Poznámky k Elektrodynamice kontinua

PřF MU v Brně, listopad 2008

Michal Lenc

1	Max	xwellovy rovnice v materiálovém prostředí	2
	1.1	Mikroskopické Maxwellovy rovnice	2
	1.2	Makroskopické Maxwellovy rovnice	3
	1.3	Maxwellovy rovnice pro prostředí s triviálními materiálovými vztahy	3
	1.4	Energie a hybnost elektromagnetického pole	4
	1.5	Prostředí s dispersí	5
2	Inde	ex lomu	7
3	Elel	ktromagnetické pole v dispersním prostředí	8
	3.1	Maxwellovy rovnice	8
	3.2	Kramersovy - Kronigovy relace	10
4	Chc	ování vlny na rovinném rozhraní	11
	4.1	Fázová a grupová rychlost	11
	4.2	Sommerfeldovo – Brilluinovo řešení	12
5	Mat	tematické základy	14
	5.1	Analytické funkce	14
	5.2	Hlavní hodnota integrálu	16

1 Maxwellovy rovnice v materiálovém prostředí

1.1 Mikroskopické Maxwellovy rovnice

Náboje a proudy rozdělíme na vázané na prostředí a vnější, mikroskopické Maxwellovy rovnice v materiálovém prostředí tedy budou

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{e} = \frac{\rho + \rho_{ext}}{\varepsilon_0} , \quad \vec{\nabla} \times \vec{e} = -\frac{\partial \vec{h}}{\partial t} ,$$

$$\frac{1}{\mu_0} \vec{\nabla} \times \vec{h} = \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{e}}{\partial t} + \rho \vec{v} + \vec{j}_{ext} , \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{h} = 0 .$$
(1.1)

Středováním dostaneme

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\langle \rho \rangle + \rho_{ext}}{\varepsilon_0} , \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ,$$

$$\frac{1}{\mu_0} \vec{\nabla} \times \vec{B} = \varepsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \langle \rho \vec{v} \rangle + \vec{j}_{ext} , \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 ,$$
(1.2)

kde jsme označili

$$\langle \vec{e} \rangle = \vec{E} \quad , \quad \langle \vec{h} \rangle = \vec{B} \quad .$$
 (1.3)

Celkový náboj vázaný na prostředí, které je plně uzavřeno uvnitř oblasti V je roven nule

$$\int_{V} \langle \rho \rangle dV = 0 \quad \Rightarrow \quad \langle \rho \rangle = -\vec{\nabla} \cdot \vec{P} \quad , \tag{1.4}$$

přičemž $\vec{P}=0$ vně materiálu. Potom je totiž

$$\int_{V} \langle \rho \rangle dV = -\int_{V} \vec{\nabla} \cdot \vec{P} \, dV = \int_{S} \vec{P} \cdot \vec{n} \, dS = 0 \quad . \tag{1.5}$$

Uvažujme dipólový moment

$$\int_{V} \vec{r} \langle \rho \rangle dV = -\int_{V} \vec{r} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{P} \right) dV = -\int_{S} \vec{r} \left(\vec{n} \cdot \vec{P} \right) dS + \int_{V} \left(\vec{P} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{r} \, dV = \int_{V} \vec{P} \, dV \quad . \tag{1.6}$$

Proveďme nyní řez materiálem plně uvnitř nějaké plochy *S*. Celkový proud touto plochou vázaný na prostředí je dán celkovou hodnotou časové změny průmětu vektoru polarizace

$$\int_{S} \langle \rho \vec{v} \rangle \cdot \vec{n} \, dS = \int_{S} \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} \cdot \vec{n} \, dS \quad \Rightarrow \quad \langle \rho \vec{v} \rangle = \vec{\nabla} \times \vec{M} + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} \quad , \tag{1.7}$$

přičemž $\vec{M} = 0$ vně materiálu. Potom je totiž

$$\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \int_{S} \left(\vec{\nabla} \times \vec{M} + \frac{\partial \vec{P}}{\partial t} \right) \cdot \vec{n} \, dS \, dt \approx \int_{\ell} \vec{M} \cdot d\vec{\ell} + \lim_{T \to \infty} \int_{S} \frac{\vec{P}(T) - \vec{P}(0)}{T} \cdot \vec{n} \, dS = 0 \quad . \tag{1.8}$$

Uvažujme magnetický moment

$$\frac{1}{2}\int_{V} \vec{r} \times \langle \rho \vec{v} \rangle dV = \frac{1}{2}\int_{V} \vec{r} \times (\vec{\nabla} \times \vec{M}) dV = \frac{1}{2}\int_{S} \vec{r} \times (\vec{n} \times \vec{M}) dS - \frac{1}{2}\int_{V} (\vec{M} \times \vec{\nabla}) \times \vec{r} dV = \int_{V} \vec{M} dV \quad . \tag{1.9}$$

Definice vektorů polarizace \vec{P} a magnetizace \vec{M} pomocí momentů je důležitá pro jednoznačnost, jinak by vyhovovaly také $\vec{P} + \vec{\nabla} \times \vec{f}$ a $\vec{M} + \vec{\nabla} f$.

