

# Aplikace

**1** 1.  $\frac{2}{3} \cdot (\text{základna}) \cdot (\text{výška});$  2.  $\pi ab;$  3.  $\frac{\pi}{2}.$

**2** 1. Tady máme  $dV = \frac{\pi a^2}{4}(e^{2z/a} + e^{-2z/a} + 2) dz.$  Integrujme podle  $z$  od  $-b$  do  $b.$  Obdržíme  $V = \frac{\pi a^3}{4}(e^{2b/a} - e^{-2b/a}) + \pi a^2 b.$

Pokud jde o povrch, musíme ještě spočítat  $dr = \frac{1}{2}(e^{z/a} - e^{-z/a}) dz$  a  $\sqrt{dr^2 + dz^2} = \frac{e^{z/a} + e^{-z/a}}{2} dz.$  Povrch pak dostaneme jako  $S = 2\pi \int_{-b}^b r \sqrt{dr^2 + dz^2}.$  Po provedení substituce  $e^{z/a} = u$  se to redukuje

na integraci polynomu, i když nepříjemnou. Výsledek:  $\frac{\pi a^2}{6} [e^{3b/a} - e^{-3b/a} + 9(e^{b/a} - e^{-b/a})].$

2. Při  $r = 0$  máme  $z = a$  a při  $r = b$  máme  $z = 0.$  Proto budeme integrovat v  $z$  od  $0$  do  $a.$  Při výpočtu objemu hned můžeme vyjádřit  $r^2 = \frac{b^2}{a}(a - z)$  a  $V = \pi \frac{b^2}{a} \int_0^a (a - z) dz = \frac{1}{2} \pi b^2 a.$

U povrchu diferencujme:  $dz = -2ar dr/b^2,$  takže  $dz^2 + dr^2 = \left(1 + \frac{4a^2 r^2}{b^4}\right) dr^2.$  Proto dostaneme

$$S = 2\pi \int_0^b r \sqrt{1 + \frac{4a^2}{b^4} r^2} dr.$$

Položíme-li  $1 + \frac{4a^2}{b^4} r^2 = u,$  dostaneme integrál  $\int \sqrt{u} du$  a snadno získáme výsledek  $\frac{\pi b}{6a^2} [(b^2 + 4a^2)^{3/2} - b^3].$

**3**  $dS = \frac{1}{2} r^2 d\varphi.$

**4** 1. Počítejme  $\frac{1}{2} \int_0^{2\pi} r^2 d\varphi = \frac{a^2}{2} \int_0^{2\pi} (1 + 2 \cos \varphi + \cos^2 \varphi) d\varphi = 3\pi a^2/2.$

2. Tady je problém: pokud je kosinus záporný, rovnici nemůže vyhovět žádné  $r!$  Takže křivka musí mít dvě „uši“: jedno pro  $-\frac{\pi}{4} < \varphi < \frac{\pi}{4}$  a druhé o  $\pi$  dál. Jedno ucho má tedy plochu  $\int_0^{\pi/4} a^2 \cos 2\varphi d\varphi = a^2/2$  a obě uši dohromady  $a^2.$

**5** Dostaneme  $ds = \sqrt{dx^2 + dy^2}.$

**6** 1. Zde je  $dy = 2x dx,$  takže  $dx^2 + dy^2 = (1 + 4x^2) dx^2$  a  $s = \int_{-1}^1 \sqrt{1 + 4x^2} dx.$  Tento mírně nepříjemný integrál se normálně vyčísluje s pomocí hyperbolických funkcí. Ale my jsme je na cvičení moc nepotkali. Vytáhneme z klobouku substituci  $2x = \frac{1}{2}(y - y^{-1}).$  Tím totiž docílíme toho, že se pod odmocninou objeví  $1 + \frac{1}{4}(y^2 - 2 + y^{-2}) = \frac{1}{4}(y^2 + 2 + y^{-2}) = \frac{1}{4}(y + y^{-1})^2,$  což je úplný čtverec, takže se odmocniny zbavíme. Nakonec ještě musíme zjistit, jaké hodnoty  $y$  odpovídají mezím  $x = \pm 1$  — řešením kvadratické rovnice vyjde najevo, že se bude integrovat od  $\frac{1}{2+\sqrt{5}} = \sqrt{5} - 2$  do  $\sqrt{5} + 2.$  Proto bude

