

Matematické mátking roztělnosti

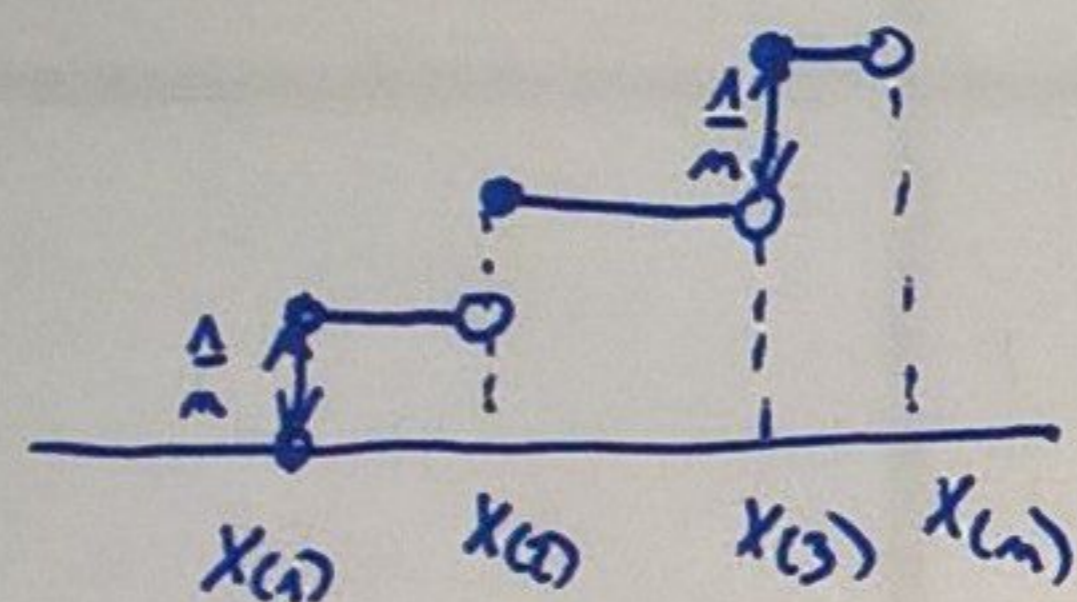
model: X_1, \dots, X_m je náhodný výběr, kde n.o. X_i má rozdělení pravděpodobnosti $P = P_\theta$, $\theta \in \mathbb{R}$ je neznámý parametr.

Tem budeme chápat jako funkcionál P, θ . $\theta = T(P)$.

jeho přirozeným (empirickým) odhadem je funkcionál $T(P_m)$, kde P_m je empirické rozdělení pravděpodobnosti náh. veličin X_1, \dots, X_m .

P_m je diskrétní rovnoměrné rozdělení na množině $\{X_1, \dots, X_m\}$, tj. $P_m(\{X_i\}) = \frac{1}{m}$ a příslušná d.f. je empirická distribuční funkce.

$$\hat{F}_m(x) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \mathbb{1}_{\{X_i \leq x\}}$$



Příklady

1) Střední hodnota $EX_1 = T(P) = \int_{\mathbb{R}} x_1 dP(x_1)$

2) Rozptyl $DX_1 = T(P) = \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP(x_1)$

odhad $T(P_m) = \int_{\mathbb{R}} x_1 dP_m(x_1) = \frac{1}{m} x_{(1)} + \frac{1}{m} x_{(2)} + \dots + \frac{1}{m} x_{(m)} = \bar{X}$
rychlý průměr

jeho odhad je $T(P_m) = \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP_m(x_1) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X})^2$
max. věrohodný odhad rozptylu

Poznámka

Jedem parametru může být vyjádřen více funkcionály, např. pro symetrické, unimodální rozdělení je střední hodnota stejná jako medián a módus.

Definice

Necht \mathcal{P} je množina prav. rozdělení na $(\mathbb{R}, \mathcal{B})$. Necht T je statistický funkcionál na \mathcal{P} . Dalo necht $P, Q \in \mathcal{P}$ a $0 \leq t \leq 1$.

Rozdělení pravděpodobnosti $P_t(Q) = (1-t)P + t \cdot Q$ nazýváme kontaminací P rozdělením Q v poměru t .

Pozn.

$t=0$... žádná kontaminace

$t=1$... úplná kontaminace

Definice

Řekneme, že funkcionál T je diferencovatelný (v Gâteauxově smyslu) podle P ve směru Q , jestliže existuje limita:

$$T'_Q(P) = \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{T((1-t)P + tQ) - T(P)}{t} \quad \dots \text{Gâteauxova derivace } T \text{ podle } P \text{ ve směru } Q$$

Poznámka

$$\varphi(t) = T((1-t)P + tQ) \quad \text{pro } 0 \leq t \leq 1$$

Taylorův rozvoj φ v bodě 0 : $\varphi(1) = \varphi(0) + (1-0) \cdot \varphi'(0_+) + \frac{(1-0)^2}{2} \cdot \varphi''(\mu)$, kde $\mu \in (0,1)$.