Povšimněme si, že spojení rovnic (1.4) a (1.7) dává

$$\frac{\partial \langle \rho \rangle}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \langle \rho \vec{v} \rangle = 0 \quad . \tag{1.10}$$

1.2 Makroskopické Maxwellovy rovnice

Zavedeme vektory indukce elektrického pole a intenzity magnetického pole jako

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$
 , $\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \left(\vec{B} - \vec{M} \right)$ (1.11)

_

a dostáváme ze (1.2), (1.4) a (1.7) makroskopické Maxwellovy rovnice ve tvaru

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho \quad , \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial B}{\partial t} \quad ,$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{j} \quad , \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad .$$
(1.12)

Rovnice (1.12) jsou konsistentní s rovnicí kontinuity

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0 \quad . \tag{1.13}$$

1.3 Maxwellovy rovnice pro prostředí s triviálními materiálovými vztahy

V homogenním isotropním lineárním prostředí bez disperse máme jednoduché materiálové vztahy

$$\vec{D} = \varepsilon_r \varepsilon_0 \vec{E}$$
 , $\vec{H} = \frac{1}{\mu_r \mu_0} \vec{B}$. (1.14)

Zavedeme-li pro popis elektromagnetického pole vektorový a skalární potenciál

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$
 , $\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{\partial A}{\partial t}$, (1.15)

máme po dosazení do Maxwellových rovnic

$$\Delta \phi + \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = -\frac{\rho}{\varepsilon_r \varepsilon_0} \quad ,$$

$$\Delta \vec{A} - \varepsilon_r \,\mu_r \,\varepsilon_0 \,\mu_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \vec{\nabla} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \varepsilon_r \,\mu_r \,\varepsilon_0 \,\mu_0 \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) = -\mu_r \,\mu_0 \,\vec{j} \quad .$$
(1.16)

S využitím kalibrační transformace

$$\vec{A} \to \vec{A} + \vec{\nabla} \psi$$
 , $\phi \to \phi - \frac{\partial \psi}{\partial t}$ (1.17)

můžeme mít

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \varepsilon_r \,\mu_r \,\varepsilon_0 \,\mu_0 \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0 \tag{1.18}$$

a dostáváme tak pro potenciály nehomogenní vlnovou rovnici

$$\Delta \phi - \frac{n^2}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\varepsilon_r \varepsilon_0} ,$$

$$\Delta \vec{A} - \frac{n^2}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu_r \mu_0 \vec{j} .$$
(1.19)

Označili jsme rychlost světla ve vakuu c a index lomu n

$$c = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_0 \,\mu_0}} \quad , \quad n^2 = \varepsilon_r \,\mu_r \quad . \tag{1.20}$$

1.4 Energie a hybnost elektromagnetického pole

Mějme testovací částici s energií ε a impulsem \vec{p} . Při přechodu ke spojitému rozložení náboje a proudu je

$$\Delta \varepsilon = \vec{F} \cdot \Delta \vec{r} = \frac{1}{\rho} \vec{F} \cdot \vec{j} \Delta t \quad , \quad \vec{F} = \rho \vec{E} \Delta V + \vec{j} \times \vec{B} \Delta V \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{\Delta V} \frac{\Delta \varepsilon}{\Delta t} = \vec{j} \cdot \vec{E} \quad . \tag{1.21}$$

S využitím vztahu

$$\vec{E} \cdot \left(\vec{\nabla} \times \vec{H}\right) - \vec{H} \cdot \left(\vec{\nabla} \times \vec{E}\right) = \vec{\nabla} \cdot \left(\vec{H} \times \vec{E}\right)$$
(1.22)

odvodíme z Maxwellových rovnic výraz

$$\vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} + \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = -\vec{j} \cdot \vec{E} - \vec{\nabla} \cdot \left(\vec{E} \times \vec{H}\right) \quad . \tag{1.23}$$

Na pravé straně vystupuje vykonaná práce a tok, výraz na levé straně můžeme tedy interpretovat jako časovou změnu hustoty energie. Po zavedení veličin hustoty energie W a Poyntingova vektoru \vec{S}

$$W = \frac{1}{2} \left(\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{H} \right) \quad , \quad \vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} \tag{1.24}$$

můžeme (1.23) psát jako

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{V} W \, dV + \int_{V} \vec{j} \cdot \vec{E} \, dV + \int_{\Sigma} \vec{S} \cdot \vec{n} \, d\Sigma = 0 \quad . \tag{1.25}$$

Obdobnou úvahu můžeme provést pro hybnost. Při přechodu ke spojitému rozložení náboje je

$$\Delta \vec{p} = \vec{F} \Delta t \quad , \quad \vec{F} = \rho \, \vec{E} \, \Delta V + \vec{j} \times \vec{B} \, \Delta V \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{\Delta V} \frac{\Delta \vec{p}}{\Delta t} = \rho \, \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B} \quad . \tag{1.26}$$

Z Maxwellových rovnic odvodíme výraz

$$\vec{D} \times \frac{\partial B}{\partial t} + \frac{\partial D}{\partial t} \times \vec{B} = \vec{E} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{D} \right) - \vec{B} \times \left(\vec{\nabla} \times \vec{H} \right) + \vec{H} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{B} \right) - \vec{D} \times \left(\vec{\nabla} \times \vec{E} \right) - \vec{j} \times \vec{B} - \rho \vec{E} \quad . \tag{1.27}$$

Poslední dva členy na pravé straně popisují Lorentzovu sílu, můžeme tedy výraz na levé straně interpretovat jako časovou změnu hustoty hybnosti

$$\vec{G} = \vec{D} \times \vec{B} = \varepsilon_r \,\mu_r \,\varepsilon_0 \,\mu_0 \,\vec{E} \times \vec{H} = \frac{n^2}{c^2} \vec{S} \quad . \tag{1.28}$$