$$s = \frac{1}{4} \int_{\sqrt{5}-2}^{\sqrt{5}+2} \left(y + \frac{1}{y}\right)^2 \frac{dy}{y} = \frac{1}{4} \int_{\sqrt{5}-2}^{\sqrt{5}+2} \left(y + \frac{2}{y} + \frac{1}{y^3}\right) dy.$$

Tady se integrují už jenom samé mocniny, což je triviální. Výsledek:  $\sqrt{5} + \frac{1}{2} \ln(2 + \sqrt{5}).$

2. Zase tu máme hyperbolické funkce.  $dx^2 + dy^2 = \text{ch}^2 \frac{x}{a} dx^2,$  takže délka je  $a \text{sh} \frac{b}{a}.$

**7** Protože  $dx = \cos \varphi dr - r \sin \varphi d\varphi$  a  $dy = \sin \varphi dr + r \cos \varphi d\varphi,$  můžeme prostě oba diferenciály dát na druhou a sečíst. Výsledek:  $ds^2 = dr^2 + r^2 d\varphi^2.$

**8** 1. Zde je  $dr = ae^{a\varphi} d\varphi$ , takže  $dr^2 + r^2 d\varphi^2 = e^{2a\varphi}(1+a^2) d\varphi^2$ . Integrovat musíme od  $\varphi = -\infty$  až do  $\varphi = 0$ . Výsledek:  $\frac{1}{a}\sqrt{1+a^2}$ .

2.  $dr = -a \sin \varphi d\varphi$ ,  $ds^2 = 4a^2 \cos^2 \frac{\varphi}{2} d\varphi^2$ . Odmocněním získáme  $ds$ , ale pozor na znamení! Kosinus může být kladný i záporný a když odmocníme jeho čtverec, objeví se kolem něj absolutní hodnota. Je tedy  $ds = 2a |\cos \frac{\varphi}{2}| d\varphi$ . Délka je tedy  $2a \int_0^{2\pi} |\cos \frac{\varphi}{2}| d\varphi = 8a$ .

## Zákeřné úlohy

**2** 1. Víme, že platí vztah  $s = v \cdot t$ , takže za malinký čas  $dt$  urazí závaží dráhu  $dx = v dt$ . Odtud  $v = \frac{dx}{dt}$ . Dosazením do zákona zachování energie získáme žádané.

2. Obdrží se  $\frac{dx}{dt} = \pm \sqrt{\frac{1}{m}(2E - kx^2)}$ . Přerovnáme to na

$$\frac{dx}{\sqrt{1 - \frac{kx^2}{2E}}} = \pm \sqrt{\frac{2E}{m}} dt.$$

Integrujme čas od 0 do  $t$ . Poloha v těchto dvou časech je obecně  $x(0)$  a  $x(t)$ . Násobme ještě rovnici  $\sqrt{k/2E}$  a obdržíme

$$\int_{x(0)}^{x(t)} \frac{\sqrt{k/2E} dx}{\sqrt{1 - (\sqrt{k/2E} x)^2}} = \pm \sqrt{\frac{k}{m}} t.$$

V integrálu položíme  $\sqrt{k/2E} x = u$  a tím ho zredukujeme na tabulkový integrál. Vyjde

$$\arcsin u \Big|_{x(0)}^{x(t)} = \arcsin \left( \sqrt{\frac{k}{2E}} x(t) \right) - \arcsin \left( \sqrt{\frac{k}{2E}} x(0) \right) = \pm \sqrt{\frac{k}{m}} t.$$

Proto dostáváme výsledek  $x(t) = \sqrt{\frac{2E}{k}} \sin \left( \pm \sqrt{\frac{k}{m}} t + \arcsin \left[ \sqrt{\frac{k}{2E}} x(0) \right] \right)$ .

