

1. úloha

① homogénná diferenciálna rovnica

② $x' = -b \sqrt[3]{x}$, $x(0) = 0$

Pravá strana je spojité. Ak vo vhodnom okolí bodu $(0,0)$ uplná Lipschitzovom podmienku vzhľadom k x , potom Guardova-Lindelöfova veta zaručí jednoduchosť riešenia:

$$|-b \sqrt[3]{x} + b \sqrt[3]{y}| \leq L|x-y|$$

$$|b| |\sqrt[3]{x} - \sqrt[3]{y}| \leq L|x-y|$$

$$\left| \frac{\sqrt[3]{x} - \sqrt[3]{y}}{x-y} \right| \leq \frac{L}{|b|}$$

pre $y=0$, $x \rightarrow 0$ je výraz nameraný

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left| \frac{\sqrt[3]{x} - \sqrt[3]{0}}{x-0} \right| = \left(\frac{d}{dx} (\sqrt[3]{x}) \right) \Big|_{x=0} = \infty$$

teda sa nedá obrátiť rchova výrazom napravo (konstanta / k sa odlišia nulou)

Lipschitzova podmienka je (~~sa nedá~~ pri spojitosti pravej strany) len postačujúca podmienka \Rightarrow jej neplnenie \neq jednoduchosť riešenia nie je nepravdivé.

Riešme počítací problém $x(t_0) = x_0$, kde ~~...~~

$$x_0 \neq 0$$

$$x'(t) = -b \cdot \sqrt[3]{x(t)}$$

$$\frac{x'(t)}{\sqrt[3]{x(t)}} = -b \int_{t_0}^t ds$$

$$\int_{t_0}^t \frac{x'(s)}{\sqrt[3]{x(s)}} ds = \int_{t_0}^t -b ds = \left[-\frac{b}{2} s^2 \right]_{t_0}^t = -\frac{b}{2} t^2 + \frac{b}{2} t_0^2$$

$$\left| \begin{array}{l} x(s) = u \quad t_0 \rightarrow x_0 \\ x'(s) ds = du \quad t \rightarrow x(t) \end{array} \right| \Rightarrow \int_{x_0}^{x(t)} \frac{1}{\sqrt[3]{u}} du = \frac{3}{2} \left[u^{\frac{2}{3}} \right]_{x_0}^{x(t)}$$

$$= \frac{3}{2} \left(x(t)^{\frac{2}{3}} - x_0^{\frac{2}{3}} \right) = -\frac{t^2}{2} + \frac{t_0^2}{2}$$

$$x(t)^{\frac{2}{3}} = \frac{2}{3} \left(-\frac{t^2}{2} + \frac{t_0^2}{2} \right) + x_0^{\frac{2}{3}}$$

známe $F(t, x) = \frac{3}{2} \left(x^{\frac{2}{3}} - x_0^{\frac{2}{3}} \right) + \frac{t^2}{2} - \frac{t_0^2}{2}$.

2. Z postupu pre riešenie rovnice so separovanými premennými vieme, že za predpokladu ~~rovnice~~ rovnice $F=0$ implicitne radáva v okolí bodu (t, x) riešenie danej diferenciálnej rovnice. ~~rovnice~~

F_x je spojitá v bode (t, x)
a platí $F_x(t, x) \neq 0$

Keďže $F_x = \frac{1}{\sqrt[3]{x}}$, je predpoklad splnený, ak $x \neq 0$.

Pre $t \in [-|t_0|, |t_0|]$ rovnosť $F(t, x) = 0$ implikuje $|x| \geq |x_0| > 0$, čo znamená, že rovnosť $F(t, x) = 0$ implicitne radáva riešenie $x(t)$ na intervale $[|t_0|, |t_0|]$.

