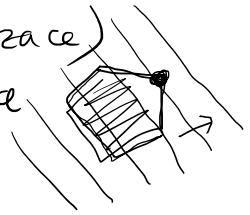




Organizační záležitosti

- učební text: - math. muni. cz / ~ koren (neaktualní)
- studijní materiály
- cvičení distančně, možná časem online / domácí úlohy
- 2 vnitrosestrávní písemky (realizace?)
- potřeba > 50% bodů - stejně jako přednášek
max 3, "nečísti"
- závěrečná písemka + ústní zkouška
- obsah:
 - křivkové (velice zřejmé)
 - polyedry + lin. progr. (lin. optimalizace)
 - multilineární algebra + objemy, orientace
 - celočíselné a polynomické matice
↳ Jordanův k.f.



Afinní prostory = vektorový prostor bez volby počátku

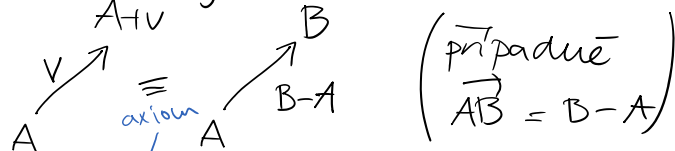
- Motivace:  vhodná báze, počet různých od 0
 - afinní báze
 jinak ... potřebujeme posunuti
- Motivace:  afinní zobrazení, nikoliv lineární
- Motivace: prostor dvoje nás nemá počátek - nebo spousta voleb

Def. **Afinní prostor** se skládá z následujících dat:

- množina bodů A
- množina vektorů $V = \text{Dir } A$... zaměřením af. pr. A
- další operace: L vektorový prostor (operace + axiomy)

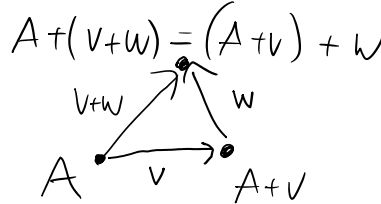
$+$: $A \times V \rightarrow A$

$-$: $A \times A \rightarrow V$



$(A+v) - A = v$
 $A + (B-A) = B$ } vzájemně inverzní zobrazení viz dále

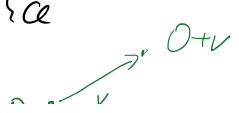
další axiomy:
 akce V na A $\left\{ \begin{array}{l} \bullet (A+v) + w = A + (v+w) \\ \bullet A + 0 = A \end{array} \right.$
 L společně s předchozím:
 je to **jednoduše tranzitivní** akce



$\forall A, B \in A : \exists! v \in \text{Dir } A : A+v = B$
 (protože to je ekvivalentní $v = B - A$)

G grupa $g \mapsto g^{-1}$ operace

- Pr. Typickým příkladem, je samozřejmě
- libovolný afinní podprostor vektorového prostoru
 - obě operace $+$, $-$ se dědí z vekt. pr.
 - zejména tedy celý vektorový prostor - $\text{Dir } V = V$
 - prostor dvoje nás ... co je počátek? (nebo třeba třeba)

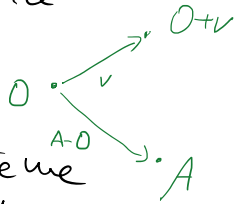
$0 \in A$ zadává zobrazení $\text{Dir } A \rightarrow A$ - je to bijekce
 \parallel " " " " " "
 $V \mapsto 0+v$ 

$0 \in A$ zaddva' zobrazenim $UV A \rightarrow A - K$ to vyjrece

"volba počátku"

$$v \mapsto 0+v$$

$$A-0 \leftarrow A$$



a tedy o afinním prostoru můžeme přemýšlet jako o vektorovém prostoru kde počátek není pevně zvolen.