3. Nestalo by se nic moc zvláštního, protože potenciální energii lze pak doplnit na čtverec:  $kx^2 + mgx = k \left( x + \frac{mg}{2k} \right)^2 - \frac{m^2 g^2}{4k}$ . Pak můžeme zavést novou proměnnou  $\hat{x} = x + \frac{mg}{2k}$ . Jelikož je  $dx = d\hat{x}$ , bude také platit

$$m \left( \frac{d\hat{x}}{dt} \right)^2 + k\hat{x}^2 = 2E + \frac{m^2 g^2}{4k} = \text{const.}$$

a je vidět, že v gravitačním poli se  $\hat{x}$  chová úplně stejně, jako se chovalo  $x$  bez gravitačního pole, jen se změní energie. Dostaneme tedy

$$\hat{x}(t) = \sqrt{\frac{2E}{k} + \frac{m^2 g^2}{4k^2}} \sin \left( \pm \sqrt{\frac{k}{m}} t + \arcsin \frac{\hat{x}(0)}{\sqrt{\frac{2E}{k} + \frac{m^2 g^2}{4k^2}}} \right)$$

a po přechodu k původní proměnné  $x$  budeme mít

$$x = -\frac{mg}{2k} + \sqrt{\frac{2E}{k} + \frac{m^2 g^2}{4k^2}} \sin \left( \pm \sqrt{\frac{k}{m}} t + \arcsin \left[ \frac{x(0) - \frac{mg}{2k}}{\sqrt{\frac{2E}{k} + \frac{m^2 g^2}{4k^2}}} \right] \right).$$

Takže se to chová úplně stejně, jen rovnovážná poloha je vychýlená o  $mg/2k$  dolů a čtverec amplitudy kmitů se zvýší o  $m^2 g^2 / 4k^2$ .

**3** 1. Je to vlastně tak: rozdělíme interval od 0 do 1 na  $n$  kousků a nad každým z nich nakreslíme obdélníček do výšky té funkce pod integrálem. V tomto případě platí, že  $k$ -tý obdélníček bude začínat v bodě  $\frac{k-1}{n}$  a končit v  $\frac{k}{n}$ . Bude-li obdélníčků opravdu hodně (tj.  $n \rightarrow \infty$ ), jsou jeho oba konce tak blízko u sebe, že je vlastně dost jedno, jestli výšku obdélníčku udělám podle levého kraje, pravého kraje či podle nějaké hodnoty uprostřed. Zvolme si třeba pravý kraj. Pak bude pro  $k$ -tý obdélníček platit  $x = k/n$ . Šířka všech obdélníčků je stejná:  $dx = 1/n$ . Proto integrál můžeme skutečně zapsat jako součet ploch všech těchto obdélníčků při  $n \rightarrow \infty$  a dostaneme žádané.

2. Každý zlomek  $\frac{n}{n^2+k^2}$  přepíšu na  $\frac{1}{n} \frac{1}{1+(\frac{k}{n})^2}$ . Opět máme  $x = k/n$  a  $\frac{1}{n} = dx$  je šířka obdélníčku. Proto je

$$\text{limita rovna } \int_0^1 \frac{dx}{1+x^2} = \frac{\pi}{4}.$$

3. Zas obdobně. Nejdřív napíšeme  $\frac{n!}{n^n}$  jako  $\exp \lim_{n \rightarrow \infty} \left[ \frac{1}{n} (\ln 1 + \ln 2 + \dots + \ln n) - \ln n \right]$ . To lze dále upravit na toto:

$$\exp \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \left( \ln \frac{1}{n} + \ln \frac{2}{n} + \dots + \ln \frac{n}{n} \right).$$

Limita pod exponenciálou je tedy  $\int_0^1 \ln x \, dx = -1$  a celkem dostáváme výsledek  $1/e$ .