Uvedomme si, že počiatkový problém $x(t_0) = x_0$, kde $x_0 \neq 0$ je ^(globálne) jednoducho riešiteľný (v dostatočne malom okolí bodu $F(t_0, x_0)$ má funkcia $-t^3 \sqrt[3]{x}$ spojitú Veta 4 parciálne derivácie prvého rádu, čo v konečnom str. 96 dôsledku implikuje splnenie ^(lokálne) Lipschitzovych podmienok).

Riešenie počiatkového problému $x' = -t^3 \sqrt[3]{x}$, $x(0) = 0$ je napríklad $x(t) \equiv 0$. Pre por predpokladajme, že existuje ďalšie riešenie $y(t)$, ktoré je rôzne od $x(t)$, teda existuje $t_0 \neq 0$ také, že $y(t_0) = y_0 \neq 0$. Potom je riešenie $y(t)$ radané implicitne rovnicou $F(t, y(t)) = 0$ (jednoducho). Podľa indukčnej analýzy platí $y(0) \neq 0$, čo je por. uvedený počiatkový problém je preto jednoducho riešiteľný.

③ $x'' - x' = 0$, $x(0) = 0$, $x'(0) = 1$

Zavedením nové proměnné $y = x'$ transformujeme rovnici druhého řádu na systém dvoje rovnice prvního řádu:

$$\begin{aligned} x' &= y & x(0) &= 0 \\ y' &= y & y(0) &= 1 \end{aligned}$$

připomenutí:

$$r' = f(t, r) \quad \text{kde } r \in \mathbb{R}^n$$

$$r(t) = r(t_0) + \int_{t_0}^t f(s, r(s)) ds$$

$$r_{k+1}(t) = r(t_0) + \int_{t_0}^t f(s, r_k(s)) ds$$

$r_0(t) \equiv \text{poč. podmínka}$

$\Rightarrow \{r_n\}_{n=0}^{\infty}$ je Picardova postupnost

$$x_0(t) \equiv 0$$

$$y_0(t) \equiv 1$$

$$x_1(t) = 0 + \int_0^t y_0(s) ds = \int_0^t 1 ds = t$$

$$y_1(t) = 1 + \int_0^t y_0(s) ds = 1 + \int_0^t 1 ds = 1 + t$$

$$x_2(t) = 0 + \int_0^t y_1(s) ds = \int_0^t (1+s) ds = \left[s + \frac{s^2}{2} \right]_0^t = t + \frac{t^2}{2}$$

$$y_2(t) = 1 + \int_0^t y_1(s) ds = 1 + \int_0^t (1+s) ds = 1 + \left[s + \frac{s^2}{2} \right]_0^t = 1 + t + \frac{t^2}{2}$$

$\left\{ \begin{pmatrix} x_n(t) \\ y_n(t) \end{pmatrix} \right\}_{n=0}^{\infty}$ konverguje k řešení $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ systému $\begin{cases} x' = y \\ y' = y \end{cases}$

lze $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ x'(t) \end{pmatrix}$, kde $x(t)$ je řešení problému

$$x'' - x' = 0, \quad x(0) = 0, \quad x'(0) = 1$$

první tři prvky Picardovy postupnosti sú $(x_0(t), x_1(t), x_2(t))$

$$= \left(0, t, t + \frac{t^2}{2} \right).$$

④ Odhadněte řešení problému $x' = t + \frac{x}{1+x^2}$, $x(0) = 0$ pro $t \geq 0$.

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3$$

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = c_1 e^{t} v_1 + c_2 e^{3t} v_2$$

Táto funkcia je periodická len v prípade, že $c_1 = c_2 = 0$.
 Systém nemá netriviálne periodické riešenie.

6) $x' = ax - 1$ $x^* = \frac{1}{a}$ pre ktoré a je rovn. as. stabilný?

Ornainme $f(a, x) = ax - 1$ pravú stranu jednorozmerného systému $x' = ax - 1$, pričom a je parameter.

Ke $a \neq 0$, potom má tento systém jediný stacionárny bod $x^* = \frac{1}{a}$.

