovou složku řada obsahuje (a zda obsahuje také sezónní složku) rozlišujeme následující způsoby exponenciálního vyrovnání:

- **jednoduché** - řada obsahuje konstantní trend
- **dvojitě** - řada obsahuje lineární trend
- **trojitě** - řada obsahuje kvadratický trend

Jednoduché exponenciální vyrovnávání

Používá se v případech, kdy trendovou složku lze pokládat v krátkých úsecích řady za konstantní, tedy:

$$Tr_t = \beta_0$$

β_0 je parametr jehož odhad b_0 hledáme.

$b_0(t)$ pak značí odhad parametru v čase t , tedy zkonstruovaný na základě pozorování $y_t, y_{t-1}, y_{t-2}, \dots$ a představuje odhadnutou hodnotu trendu v čase t a zároveň hledanou (exponenciálně) vyrovnanou hodnotu \hat{y}_t studované časové řady.

Tuto hodnotu tedy získáme minimalizací výrazu:

$$\sum_{j=0}^{\infty} (y_{t-j} - \beta_0)^2 \alpha^j$$

Jednoduché exponenciální vyrovnávání

Výraz pro výpočet exponenciálně vyrovnaných hodnot se častěji převádí do následujícího (rekurentního) tvaru:

$$\hat{y}_t = \alpha y_t + (1 - \alpha) \hat{y}_{t-1}$$

Praktické využití:

Nejprve položíme: $\hat{y}_1 = y_1$

A dále: $\hat{y}_2 = \alpha y_2 + (1 - \alpha) \hat{y}_1$

$\hat{y}_3 = \alpha y_3 + (1 - \alpha) \hat{y}_2$

.....

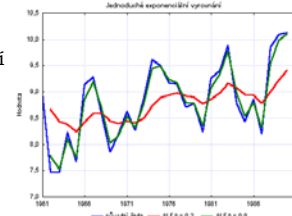
Obecně: $\hat{y}_t = \alpha y_t + (1 - \alpha) \hat{y}_{t-1}$

Interpretace:

Exponenciálně shlazená hodnota v čase t je rovna váženému součtu hodnoty řady v tomto čase t (s vahou α) a předchozí shlazené hodnoty v čase $t-1$ (s vahou $1 - \alpha$).

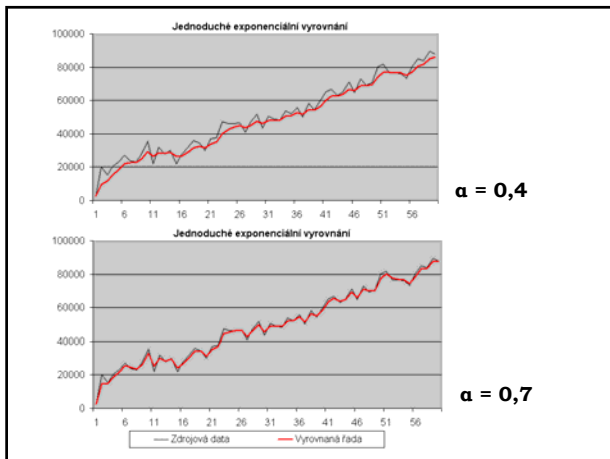
Shlazovací (vyrovnávací) konstanta α

Hodnota koeficientu α ovlivňuje efekt shlazení



Čím menší α , tím shlazenější bude vyrovnaná řada (malé hodnoty α dávají větší váhu minulým členům řady a minimální členům současným).

Při hodnotách α blízkým 1 je shlazená řada téměř identická s řadou původní (velké hodnoty α dávají větší váhu současným členům řady a minimální členům předchozím).



Využití jednoduchého exponenciálního vyrovnání pro předpovědi

Pro libovolné $\tau > 0$ platí: $\hat{y}_{t+\tau}(t) = \hat{y}_t$

Výraz vlevo do rovnítka označuje předpověď hodnoty $y_{t+\tau}$ konstruovanou v čase t , tedy na základě hodnot y_t, y_{t-1}, \dots

Na „konci“ časové řady tedy platí: $\hat{y}_{n+\tau}(n) = \hat{y}_n$

Využití jednoduchého exponenciálního vyrovnání pro předpovědi

Praktické využití: Pro názornost označme předpovídané hodnoty symbolem p , tedy p_{t+1} je předpověď hodnoty y_{t+1} . Platí tedy:

$$p_{t+1} = \hat{y}_t$$

Dosazením na odhad vyrovnané hodnoty \hat{y}_t můžeme psát:

$$\begin{aligned} p_{t+1} = \hat{y}_t &= \alpha y_t + (1 - \alpha) \hat{y}_{t-1} \\ &= \alpha y_t + (1 - \alpha) p_t \\ &= p_t + \alpha(y_t - p_t) \end{aligned}$$

Interpretace: Předpověď v čase $t+1$ je rovna součtu předpovědi v čase t tedy p_t plus opravě chyby předpovědi v čase t , tedy $(y_t - p_t)$.