**4** 1. Podle 2. Newtonova zákona máme  $F = ma$ . Zrychlení je  $\frac{dv}{dt}$ , takže máme (když pro časovou derivaci píšeme tečku)

$$m\dot{v} = \frac{1}{2}CS\rho v^2 - mg.$$

2. Při mezní rychlosti je  $\dot{v} = 0$ , tj.  $\frac{1}{2}CS\rho w^2 = mg$ . Z toho máme  $w = \sqrt{2mg/CS\rho}$ . Předchozí rovnici násobme  $2/CS\rho$ . Obdržíme  $w^2 \dot{v}/g = v^2 - w^2$  čili

$$\frac{1}{g} \frac{dv}{dt} = \left( \frac{v}{w} \right)^2 - 1.$$

(Mimochodem si všimněte, že obě strany jsou bezrozměrné. Takové zápisy rovnic jsou ve fyzice často užitečné, protože bezrozměrné veličiny vyjadřují nějaké charakteristiky té úlohy, které se nemění při natahování rozměrů/časů/atd.)

3. Přerovnáme rovnici na  $\frac{dv/w}{(\frac{v}{w})^2 - 1} = \frac{g}{w} dt$  a můžeme integrovat obě strany od času 0 do času  $t$ .

Vpravo bude prostě jen  $gt/w$ . Vlevo uděláme super-duper-trik: substituci  $v/w = \text{th } \psi$ , kde „th“ je tangens hyperbolický:  $\text{th} = \frac{\text{sh}}{\text{ch}}$ . Pak dostaneme  $\frac{dv}{w} = \frac{1}{\text{ch}^2 \psi} d\psi$ , v čemž můžeme položit  $1 = \text{ch}^2 \psi - \text{sh}^2 \psi$  a získat

$$\frac{dv}{w} = (1 - \text{th}^2 \psi) d\psi = \left[ 1 - \left( \frac{v}{w} \right)^2 \right] d\psi \quad \implies \quad \frac{dv/w}{(\frac{v}{w})^2 - 1} = -d\psi.$$

Integrál je tím vyřízen, protože z něj zůstane jen  $-d\psi$  a zbude pouhé  $\psi(0) - \psi(t) = gt/w$ . To přepíšeme na  $\psi(t) = \psi(0) - gt/w$  a vezmeme tangentu hyperbolickou z obou stran. Tím se vlevo zas objeví  $v/w$  a máme výsledek

$$v(t) = w \text{th} \left[ \psi(0) - \frac{gt}{w} \right] = -w \text{th} \left( \frac{gt}{w} - \psi(0) \right).$$

Zde platí, že  $\text{th } \psi(0) = v(0)/w$ , takže musíme využít inverzní funkci k tangentě hyperbolické, která je, věřte nevěřte, rovna  $\ln \sqrt{\frac{1+x}{1-x}}$ . Proto platí, že  $\psi(0) = \ln \sqrt{\frac{w+v(0)}{w-v(0)}}$ .

4. Musíme ještě jednou integrovat tu rychlost získanou v předchozím bodě. Jelikož  $\operatorname{th} = \frac{\operatorname{sh}}{\operatorname{ch}}$ , bude se integrovat na  $\ln \operatorname{ch}$ . Výsledek:

$$y(t) = y(0) - \frac{w^2}{g} \ln \operatorname{ch} \left[ \frac{gt}{w} - \ln \sqrt{\frac{w + v(0)}{w - v(0)}} \right].$$

5 Oba integrály jsou tabulkové a už bychom je měli dobře znát.  $\frac{1}{1+t^2}$  rozvineme v geometrickou řadu takto:

$$\frac{1}{1+t^2} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n t^{2n} = 1 - t^2 + t^4 - t^6 + \dots$$

a integrací tohoto rozvoje podle  $t$  dostaneme

$$\operatorname{arc} \operatorname{tg} x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1}.$$

