

**Založení projektu,  
sběr rámových značek  
Cvičení 1**

# Založení projektu, nastavení orientace, vložení dat

- PCI Geomatica 13 – modul Orthoengine
- Vytvoření a popis projektu
- Výběr kamery (standardní x digitální)
- Nastavení projekce a zobrazení (vstup, výstup – stejné, GCP body z jiného zdroje – přeprojektovat před použitím)
- Zdrojová data – UTM, E012, zóna 17, T, rozlišení 0,4
- Nastavení prvků vnitřní orientace (kalibrační protokol)
- Přidání dat do projektu (Data Input)

Focal Length	152.856	
Corner Fiducial Marks	X	Y
Top Left	-106.000	106.000
Top Right	106.000	106.000
Bottom Right	105.996	-106.000
Bottom Left	-105.996	-106.000
Image Scale	1:8000	

**Standard Aerial Camera Calibration Information**

General Camera Parameters

Focal length:  mm

Principal point offset: X:  mm Y:  mm

Radial Lens Distortion

R0:  R1:  R2:  R3:

R4:  R5:  R6:  R7:

Decentering Distortion

P1:  P2:  P3:  P4:

Fiducial Marks

Position:  Edge  Corner  Edge and corner

Top left X:  mm Y:  mm

Top right X:  mm Y:  mm

Bottom right X:  mm Y:  mm

Bottom left X:  mm Y:  mm

Other Parameters

Image scale 1:  Earth radius:  m

# Sběr rámových značek

- manuální x automatické (první vždy manuální), lépe dělat po částech, kontrolovat chyby
- vyzkoušet automatický mod (zkontrolovat chyby v fiducial.rpt)

Fiducial Mark Collection for Photo:S129

Fiducial Marks

Top left	X: 227.1	P Y: 199.3	L	Set	Clear
Top right	X: 4457.5	P Y: 191.7	L	Set	Clear
Bottom right	X: 4464.8	P Y: 4422.8	L	Set	Clear
Bottom left	X: 234.0	P Y: 4430.8	L	Set	Clear
Principal point	X: 2345.8	P Y: 2311.1	L		
Calibration edge	Left				

Errors

Top left	0.009 mm	0.2 P
Top right	0.009 mm	0.2 P
Bottom right	0.009 mm	0.2 P
Bottom left	0.009 mm	0.2 P

?

OK Auto Fiducial Collection Cancel