Báze, souřadnice

$$0 \in A \rightarrow A$$

$$\text{báze Dir } A \rightarrow \text{Dir } A$$

$$(e_1, \dots, e_n) \rightarrow \mathbb{K}^n$$

$0 + x^1 \cdot e_1 + \dots + x^n \cdot e_n = (0, e_1, \dots, e_n) \begin{pmatrix} x^1 \\ \vdots \\ x^n \end{pmatrix}$

$x^1 \cdot e_1 + \dots + x^n \cdot e_n$

$(x^1, \dots, x^n)^T$

(afinní) báze souřadnice

$0 \in A$ počátek (libovolný)

(e_1, \dots, e_n) báze Dir A

Pr. **standardní afinní prostor** = prostor souřadnic (dimenze n)

$$A_n = \{ (1, x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{K}^{n+1} \}$$

$$= \{ x \in \mathbb{K}^{n+1} \mid x^0 = 1 \}$$

std. báze \mathbb{K}^{n+1} je báze A_n e_0 bod e_1, \dots, e_n vektorů

Báze tedy dává bijekci (izomorfismus)

$$B = \{ Ax = b \}$$

$$\text{Dir } B = \{ Ax = 0 \}$$

$$A_n \xrightarrow{\cong} A$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} \mapsto (0, \alpha) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} = 0 + d \cdot x$$

" (e_1, \dots, e_n) "

inverze = souřadnice

Pozn. Brát A_n jako std. af. pr. (uvozdit od \mathbb{K}^n) je výhodné také proto, že $A_n \neq \text{Dir } A_n$ a vidíme rozdíl mezi body $(1, x^1, \dots, x^n) = [x^1, \dots, x^n]$

a vektory $(0, x^1, \dots, x^n) = (x^1, \dots, x^n)$

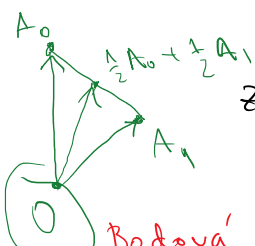
Dostáváme pak také kombinace odpovídající vektorům ze zaměření

$$(0, \alpha) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix} = d \cdot x \in \text{Dir } A$$

Alternativně: afinní kombinace

$$t^0 \cdot A_0 + \dots + t^k \cdot A_k \stackrel{\text{det}}{=} 0 + t^0 \cdot (A_0 - 0) + \dots + t^k \cdot (A_k - 0)$$

za předpokladu $t^0 + t^1 + \dots + t^k = 1$

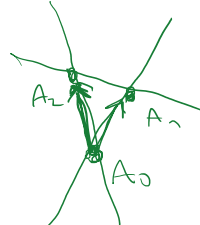


(\Leftarrow) koef. u 0 je nulový... takže by to na volbě 0 nemělo záviset (v. dokažte)

Různá báze:

Bodová báze: (\Leftarrow) volbě 0 nemělo záviset (Cv. dokažte)

$(n+1)$ -tice bodů E_0, \dots, E_n t.č.

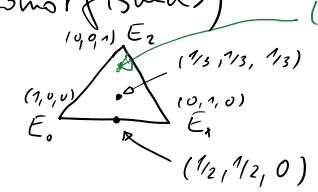


každý bod lze jednoznačně vyjádřit jako
 afinní kombinací těchto bodů

$$\begin{pmatrix} t^0 \\ \vdots \\ t^n \end{pmatrix} \leftrightarrow (E_0, \dots, E_n) \begin{pmatrix} t^0 \\ \vdots \\ t^n \end{pmatrix} = A$$

bodová báze barycentrické souřadnice

je bijekce je afinní báze
 (izomorfismus) (t^0, t^1, t^2)
 $t^0, t^1, t^2 \geq 0$



$$B_n \rightarrow A$$

$$\parallel$$

$$\{t \in \mathbb{K}^{n+1} \mid t^0 + \dots + t^n = 1\}$$

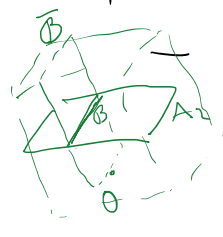
std. báze \mathbb{K}^{n+1} je bodová
 báze B_n ; E_0, \dots, E_n body
 B_n je prostor tčv.
 barycentrických souřadnic