Obdobně s arkussinem: máme binomický rozvoj

$$\frac{1}{\sqrt{1-t^2}} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1 \cdot 3 \cdots (2n-1)}{2 \cdot 4 \cdots 2n} t^{2n} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(2n)!}{2^{2n} n!^2} t^{2n}.$$

Zase integrujeme a obdržíme rozvoj

$$\operatorname{arc} \sin x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(2n)!}{2^{2n} n!^2} \frac{t^{2n+1}}{2n+1} = x + \frac{1}{2} \frac{x^3}{3} + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4} \frac{x^5}{5} + \dots$$

6 Elipsa je dána vztahem  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{a^2(1-\epsilon^2)} = 1$ . Z toho vyjádříme  $y = \pm(1-\epsilon)\sqrt{a^2-x^2}$ . Při odmocnění jsme tu vybrali jen znamení „+“ s tím, že tato rovnost popisuje jen horní polovinu elipsy. Dále spočteme  $dy = (1-\epsilon) \frac{-x dx}{\sqrt{a^2-x^2}}$  a

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 = \frac{a^2 + (\epsilon^2 - 2\epsilon)x^2}{a^2 - x^2} dx^2.$$

Chceme úplnou délku elipsy. Budeme-li integrovat  $ds$  od  $-a$  do  $a$ , dostaneme jen horní půlku; musíme tedy vzít dvojnásobek:

$$s = 2 \int_{-a}^a \frac{\sqrt{a^2 - (2\epsilon - \epsilon^2)x^2}}{\sqrt{a^2 - x^2}} dx.$$

Položme  $x = au$  a využijme sudosti integrandu: integrál přejde v

$$s = 4a \int_0^1 \frac{\sqrt{1 - (2\epsilon - \epsilon^2)u^2}}{\sqrt{1 - u^2}} du.$$

To je jeden z tzv. *eliptických integrálů*, který není možné zapsat pomocí elementárních funkcí. Pokud ale předpokládáme, že  $\epsilon$  je velmi malé, můžeme horní odmocninu rozvinout takto:

$$\sqrt{1 - (2\epsilon - \epsilon^2)x^2} = [1 - (2\epsilon - \epsilon^2)u^2]^{1/2} = 1 - \frac{2\epsilon - \epsilon^2}{2} u^2 - \frac{(2\epsilon - \epsilon^2)^2}{4} u^4 + \dots$$

Pišme to jen do  $\epsilon^2$ :

$$1 - \frac{2\epsilon - \epsilon^2}{2}u^2 - \epsilon^2 u^4 + \dots$$

A můžeme to vložit do integrálu a integrovat. Využijeme toho, že  $\int_0^1 \frac{du}{\sqrt{1-u^2}} = \frac{\pi}{2}$ ,  $\int_0^1 \frac{u^2 du}{\sqrt{1-u^2}} = \frac{\pi}{4}$  a konečně  $\int_0^1 \frac{u^4 du}{\sqrt{1-u^2}} = \frac{3\pi}{16}$  a obdržíme výsledek

$$s = 2\pi a - \pi a \epsilon - \frac{\pi}{4} a \epsilon^2 + \dots = 2\pi a - \pi(a-b) - \frac{\pi(a-b)^2}{4a} - \dots$$

**7** 1. 2. Začneme druhým bodem. Je-li  $x = 0$ , integrál jde od nuly do nuly a zjevně se

nenaintegruje nic, takže  $\Phi(0) = 0$ . Jestliže pak máme  $\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-t^2} dt = \Phi(x) - \Phi(0)$ , musí podle Newtonovy-Leibnizovy formule zřejmě být  $d\Phi(x) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} e^{-x^2} dx$ , čímž získáváme žádanou derivaci.