Daxiálna matica systému je $\left(\frac{\partial}{\partial x} f(a, x)\right) = (a)$, je to matica typu (1×1) .

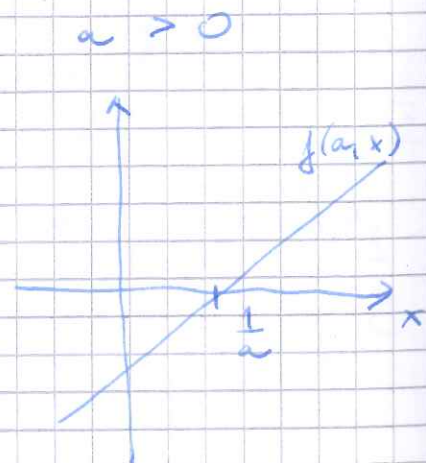
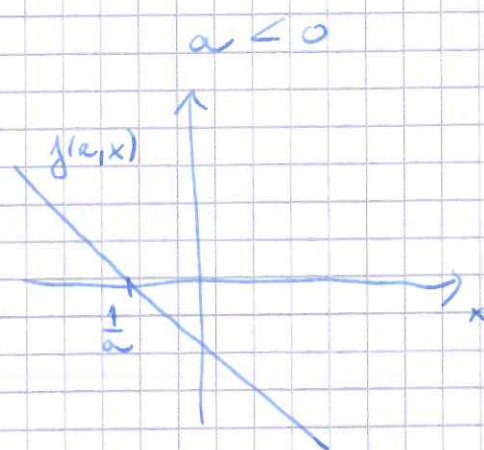
jej vlastnú číslo je a .

Veta 20, str. 101 \Rightarrow ak $a < 0 \Rightarrow x^*$ je rovnomerne asymptoticky stabilný

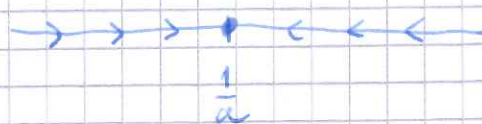
ak $a > 0 \Rightarrow x^*$ je nestabilný

(definície sú v skriptách)

~~graficky~~



čiarový portret:



stabilný uzel



nestabilný uzel

2. cvičná úloha

- rovnice se separovatelnými proměnnými
- Zavedením nové proměnné $z = x'$ transformujeme rovnice druhého řádu na systém rovnic prvního řádu:

$$\begin{aligned} x' &= y & x(0) &= 1 \\ y' &= -\frac{x}{\cos^2 t} - y \sin 2t & y(0) &= 0 \end{aligned}$$

Pravá strana označíme symbolom

$$f(t, x, y) = \begin{pmatrix} f_1(t, x, y) \\ f_2(t, x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ -\frac{x}{\cos^2 t} - y \sin 2t \end{pmatrix}.$$

Matice parciálních derivací podľa závislých proměnných x a y má tvar

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x} & \frac{\partial f_1}{\partial y} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x} & \frac{\partial f_2}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{\cos^2 t} & -\sin 2t \end{pmatrix}$$

Tyto derivácie sú spojité a teda ohraničené na vhodnom okolí bodu $(t_0, x_0, y_0) = (0, 1, 0)$. Preto je počiatočný problém $(x', y')^T = f(t, x, y)$, $(x(0), y(0)) = (1, 0)$ jednoducho riešiteľný v okolí bodu $(0, 1, 0)$ a v konečnom dôsledku to isté platí pre pôvodný počiatočný problém (korespondencia medzi riešeniami rovníc n -tého rádu a riešeniami n -normovaných systémov) Dôsledky 1 a 2 na strane 45

- Podivná homogénna rovnica má tvar

$$(t-1)x'' - tx' + x = 0.$$

Dovrácením funkcií $x_1(t) = t$ a $x_2(t) = e^t$ do tejto rovnice sa prevedieme o tom, či sú to skutočne jej riešenia. ~~Zavedieme novú proměnnú $z = x'$.~~

