

11. přednáška: HODNOST MATICE A VĚTY O SOUSTAVÁCH LINEÁRNÍCH ROVNIC

Nechť matice A je tvaru $k \times n$ nad $K = \mathbb{R}$ nebo \mathbb{C} .
Její sloupce budeme značit

$$s_1 A, s_2 A, \dots, s_n A \in K^k$$

a její řádky

$$r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A \in K^n$$

Definujeme sloupcovou hodnost matice A jako

$$h_s(A) = \dim_K [s_1 A, s_2 A, \dots, s_n A]$$

Podle $s_i A \in K^k$ musí být

$$h_s(A) \leq k$$

Podle je sloupců n , je rovněž

$$h_s(A) \leq n$$

Tedy dohromady

$$h_s(A) \leq \min(k, n)$$

Je také ičí, že sloupcová hodnost je maximální počet lineárně nezávislých sloupců.

Obdobně, řádovou hodnost matice A je

$$h_r(A) = \dim_K (r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A)$$

Analogicky

$$h_r(A) \leq \min(n, k)$$

a $h_r(A)$ je maximální počet lin. nezávislých řádků.

VĚTA Platí $h_s(A) = h_r(A)$.

Společnou hodnost nazveme hodnotou matice A ,

značení $h(A)$.

Dále provedeme v několika krocích.

Lemma: Řádková hodnota matice α nemění při porádění elementárních řádkových operací.

Důkaz: Při porádění elementárních řádkových operací získáme z matice A matici B . Píšeme $[r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A] = [r_1 B, r_2 B, \dots, r_k B]$.

Ukážeme to po jednotlivé operace

(1) B vznikne z A vynásobením řádku 1. řádku číslem $c = 0$. Pak evidentně

$$[r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A] = [c r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A]$$

(2) B vznikne z A symetrou 1. a 2. řádku. Pak také

$$[r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A] = [r_2 A, r_1 A, r_3 A, \dots, r_k A]$$

(3) B vznikne z A přičtením c -násobku 1. řádku k 2. řádku

Počítáme obě strany rovnosti

$$U = [r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A] = [r_1 A, r_2 A + c r_1 A, r_3 A, \dots, r_k A]$$

Porovnáme $U \cong V$. Všechny vektory stejné jsou

v lineárním obalu U . Podobně i lineární obal těchto vektorů musí být podmnožinou U . Tedy

$$U \cong V.$$

Nyní ukážeme $U \subseteq V$.

$r_1 A \in V$, $r_2 A = (r_2 A + c r_1 A) - c r_1 A \in V$, $r_3 A \in V$, atd.

Podobně i každá lineární kombinace vektorů

$r_1 A, r_2 A, \dots, r_k A$ musí ležet ve V , neboť to je

vedlouj' podmnoziny. Tedy
 $U \subseteq V$.

Stejně lze ukázat, že platí pro skalární násobení
a elementární skalární operace.

Jedliže tedy převedeme matici A pomocí
element. řádk. operací na matici B ve schodovitěm
tvarem, tak

$$h_r(A) = h_r(B).$$

Matic

$h_r(B)$ = počet nenulových řádků,
neboť nenulové řádky jsou vzájemně
lineárně nezávislé.

Důkaz věty $h_r(A) = h_s(A)$.

Podle algoritmu, který upřesňuje se stupně lineárně
nezávislé sloupce se stejným lineárním
řádkem, tedy převedu $A \rightsquigarrow B$ k matici ve schodovitěm
tvarem pomocí element. řádk. operací (Gaussova eliminace)

$$\begin{aligned} h_s(A) &= \text{počet ved. koeficientů matice } B \\ &= \text{počet nenulových řádků matice } B \\ &= h_r(B) = h_r(A). \end{aligned}$$

Tím je důkaz proveden.

Hodnota a determinant

Necht' A je matice $n \times n$. Pak platí

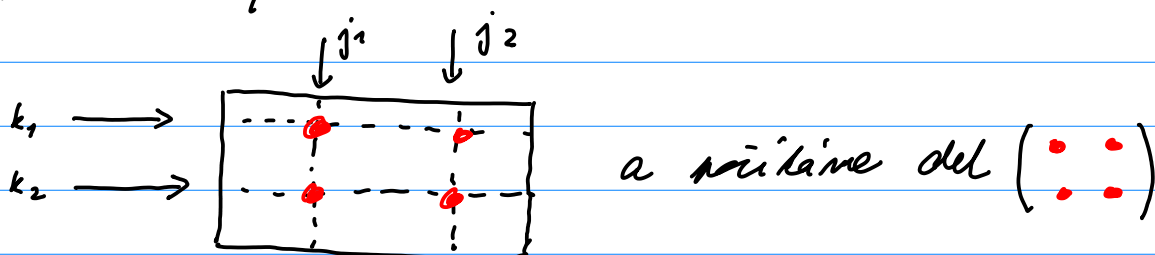
Věta: $\det A \neq 0$ právě když $h(A) = n$.

Důležitá: Počet Gaussova eliminací dostaneme z A
matice B ve schodovitém tvaru. Platí
 $\det A \neq 0$ právě když $\det B \neq 0$ právě když
B nemá nulový řádek právě když $\text{rk}(B) = n$
právě když $\text{rk}(A) = \text{rk}(B) = n$.