3. Zřejmě platí

$$\int_0^{-x} e^{-t^2} dt = \left\| \begin{array}{l} t = -u \\ dt = -du \end{array} \right\| = - \int_0^x e^{-u^2} du.$$

Integrál tedy při změně znamení  $x$  také sám změní znamení. A  $2/\sqrt{\pi}$  je jen konstanta.

4. Použijme per partes:

$$\int_0^x \Phi(t) dt = \left\| \begin{array}{l} \Phi(t) \\ 1 \\ \frac{2}{\sqrt{\pi}} e^{-t^2} \\ t \end{array} \right\| = x\Phi(x) - \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x t e^{-t^2} dt.$$

V posledním integrálu můžeme položit  $t^2 = u$ , tj.  $2t dt = du$  a integrál vyjde  $1 - e^{-x^2}$ . Výsledek:  $x\Phi(x) + \frac{1}{\sqrt{\pi}} e^{-x^2} - \frac{1}{\sqrt{\pi}}$ . Můžete si ověřit, že když tuto funkci zderivujeme, dostaneme zase  $\Phi(x)$ .

**8** 1.  $da = -ab dt$ ,  $db = -aa dt$ .

2. Dostaneme  $a da = b db$ .

3. Násobme rovnici dvěma na  $2a da = 2b db$ , což je  $d(a^2) = d(b^2)$ . Proto  $d(a^2 - b^2) = 0$ , a tak  $a^2 - b^2 = \text{const.}$  Bylo-li  $a > b$ , bude na konci bitvy  $b_{\text{konec}} = 0$  a máme

$$a^2 - b^2 = \text{const.} \implies a_{\text{začátek}}^2 - b_{\text{začátek}}^2 = a_{\text{konec}}^2 - b_{\text{konec}}^2.$$

Takže skutečně  $a_{\text{konec}} = \sqrt{a_{\text{začátek}}^2 - b_{\text{začátek}}^2}$ .

4. Budeme mít  $da = -\beta b dt$ ,  $db = -\alpha a dt$ . Opět dělíme a po integraci dostaneme  $\alpha a^2 - \beta b^2 = \text{const.}$  Z toho je vidět, že efekt přesily je daleko větší než efekt toho, kdo má lepší bojovníky: má-li nepřítel dvakrát víc bojovníků, naši bojovníci musí být čtyřikrát lepší než jejich, abychom tuto výhodu vyrovnali. Konkrétně: jsou-li naši bojovníci  $\lambda$ -krát lepší, je z toho jen taková výhoda, jako by nás bylo  $\sqrt{\lambda}$ -krát víc.

**9** 1. Jde o starou známou řadu pro arkustangentu, odvozenou mj. v úloze 5. Dále viz tam.

2. Potřebujeme integrovat  $1 + x^2 - x^4 - x^6 + x^8 + x^{10} - x^{12} - x^{14}$  atd. Zřejmě bude dobře vytknout z každých dvou sousedních členů vše, co jde: tím dostaneme  $(1+x^2) - (1+x^2)x^4 + (1+x^2)x^8$  atd. Máme tedy integrovat řadu  $(1+x^2)(1-x^4+x^8-x^{12}+\dots) = \frac{1+x^2}{1+x^4}$ , a to od nuly do jedné. Součet řady bude

$$\int_0^1 \frac{(1+x^2) dx}{1+x^4} = \int_0^1 \frac{(1+\frac{1}{x^2}) dx}{x^2 + \frac{1}{x^2} - 2 + 2} = \int_0^1 \frac{(1+\frac{1}{x^2}) dx}{(x-\frac{1}{x})^2 + 2}.$$

Položme  $x - \frac{1}{x} = u$ ; pak dostaneme  $(1 + \frac{1}{x^2}) dx = du$ . Jaká náhoda, že přesně to se vání v čitateli! Teď už rychle obdržíme výsledek:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{du}{2 + u^2} = \frac{1}{\sqrt{2}} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{du/\sqrt{2}}{1 + \left(\frac{u}{\sqrt{2}}\right)^2} = \frac{\pi}{2\sqrt{2}}.$$