Předpovědi

Model založený na jednoduchém exponenciálním vyrovnání je vhodný pouze pro případ, že **trend** a **sezónní** složka v časové řadě jsou **nesignifikantní**. Především se předpokládá, že trend je nulový – potom můžeme výše uvedený model předpovědi pro bod y_{t+1} rozšířit i na další budoucí body řady y_t . Tedy:

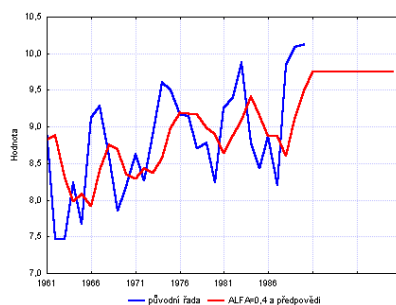
$$p_{t+2} = p_{t+1}$$

$$p_{t+3} = p_{t+2} = p_{t+1}$$

Tedy předpověď pro všechny následující body se rovná konstantě.

Vyrovnání řady a její předpověď na základě jednoduchého exponenciálního vyrovnání

- nulový trend, žádná sezónnost



Volba konstanty α

- **Empirické vzorce**, které uvažují vhodnou délku klouzavých průměrů
- **Sítové (mřížkové) hledání** – výpočet pro všechna α z určitého intervalu s malým krokem. Pro vyrovnání se bere hodnota α , při níž dostáváme nejmenší chybu předpovědi.
- **Automatické hledání** - speciální algoritmy minimalizující předem zvolenou chybu předpovědi tzv. iteračním (opakovaným) výpočtem

Sítové hledání v programu Statistica

Základ | Detaily | Sítové hledání | Automatické hledání | Autokorelace | Přehled řad

Počáteční hodn. param.: Alfa: 1,00 | Pří. růstek: 1,00 | Konec v.: 900

Delta: 1,00 | Gamma: 1,00 | Epsilon: 1,00

Vypsat param. pro 10 nejmenších prům. čtverců

V každém kroku bude příslušný parametr zvětšen o zadanou hodnotu, reálnější součet čtverců bude vypočten pro všechny možné kombinace hodnot parametrů.

Model číslo	Alfa	Prům. Chyba	Průměr a Chyba	Suma Mocniny	Průměr Mocniny	Prům. % Chyba	Průměr a % chyba
7	0,700000	0,058965	0,561697	13,71630	0,457210	0,227821	6,421201
8	0,800000	0,053022	0,552494	13,76895	0,458965	0,195294	6,332073
6	0,600000	0,064415	0,568647	13,77928	0,459309	0,261765	6,486306
5	0,500000	0,070526	0,573925	13,90160	0,463387	0,298068	6,537828
9	0,900000	0,047910	0,545043	13,98431	0,466144	0,164722	6,259763
4	0,400000	0,077100	0,570549	14,03001	0,467667	0,340601	6,494009
3	0,300000	0,084961	0,573211	14,14598	0,471533	0,399132	6,516861
2	0,200000	0,096054	0,582773	14,33434	0,477811	0,492656	6,625103
1	0,100000	0,107320	0,586180	14,96495	0,498832	0,576568	6,667591

Dvojitě exponenciální vyrovnání

Dvojitě exponenciální vyrovnání používáme v případě, kdy v krátkých úsecích řady lze trendovou složku nahradit lineárním trendem, tedy:

$$Tr_t = \beta_0 + \beta_1 t$$

V tomto případě používáme model vyrovnání řady vyjádřený dvěma následujícími rovnicemi:

$$\hat{y}_t = \alpha y_t + (1 - \alpha)(\hat{y}_{t-1} + \hat{b}_{t-1})$$

což je jednoduché exponenciální vyrovnání pro časový okamžik t , při kterém, se navíc uvažuje **odhad trendové složky \hat{b}** z předchozího bodu časové řady ($t-1$).

Vyrovnanou hodnotu trendové složky obdržíme opět jednoduchým exponenciálním vyrovnáním, při kterém se však použije jiná shlazovací konstanta γ , tedy:

$$\hat{b}_t = \gamma(\hat{y}_t - \hat{y}_{t-1}) + (1 - \gamma)\hat{b}_{t-1}$$

Shlazovací konstanty

Model dvojitě exponenciálního vyrovnání používá **dvě shlazovací konstanty α , γ** , obě nabývají hodnot v intervalu 0;1.

Velké α značí velkou váhu současným hodnotám a malou předchozím – tedy řada je téměř identická s řadou původní.

