

12. Řízené markovské řetězce

12.1. Definice: Definice strategie a optimální strategie.

12.2. Věta: Věta o hledání optimální strategie.

12.3. Příklad: Je sledována výrobní linka, která se může nacházet buď v provozu (stav 0) nebo v opravě (stav 1). Ve stavu 0 je možný provoz „bez kontroly agregátů“ (strategie 1) nebo „s kontrolou agregátů“ (strategie 2). Ve stavu 1 je možno rozlišit opravu „bez výměny agregátů“ (strategie 1) nebo „s výměnou agregátů“ (strategie 2). Matice přechodu a matice výnosů jsou následující:

$${}^1P = \begin{pmatrix} 0,5 & 0,5 \\ 0,2 & 0,8 \end{pmatrix}, {}^1R = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -5 \end{pmatrix}, {}^2P = \begin{pmatrix} 0,4 & 0,6 \\ 0,4 & 0,6 \end{pmatrix}, {}^2R = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}.$$

Pro první tři kroky najděte maximální střední hodnotu celkového výnosu a optimální strategii.

Řešení:

$${}^1q_0 = {}^1p_{00} {}^1r_{00} + {}^1p_{01} {}^1r_{01} = 0,5 \cdot 2 + 0,5 \cdot 0 = 1, {}^1q_1 = {}^1p_{10} {}^1r_{10} + {}^1p_{11} {}^1r_{11} = 0,2 \cdot 1 + 0,8 \cdot (-5) = -0,2$$

$${}^2q_0 = {}^2p_{00} {}^2r_{00} + {}^2p_{01} {}^2r_{01} = 0,4 \cdot 3 + 0,6 \cdot 1 = 1,8, {}^2q_1 = {}^2p_{10} {}^2r_{10} + {}^2p_{11} {}^2r_{11} = 0,4 \cdot 2 + 0,6 \cdot (-2) = -0,4$$

$${}^1q = \begin{pmatrix} 1 \\ -0,2 \end{pmatrix}, {}^2q = \begin{pmatrix} 1,8 \\ -0,4 \end{pmatrix}$$

$$v_0(1) = \max\{1, 1,8\} = 1,8 \Rightarrow d_0^*(1) = 2, v_1(1) = \max\{-0,2; -0,4\} = -0,2 \Rightarrow d_1^*(1) = 1$$

$$v_0(2) = \max\{{}^1q_0 + {}^1p_{00}v_0(1) + {}^1p_{01}v_1(1); {}^2q_0 + {}^2p_{00}v_0(1) + {}^2p_{01}v_1(1)\} = \\ = \max\{1 + 0,5 \cdot 1,8 + 0,5 \cdot (-0,2); 1,8 + 0,4 \cdot 1,8 + 0,6 \cdot (-0,2)\} = \max\{1,8; 2,4\} = 2,4 \Rightarrow d_0^*(2) = 2$$

$$v_1(2) = \max\{{}^1q_1 + {}^1p_{10}v_0(1) + {}^1p_{11}v_1(1); {}^2q_1 + {}^2p_{10}v_0(1) + {}^2p_{11}v_1(1)\} = \\ = \max\{-0,2 + 0,2 \cdot 1,8 + 0,8 \cdot (-0,2); -0,4 + 0,4 \cdot 1,8 + 0,6 \cdot (-0,2)\} = \max\{0; 0,2\} = 0,2 \Rightarrow d_1^*(2) = 2$$

$$v_0(3) = \max\{{}^1q_0 + {}^1p_{00}v_0(2) + {}^1p_{01}v_1(2); {}^2q_0 + {}^2p_{00}v_0(2) + {}^2p_{01}v_1(2)\} = \\ = \max\{1 + 0,5 \cdot 2,4 + 0,5 \cdot 0,2; 1,8 + 0,4 \cdot 2,4 + 0,6 \cdot 0,2\} = \max\{2,3; 2,88\} = 2,88 \Rightarrow d_0^*(3) = 2$$

$$v_1(3) = \max\{{}^1q_1 + {}^1p_{10}v_0(2) + {}^1p_{11}v_1(2); {}^2q_1 + {}^2p_{10}v_0(2) + {}^2p_{11}v_1(2)\} = \\ = \max\{-0,2 + 0,2 \cdot 2,4 + 0,8 \cdot 0,2; -0,4 + 0,4 \cdot 2,4 + 0,6 \cdot 0,2\} = \max\{0,44; 0,68\} = 0,68 \Rightarrow d_1^*(3) = 2$$

