

11.3, Dítě stovně

kostek \rightarrow Markovův proces

$$\begin{array}{l} 1k \\ 2k \\ 3k \\ 4k \end{array} \begin{pmatrix} 1k & 2k & 3k & 4k \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 & 1 \\ 1/2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 & 0 \end{pmatrix} = A$$

\rightarrow stochastická matice

má vždy vlastní číslo 1
 \rightarrow jeho vlastní vektor v
popisuje dlouhodobý vývoj
procesu.

Přesněji, toto platí, je-li
 A primitivní

$$A^2 = \begin{pmatrix} > 0 & > 0 & > 0 & > 0 \\ > 0 & > 0 & > 0 & > 0 \\ > 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & > 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

x_1 x_2 x_3 x_4

$$x_4 = p$$

$$x_3 = 2p$$

$$x_2 = 2x_3 = 4p$$

$$x_1 = 2x_2 = 8p$$

vlastní
vektor

je

$$v = (8, 4, 2, 1)$$

$$8 + 4 + 2 + 1 = 15$$

$$w = \frac{1}{15} (8, 4, 2, 1) = \left(\frac{8}{15}, \frac{4}{15}, \frac{2}{15}, \frac{1}{15} \right)$$

↳ pravděpodobnostní
vlastní vektor

prst stav 1k

prst
stav 2k

prst
3k

prst 4k

11.4: Roztržitý profesor

- zapomíná desítky

s prsty 1/2

$$\begin{array}{c}
 D \\
 P \\
 R
 \end{array}
 \begin{array}{c}
 D \\
 P \\
 R
 \end{array}
 \begin{array}{c}
 P \\
 R
 \end{array}
 \begin{array}{c}
 R
 \end{array}
 \left(\begin{array}{ccc}
 1/16 & 3/8 & 1/4 \\
 3/16 & 3/8 & 1/4 \\
 1/8 & 1/4 & 1/2
 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned}
 D \rightarrow D &: \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \right] \\
 &= \frac{1}{2} + \frac{1}{8} + \frac{1}{16} = \frac{8+2+1}{16} \\
 &= \frac{11}{16}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 D \rightarrow P &: \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \right] \\
 &= \frac{1}{8} + \frac{1}{16} = \frac{3}{16}
 \end{aligned}$$

$$D \rightarrow R: \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{8}$$

Vektor \vec{a} ist ein normierter Vektor
 $(1/2, 1/4, 1/4)$

12.1 $B = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$ $\text{h}(B) \leq 2$

chceme $B = \underbrace{T}_{(\text{id})_{\mathcal{E}, \alpha}} J \underbrace{T^{-1}}_{(\text{id})_{\alpha, \mathcal{E}}}$

α - báve nejlepše z vlastních
vektorů

Hledáme $\det(B - \lambda E)$:

$$\det(B - \lambda E) = \det \begin{pmatrix} -2-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & -2-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & -2-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= (-2-\lambda)^3 + 1 + 1 - [(-2-\lambda)(-2-\lambda) + (-2-\lambda) + (-2-\lambda)]$$

$$= -(\lambda^3 + 3\lambda^2 + 3\lambda + 2) + 2$$

$$= -(\lambda^3 + 6\lambda^2 + 9\lambda) =$$

$$= -\lambda(\lambda^2 + 6\lambda + 9) = -\lambda(\lambda + 3)^2$$

elastm-äisla $\lambda_1 = 0$

$\lambda_2 = -3$ ↙ dvoj
násob
no⁻

$\lambda_1 = 0 \rightarrow v_1 = (1, 1, 1)$

$\lambda_2 = -3 \rightarrow$ elastm-vektor (y)

$B - (-3E) = B + 3E = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim$

$\sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ & & \\ & & \end{pmatrix}$
 $x_1 \quad x_2 \quad x_3$