Po úpravě, kdy předpokládáme, že permitivita ani permeabilita nezávisí na prostorových souřadnicích můžeme psát

$$\begin{bmatrix} \vec{E} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{D} \right) - \vec{D} \times \left(\vec{\nabla} \times \vec{E} \right) \end{bmatrix}_{i} = \sum_{j=1}^{3} \frac{\partial}{\partial x_{j}} \left(E_{i} D_{j} - \frac{1}{2} \delta_{ij} \vec{E} \cdot \vec{D} \right) ,$$

$$\begin{bmatrix} \vec{H} \left(\vec{\nabla} \cdot \vec{B} \right) - \vec{B} \times \left(\vec{\nabla} \times \vec{H} \right) \end{bmatrix}_{i} = \sum_{j=1}^{3} \frac{\partial}{\partial x_{j}} \left(H_{i} B_{j} - \frac{1}{2} \delta_{ij} \vec{H} \cdot \vec{B} \right) .$$
(1.29)

a zákon zachování má tvar

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{V} G_{i} dV + \int_{V} \left[\rho E_{i} + \left(\vec{j} \times \vec{B} \right)_{i} \right] dV + \int_{\Sigma} \sum_{j=1}^{3} T_{ij} n_{j} d\Sigma = 0 \quad .$$
(1.30)

Definovali jsme Maxwellův tensor napětí T_{ij} jako

$$T_{ij} = -(E_i D_j + H_i B_j) + \frac{1}{2} \delta_{ij} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{H} \cdot \vec{B}) \quad .$$
(1.31)

Takto definovaný Maxwellův tensor určuje tok hybnosti z uvažovaného objemu. Jeho stopa je rovna hustotě energie

$$W - \sum_{i=1}^{3} T_{ii} = 0 \quad . \tag{1.32}$$

1.5 Prostředí s dispersí

V prostředí s dispersí musíme psát

$$\vec{E}(t) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \vec{e}(t) + \vec{e}^{*}(t) \end{bmatrix} , \quad \vec{D}(t) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \vec{d}(t) + \vec{d}^{*}(t) \end{bmatrix} ,$$

$$\vec{B}(t) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \vec{b}(t) + \vec{b}^{*}(t) \end{bmatrix} , \quad \vec{H}(t) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \vec{h}(t) + \vec{h}^{*}(t) \end{bmatrix} ,$$
(1.33)

kde

$$\vec{e}(t) = \vec{e}_{0}(t) \exp\{-i\omega t\} = \int \vec{e}_{0}(\alpha) \exp\{-i(\alpha + \omega)t\} \frac{d\alpha}{2\pi} ,$$

$$\vec{d}(t) = \vec{d}_{0}(t) \exp\{-i\omega t\} = \varepsilon_{0} \int \varepsilon(\alpha + \omega)\vec{e}_{0}(\alpha) \exp\{-i(\alpha + \omega)t\} \frac{d\alpha}{2\pi} ,$$

$$\vec{h}(t) = \vec{h}_{0}(t) \exp\{-i\omega t\} = \int \vec{h}_{0}(\alpha) \exp\{-i(\alpha + \omega)t\} \frac{d\alpha}{2\pi} ,$$

$$\vec{b}(t) = \vec{b}_{0}(t) \exp\{-i\omega t\} = \mu_{0} \int \mu(\alpha + \omega)\vec{h}_{0}(\alpha) \exp\{-i(\alpha + \omega)t\} \frac{d\alpha}{2\pi} .$$
(1.34)

Předpokládáme, že $\vec{e}_0(t)$ a $\vec{h}_0(t)$ jsou pomalu se měnící funkce a že pro hodnoty integrálů jsou tedy podstatné pouze příspěvky z okolí $\alpha = 0$. Pro výpočet zobecněného vztahu (1.23) nebo (1.27) potřebujeme znát přibližné vyjádření pro $\partial \vec{d} / \partial t$ a $\partial \vec{b} / \partial t$. Rozvoj příslušných integrandů kolem $\alpha = 0$ napíšeme jako

$$(\alpha + \omega)\varepsilon(\alpha + \omega) = \omega\varepsilon(\omega) + \frac{d\,\omega\varepsilon(\omega)}{d\,\omega}\alpha + \frac{1}{2!}\frac{d^2\,\omega\varepsilon(\omega)}{d\,\omega^2}\alpha^2 + \dots \approx -\omega^2\frac{d\,\varepsilon(\omega)}{d\,\omega} + \frac{d\,\omega\varepsilon(\omega)}{d\,\omega}(\omega + \alpha)$$
(1.35)

nebo

$$(\alpha + \omega)\mu(\alpha + \omega) = \omega\mu(\omega) + \frac{d\,\omega\mu(\omega)}{d\,\omega}\alpha + \frac{1}{2!}\frac{d^2\,\omega\mu(\omega)}{d\,\omega^2}\alpha^2 + \dots \approx -\omega^2\frac{d\,\mu(\omega)}{d\,\omega} + \frac{d\,\omega\mu(\omega)}{d\,\omega}(\omega + \alpha) \quad .$$
(1.36)

To nám umožní získat hledané vyjádření

$$\frac{\partial \vec{d}(t)}{\partial t} \approx i \varepsilon_0 \,\omega^2 \frac{d \,\varepsilon(\omega)}{d \,\omega} \vec{e}(t) + \varepsilon_0 \frac{d \,\omega \varepsilon(\omega)}{d \,\omega} \frac{\partial \vec{e}(t)}{\partial t} ,$$

$$\frac{\partial \vec{b}(t)}{\partial t} \approx i \,\mu_0 \,\omega^2 \frac{d \,\mu(\omega)}{d \,\omega} \vec{h}(t) + \mu_0 \frac{d \,\omega \mu(\omega)}{d \,\omega} \frac{\partial \vec{h}(t)}{\partial t} .$$
(1.37)