~~$$\begin{aligned} x_1 &= t \\ x_2 &= e^t \end{aligned}$$~~

~~Na to aby sme vedeli, či funkcie $x_1(t)$ a $x_2(t)$ tvoria
fundamentálny systém rovníc~~

Zavedme novú premennú $y = x'$ a transformujme rovnice
na systém dvoch rovníc prvého rádu:

$$(*) \quad \begin{cases} x' = y \\ y' = -\frac{x}{l-1} + \frac{l}{l-1} y \end{cases}$$

Funkcie $x_1(t)$ a $x_2(t)$ tvoria fundamentálny systém riešení
rovnice $(l-1)x'' - lx' + x = 0$ práve vtedy, keď vektory
 $(x_1(t), x_1'(t))^T$ a $(x_2(t), x_2'(t))^T$ tvoria fund. syst. riešení
systému $(*)$ teda práve vtedy, keď sú tieto vektory
lineárne nezávislé.

$$\det \begin{pmatrix} x_1(t) & x_2(t) \\ x_1'(t) & x_2'(t) \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} l & e^t \\ 1 & e^t \end{pmatrix} = (l-1)e^t \neq 0$$

pre $l \neq 1$

Na intervale neobsahujúcom 1 sú preto funkcie $x_1(t)$
a $x_2(t)$ fund. syst. riešení. všeobecné

Metódou variácie konštánt nájdeme riešenie nehomogénneho
systému

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = -\frac{x}{l-1} + \frac{l}{l-1} y + l-1 \end{cases}$$

STRANY 66 a 67

všeobecné riešenie homogénneho syst. je ~~$x_H(t)$~~

$$\begin{pmatrix} x_H(t) \\ y_H(t) \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_1'(t) \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} x_2(t) \\ x_2'(t) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} x_1(t) & x_2(t) \\ x_1'(t) & x_2'(t) \end{pmatrix}}_{Y(t)} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

" označme

riešenie hľadáme v tvare $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = Y(t) \cdot \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix}$

$$A(t) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{l-1} & \frac{l}{l-1} \end{pmatrix} \quad b(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ l-1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} = A(t) \cdot \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} + b(t)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow Y'(t) \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix} + Y(t) \cdot \begin{pmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{pmatrix} &= A(t) Y(t) \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix} + b(t) \\ &= Y'(t) \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix} + b(t) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow Y(t) \begin{pmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{pmatrix} = b(t) \Rightarrow \begin{pmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{pmatrix} = Y^{-1}(t) \cdot b(t)$$

výpočet matice $Y^{-1}(t)$:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} b & e^t & | & 1 & 0 \\ 1 & e^t & | & 0 & 1 \end{pmatrix} &\sim \begin{pmatrix} 1 & e^t & | & 0 & 1 \\ 0 & (1-b)e^t & | & 1 & -b \end{pmatrix} \sim \\ \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & | & \frac{-1}{(1-b)} & \frac{(1-b)e^t + be^t}{(1-b)e^t} \\ 0 & 1 & | & \frac{1}{(1-b)e^t} & \frac{-b}{(1-b)e^t} \end{pmatrix} &\Rightarrow Y^{-1}(t) = \frac{1}{(1-b)e^t} \begin{pmatrix} -e^t & e^t \\ 1 & -b \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$c_1'(t) = -1 \quad \Rightarrow c_1(t) = -t + c$$

$$c_2'(t) = \frac{b}{e^t} \quad \Rightarrow c_2(t) = \int b e^{-t} dt = \left| \begin{array}{ll} u = b & v' = e^{-t} \\ u' = 1 & v = -e^{-t} \end{array} \right|$$

$$= -b e^{-t} + \int e^{-t} dt = -(b+1)e^{-t} + d$$

obecné řešení nehomogenného systému je

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = Y(t) \begin{pmatrix} c_1(t) \\ c_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & e^t \\ 1 & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -t + c \\ -(b+1)e^{-t} + d \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} -b^2 + cb - (b+1) + d e^t \\ -t + c - (b+1) + d e^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -b^2 + (c-1)b - 1 + d e^t \\ -2b + c - 1 + d e^t \end{pmatrix}$$