Pozn. Výhodou afinních kombinací je, že se jedná o operace pracující pouze s body \Rightarrow lze af. pr. definovat jako alg. struktura: un. A + operace $B_n \times A \times \dots \times A \rightarrow A$... axiomy složitější (vyrazně)

$$((t^0, \dots, t^n), (A_0, \dots, A_n)) \mapsto t^0 A_0 + \dots + t^n A_n$$

$(n+1)$ -krát

Konstrukce: Každý afinní prostor lze vložit do vektorového prostoru \mathbb{K}^{n+1} jakožto afinní udravinu neprocházející počátkem, viz příklad $A_n \in \mathbb{K}^{n+1}$ dim 0 / konst



nebndeme formalizovat, ugstáčíme si s příkladem A_n a jeho afinních podprostorů

Cv. Popište tento vekt. prostor pro $B \subseteq A_n$ jakožto $[B] = \text{Dir } B + \mathbb{K} \cdot B$ pro $B \in B$ lib. at. podpr.

Def. **Afinní podprostor** = podm. $B \subseteq A$ a podm. $\text{Dir } A$ uzavře na \cup na vektorové operace

- $B = \emptyset$ zvlášť, nebndeme rozehívat
 - $B \neq \emptyset$... pak $\text{Dir } B = \{B - A \mid A, B \in B\}$
- je jednoznačně určeno z B ;
 ekvivalentně B uz. na afinní komb.

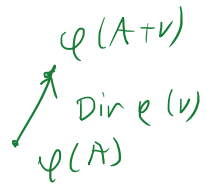
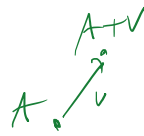
Def Afinní zobrazení se skládá z:

$$\varphi: A \rightarrow B$$

$\text{Dir } \varphi: \text{Dir } A \rightarrow \text{Dir } B$ — lineární zobrazení

kteřé dohromady splňují

$$\varphi(A+v) = \varphi(A) + \text{Dir } \varphi(v)$$



$$\Leftrightarrow \text{Dir } \varphi(B-A) = \varphi(B) - \varphi(A)$$

Opět, pokud $A \neq \emptyset$, druhá podmínka implikuje,
že $\text{Dir } \varphi$ je jednoznačně určeno z φ

$$\text{Dir } \varphi(v) = \varphi(0+v) - \varphi(0)$$

↳ indukované lineární zobrazení

Bijectce vystupující v části o bázích jsou afinní

$$A_1 \rightarrow A$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} \mapsto 0 + d \cdot x$$

(indukované lin. zobr. je

dáno "lin. částí"

$$\begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix} \mapsto d \cdot x$$

Cv. Vztah afinních a lineárních zobrazení.

$$A_n \xrightarrow{\text{afinní}} A_m$$

$$\mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^{m+1}$$

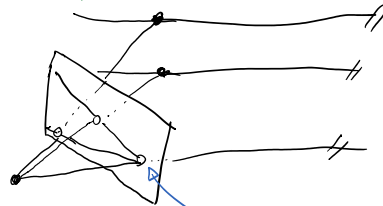
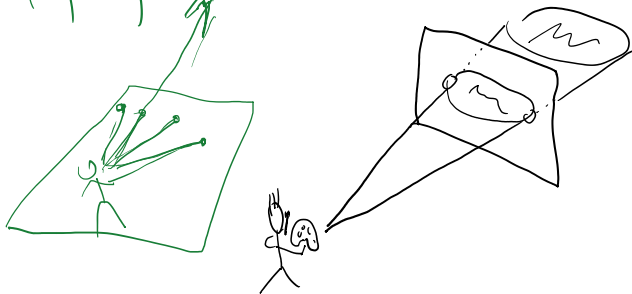
$$\xrightarrow{\text{lin}}$$

některá lin. zobr.