Pro hustotu energie pak máme konečný výraz

$$W = \frac{1}{2} \left(\varepsilon_0 \frac{d \,\omega \varepsilon(\omega)}{d \,\omega} E^2 + \frac{1}{\mu_0 \,\mu^2(\omega)} \frac{d \,\omega \mu(\omega)}{d \,\omega} B^2 \right) \quad . \tag{1.38}$$

Řešení vlnové rovnice pro vektorový potenciál ve tvaru rovinné vlny dává

$$\phi = 0 \quad , \quad \vec{A} = 2N \, \vec{a} \cos\left(\omega t - \vec{k} \, \vec{r}\right) \quad ,$$

$$\vec{E} = 2N \, \omega \, \vec{a} \sin\left(\omega t - \vec{k} \, \vec{r}\right) \quad , \quad \vec{B} = 2N \left(\vec{k} \times \vec{a}\right) \sin\left(\omega t - \vec{k} \, \vec{r}\right) \quad , \qquad (1.39)$$

$$\vec{a} \cdot \vec{k} = 0 \quad , \quad \left|\vec{k}\right| = \frac{n \, \omega}{c} \quad .$$

Normovací podmínku pro vektorový potenciál odpovídající jednomu fotonu napíšeme jako

$$\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \int_{V} W \, dV \, dt = \hbar \, \omega \quad . \tag{1.40}$$

Po dosazení dostaneme pro normovací konstantu ${\cal N}$

$$N = \left[\frac{\hbar}{2\varepsilon_0 \,\omega V(\varepsilon(\omega)/n(\omega))(\partial(\omega n(\omega))/\partial\omega)}\right]^{1/2} \quad . \tag{1.41}$$

S uvedenou hodnotou normovací konstanty N je hybnost fotonu střední hodnotou veličiny úměrné Poyntingovu vektoru

$$\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \int_{V} \frac{1}{c^2} \frac{\partial (\omega n(\omega))}{\partial \omega} \vec{E} \times \vec{H} \, dV \, dt = \frac{\hbar \omega}{c} \frac{\vec{k}}{k} \quad . \tag{1.42}$$

2 Index lomu

Definujeme polarizovatelnost $\alpha(\omega)$ jako konstantu úměrnosti ve vztahu mezi (lokálním) elektrickým polem \vec{E}_{loc} a dipólovým momentem \vec{p} . Vyjdeme z komplexního zápisu intenzity

$$\frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} + \gamma \frac{d \vec{r}}{dt} + \omega_0^2 \vec{r} = -\frac{e}{m} \vec{E}_{loc} \exp(-i\omega t) \quad .$$
(2.1)

Potom

$$\vec{p} = \varepsilon_0 \,\alpha(\omega) \,\vec{E}_{loc} \quad , \quad \alpha(\omega) = \frac{e^2}{\varepsilon_0 \,m} \frac{1}{\omega_0^2 - i \,\gamma \,\omega - \omega^2} \quad .$$
 (2.2)

Polarizace je pak $\vec{P} = N \vec{p}$. Musíme ovšem uvážit, jaké pole působí na náboj. Připomeňme z elektrostatiky, že je-li v dielektriku s homogenním polem dutina, je lokální pole rovno

$$\vec{E}_{loc} = \vec{E}$$
 , $\vec{E}_{loc} = \vec{E} + \frac{1}{\varepsilon_0}\vec{P}$, $\vec{E}_{loc} = \vec{E} + \frac{1}{3\varepsilon_0}\vec{P}$, (2.3)

podle toho, jde-li o štěrbinu podél nebo napříč pole nebo o kulovou dutinu. Pro úplnost poznamenejme, že pro magnetické pole máme v podobné situaci

$$\vec{B}_{loc} = \vec{B} - \vec{M}$$
 , $\vec{B}_{loc} = \vec{B}$, $\vec{B}_{loc} = \vec{B} - \frac{2}{3}\vec{M}$. (2.4)

Pro dielektrika uvažujeme o vázaných nábojích uvnitř kulové dutiny, můžeme tedy psát

$$\vec{P} = \frac{N\alpha}{1 - \frac{1}{3}N\alpha} \varepsilon_0 \vec{E}$$
(2.5)

a pro index lomu (za velmi častého předpokladu $\mu(\omega) = \mu_0$)

$$n^{2} = 1 + \frac{N\alpha}{1 - \frac{1}{3}N\alpha} \quad .$$
 (2.6)

Obvyklá forma tohoto vztahu je (Clausius - Mossotti)

$$3\frac{n^2 - 1}{n^2 + 2} = N\alpha \quad . \tag{2.7}$$

Ve vodiči uvažujeme o téměř volných elektronech (nevázaných k atomu, tedy $\omega_0 = 0$) a dále máme pro konstantu γ (ze dvou různých vyjádření proudu a zápisu změny impulsu za dobu mezi srážkami)

$$j = \sigma E$$
, $j = N e v_d$, $m v_d \gamma = e E \implies \gamma = \frac{N e^2}{m \sigma}$. (2.8)

