

Optika nabitých částic
Poznámky k přednášce – část 2
Michal Lenc

6. Variační úloha

6.1. Obecná formulace

Pro určitost a jisté zjednodušení zvolíme za parametr souřadnici z . To je výhodné u optických soustav s přímou osou. Problém je popsán akcí

$$S^* = \int_{z_1}^{z_2} L(\mathbf{r}, \mathbf{v}, z) dz \quad (6.1)$$

Máme (sčítáme přes index i)

$$\delta S^* = \int_{z_1}^{z_2} \left(\frac{\partial L}{\partial r_i} \delta r_i + \frac{\partial L}{\partial v_i} \delta v_i + \frac{\partial L}{\partial z} \delta z \right) dz \quad (6.2)$$

a po integraci per partes

$$\delta S^* = \int_{z_1}^{z_2} \left(\frac{\partial L}{\partial r_i} - \frac{d}{dz} \frac{\partial L}{\partial v_i} \right) \delta r_i + \frac{\partial L}{\partial z} \delta z \quad (6.3)$$

Na skutečné trajektorii je pak

$$\frac{\partial L}{\partial r_i} - \frac{d}{dz} \frac{\partial L}{\partial v_i} = 0 \quad (6.4)$$

označíme na této trajektorii $\mathcal{S} \rightarrow \tilde{\mathcal{S}}$ a po zavedení hybností

$$P_i = \frac{\partial L}{\partial v_i} \quad (6.5)$$

máme

$$\Lambda = \Lambda - \Lambda \quad (6.6)$$

Nyní uvažujme o operátorech poruchy funkčního tvaru P_f a argumentu P_a , takže celková porucha bude $P_a P_f$. Taylorův rozvoj bude

$$P_f = + + + \dots \quad (6.7)$$

tedy speciálně

$$P_f M_{=} \dots + \dots + \dots + \dots \quad (6.8)$$

Pro záměnu argumentu

$$\hat{P}_a = \dots$$

$$D = \frac{\partial}{\partial} \dots \frac{\partial}{\partial} \dots \frac{\partial}{\partial} \dots \frac{\partial}{\partial} \dots \quad (6.9)$$

Máme tedy

$$\hat{P} S_{2=} \int \dots \quad (6.10)$$

a

$$F_{\Lambda} \dots = \Lambda \dots = \Lambda \dots - \Lambda \dots \quad (6.11)$$

Rozepsáním (6.11) dostáváme

$$\Delta \dots = \dots$$

$$M^{-2} \Delta \dots - \Delta \dots + \dots \quad (6.12)$$

$$\lambda \dots + \dots \Delta \dots + \dots \Delta \dots$$

$$- \Delta \dots - \Delta \dots - \Delta \dots | \dots$$

Nyní rozepišme (6.10)

$$\hat{P} S_{2=} \int \dots \dots \quad (6.13)$$

Po sloučení členů u stejných mocnin máme

$$P S_{2=} \dots + \dots + \dots + \dots \quad (6.14)$$

kde

$$\begin{aligned}
S_2^0 &= \int_{z_1}^{z_2} \int_{z_1}^{z_2} \dots \\
S_2^2 &= \int_{z_1}^{z_2} \int_{z_1}^{z_2} \dots \\
S_2^3 &= \int_{z_1}^{z_2} \int_{z_1}^{z_2} \dots
\end{aligned} \tag{6.15}$$

a podobně pro vyšší řády

$$\begin{aligned}
S_2^4 &= \int_{z_1}^{z_2} \int_{z_1}^{z_2} \dots \\
S_2^5 &= \dots
\end{aligned} \tag{6.16}$$

Povšimněme si, že pro libovolné ξ máme

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \tag{6.17}$$

Působením operátoru P na (6.17) pak dostáváme

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \tag{6.18}$$

Pro $\xi =$ můžeme integrand na levé straně psát jako $D^i PM$ a (6.18) přejde na tvar

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \tag{6.19}$$

Pro jednotlivé řády poruchové teorie máme

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \tag{6.20}$$

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \tag{6.21}$$

$$\int_{z_2}^{\bar{z}_2} \dots \quad , \quad (6.22)$$

$$\int_{z_2}^{\bar{z}_2} \dots \quad (6.23)$$

$$= \dots \quad ,$$

V komplexním značení je

$$D^2 = \partial \bar{\partial} \partial \bar{\partial} \partial \bar{\partial} \partial \bar{\partial} \quad (6.24)$$