$x_3 = p$

$x_2 = q$

$x_1 = -p - q$

$v_2 = (-1, 0, 1)$

$v_3 = (-1, 1, 0)$

$\alpha = (v_1, v_2, v_3)$

$B = \underbrace{T} \underbrace{J} \underbrace{T^{-1}}$

$(id)_{e, \alpha}$

$(id)_{\alpha, e}$

$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$

$T = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\det(C - \lambda E) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix}$$

$$= (1-\lambda)^2 (2-\lambda)$$

$\lambda_1 = 1 \rightarrow$ dvojnásobné

$\lambda_3 = 2 \rightarrow C - 2E = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$v_3 = (2, 1, 1)$$

$$C - E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\lambda_1 = 1$

$$v_1 = (1, 0, 0)$$

\rightarrow geometrický nás \rightarrow

alg. násobnosť \geq

Máme vlastné vektory

$v_3 = (2, 1, 1)$ a $v_1 = (1, 0, 0)$.

\rightarrow neexistuje také v_2 vl. vektoru

$$0 \xleftarrow{C-E} v_1 \xleftarrow{C-E} v_2$$

$$0 \xleftarrow{C-2E} v_3$$

$$\alpha = (v_1, v_2, v_3) \Rightarrow J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Najdeme vektor v_2 :

$$(C-E)v_2 = v_1 \Rightarrow v_2 \text{ je v } \mathbb{R}^3 \text{ s minimálnou normou}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

$$x_1 \quad x_2 \quad x_3$$

$$x_3 = 0 \quad v_2 = (0, 1, 0)$$

$$x_2 = 1$$

$$x_1 = 0$$

\hookrightarrow hota.

Σd'ner:

$$C = \underbrace{T}_{(id)_{\mathbb{R}^3, \alpha}} J \underbrace{T^{-1}}_{(id)_{\alpha, \mathbb{R}^3}}$$

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} 0 & -4 & 0 \\ 1 & -4 & 0 \\ 1 & -2 & -2 \end{pmatrix}$$

Vl. a i s la $\det(D - \lambda E)$

$$= \det \begin{pmatrix} -\lambda & -4 & 0 \\ 1 & -4-\lambda & 0 \\ 1 & -2 & -2-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= -(\lambda+2) \det \begin{pmatrix} -\lambda & -4 \\ 1 & -4-\lambda \end{pmatrix}$$

$$= -(\lambda+2) \left[\lambda(\lambda+4) + 4 \right]$$

$$\lambda^2 + 4\lambda + 4 = (\lambda+2)^2$$

$$= -(\lambda+2)^3$$

$$\lambda = -2$$

trojnásobné vl. a i s l.

Vl. vektorů:

$$D + 2E = \begin{pmatrix} 2 & -4 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} x_2 &= p \\ x_3 &= q \\ x_1 &= 2p \end{aligned}$$

vektorový prostor

$$v_1 = (2, 1, 0)$$

$$v_2 = (0, 0, 1)$$

nejsou
lineární
kombinací

$$0 \xleftarrow{D+2E} v_1 \xrightarrow{D+E} v_2$$

$$0 \xleftarrow{D+2E} v_2 \xrightarrow{D+E} v_3$$

Kombinace

$$a, b \in \mathbb{R}$$

$$\text{Líneje } 0 \xleftarrow{D+2E} av_1 + bv_2 \xleftarrow{D+E} v_3$$

$$(D+2E)v_3 = av_1 + bv_2$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & -4 & 0 & 2a \\ 1 & -2 & 0 & a \\ 1 & -2 & 0 & b \end{array} \right) \sim$$

Wložíme a, b

± 2 tato soustava má řešení

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 0 & a \\ 0 & 0 & 0 & b-a \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow a = b = 1$$

\hookrightarrow zvolili jsme

$$(1 \ -2 \ 0 | 1)$$

\leadsto vektor

$$(1, 0, 0) = N_3$$

$$0 \xleftarrow{D+2E} N_1 + N_2 \quad \xleftarrow{D+2E} N_3$$

$$N_5 = (2, 1, 1)$$

$$\text{basis } \alpha = (N_1, N_5, N_3)$$

$$J = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$D = \underbrace{T}_{(\text{id})_{\epsilon, \alpha}} J \underbrace{T^{-1}}_{(\text{id})_{\alpha, \epsilon}}$$

$$T = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$