Také lokální pole je rovno vnějšímu, opět díky neustálému pohybu téměř volných elektronů. Odtud máme pro index lomu

$$n^{2} = 1 - \frac{\omega_{p}^{2}}{\omega^{2} + i\omega\omega_{p}^{2}\frac{\varepsilon_{0}}{\sigma}} \quad , \quad \omega_{p}^{2} = \frac{Ne^{2}}{m\varepsilon_{0}} \quad .$$

$$(2.9)$$

3 Elektromagnetické pole v dispersním prostředí

3.1 Maxwellovy rovnice

Maxwellovy rovnice pro Fourierovy složky (píšeme obecně bez vyznačení prostorové proměnné)

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} f(\omega) \exp(-i\omega t) d\omega$$
(3.1)

jsou

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\omega) = 0 , \quad \vec{\nabla} \times \vec{H}(\omega) = -i\omega \vec{D}(\omega) ,$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D}(\omega) = 0 , \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\omega) = i\omega \vec{B}(\omega) .$$
(3.2)

Předpoklad lineárního a příčinného vztahu mezi intenzitou a indukcí

$$\vec{D}(t) = \varepsilon_0 \left(\vec{E}(t) + \int_0^\infty \chi_e(\tau) \vec{E}(t-\tau) d\tau \right) \quad , \quad \vec{B}(t) = \mu_0 \left(\vec{H}(t) + \int_0^\infty \chi_m(\tau) \vec{H}(t-\tau) d\tau \right)$$
(3.3)

vede k vyjádření

$$\tilde{D}(\omega) = \varepsilon_0 \varepsilon(\omega) \tilde{E}(\omega) , \quad \tilde{B}(\omega) = \mu_0 \mu(\omega) \tilde{H}(\omega) ,$$
(3.4)

kde

$$\varepsilon(\omega) = 1 + \int_{0}^{\infty} \chi_{e}(\tau) \exp(i\omega\tau) d\tau \quad , \quad \mu(\omega) = 1 + \int_{0}^{\infty} \chi_{m}(\tau) \exp(i\omega\tau) d\tau \quad . \tag{3.5}$$

Z tohoto vyjádření máme hned

$$\varepsilon(-\omega) = \varepsilon^*(\omega) \quad , \quad \mu(-\omega) = \mu^*(\omega)$$
 (3.6)

а

$$\lim_{\omega \to \infty} \varepsilon(\omega) = 1 \quad , \quad \lim_{\omega \to \infty} \mu(\omega) = 1 \quad . \tag{3.7}$$

Pro dielektrika nabývá $\varepsilon(\omega)$ při $\omega \to 0$ konečnou hodnotu statické relativní permitivity. Pro kovy je chování zajímavější. Z porovnání dvou tvarů $(\vec{\nabla} \times \vec{H})(\omega \to 0)$ dostáváme

$$-i\omega\varepsilon(\omega\to 0)\vec{E}(\omega\to 0)\to\sigma\vec{E}(\omega\to 0) \implies \varepsilon(\omega\to 0)\to\frac{i\sigma}{\omega} \quad . \tag{3.8}$$

S využitím vztahů (3.4) můžeme Maxwellovy rovnice (3.2) přepsat na

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\omega) = 0 \quad , \quad \vec{\nabla} \times \vec{B}(\omega) = -i\omega \frac{n^2(\omega)}{c^2} \vec{E}(\omega) \quad , \qquad (3.9)$$
$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\omega) = 0 \quad , \quad \vec{\nabla} \times \vec{E}(\omega) = i\omega \vec{B}(\omega) \quad , \qquad (3.9)$$

kde

$$\varepsilon_0 \mu_0 = \frac{1}{c^2}$$
, $\varepsilon(\omega) \mu(\omega) = n^2(\omega)$. (3.10)

Vhodnou volbou kalibrace potenciálů je $\phi(\omega)=0$, $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}(\omega)=0$, takže

$$\vec{E}(\omega) = i\omega\vec{A}(\omega)$$
, $\vec{B}(\omega) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\omega)$ (3.11)

a pro vektorový potenciál máme Helmholtzovu rovnici

$$\Delta \vec{A}(\omega) + \frac{\omega^2 n^2(\omega)}{c^2} \vec{A}(\omega) = 0 \quad . \tag{3.12}$$

Vezměme nyní výraz (1.23)

$$-\vec{\nabla}\cdot\vec{S} = \vec{H}\cdot\frac{\partial\vec{B}}{\partial t} + \vec{E}\cdot\frac{\partial\vec{D}}{\partial t} \quad . \tag{3.13}$$

Uvažujme monochromatickou elektromagnetickou vlnu. Poněvadž pravá strana (3.13) obsahuje kvadratické výrazy, musíme brát reálné hodnoty pole, tj. dosazovat

$$\vec{E} = \frac{1}{2} \left[\vec{E}(\omega) \exp(-i\omega t) + \vec{E}^*(\omega) \exp(i\omega t) \right] ,$$

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \frac{i\omega\varepsilon_0}{2} \left[-\varepsilon(\omega)\vec{E}(\omega) \exp(-i\omega t) + \varepsilon^*(\omega)\vec{E}^*(\omega) \exp(i\omega t) \right]$$
(3.14)

а

$$\vec{H} = \frac{1}{2} \left[\vec{H}(\omega) \exp(-i\omega t) + \vec{H}^*(\omega) \exp(i\omega t) \right] ,$$

$$\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \frac{i\omega\mu_0}{2} \left[-\mu(\omega)\vec{H}(\omega) \exp(-i\omega t) + \mu^*(\omega)\vec{H}^*(\omega) \exp(i\omega t) \right] .$$
(3.15)