Poznámka: Lze dokázat delo obecněji tvrzení:
Je-li A matice tvaru $k \times n$, pak

$\text{rk}(A) = \max \{i \in \mathbb{N}; \text{v } A \text{ existuje } i \text{ řádků a } i \text{ sloupců tak, že}$
submatice $i \times i$ jejími úhelníky $\neq 0\}$.

Napiš pro $i=2$, vezmeme



Vybraná submatice 2×2 je určena červeně označenými
prvky.

SOUSTAVY LINEÁRNÍCH ROVNIC

Uvedeme tři základní obecné věty o řešení
soustav lineárních rovnic. Ve tvaru z nich
se vyjádří hodnota matice.

Budeme uvažovat matice $A \in \text{Mat}_{k \times n}(\mathbb{K})$,
neznamé $x \in \mathbb{K}^n$ a pravou stranu $b \in \mathbb{K}^k$
a soustavu $Ax = b$.

① Věta o dimenzi řešení homogenní soustavy
Množina řešení homogenní soustavy

$$Ax = 0$$

je vektorový podprostor v K^n dimenze
 $n - h(A)$.

Důkaz: $\text{Res}(A, 0) = \{x \in K^n, Ax = 0\}$

Uvažujme lin. zobrazení

$$\varphi: K^n \longrightarrow K^k \quad \varphi(x) = Ax.$$

Pak

$$\text{Res}(A, 0) = \ker \varphi$$

je vekt. podprostor a navíc platí, že

$$\dim \ker \varphi = \dim K^n - \dim \text{im} \varphi$$

$$\text{Podobně } \text{im} \varphi = [\varphi(e_1), \dots, \varphi(e_n)] = [s_1 A, s_2 A, \dots, s_n A],$$

$$\text{je } \dim \text{im} \varphi = h_s(A) = h(A).$$

Tedy

$$\begin{aligned} \dim \text{Res}(A, 0) &= \dim \ker \varphi = n - \dim \text{im} \varphi \\ &= n - h(A). \end{aligned}$$

Příklad: Příklad v \mathbb{R}^3 prokazuje počátek
ma' dimenze 1 a je dána soustavou 2 lineárních
homogenní rovnic

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = 0$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = 0$$

Rovnice musí být lineárně nezávislé, jinak by
popisovaly rovnu nebo ale \mathbb{R}^3 .

Dimenze množiny řešení je pak v souladu
s předchozí větou

$$\dim(A, 0) = 3 - h \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} = 3 - 2 = 1.$$

Analogicky pro rovinnu v \mathbb{R}^3 představují rovinnou, která je rovinná rovnicí

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = 0.$$

② Frobeniova věta o řešitelnosti soustavy rovnic

Soustava lineárních rovnic

$$Ax = b$$

má řešení právě když

$$h(A) = h(A|b)$$

Důkaz: Nechť má soustava $Ax = b$ řešení $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$. Pak lze rovnici $Ax = b$ přepsat jako

$$s_1 A \cdot x_1 + s_2 A \cdot x_2 + \dots + s_n A \cdot x_n = b.$$

To znamená, že b je lineární kombinací sloupců matice A , a tedy

$$[s_1 A, s_2 A, \dots, s_n A] = [s_1 A, \dots, s_n A, b]$$

Proto

$$h(A) = \dim [s_1 A, \dots, s_n A] = \dim [s_1 A, \dots, s_n A, b] = h(A|b)$$

Obráceně, nechť $h(A) = h(A|b)$. Pak

$$\dim [s_1 A, \dots, s_n A] = \dim [s_1 A, \dots, s_n A, b].$$

Evidentně

$$[s_1 A, \dots, s_n A] \subseteq [s_1 A, \dots, s_n A, b].$$

Předpokládáme, že podmatice $[s_1 A, \dots, s_n A]$ má dimenzi k , musí se rovnat, tj.

$$[s_1 A, \dots, s_n A] = [s_1 A, \dots, s_n A, b]$$

To znamená, že b je lineární kombinací sloupců

matice A

$$x_1 s_1 A + x_2 s_2 A + \dots + x_n s_n A = b$$

Tedy
$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = b$$

a rovnice je řešitelná.

③ Věta o struktuře řešení

Nechtě $\text{Res}(A|b) = \{x \in K^m; Ax = b\}$. Nechtě rovnice

$$Ax = b$$

ma' nějaké řešení $z \in K^m$. Potom platí

$$\begin{aligned} \text{Res}(A|b) &= \{z+y \in K^m, \text{ kde } y \in \text{Res}(A|0)\} \\ &= z + \text{Res}(A, 0) \end{aligned}$$

Důkaz:

① $\{z+y \in K^m, y \in \text{Res}(A|0)\} \subseteq \text{Res}(A|b)$.

Platí $Az = b$ a $Ay = 0$, pak

$$A(z+y) = Az + Ay = b + 0 = b,$$

tedy $z+y \in \text{Res}(A|b)$.

② $\text{Res}(A|b) \subseteq \{z+y \in K^m, y \in \text{Res}(A|0)\}$

Nechtě $x \in \text{Res}(A|b)$. Pak $Ax = b$. Řemež

$Az = b$. Potom

$$x = z + (x-z)$$

a žilom

$$A(x-z) = Ax - Az = b - b = 0.$$

Tedy žilime $y = x-z \in \text{Res}(A, 0)$.

Pak $x = z+y$ žil žilom žilom žilom žilom.