Závěr: V prvním kroku je vektor optimálních strategií $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, ve druhém a třetím kroku $\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

12.4. Poznámka: Uvedená metoda hledání optimálních strategií se nazývá rekurentní metoda. Hodí se jen pro malý počet kroků. Pro větší počet kroků je vhodnější použít iterační metodu.

12.5. Poznámka: Popis iterační metody hledání optimální strategie

Vytvořující funkce posloupnosti vektorů $\{v(n)\}_{n=1}^{\infty}$ má tvar: $G_v(z) = \frac{z}{1-z}(\mathbf{I} - z\mathbf{P})^{-1}\mathbf{q}$. V teorii

matic se dokazuje, že matice $(\mathbf{I} - z\mathbf{P})^{-1}$ obsahuje stacionární složku $\mathbf{S} = \begin{pmatrix} \mathbf{a} \\ \mathbf{M} \\ \mathbf{a} \end{pmatrix}$, kde \mathbf{a} je

stacionární vektor matice \mathbf{P} a tranzientní složku \mathbf{T} . Lze tedy psát

$$G_v(z) = \frac{z}{(1-z)^2}\mathbf{S}\mathbf{q} + \frac{z}{(1-z)\left(1-\frac{z}{c_1}\right) \cdot \mathbf{K} \cdot \left(1-\frac{z}{c_k}\right)}\mathbf{T}\mathbf{q} =$$

$$= \frac{z}{(1-z)^2}\mathbf{S}\mathbf{q} + \left(\frac{\mathbf{A}}{1-z} + \frac{\mathbf{B}_1}{1-\frac{z}{c_1}} + \mathbf{K} + \frac{\mathbf{B}_k}{1-\frac{z}{c_k}} \right)\mathbf{T}\mathbf{q}$$

kde $c_i > 1, i = 1, \dots, k$.

$\frac{z}{(1-z)^2}$ je vytvořující funkce posloupnosti $a_n = n$.

$\frac{1}{1-z}$ je vytvořující funkce posloupnosti $a_n = A$ (nezávisí tedy na n).

$\frac{1}{1-\frac{z}{c_i}}$ je vytvořující funkce posloupnosti $a_n = B_i \left(\frac{1}{c_i}\right)^n$. Protože $c_i > 1$, budou výrazy

obsahující $\left(\frac{1}{c_i}\right)^n$ pro dostatečně velká n velmi malé. Pro dostatečně velká n tedy platí:

$v(n) = n\mathbf{S}\mathbf{q} + \mathbf{A}\mathbf{T}\mathbf{q}$. Označíme-li $\mathbf{S}\mathbf{q} = \mathbf{g}$ a $\mathbf{A}\mathbf{T}\mathbf{q} = \mathbf{v}$, lze psát pro dostatečně velká n :

$v(n) = n\mathbf{g} + \mathbf{v}$ neboli $v_i(n) = n g_i + v_i, i = 0, 1, \dots, N$. Dosadíme-li toto vyjádření do rekurentního

vztahu $v_i(n) = q_i + \sum_{j=0}^N p_{ij} v_j(n-1)$, dostaneme

$n g_i + v_i = q_i + \sum_{j=0}^N p_{ij} [(n-1)g_j + v_j]$. Upravíme:

$$n g_i + v_i = q_i + n g \sum_{j=0}^N p_{ij} - g \sum_{j=0}^N p_{ij} + \sum_{j=0}^N p_{ij} v_j = q_i + n g - g + \sum_{j=0}^N p_{ij} v_j \Rightarrow g + v_i = q_i + \sum_{j=0}^N p_{ij} v_j$$