Pro časovou střední hodnotu Poyntingova vektoru

$$\overline{\vec{S}(\omega)} = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \vec{S}(\omega, t) dt$$
(3.16)

dostáváme ze vztahu (3.13) dosazením z (3.14) a (3.15)

$$-\vec{\nabla}\cdot\vec{\vec{S}(\omega)} = \frac{\omega}{2} \left[\varepsilon_0 \varepsilon''(\omega) \left| \vec{E}(\omega) \right|^2 + \mu_0 \mu''(\omega) \left| \vec{H}(\omega) \right|^2 \right] \quad . \tag{3.17}$$

Energie přidávaná do jednotky objemu je proměňována na teplo. Podle druhé věty termodynamické musí být toto teplo při disipaci energie vytvářeno, musí tedy být

$$\omega \varepsilon''(\omega) > 0$$
 , $\omega \mu''(\omega) > 0$. (3.18)

3.2 Kramersovy - Kronigovy relace

Studium vlastností permitivity a permeability jako komplexních funkcí komplexní proměnné vede k tomu, že můžeme tvrdit, že jsou to funkce analytické v horní polorovině, na reálné ose má funkce $\varepsilon(\omega)$ nejvýše jeden pól v bodě $\omega=0$. Zobecnění na komplexní rovinu má často bezprostřední interpretaci. Tak vztah

$$\varepsilon(-\omega^*) = \varepsilon^*(\omega) \quad , \quad \mu(-\omega^*) = \mu^*(\omega)$$
 (3.19)

plyne z požadavku, aby reálné veličině

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \exp(-i\omega t) + \vec{E}_0^* \exp(i\omega^* t)$$
(3.20)

odpovídala reálná veličina

$$\vec{D} = \varepsilon(\omega)\vec{E}_0 \exp(-i\omega t) + \varepsilon(-\omega^*)\vec{E}_0^* \exp(i\omega^* t) \quad .$$
(3.21)

Užitím Cauchyho věty pro vhodnou oblast dostáváme Kramersovy - Kronigovy vztahy pro reálnou a imaginární část funkcí $\varepsilon(\omega)$ a $\mu(\omega)$, píšeme dále jen pro permitivitu (proměnnou na reálné ose značíme *x*)

$$\varepsilon'(\omega) - \varepsilon'(0) = \frac{1}{\pi} P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\varepsilon''(x)}{x - \omega} dx \quad , \quad \varepsilon''(\omega) - \frac{\sigma}{\omega} = -P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\varepsilon'(x)}{x - \omega} dx \quad . \tag{3.22}$$

Vzhledem k antisymetrii $\varepsilon''(-\omega') = -\varepsilon''(\omega')$ můžeme první vztah přepsat na

$$\varepsilon'(\omega) - 1 = \frac{2}{\pi} P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x \varepsilon''(x)}{x^2 - \omega^2} dx$$
(3.23)

a máme přitom na paměti, že

$$x \ge 0 \implies \varepsilon''(x) \ge 0 , x \le 0 \implies \varepsilon''(x) \le 0 .$$
 (3.24)

Z těchto relací odvodíme výrazy

$$\frac{d\,\varepsilon'(\omega')}{d\,\omega'} = \frac{4\,\omega'}{\pi} P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x\,\varepsilon''(x)}{\left(x^2 - \omega'^2\right)^2} d\,x \quad , \quad \frac{d\left[\omega'^2\left(\varepsilon'(\omega') - 1\right)\right]}{d\,\omega'} = \frac{4\,\omega'}{\pi} P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x^3\,\varepsilon''(x)}{\left(x^2 - \omega'^2\right)^2} d\,x \quad . \quad (3.25)$$

Z výrazů (3.25) dostáváme nerovnosti

$$\frac{d \,\varepsilon'(\omega')}{d \,\omega'} \ge 0 \quad , \quad \frac{d \,\varepsilon'(\omega')}{d \,\omega'} \ge \frac{2\left(1 - \varepsilon'(\omega')\right)}{\omega'} \quad . \tag{3.26}$$

Zcela obdobně bychom získali pro permeabilitu nerovnosti

$$\frac{d \mu'(\omega')}{d \,\omega'} \ge 0 \quad , \quad \frac{d \mu'(\omega')}{d \,\omega'} \ge \frac{2\left(1 - \mu'(\omega')\right)}{\omega'} \quad . \tag{3.27}$$

4 Chování vlny na rovinném rozhraní

4.1 Fázová a grupová rychlost

Uvažujme šíření vlny ve směru osy *z*. Prostředí má velmi slabou dispersi, tedy kvadrát indexu lomu bude součinem reálných částí permitivity a permeability (čárky vynecháváme) a vlnu napíšeme jako

$$A = \int_{-\infty}^{\infty} a(\omega) \exp\left[i\left(\frac{\omega n(\omega)}{c}z - \omega t\right)\right] d\omega \quad .$$
(4.1)

Je zřejmé, že fázová rychlost je

$$v_f = \frac{c}{n(\omega)} \tag{4.2}$$

a může nabývat i nadsvětelných rychlostí. Nikoliv tak grupová rychlost

$$v_g = \frac{c}{\frac{d\left[\omega n(\omega)\right]}{d\,\omega}} \quad , \tag{4.3}$$

pokud jsou ovšem splněny podmínky (3.26) a (3.27).