řešení splňující počáteční podmínky $x(0) = 0, y(0) = 0$:

$$0 = -1 + d$$

$$\Rightarrow d = 1$$

$$\Rightarrow$$

$$0 = c - 1 + d$$

$$c = 0$$

rišenie počiatočného problému $(1-t)x'' - tx' + x = (1-t)^2$

$$x(0) = 0$$

$$x'(0) = 0$$

mať tvar $x(t) = t^2 - t^2 - t - 1$.

4) Nájdite maximálne a minimálne riešenie úlohy *

$$t \cdot x' = x, \quad x(0) = 0.$$

Riešme najprv počiatočný problém $t x' = x, \quad x(t_0) = x_0, \quad t_0, x_0 \neq 0$.

$$t \cdot x' = x \quad t \quad x(t) = 0 \text{ je riešenie}$$

$$\frac{x'}{x} = \frac{1}{t} \quad \int_{t_0}^t ds$$

$$\int_{t_0}^t \frac{x'(s)}{x(s)} ds = \int_{t_0}^t \frac{1}{s} ds = \ln \left| \frac{t}{t_0} \right|$$

$$\left| \begin{array}{l} x(s) = u \quad t_0 \rightarrow x_0 \\ x'(s) ds = du \quad t \rightarrow x(t) \end{array} \right| = \int_{x_0}^{x(t)} \frac{1}{u} du = \ln \left| \frac{x(t)}{x_0} \right|$$

$$\ln \left| \frac{x(t)}{x_0} \right| = \ln \left| \frac{t}{t_0} \right| \quad / \exp(-)$$

$$\left| \frac{x(t)}{x_0} \right| = \left| \frac{t}{t_0} \right| \quad \Leftrightarrow |x(t)| = \left| \frac{x_0}{t_0} \right| \cdot |t|$$

$$1) \operatorname{sgn} x_0 = \operatorname{sgn} t_0 \rightarrow x(t) = \frac{x_0}{t_0} \cdot t$$

$$2) \operatorname{sgn} x_0 \neq \operatorname{sgn} t_0 \rightarrow x(t) = -\frac{x_0}{t_0} \cdot t$$

~~Ukážeme~~ Funkcia $x(t) = \frac{x_0}{t_0} \cdot t$ je riešenie počiatočného problému

$t x' = x, \quad x(t_0) = x_0, \quad t_0, x_0 \neq 0$. Pre každé $c \in \mathbb{R}$ je $x(t) = ct$ riešením rovnice $t x' = x$, ktoré navyše spĺňa $x(0) = 0$.

Pre $t \neq 0$ je pravá strana rovnice $x' = \frac{x}{t}$ spojitá a

lokálne Lipschitzovská, čo implikuje globálnu jednonásobnosť.

(Veta 4, str. 46). Predpokladajme, že $y(t)$ je maximálne

riešenie problému $t x' = x, \quad x(0) = 0$. Nech $t_0 \neq 0$ je ľubovoľné

číslo, že y je v t_0 definované a označme $y_0 = y(t_0)$.