Dostali jsme systém $N + 1$ rovnic pro $N + 2$ neznámých g, v_0, v_1, \dots, v_N . Protože neznámých je o jednu více než rovnic, nelze určit skutečné hodnoty neznámých v_0, v_1, \dots, v_N , kterým se říká váhy. Howard navrhl položit $v_N = 0$. Tím se počet neznámých sníží a lze vypočítat relativní váhy v_0, v_1, \dots, v_{N-1} , které se od skutečných vah budou lišit jenom o konstantu, tedy jejich rozdíly budou stejné jako u skutečných vah. Např. rozdíl $v_0 - v_1$ lze interpretovat jako rozdíl mezi střední hodnotou výnosu procesu, který vyšel ze stavu 0 a střední hodnotou výnosu

procesu, který vyšel ze stavu 1. Kritériem pro volbu strategie je výraz ${}^k q_i + \sum_{j=0}^N {}^k p_{ij} v_j$.

Algoritmus Howardova iteračního postupu:

1. krok: Pomocí veličin p_{ij} , q_i určíme veličiny g, v_i z rovnic $g + v_i = q_i + \sum_{j=0}^N p_{ij} v_j$,

přičemž $v_N = 0$.

2. krok: Pro každý stav $i \in J$ najdeme strategii k^* , která maximalizuje výraz

$${}^k q_i + \sum_{j=0}^N {}^k p_{ij} v_j.$$

3. krok: Nalezená strategie k^* poskytne hodnoty ${}^{k^*} q_i, {}^{k^*} p_{ij}$ pro opakování kroků 1 a 2.

Algoritmus končí, jakmile vektor strategií je stejný ve dvou po sobě následujících iteracích. (Zpravidla stačí provést jen několik málo iterací.)

12.6. Příklad: Závod produkuje nějaký spotřební výrobek, u něhož lze rozeznat dva stavy: stav 0 – výrobek je úspěšný s dobrým odbytem a cenou, stav 1 – výrobek je neúspěšný, odbyt vážně a cena je nízká. Při 1. strategii vedení závodu neinvestuje ani do technického rozvoje

ani do reklamy. Při této strategii je matice přechodu ${}^1 \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 0,5 & 0,5 \\ 0,4 & 0,6 \end{pmatrix}$ a matice výnosů

${}^1 \mathbf{R} = \begin{pmatrix} 9 & 3 \\ 3 & -7 \end{pmatrix}$. Při 2. strategii vedení závodu zajistí technický rozvoj a investuje do reklamy.

Matice přechodu: ${}^2 \mathbf{P} = \begin{pmatrix} 0,8 & 0,2 \\ 0,7 & 0,3 \end{pmatrix}$, matice výnosů: ${}^2 \mathbf{R} = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 1 & -19 \end{pmatrix}$. (Při 2. strategii se vyšší

náklady promítnou do zisku, proto výnos ${}^2 r_{00}$ musí být nižší než ${}^1 r_{00}$, stejně tak ${}^2 r_{11}$ musí být nižší než ${}^1 r_{11}$.) Pomocí iterační metody je třeba zjistit, jakou strategii doporučit vedení závodu, aby střední hodnota celkového výnosu byla maximální.