6.2. Paraxiální přiblížení

V paraxiálním přiblížení máme (smysl odlišení indexu aproximace v hranaté a kulaté závorce bude vidět u přiblížení vyšších řádů)

$$S_2^0 = \dots = \int \dots = \dots \quad (6.25)$$

a tedy po variaci

$$\frac{\Delta}{2} = \Delta - \Delta = \dots \quad (6.26)$$

kde

$$P = \dots + \dots = \dots - \dots = \dots \quad (6.27)$$

a paraxiální rovnice je

$$\phi + \left(\dots \right) \left(\dots \right) \left(\dots \right) \quad (6.28)$$

6.3. Porucha prvního řádu

Pro $N_{\underline{=}}$ pak dosazení z (6.20) do (6.15) dává

$$S_2^1 = \dots - \dots + \dots \quad (6.29)$$

kde jsme označili

$$S_2^1 = \int_{z_1}^{z_2} \dots dz \quad (6.30)$$

Spočtěme nyní variaci (6.29)

$$\Delta \tilde{\Lambda} = \dots + \Lambda \dots - \Lambda \dots - \Lambda \dots + \tilde{\Lambda} \dots \quad (6.31)$$

a porovnejme ji se členem prvního řádu ve výrazu (6.12). Dostáváme tak

$$\frac{\Delta \tilde{\Lambda}}{P^1 z_2} = \dots - \Delta \dots - \dots \quad (6.32)$$

6.4. Porucha druhého řádu

Jestliže ve (6.19) vezmeme $n_{\underline{=}}$ a operátor P do prvního řádu, máme

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots \quad (6.33)$$

Podle (6.15) je

$$S_2^2 = \int_{z_1}^{z_2} \dots \quad (6.34)$$

$$S_2^2 + \int_{z_1}^{z_2} \dots + \dots - \dots ,$$

kde jsme v analogii k poruše prvního řádu označili

$$S_2^2 = \int_{z_1}^{z_2} \dots \quad (6.35)$$

a podle (6.20)

$$\int_{z_1}^{z_2} \dots - \dots \quad (6.36)$$

S využitím (6.33) pak

$$\frac{S_2^2}{S_2^2 +} = \dots - \dots + \dots - \dots \quad (6.37)$$

Porovnáním člene druhého řádu ve (6.12) s přírůstkem $\Delta^{\sim\sim}$ spočteným z (6.37) dostaneme

$$\Delta^{\sim\sim} = \frac{p^c}{z_2} \Delta^{\sim} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \quad (6.38)$$

Ve srovnání s (6.32) přibyly v (6.38) poslední dva členy a přirozeně se zvýšil řád poruchových trajektorií.

6.5. Poruchy třetího a čtvrtého řádu

V těchto případech máme

$$S_2^3 = \frac{\Delta^{\sim}}{x^2 z_2} + \frac{\Delta^{\sim}}{p^c z_2} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \quad (6.39)$$

a

$$S_2^4 = \frac{\Delta^{\sim}}{x^2 z_2} + \frac{\Delta^{\sim}}{p^c z_2} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \quad (6.40)$$

kde jsme označili

$$S_2^3 = \int_{z_1}^{z_2} \left[\frac{\Delta^{\sim}}{x^2} + \frac{\Delta^{\sim}}{p^c} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \right] dz \quad (6.41)$$

a

$$S_2^4 = \int_{z_1}^{z_2} \left[\frac{\Delta^{\sim}}{x^2} + \frac{\Delta^{\sim}}{p^c} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \right] dz \quad (6.42)$$

Porovnáním člene třetího řádu ve (6.12) s přírůstkem $\Delta^{\sim\sim}$ spočteným z (6.39) dostaneme

$$\Delta^{\sim\sim} = \frac{p^c}{z_2} \Delta^{\sim} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} - \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} + \frac{\Delta^{\sim}}{\Lambda} \quad (6.43)$$

Stejně tak porovnáním člene čtvrtého řádu ve (6.12) s přírůstkem $\Delta^{\sim\sim}$ spočteným z (6.40)

$$\begin{aligned} \tilde{\Delta} &= \\ p^+ z_2 & \Delta - \Delta - \Delta \\ - \Delta + \Delta - \Delta + \Delta \\ - \Lambda + \Lambda \end{aligned} \quad (6.44)$$

6.6. Shrnutí výsledků

Především budeme předpokládat, že

$$\Delta = \Delta = \Delta \quad (6.45)$$

Základní člen M je kvadratickou formou v proměnných $\mathcal{W}, \mathcal{W}, \mathcal{W}$, takže působení třetích a vyšších mocnin operátorů D^r na M dává nulu. Máme

$$\begin{aligned} D^r D^n M &= \\ \frac{1}{2\phi} & \mathcal{W}^n + \dots + \dots \\ - & + \dots - \dots \\ - & + \dots \end{aligned} \quad (6.46)$$