END

Projektivní prostory

+ projektivní rozšíření afinního prostoru



bod u nekonečna

Body na "plátně" odpovídají (polo)přímku
 - uad obecným tělesem dávají smysl pouze příly

Def. Necht' V je vektorový prostor.
Projektivním prostorem s aritmetickým základem V
 rozumíme množinu $\mathcal{P}(V) = \{L \subseteq V \mid L \text{ vekt. podpr. dim } 1\}$
 Zjevně pro $v \neq 0$ máme $[v] \in \mathcal{P}(V)$

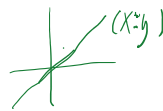
$[-]: V \setminus \{0\} \rightarrow \mathcal{P}(V)$
 přičemž $[v] = [w] \Leftrightarrow w = k \cdot v$ pro nějaké $k \in k^*$
 Dostáváme tedy bijekci

$$V \setminus \{0\} / k^* \rightarrow \mathcal{P}(V)$$

L relace $v \sim w \Leftrightarrow \exists k \in k^* : w = k \cdot v$
 jde o prostor orbit akce k^*
 na množině $V \setminus \{0\}$

Pr. $\mathcal{P}_n = \mathcal{P}(k^{n+1})$

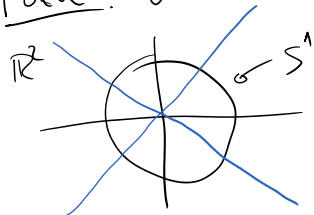
$$[(x^0, \dots, x^n)] =: (x^0 : \dots : x^n)$$



- zde předpokládáme alespoň jedno $x^i \neq 0$

Dimenze projektivního prostoru $\mathcal{P}(V)$ je $\dim V - 1$.

Pozn. Uvidíme za chvíli, že to dává smysl,



\mathbb{R}^2 obsahuje z každé přímky 2 body

$$\text{zobrazení } S^1 \subseteq \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \xrightarrow{[-]} \mathcal{P}_1$$

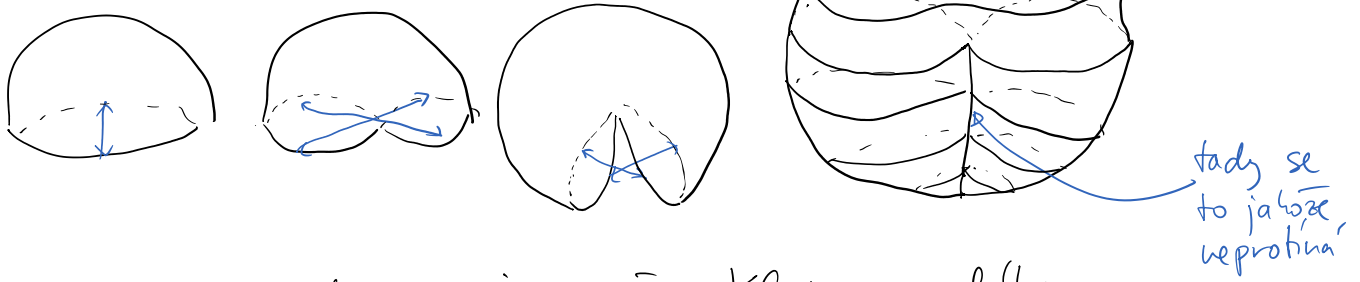
je "dvojnasobne" uvažiti"

(každý bod má právě 2 vzory)