Trend je odhadován adaptivně a to jako vážený průměr rozdílu posledních dvou hodnot řady (první člen) a odhadu trendu z předchozího okamžiku (druhý člen). Velké γ značí velkou váhu současné změně v úrovni hodnot.

Praktický postup

Zvolíme hodnoty konstant α , γ

Postupně počítáme odhady obou komponent \hat{y}_t a \hat{b}_t od bodu $t=2$ (pro $t=1$ nejsou hodnoty odhadů definovány):

$$\hat{y}_2 = y_2$$

$$\hat{b}_2 = y_2 - y_1$$

$$\hat{y}_3 = \alpha y_3 + (1 - \alpha)(\hat{y}_2 + \hat{b}_2)$$

$$\hat{b}_3 = \gamma(\hat{y}_3 - \hat{y}_2) + (1 - \gamma)\hat{b}_2$$

.....

$$\hat{y}_t = \alpha y_t + (1 - \alpha)(\hat{y}_{t-1} + \hat{b}_{t-1})$$

$$\hat{b}_t = \gamma(\hat{y}_t - \hat{y}_{t-1}) + (1 - \gamma)\hat{b}_{t-1}$$

Předpovědi

Uvedený model je vhodný pro konstrukci předpovědi v případě, že řada obsahuje lineární trend. **Předpověď** p o jeden krok dopředu ($t+1$) dostaneme jako součet exponenciálně vyrovnané současné hodnoty a trendové komponenty, tedy:

$$p_{t+1} = \hat{y}_t + \hat{b}_t$$

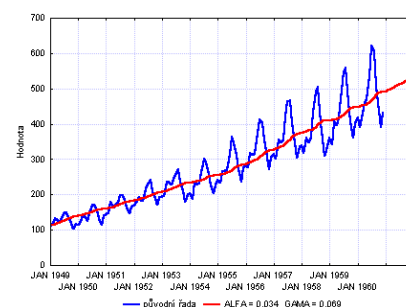
kde kombinujeme poslední vyrovnanou hodnotu a odhad očekávané změny příslušející lineárnímu trendu.

Předpověď o dva kroky dopředu: $p_{t+2} = \hat{y}_t + 2\hat{b}_t$

Předpověď o k roků vpřed: $p_{t+k} = \hat{y}_t + k\hat{b}_t$

Vyrovnání řady a její předpověď na základě dvojitě exponenciálního vyrovnání

- lineární trend, žádná sezónnost



Hodnocení přesnosti předpovědi:

Průměrná absolutní odchylka (MAD – mean absolute deviation) – průměr absolutních hodnot rozdílů předpovězené a aktuální hodnoty

$$MAD = \frac{\sum_{t=1}^n |p_t - y_t|}{n}$$

RMSE (root mean square error) – druhá odmocnina průměru druhých mocnin rozdílů předpovězené a aktuální hodnoty

$$RMSE = \sqrt{\frac{\sum_{t=1}^n (p_t - y_t)^2}{n}}$$

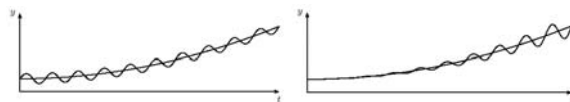
Trojité exponenciální vyrovnání

Tento model umožňuje shlazovat řadu, u které lze identifikovat vedle trendu i **sezónní složku**.

Řadu lze v krátkých úsecích řady vyrovnat parabolou:

$$Tr_t = \beta_0 + \beta_1 t + \beta_2 t^2$$

Sezónní složka může mít aditivní či multiplikativní charakter.



Trojité exponenciální vyrovnání

Základní rovnice, kterými se provádí trojitě exponenciální vyrovnání jsou následující:

$$\hat{y}_t = \alpha \frac{y_t}{I_{t-L}} + (1-\alpha)(y_{t-1} + \hat{b}_{t-1})$$

kde b_t značí shlazení **trendové** složky v čase t

$$\hat{b}_t = \gamma(y_t - y_{t-1}) + (1-\gamma)\hat{b}_{t-1}$$

I_t značí shlazení **sezónní** složky v čase t

$$I_t = \delta \frac{y_t}{\hat{y}_t} + (1-\delta)I_{t-L}$$

Při trojitěm exponenciálním vyrovnání se používají tři shlazovací konstanty α , γ a δ . Hodnota L značí délku sezónního cyklu

Předpovědi metodou trojitěho exponenciálního vyrovnání

$$p_{t+m} = (\hat{y}_t + mb_t)I_{t-L+m}$$

kde y_t je pozorovaná hodnota řady v čase t

\hat{y}_t je vyrovnaná hodnota

b je trendový faktor (odhad trendové složky)

I je odhad sezónní složky

p_{t+m} je předpověď konstruovaná v čase t na m kroků vpřed

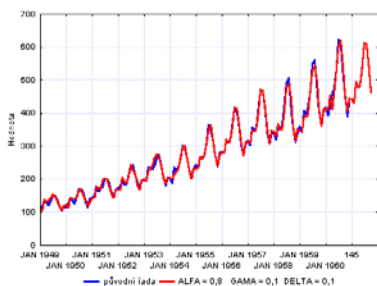
Konstanty α , γ , δ musí být dopředu odhadnuty, tak aby minimalizovaly průměrnou čtvercovou chybu MSE.