4.2 Sommerfeldovo – Brilluinovo řešení

Na rovinné rozhraní dopadá v čase t=0 kolmo elektromagnetická vlna. Poloprostor x>0 vyplňuje opticky průzračné prostředí, charakterizované indexem lomu $n(\omega)=\sqrt{\varepsilon(\omega)}$ (předpokládáme $\mu(\omega)=1$). Máme tedy na rozhraní

$$E(x=0,t) = 0 t < 0 E(x=0,t) = E_0 \exp\{-i\omega_0 t\} t > 0 (4.4)$$

neboli ve Fourierových složkách

$$E(x=0,\omega) = E_0 \int_0^{\infty} d\tau \exp\{i(\omega - \omega_0)\tau\} \quad .$$
(4.5)

Vlna šířící se v poloprostoru x > 0 má obecně tvar

$$f(\omega)\exp\{i(k(\omega)x - \omega t)\}$$
, $k(\omega) = \frac{\omega}{c}n(\omega)$ (4.6)

a v našem případě tedy

$$E(x,t) = \frac{E_0}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\omega t(\omega) \exp\{i(k(\omega)x - \omega t)\} \int_{0}^{\infty} d\tau \exp\{i(\omega - \omega_0)\tau\} , \qquad (4.7)$$

kde $t(\omega)$ je pomalu se měnící amplituda propustnosti při dopadu na rozhraní. Nejprve ukážeme výpočet podle Landaua. Hlavní příspěvek k integrálu bude pocházet od frekvencí $\omega \approx \omega_0$. Rozvojem funkcí a ponecháním nejnižších členů Taylorova rozvoje dostaneme

$$E(x,t) = \frac{E_0 t(\omega_0)}{2\pi} \exp\{i(k(\omega_0)x - \omega_0 t)\} \int_0^\infty d\tau \int_{-\infty}^\infty d\xi \exp\{i\left[\frac{\xi}{u}(x - ut + u\tau) - \frac{xu'\xi^2}{2u^2}\right]\}, \quad (4.8)$$

kde jsme zavedli grupovou rychlost u a její derivaci u' vztahy

$$\frac{1}{u} = \frac{dk}{d\omega}\bigg|_{\omega = \omega_0} \quad , \quad u' = \frac{du}{d\omega}\bigg|_{\omega = \omega_0} \quad .$$
(4.9)

Po jednoduchých úpravách dostaneme z (4.9)

$$E(x,t) = E_0 t(\omega_0) \exp\left\{i\left(k\left(\omega_0\right)x - \omega_0 t\right)\right\} - \frac{\exp\left\{\mp i\frac{\pi}{4}\right\}}{\sqrt{\pi}} \int_{w}^{\infty} d\xi \exp\left\{\pm i\xi^2\right\} , \qquad (4.10)$$

kde znaménko je signaturou u' a proměnná w je dána vztahem

$$w = \frac{x - ut}{\sqrt{2x|u'|}} \quad . \tag{4.11}$$

Pro $ut - x \rightarrow \infty$ přejde (4.10) na stacionární tvar

$$E(x,t) = E_0 t(\omega_0) \exp\left\{i\left(k(\omega_0)x - \omega_0 t\right)\right\} \quad . \tag{4.12}$$

Pro $ct - x \rightarrow 0^+$ hrají hlavní roli velké frekvence, kdy můžeme psát

$$k(\omega) - \frac{\omega}{c} \approx -\frac{\omega_p^2}{2\,\omega} \tag{4.13}$$

a tedy místo (4.7)

$$E(x,t) \approx \frac{iE_0}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\omega}{\omega} \exp\left\{-i\left[\frac{\omega_p^2 x}{2c\omega} + \left(t - \frac{x}{c}\right)\omega\right]\right\} - E_0 \exp\left\{-i\left(t - \frac{x}{c}\right)\omega_0\right\} , \qquad (4.14)$$

kde integrační cesta (na obrázku) je zvolena podle Sommerfelda tak, aby obsahovala pouze velké absolutní hodnoty (komplexní) integrační proměnné. Druhý člen na pravé straně (4.14) je příspěvek residua v $\omega = \omega_0$, předpokládáme dále $t(\omega_0) \approx 1$. S označením $\xi = (\omega_p^2 x)/(2c)$ a $\tau = t - x/c$ přepíšeme (4.14) na

$$E(x,t) \approx \frac{iE_0}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\omega}{\omega} \exp\left\{-i\left[\frac{\xi}{\omega} + \tau\omega\right]\right\} - E_0 \exp\left\{-i\left(t - \frac{x}{c}\right)\omega_0\right\} \quad .$$
(4.15)



Zvolíme-li $r = \sqrt{\xi/\tau}$, můžeme pomocí různých integrálních representací Besselovy funkce zapsat (4.15) jako

$$E(x,t) = E_0 J_0 \left(2\sqrt{\xi \tau} \right) = E_0 \left[J_0 \left(\frac{\omega_p}{c} \sqrt{2x(ct-x)} \right) - \exp\left\{ -i \left(t - \frac{x}{c} \right) \omega_0 \right\} \right] \quad . \tag{4.16}$$

Čelo vlny se tedy šíří rychlostí rovnou rychlosti světla ve vakuu, amplituda narůstá z nulové hodnoty. Pro x-ct>0 dostáváme přirozeně z (4.7) vztah E(x,t)=0.