$\underbrace{\varphi(1)}_{T(Q)} = \underbrace{\varphi(0)}_{T(P)} + \underbrace{(1-0) \cdot \varphi'(0_+)}_{T'_Q(P)} + \underbrace{\frac{(1-0)^2}{2} \cdot \varphi''(\mu)}_{R \dots \text{chybný člen}}$

$$T(Q) = T(P) + T'_Q(P) + R$$

rozložíme nyní $Q = P_m = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \delta_{x_i}$, kde δ_{x_i} je Diracova míra v x_i , tj. $\delta_{x_i}(x_i) = 1$
 $\delta_{x_i}(x) = 0, x \neq x_i$
 nebo x_i na číselné ose

$$T(P_m) - T(P) = T'_{P_m}(P) + o\left(\frac{1}{\sqrt{m}}\right) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m T'_{\delta_{x_i}}(P) + o\left(\frac{1}{\sqrt{m}}\right) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m T'_{x_i}(P) + o_P\left(\frac{1}{\sqrt{m}}\right)$$

zanedbatelně malé

... chybný odhad $T(P)$, když ho odhadujeme pomocí $T(P_m)$

Definice

Influenci funkce funkcionálu T v bodě P nazýváme derivací T podle P ve směru δx , $x \in \mathbb{R}$, $t \in \mathbb{R}$.

$$IF(x, T, P) = T'_x(P) = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{T((1-t)P + t \cdot \delta x) - T(P)}{t}.$$

Poznámka

IF popisuje efekt kontaminace našeho rozdělení jedním bodem x na odhad, který hledáme.

Má-li být odhad robustní, IF by měla být omezená.

Příklad

1) optimální průměrný odhad střední hodnoty

$$T(P) = EX_1 = \int_{\mathbb{R}} x_1 dP(x_1)$$

$$IF(x, T, P) = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{\int_{\mathbb{R}} x_1 d((1-t)P + t \cdot \delta x) - \int_{\mathbb{R}} x_1 dP}{t} = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{(1-t) \int_{\mathbb{R}} x_1 dP + t \cdot \int_{\mathbb{R}} x_1 d\delta x - \int_{\mathbb{R}} x_1 dP}{t} = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{-\int_{\mathbb{R}} x_1 dP + \int_{\mathbb{R}} x_1 d\delta x}{t} = x - EX_1.$$

2) max. věrohodný odhad rozptylu je optimální odhad rozptylu

$$T(P) = DX_1 = \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP$$

$$IF(x, T, P) = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{\int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 d((1-t)P + t \cdot \delta x) - \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP}{t} = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{(1-t) \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP + t \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 d\delta x - \int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP}{t} = -\int_{\mathbb{R}} (x_1 - EX_1)^2 dP + (x - EX_1)^2 = (x - EX_1)^2 - DX_1.$$

Kvalitativní charakteristiky volatilit

a) globální citlivost funkcionálu T pro rozdělení pravděpodobnosti P: $\gamma^* = \sup_{x \in \mathbb{R}} |IF(x, T, P)|$

b) lokální citlivost -||- $\lambda^* = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} \left| \frac{IF(y, T, P) - IF(x, T, P)}{y - x} \right|$

Příklady

1) Výtěrový příjem (střední hodnota)

$IF(x, T, P) = x - EX_1$ $\gamma^* = \sup_{x \in \mathbb{R}} |IF(x, T, P)| = \sup_{x \in \mathbb{R}} |x - EX_1| = \infty$ $\lambda^* = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} \left| \frac{y - EX_1 - (x - EX_1)}{y - x} \right| = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} 1 = 1.$

2) Max. mí. odhad rozptylu (rozptyl)

$IF(x, T, P) = (x - EX_1)^2 - DX_1$

$\gamma^* = \sup_{x \in \mathbb{R}} |(x - EX_1)^2 - DX_1| = \infty.$

$\lambda^* = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} \left| \frac{\overset{y^2 - 2yEX_1 + (EX_1)^2}{(y - EX_1)^2} - DX_1 - \left\{ \overset{x^2 - 2xEX_1 + (EX_1)^2}{(x - EX_1)^2} - DX_1 \right\}}{y - x} \right| = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} \left| \frac{y^2 - x^2 - 2yEX_1 + 2xEX_1}{y - x} \right| = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} \left| \frac{(y-x)(y+x) - 2EX_1(y-x)}{y-x} \right| = \sup_{\substack{x, y \in \mathbb{R} \\ x \neq y}} |y+x - 2EX_1| = \infty.$

c) bod nelháni

označíme $x^0 = (x_1^0, \dots, x_n^0)$ realizaci počátečního náh. vektoru

$T_m(x^0)$... příslušný odhad funkcionálu T

v x^0 nahradíme m jeho složek co nejnepřívětivějšími hodnotami (příp. $\pm \infty$), označíme je $x^{(m)}$ a $T_m(x^{(m)})$ příslušný odhad

Bod nelháni odhadu T_m ve vektoru x^0 definujeme jako $\varepsilon_m^*(T_m, x^0) = \frac{m^*(x^0)}{m}$, kde $m^*(x^0)$ je nejmenší celé číslo, pro které existuje $x^{(m)}$ s $|T_m(x^{(m)}) - T_m(x^0)| = \infty$

Pokud $\varepsilon_m^*(T_m, x^0)$ konverguje na x^0 , můžeme definovat limitu: $\varepsilon^*(T_m) = \lim_{m \rightarrow \infty} \varepsilon_m^*(T_m, x^0)$ nejmenší podíl pozorování, které po nahrazení libovolnými hodnotami přivedou T_m k nekonečným hodnotám

Příklady

1) Vztěrový průměr: $T_m = \bar{X}$

$$\varepsilon_m^*(T_m, x^0) = \frac{1}{m}, \quad \varepsilon^*(T_m) = \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{1}{m} = 0.$$

2) Vztěrový medián: $T_m = \tilde{X} = X_{(\frac{m+1}{2})}$

$$\left. \begin{array}{l} \varepsilon_m^*(T_m, x^0) = \frac{m+1}{2m} \quad \text{pro } m \text{ liché} \\ \varepsilon_m^*(T_m, x^0) = \frac{m}{2m} \quad \text{pro } m \text{ sudé} \end{array} \right\} \varepsilon^*(T_m) = \lim_{m \rightarrow \infty} \varepsilon_m^*(T_m, x^0) = \frac{1}{2}.$$