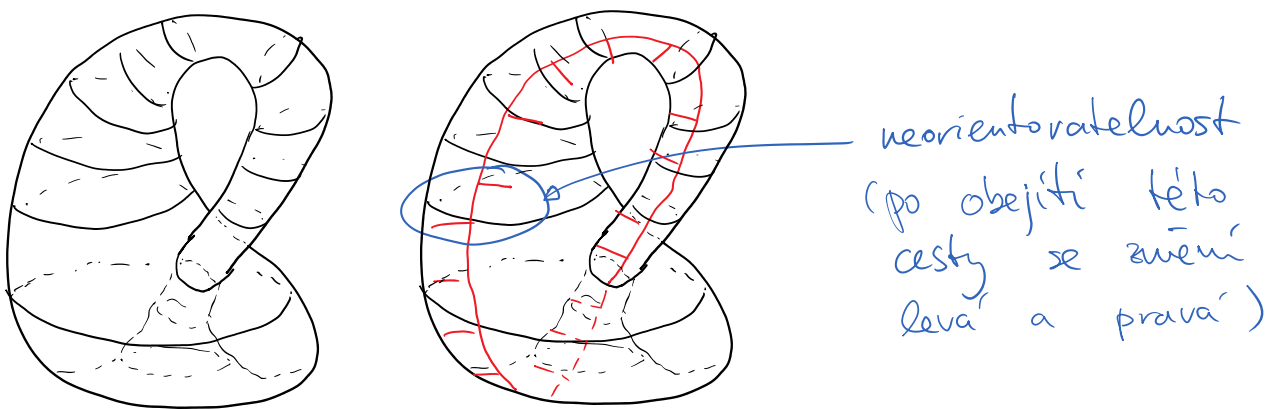
a proto jsou dimenze stejné

Dostaneme \mathcal{P}_1 z S^1 tak, že protilehlé body "stotožníme"

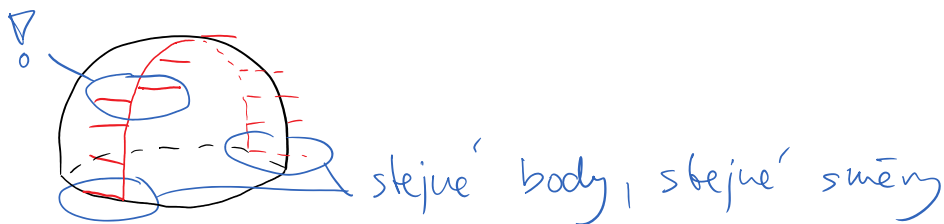
nebo o něco představitelněji, vezmeme pouze horní pólární a stotožníme krajní body \Rightarrow opět křivice
 To samé pro \mathbb{P}_2 : buď na S^2 stotožníme všechny dvojice protilehlých bodů nebo vezmeme severní hemisféru a stotožníme pouze protilehlé body na rovněku ... v \mathbb{R}^3 už se, takže si to jde lépe představit.



Podobnou plochou je např. Kleinova láhev.



Projektivní rovina je také neorientovatelná:



Def. **Projektivní podprostor** je podmnožina tvaru $P(W) \subseteq P(V)$ pro lib. vekt. podpr. $W \subseteq V$.
 speciálně: $W=L$ dimenze 1 ... $P(W) = \{L\}$... proj. podpr. dimenze 0 = bod

Projektivní rozšíření afinního prostoru

Nechť nyní A je afinní prostor vložený do vektorového prostoru V jakožto nadrovina

neprocházející a pólarem.
(viz příklad s plátnem)

dimenze 0 1 nebo 1

Body $\mathcal{P}(V)$, tj. vekt. podpr. $L \subseteq V$ dimenze 1 lze rozdělit do dvou disjunktivních skupin

$A \cap L = \emptyset$, pak $L \parallel A$, tj. $L \subseteq \text{Dir } A$
 a lze tedy psát $L \in \mathcal{P}(\text{Dir } A)$

$A \cap L \neq \emptyset$, pak tento průnik je jediný bod a naopak každým bodem prochází jediná přímka L

$\mathcal{P}(V) \setminus \mathcal{P}(\text{Dir } A) \xrightarrow{\cong} A$
 $L \longmapsto A \cap L$