5 Matematické základy

5.1 Analytické funkce

Komplexní funkci $f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ můžeme pro z = x + iy zapsat jako

$$f(z) = u(x, y) + iv(x, y) .$$
 (5.1)

Derivace funkce je

$$\left. \frac{df}{dz} \right|_{z=z_0} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z_0 + \Delta z) - f(z_0)}{\Delta z} \quad , \tag{5.2}$$

pokud tato limita existuje a je nezávislá na směru v komplexní rovině, kterým se Δz blíží k nule. Požadavek nezávislosti na směru vyjadřují Cauchyho – Riemannovy podmínky

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} \quad , \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x} \quad . \tag{5.3}$$

Vztah (5.3) můžeme zapsat také jako

$$\frac{\partial f(z, z^*)}{\partial z^*} = 0 \quad . \tag{5.4}$$

Pro úplnost uveďme, že derivováním prvního ze vztahů v (5.3) podle x a dosazením z druhého vztahu (resp. derivováním druhého ze vztahů v (5.3) podle y a dosazením z prvního vztahu) dostaneme

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \quad , \quad \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} = 0 \quad . \tag{5.5}$$

Funkce $f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ je analytická v bodě $z=z_0$, je-li v tomto bodě a jeho okolí diferencovatelná. Pro integraci analytické funkce platí Cauchyho – Goursatova a Cauchyho věta: Nechť $f: \mathbb{C} \to \mathbb{C}$ je analytická na uzavřené křivce C a ve všech bodech uvnitř C. Bod z_0 ať je libovolný vnitřní bod. Potom

$$\oint_C f(z) dz = 0 \tag{5.6}$$

а

$$f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz \quad .$$
 (5.7)

Orientace uzavřené křivky *C* se volí tak, že pravý úhel od vnější normály k tečně je orientován proti směru hodinových ručiček. Obě věty můžeme spojit do výrazu

$$\oint_C f(z) dz = 2\pi i \operatorname{Res} \left\{ f(z_0) \right\} \quad , \tag{5.8}$$

kde Res $\{f(z_0)\}$ označuje residuum funkce f(z) v isolovaném singulárním bodě $z=z_0$. Obecně, obsahuje-li oblast uzavřená křivkou C více isolovaných singulárních bodů, platí residuová věta

$$\oint_{C} f(z) dz = 2\pi i \sum_{k} \operatorname{Res} \left\{ f(z_{k}) \right\} \quad .$$
(5.9)

Je-li bod $z = z_0$ pólem *m*-tého řádu, tj. funkce je representována Laurentovou řadou

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n + \sum_{n=1}^{m} \frac{b_n}{(z - z_0)^n}$$
(5.10)

a funkce $(z - z_0)^n f(z)$ je tedy analytická, můžeme residuum vyjádřit jako

$$\operatorname{Res}\left\{f(z_{0})\right\} = \frac{1}{(m-1)!} \lim_{z \to z_{0}} \left\{\frac{d^{m-1}}{d \, z^{m-1}} \left[\left(z - z_{0}\right)^{m} f(z)\right]\right\} \quad .$$
(5.11)

5.2 Hlavní hodnota integrálu

Předpokládejme teď, že částí uzavřené křivky v Cauchyho větě (5.7) je reálná osa a že na této reálné ose leží singulární bod $z = x_0$ a že tedy integrál $\int_{-\infty}^{\infty} f(x)/(x-x_0) dx$ diverguje. Předpokládejme ale, že existuje hlavní hodnota tohoto integrálu

$$P\int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x-x_0} dx = \lim_{\varepsilon \to 0} \left\{ \int_{-\infty}^{x_0-\varepsilon} \frac{f(x)}{x-x_0} dx + \int_{x_0+\varepsilon}^{\infty} \frac{f(x)}{x-x_0} dx \right\}$$
(5.12)

Je-li funkce f(z) analytická (až na *m* isolovaných singulárních bodů) v horní polorovině a ubývá dostatečně rychle pro $|z| \rightarrow \infty$, můžeme zvolit křivku *C* podle obrázku 2-1 a dostaneme

$$\oint_{C} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz = P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_{0}} dx + \int_{C_{\varepsilon}} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz + \int_{C_{R}} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz = P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_{0}} dx - i\pi f(x_{0})$$
(5.13)

a podle residuové věty

$$P\int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0} dx = i\pi f(x_0) + 2i\pi \sum_{j=1}^{m} \operatorname{Res}\left\{\frac{f(z_j)}{z_j - x_0}\right\}$$
(5.14)



Obrázek 5-1

Obdobně, je-li funkce f(z) analytická (až na *n* isolovaných singulárních bodů) ve spodní polorovině a ubývá dostatečně rychle pro $|z| \rightarrow \infty$, můžeme zvolit křivku *C* podle obrázku 2-2 a dostaneme

$$\oint_{C} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz = -P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_{0}} dx + \int_{C_{\varepsilon}} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz + \int_{C_{R}} \frac{f(z)}{z - x_{0}} dz = -P \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_{0}} dx - i\pi f(x_{0}) \quad (5.15)$$

a podle residuové věty

$$P\int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0} dx = -i\pi f(x_0) - 2i\pi \sum_{j=1}^{n} \operatorname{Res}\left\{\frac{f(z_j)}{z_j - x_0}\right\}$$
(5.16)



Obrázek 5-2

Jiný způsob volby integrační křivky podle obrázku 2-3



Obrázek 5-3

vede k vyjádření

$$P\int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0} dx = i\pi f(x_0) + \lim_{\delta \to 0^+} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0 + i\delta} dx \quad .$$
(5.17)

Druhá možnost volby takové křivky vede podle obrázku 2-4 k výrazu

$$P\int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0} dx = -i\pi f(x_0) + \lim_{\delta \to 0^+} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x)}{x - x_0 - i\delta} dx \quad .$$
(5.18)





Formální zápis (5.17) a (5.18) je

$$\lim_{\delta \to 0^+} \frac{1}{x - x_0 \pm i\,\delta} = \mathbf{P} \frac{1}{x - x_0} \mp i\,\pi\,\delta(x - x_0) \quad .$$
(5.19)