Řešení: Nejprve vypočítáme vektory ${}^1 \mathbf{q} = ({}^1 q_0, {}^1 q_1)$ a ${}^2 \mathbf{q} = ({}^2 q_0, {}^2 q_1)$.

$${}^1 q_0 = {}^1 p_{00} {}^1 r_{00} + {}^1 p_{01} {}^1 r_{01} = 0,5 \cdot 9 + 0,5 \cdot 3 = 6, {}^1 q_1 = {}^1 p_{10} {}^1 r_{10} + {}^1 p_{11} {}^1 r_{11} = 0,4 \cdot 3 + 0,6 \cdot (-7) = -3$$

$${}^1 \mathbf{q} = (6, -3)$$

$${}^2 q_0 = {}^2 p_{00} {}^2 r_{00} + {}^2 p_{01} {}^2 r_{01} = 0,8 \cdot 4 + 0,2 \cdot 4 = 4, {}^2 q_1 = {}^2 p_{10} {}^2 r_{10} + {}^2 p_{11} {}^2 r_{11} = 0,7 \cdot 1 + 0,3 \cdot (-19) = -5$$

$${}^2 \mathbf{q} = (4, -5)$$

1. iterace: zvolíme $d_0(1) = 1, d_1(1) = 1$ a vyřešíme systém rovnic (přitom položíme $v_1 = 0$)

$$g + v_0 = {}^1 q_0 + {}^1 p_{00} v_0 + {}^1 p_{01} v_1 : g + v_0 = 6 + 0,5 \cdot v_0$$

$$g + v_1 = {}^1 q_1 + {}^1 p_{10} v_0 + {}^1 p_{11} v_1 : g = -3 + 0,4 \cdot v_0$$

Řešením tohoto systému obdržíme $v_0 = 10, g = 1$.

2. iterace:

$$i = 0, k = 1: {}^1 q_0 + {}^1 p_{00} v_0 + {}^1 p_{01} v_1 = 6 + 0,5 \cdot 10 = 11$$

$$k = 2: {}^2 q_0 + {}^2 p_{00} v_0 + {}^2 p_{01} v_1 = 4 + 0,8 \cdot 10 = 12$$

$\max\{11, 12\} = 12$, tedy $d_0(2) = 2$

$$i = 1, k = 1: {}^1 q_1 + {}^1 p_{10} v_0 + {}^1 p_{11} v_1 = -3 + 0,4 \cdot 10 = 1$$

$$k = 2: {}^2 q_1 + {}^2 p_{10} v_0 + {}^2 p_{11} v_1 = -5 + 0,7 \cdot 10 = 2$$

$\max\{1, 2\} = 2$, tedy $d_1(2) = 2$

Výsledek 2. iterace dává vektor strategií $(2, 2)$.

S tímto vektorem vyřešíme systém rovnic (přitom položíme $v_1 = 0$)

$$g + v_0 = {}^2q_0 + {}^2p_{00}v_0 + {}^2p_{01}v_1 : g + v_0 = 4 + 0,8 \cdot v_0$$

$$g + v_1 = {}^2q_1 + {}^2p_{10}v_0 + {}^2p_{11}v_1 : g = -5 + 0,7 \cdot v_0$$

Řešením tohoto systému obdržíme $v_0 = 10$, $g = 2$.

3. iterace:

$$i = 0, k = 1: {}^1q_0 + {}^1p_{00}v_0 + {}^1p_{01}v_1 = 6 + 0,5 \cdot 10 = 11$$

$$k = 2: {}^2q_0 + {}^2p_{00}v_0 + {}^2p_{01}v_1 = 4 + 0,8 \cdot 10 = 12$$

$\max\{11, 12\} = 12$, tedy $d_0(3) = 2$

$$i = 1, k = 1: {}^1q_1 + {}^1p_{10}v_0 + {}^1p_{11}v_1 = -3 + 0,4 \cdot 10 = 1$$

$$k = 2: {}^2q_1 + {}^2p_{10}v_0 + {}^2p_{11}v_1 = -5 + 0,7 \cdot 10 = 2$$

$\max\{1, 2\} = 2$, tedy $d_1(3) = 2$

Výsledek 3. iterace dává vektor strategií (2, 2).

Protože ve dvou po sobě jdoucích iteracích jsme dostali stejný vektor strategií, výpočet končí.
Interpretace: Kromě počátečního kroku přinese větší zisk ta strategie, která zahrnuje náklady na technický rozvoj a reklamu výrobku.