~~U jednorozměrného vyřizování $y'(t) = \frac{y_0}{t_0} t$. Pro $x(t) = 2 \frac{y_0}{t_0} t$
~~u $t_0 > 0$ platí~~
~~u $t_0 < 0$~~~~

U jednorozměrnosti vyplývá $y(t) = \frac{y_0}{t_0} t$ na intervalu, kde je y definováno. Až $t_0 > 0$ a ~~$t_0 < 0$~~ , potom pro řešení $x(t) = \left(\frac{y_0}{t_0} + 1\right)t$ a $t > 0$ platí $x(t) > y(t)$, takže $y(t)$ u něj je maximální řešení. Podobně na vyřizování ~~u $t_0 < 0$~~ případ $t_0 < 0$. Počáteční problém proto nemá maximální řešení. Rovnáto by se ukázalo, že nemá ani minimální řešení.

⑤ U každém případě má systém triviální periodické řešení $(x(t), y(t)) = (0, 0)$

$$\begin{aligned} x' &= 2x - 5y \\ y' &= x + ay \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ 1 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -5 \\ 1 & a-\lambda \end{pmatrix} = (2-\lambda)(a-\lambda) + 5 = \lambda^2 - (2+a)\lambda + 2a+5$$

$$D = (2+a)^2 - 8a - 20 = a^2 - 4a - 16$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{(2+a) \pm \sqrt{D}}{2}$$

homoginný

Lineární dvojrozměrný systém má netriviální periodické řešení právě tehdy, když vlastní čísla jeho matice sú komplexne sdružené konjugátne s nulovou reálnou částkou a nenulovou imaginárnou částkou. (to vidno z všeobecného tvaru jeho řešení)

$$\Rightarrow 2+a=0 \text{ a zároveň } D < 0$$

to platí pre $a = -2$

⑥ Podobne ako príklad 6 v minulých písomkách.

$f(x) = x^3 - 27$ $\frac{df}{dx} = 3x^2$ Karičná matice v stacionárnom bode $x=3$ je (27) . Jej jediné vlastné

Číslo je kladné, takže riešenie $x(t) \equiv 3$ je nestabilné.

3. cvičná príklad

① homogénna diferenciálna rovnica

② Funkcia $y(t)$ definovaná na intervale J , pričom $0 \in J$, je riešením počiatkového problému $x' = x$, $x(0) = a$ práve vtedy, keď pre každé $t \in J$ platí $t \cdot y'(t) = y(t)$ a navyše $y(0) = a$. Ak by $a \neq 0$, potom by rovnosť $t \cdot y'(t) = y(t)$ mala v bode 0 tvar $0 = 0 \cdot y'(0) = y(0) = a$, čo znamená, že takýto počiatkový problém by nemal riešenie. Ak $a = 0$, potom je reálne riešením uvedeného poč. problému funkcia $y(t) \equiv 0$. (V príklade 4 druhej cvičnej príkladky sme našli aj ďalšie riešenia.)

③ Konštrukcia Picardovej postupnosti je pripomenutá v príklade 3 prvej cvičnej príkladky.

$$\begin{aligned} x' &= y \\ y' &= -x + t \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} x(0) \\ y(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_0(t) \equiv 0$$

$$y_0(t) \equiv 0 \quad t$$

$$x_1(t) = 0 + \int_0^t y_0(s) ds = \int_0^t 0 ds = 0$$

$$y_1(t) = 0 + \int_0^t -x_0(s) + s ds = \int_0^t s ds = \left[\frac{s^2}{2} \right]_0^t = \frac{t^2}{2}$$

$$x_2(t) = 0 + \int_0^t y_1(s) ds = \int_0^t \frac{s^2}{2} ds = \left[\frac{s^3}{6} \right]_0^t = \frac{t^3}{6}$$

$$y_2(t) = 0 + \int_0^t -x_1(s) + s ds = \int_0^t s ds = \left[\frac{s^2}{2} \right]_0^t = \frac{t^2}{2}$$

$$x_3(t) = 0 + \int_0^t y_2(s) ds = \int_0^t \frac{s^2}{2} ds = \left[\frac{s^3}{6} \right]_0^t = \frac{t^3}{6}$$