Pro poruchu prvního řádu je

$$\frac{p^1}{R^1} \Delta + \Delta - \Delta - \Delta = \dots \quad (6.47)$$

kde

$$S_2^1 = \int \dots \mathcal{W}, z \, dz \quad (6.48)$$

a

$$M^1 = - \dots + \dots + \dots \quad (6.49)$$

Pro poruchu druhého řádu je

$$\frac{p^2}{R^2} \Delta + \Delta - \Delta - \Delta = \dots \quad (6.50)$$

kde

$$S_2^2 = \int \dots \quad (6.51)$$

a

$$M^2 = \dots \quad (6.52)$$

$$\frac{1}{2} D^2 M = \dots \quad (6.53)$$

Pro poruchy třetího a čtvrtého řádu budeme potřebovat výrazy

$$D^\mu D^\nu M = \dots \quad (6.54)$$

pro poruchu čtvrtého řádu je např.

$$\frac{1}{3} D^3 M = \dots \quad (6.55)$$

Poslední potřebný výraz pro poruchu čtvrtého řádu je

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} D^2 M^{\mu\nu} &= \frac{1}{2} \left(\dots + \dots + \dots + \dots \right) \\
&+ \frac{i}{2} \eta^{\mu\nu} \left(\dots + \dots - \dots + \dots \right) \\
&+ \frac{i}{2} \eta^{\mu\nu} \left[\dots \right] \\
&+ \frac{\kappa^{\mu\nu}}{2} \left[\dots \right] \\
&+ \frac{\kappa^{\mu\nu}}{2} \left[\dots \right] \\
&+ \frac{1}{2} \left(\dots \right) \\
&+ \frac{\varepsilon^{\mu\nu}}{4} \left(\dots + \dots - \dots + \dots - \dots \right) \\
&+ \frac{\varepsilon^{\mu\nu}}{4} \left(\dots + \dots + \dots - \dots + \dots \right) \\
&+ \frac{1}{2} \left(\dots \right) \\
&+ \frac{i}{2} \eta^{\mu\nu} \left(\dots + \dots - \dots + \dots - \dots \right) \\
&+ \frac{i}{2} \eta^{\mu\nu} \left(\dots - \dots + \dots - \dots \right)
\end{aligned} \tag{6.56}$$

Pro poruchu třetího řádu je

$$\frac{p^3}{R^3} \Delta^{\mu\nu} + \hat{\Delta}^{\mu\nu} - \hat{\Delta}^{\mu\nu} - \hat{\Delta}^{\mu\nu} = \dots \tag{6.57}$$

kde

$$S_2^3 = \int \dots \tag{6.58}$$

a

$$M^{\mu\nu} = \dots + \dots + \dots \tag{6.59}$$

$$D D^2 M = \frac{1}{2\phi} \left(w^2 + \dots + \dots + \dots - \dots - \dots \right) \quad (6.60)$$

$$\frac{1}{2} D^2 M = - \dots + \dots - \dots + \dots \quad (6.61)$$

Pro poruchu čtvrtého řádu je

$$\frac{p^4}{R^4} \Delta + \dots \Delta - \dots \Delta - \dots \Delta = \dots \Lambda + \dots \Lambda + \dots \Lambda + \dots \Lambda + \dots \Lambda + \dots \Lambda + \dots \Lambda \quad (6.62)$$

kde

$$S_2^4 = \int \dots \left[\dots \right] \quad (6.63)$$

a

$$\begin{aligned}
M^A = & \frac{1}{1024} \left(\dots + \psi \dots + \psi \left(\dots \right) \dots \right) \\
& \frac{1}{1024} \phi \left(\dots \right) \dots + \dots \\
& \frac{3}{16} \phi \dots + \dots - \dots + \dots - \dots + \dots \psi \dots \\
& \frac{9}{16} \phi \dots + \dots - \dots \psi \dots + \dots - \dots \\
& \frac{1}{16} \phi \dots + \dots + \dots - \dots + \dots - \dots \\
& \frac{13}{192} \phi \dots + \dots + \dots \psi \dots + \dots - \dots \psi \dots + \dots + \dots \\
& \frac{1}{192} \phi \dots + \dots + \dots + \dots \psi \dots + \dots - \dots \\
& \frac{3}{256} \phi \dots + \dots - \dots \psi \dots + \dots + \dots \\
& \frac{5}{512} \phi \dots + \dots - \dots \psi \dots + \dots + \dots \\
& \frac{i}{32} \eta \left[\dots \right] \dots \\
& \frac{i}{256} \eta \left[\dots \right] \dots
\end{aligned} \tag{6.64}$$