Dobrouhady tak

$$\mathcal{P}(V) = (\mathcal{P}(V) \setminus \mathcal{P}(\text{Dir } A)) \sqcup \mathcal{P}(\text{Dir } A)$$

$$\cong A \sqcup v(A) =: \overline{A} \text{ projektivní rozšíření } A$$

$v(A) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{P}(\text{Dir } A)$
 prvky = nevlastní body A
 = směry v A

prvky = vlastní body A
 = směr v A

Př. $A = A_n \subseteq \mathbb{K}^{n+1} = V$
 $\overline{A}_n = \mathcal{P}(\mathbb{K}^{n+1}) = \mathcal{P}_n$

\overline{A}_2 rozdělení bodů na vlastní a nevlastní

$(x^0 : x^1 : \dots : x^n)$ je **nevlastní**, jestliže tato přímka leží v $\text{Dir } A_n = \{x^0 = 0\}$, tj. jestliže $x^0 = 0$
 $(x^0 : x^1 : \dots : x^n)$ je **vlastní**, jestliže $x^0 \neq 0$
 a průnik s $A_n = \{x^0 = 1\}$ je právě právě bod

$$(0 : x^1 : \dots : x^n) \xrightarrow{1/x^0} (x^0, x^1, \dots, x^n) = (1, \frac{x^1}{x^0}, \dots, \frac{x^n}{x^0})$$

$(1 : x^1 : \dots : x^n)$ (keželí v $\mathbb{K}^1, \mathbb{K}^n$ body
 zásadní rozdíl \overline{A}_2 oproti A_2 je, že nyní i rovnoběžné přímky mají průnik (akorát "v nekonečnu", tj. bude nevlastní bod):

popis: vlastní body \overline{A}_n jsou právě $(1 : x^1 : \dots : x^n)$ odpovídající $(1, x^1, \dots, x^n) \in A_n$

$$\overline{A}_2 \cong \underbrace{\mathcal{P}(V)}_{\dim 1} \cap \underbrace{\mathcal{P}(W)}_{\dim 1} = \underbrace{\mathcal{P}(V \cap W)}_{\dim 1}$$

obsahuje bod

$$\dim V \cap W = \dim V + \dim W - \dim(V+W)$$

$$A_2 = \underbrace{V \cup V}_1 \cup \dots \cup \underbrace{V \cup V}_1$$

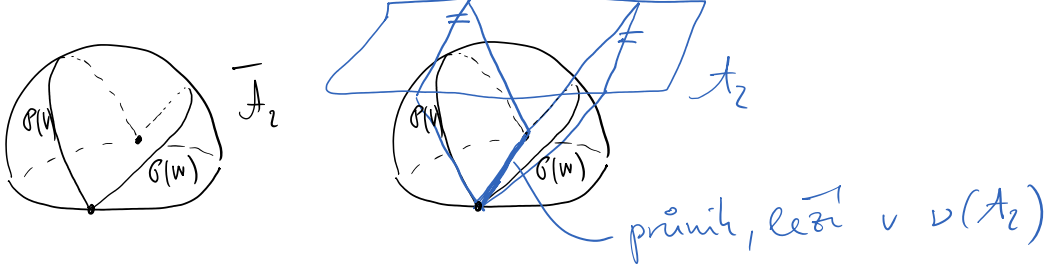
dim 1 dim 1

tj. $\dim V = 2 = \dim W$

$$\dim V \cap W = \dim V + \dim W - \dim(V+W)$$

$$\geq 2 + 2 - \underline{3} = 1$$

tj. $\dim P(V \cap W) \geq 0$



Def. **Kolineace** je zobrazení tvaru

$$\bar{\Phi} : P(V) \rightarrow P(W), \bar{\Phi}([v]) = \underline{[\varphi(v)]}$$

kde $\varphi: V \rightarrow W$ je lineární izomorfismus. Píšeme $\bar{\Phi} = [\varphi]$.
alespoň injektivní

Cv. φ je určeno jednoznačně až na násobek.

Cv. Vztah kolineací $\bar{A} \rightarrow \bar{B}$ a afiních zobrazení $A \rightarrow B$.

END