$$y_3(t) = 0 + \int_0^t -x_2(s) + s ds = \int_0^t -\frac{s^3}{6} + s ds = \left[-\frac{s^4}{24} + \frac{s^2}{2} \right]_0^t = \frac{t^2}{2} - \frac{t^4}{24}$$

prvú časť podľa Picardovej postupnosti má

$$\begin{pmatrix} x_0(t) \\ y_0(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_1(t) \\ y_1(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{t^2}{2} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{t^3}{6} \\ \frac{t^2}{2} \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} x_3(t) \\ y_3(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{t^3}{6} \\ -\frac{t^4}{24} + \frac{t^2}{2} \end{pmatrix}.$$

④ Príklad je vyriešený v skriptách.

⑤ Racionálny bod je riešením systému rovníc

$$2x - 5y = 0$$

$$x - 2y = -1$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 2 & -5 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & -5 \\ 0 & 1 & -2 \end{array} \right)$$

racionálny bod je $(-5, -2)$

matica parciálnych derivácií (variácia, jacobik) je

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\text{tr } A = 0$$

$$\det A = -4 + 5 = 1 > 0$$

$$(\text{tr } A)^2 - 4 \det A = -4 < 0$$

Linearizovaný systém (homogenizovaný - posunutý do počiatku) má v počiatku bod. Treba je bod $(-5, -2)$ sledovať aj pre pôvodný systém, aj keď ho na ríchlade vidy 11 na strane 88 bodit nemôžeme. ~~...~~

vedieme substitúciu $x = u - 5$ \Leftrightarrow $u = x + 5$
 $y = v - 2$ \Leftrightarrow $v = y + 2$

po dosadení má systém tvar

$$u' = 2u - 5v$$

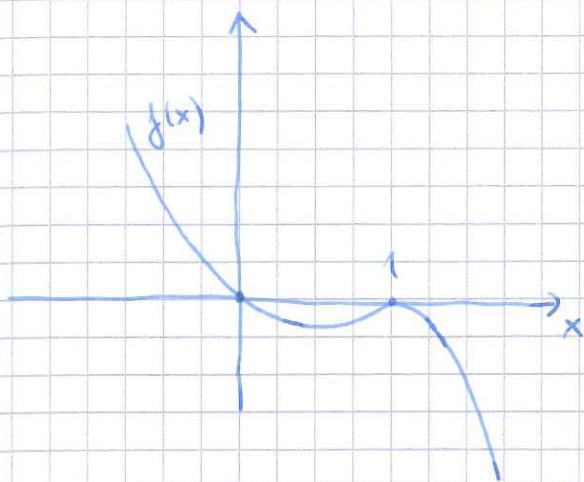
$$v' = u - 2v$$

racionálny bod tohto systému je v počiatku a je to bod

Tento systém vznikol len posunutím pôvodného systému o vektor $(5, 2)$, čo nemôže zmeniť jeho dynamiku, preto je k bod $(-5, -2)$ tiež sledovať v pôvodnom systéme.

ale $(u(t), v(t))$ je uzavretá kraj. oblasť a $(0, 0)$ je vrcholom vo vnútri bod $(9, 0)$ je vrcholom vo vnútri bod $(-5, -2)$ je vrcholom vo vnútri bod $(-5, -2)$

$$\textcircled{6} \quad x' = 2x^2 - (x^3 + x) = -x(x^2 - 2x + 1) = -x(x-1)^2 = f(x)$$



| | $(-\infty, 0)$ | $(0, 1)$ | $(1, \infty)$ |
|--------|----------------|----------|---------------|
| $f(x)$ | + | - | - |
| $x(t)$ | ↗ | ↘ | ↘ |

řárový portet:



$x(t) \in (-\infty, 0) \Rightarrow x(t)$ roste

$x(t) \in (0, 1) \cup (1, \infty) \Rightarrow x(t)$ klesá

$x(t) \in \{0, 1\} \Rightarrow x(t)$ je

konstantní