Pro počátek odhadu sezónní složky je nutné mít k dispozici data nejméně z jednoho sezónního cyklu délky L .

Pro počátek odhadu trendové složky je nutné mít k dispozici data nejméně ze dvou sezónních cyklů – tedy délky $2L$.

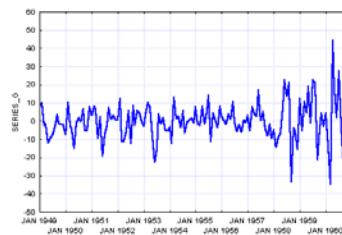
Vyrovnání řady a její předpověď na základě trojitěho exponenciálního vyrovnání

- lineární trend (GAMA), sezónnost délky 12 (DELTA), multiplikativní model



Hodnocení vhodnosti použitého modelu exponenciálního vyrovnání

- **analýza reziduí** – rozdílů mezi shlazenou hodnotou a hodnotou původní řady



Analýza sezónní složky časových řad (sezónní očišťování)

1. klasický přístup k sezónní dekompozici
2. úvod do autokorelační analýzy

Sezónní složka S_t je typická pro časové řady, jejichž interval pozorování je kratší než jeden rok (sezóna může mít délku týden, měsíc, roční období).

Objevuje se v řadách ekonomických (tržby, produkce, ...) ale i v řadách meteorologických prvků (roční chod teploty vzduchu).

Řada obsahující sezónní složku se vyznačuje pravidelným opakováním hodnot kolem trendu a toto opakování může mít délku např. 7 dnů (do týdne), 12 měsíců či 4 roční období (do roku).

Sezónní složka může mít aditivní resp. multiplikativní charakter

Obecný model řady při sezónním očišťování

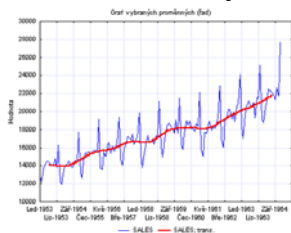
Trendovou a cyklickou složku považujeme za jeden celek. Cyklickou složku označujeme jako „střednědobý“ trend:

$$\text{aditivní model: } Y_t = TC_t + S_t + \varepsilon_t$$

$$\text{multiplikativní model: } Y_t = TC_t \cdot S_t \cdot \varepsilon_t$$

Y_t je pozorovaná hodnota časové řady v čase t .

Jednotlivé kroky analýzy sezónní složky

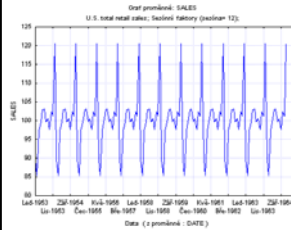


1. Z **originální** řady obsahující sezónní složku je vypočtena řada **klouzavých průměrů** s délkou klouzavých průměrů rovnou délce sezónní složky.



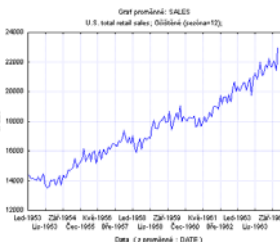
2. Vytvoříme novou řadu jako rozdíl (aditivní model) resp. podíl (multiplikativní model) řady **původní a řady shladené**.

Jednotlivé kroky analýzy sezónní složky

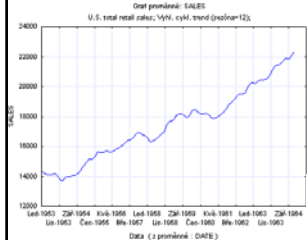


3. Tzv. **sezónní komponenty** jsou vypočteny jako průměr pro každý člen v rámci sezóny. Výsledné hodnoty představují průměrnou sezónní složku v časové řadě.

4. **Sezónně očištěná řada** (tedy řada obsahující vedle náhodné složky ještě složku TC) se potom vyjádří jako rozdíl (resp. podíl) řady originální a sezónní komponenty.



Jednotlivé kroky analýzy sezónní složky



5. **Složka TC_t** se většinou aproximuje řadou shladenou váženým klouzavým průměrem délky 5 se symetrickými vahami (1, 2, 3, 2, 1).



6. Obdobně lze izolovat **náhodnou složku** jako rozdíl (resp. podíl) řady sezónně očištěné a řady se zváženou složkou TC_t (viz. bod 5).